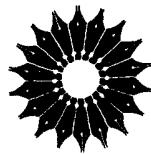




توبولوژی

کلاوس ینیش

ترجمه ارسلان شادمان



توپولوژی

کلافس ینیش

ترجمه ارسلان شادمان



Topology
Klaus Jänich
Springer-Verlag, 1984

توپولوژی
تألیف کلاوس ینیش
ترجمه دکتر ارسلان شادمان
ویراسته دکتر محمد هادی شفیعیها
نسخه پرداز: سید سیاوش شایگانی
مرکز نشر دانشگاهی، تهران
چاپ اول ۱۳۷۶
تعداد ۳۰۰۰
حروفچینی: مرکز نشر دانشگاهی (آزاده ابری)
چاپ و صحافی: محمد
حق چاپ برای مرکز نشر دانشگاهی محفوظ است

فهرستنويسي ييش از انتشار کتابخانه ملي جمهوري اسلامي ايران

Jänich, Klaus	ینیش، کلاوس
توپولوژی / تألیف کلاوس ینیش؛ ترجمه ارسلان شادمان. تهران : مرکز نشر دانشگاهی، ۱۳۷۶	دانشگاهی، ۱۳۷۶
شش، ۲۵۲ ص. : مصور، جدول، نمودار. - (مرکز نشر دانشگاهی؛ ۸۲۸. ریاضی، آمار، و کامپیوتر؛ ۱۰۵).	و اژدرنامه.
ISBN 964-01-0838-3	کتابنامه: ص. ۲۲۶-۲۲۵.
فهرستنويسي براساس اطلاعات فيبا (فهرستنويسي ييش از انتشار) عنوان اصلی: Topologie = Topology	۱. توپولوژی. الف. شادمان، ارسلان، ۱۳۱۷ - مترجم. ب. مرکز نشر دانشگاهی. ج. عنوان: ۹۰۲ / ۱۴۷۶
۵۱۴	۹۰۲ / ۱۴۷۶
۷۶ - ۱۲۹۳	كتابخانه ملي ايران

بسم الله الرحمن الرحيم

فهرست

عنوان	صفحة
پیشگفتار مؤلف بر چاپ انگلیسی کتاب	۱
مقدمه	۳
۱. توبولوزی نقطه - مجموعه چه می خواهد بگوید؟	۳
۲. منشأ و آغاز	۵
۱. مفاهیم بنیادی	۹
۱. مفهوم فضای توبولوزیک	۹
۲. فضاهای متری	۱۲
۳. زیرفضاهای اجتماعهای جدا از هم و حاصلضربها	۱۵
۴. پایه‌ها و زیرپایه‌ها	۱۸
۵. نگاشتهای پیوسته	۱۹
۶. همبندی	۲۱

۲۴	۷. اصل موضوع جداسازی هاوستورف
۲۶	۸. فشردگی
۳۴	۲ فضاهای برداری توپولوژیک
۳۵	۱. مفهوم فضای برداری توپولوژیک
۳۶	۲. فضاهای برداری متناهی - بعد
۳۶	۳. فضاهای هیلبرت
۳۷	۴. فضاهای باناخ
۳۸	۵. فضاهای فرشه
۴۰	۶. فضاهای برداری توپولوژیک موضعاً محدب
۴۱	۷. چند مثال
۴۳	۳ توپولوژی خارج قسمت
۴۳	۱. مفهوم فضای خارج قسمت
۴۵	۲. فضاهای خارج قسمت و نگاشتها
۴۶	۳. ویژگیهای فضاهای خارج قسمت
۴۷	۴. چند مثال: فضاهای همگن
۵۰	۵. چند مثال: فضاهای مداری
۵۴	۶. چند مثال: فروریزی یک زیرفضا به یک نقطه
۵۸	۷. چند مثال: چسباندن فضاهای توپولوژیک به یکدیگر
۶۷	۴ تکمیل فضاهای متری
۶۷	۱. تکمیل یک فضای متری
۷۲	۲. تکمیل یک نگاشت
۷۴	۳. تکمیل فضاهای تُردار
۷۸	۵ مانسته‌جایی (هوموتوبی)
۷۸	۱. نگاشتهای مانسته‌جا (هوموتوب)

۸۱	۲. همارزی مانسته جایی
۸۳	۳. مثالها
۸۶	۴. رسته‌ها
۹۰	۵. تابعگوئها
۹۳	۶. توپولوژی جبری چیست؟
۹۷	۷. مانسته جایی — به چه درد می‌خورد؟

۱۰۲	۶. دو اصل موضوع شمارایی
۱۰۲	۱. اصلهای موضوع اول و دوم شمارایی
۱۰۴	۲. حاصلضربهای نامتناهی
۱۰۷	۳. نقش اصلهای موضوع شمارایی

۱۱۵	۷. مجتمعهای ضعیف - توپولوژی متناهی - بستار (یا مجتمعهای CW)
۱۱۵	۱. مجتمعهای سادکی
۱۲۲	۲. تجزیه‌های حجره‌بی
۱۲۵	۳. مفهوم یک مجتمع ضعیف - توپولوژی متناهی - بستار
۱۲۸	۴. زیرمجتمعها
۱۳۰	۵. حجره چسبانی
۱۳۲	۶. چرا مجتمعهای ضشتب انعطاف‌پذیرترند؟
۱۳۴	۷. آری، اما ...؟

۱۳۸	۸. ساختن توابع پیوسته روی فضاهای توپولوژیک
۱۳۸	۱. لم اوریسون
۱۴۴	۲. برهان لم اوریسون
۱۴۷	۳. لم توسعی تیسسه
۱۵۰	۴. افزارهای واحد و مقطعهای کلاف برداری

۵. پیرافشردگی

۱۵۸

۱۶۳

۱۶۳

۱۶۷

۱۷۰

۱۷۶

۱۸۰

۱۸۴

۱۹۱

۱۹۹

۲۰۴

۲۰۴

۲۰۷

۲۱۳

۲۱۸

۲۲۶

۲۲۷

۲۳۰

۹. فضاهای پوششی

۱. فضاهای توپولوژیک بالای X

۲. مفهوم فضای پوششی

۳. بالابری راه

۴. آشنایی با ردهبندی فضاهای پوششی

۵. گروه بنیادی و رفتار بالابری

۶. ردهبندی فضاهای پوششی

۷. تبدیلات پوششی و پوشش عام

۸. نقش فضاهای پوششی در ریاضیات

۱۰. قضیهٔ تیخونوف

۱. یک قضیهٔ نامحتمل؟

۲. فایدهٔ آن چیست؟

۳. برهان

فصل آخر نظریهٔ مجموعه‌ها

مراجع

فهرست نمادها

نمایه

پیشگفتار مؤلف برچاپ انگلیسی کتاب

این مجلد شامل تقریباً مقداری از توبیولوژی نقطه مجموعه است که دانستن آن برای یک دانشجو ضروری است و لو اینکه منظورش تخصص در این زمینه نباشد. مطالب آن، بخش کوچکی از تمامی موضوع است که اگر به شکل فشرده نوشته می‌شد، احتمالاً به صورت جزو کوچکی در می‌آمد. اما، باید بدانید که هدف ما صرفه جویی در گفتار و کاستن حجم کتاب نبوده است، بلکه ارائه تصویری زنده از مفاهیم و اندیشه‌های موجود با استمداد از شهود خواننده، چه در استنباط مستقیم و چه در ادراک دقیق و عمیق این مفاهیم بوده است.

می‌خواهم از همه کسانی که با اظهار نظر سودمند خویش، درباره چاپ آلمانی کتاب، و دستنویس اولیه آن، مرا باری نموده‌اند، بهویزه، ازی. بینگن^۱، گی هیرش^۲، و ب. ساگرالوف^۳ سپاسگزاری کنم. از تئودور بروکر^۴، به خاطر اهدای فصل آخر «نظریه مجموعه‌ها»، و افزودن آن به کتابم، و سرانجام از سیلویو لوی^۵، مترجم کتاب از آلمانی به انگلیسی، متشکرم. معمولاً، مؤلفی که اثرش به زبان خارجی ترجمه شده است، صلاحیت داوری درباره اعتبار آن ترجمه را ندارد. اما، دستتکم می‌توان به او اجازه داد که بگوید: آن را می‌پسندم.

رگنزبورگ^۶، مه ۱۹۸۳^۷

کلاوس ینیش^۸

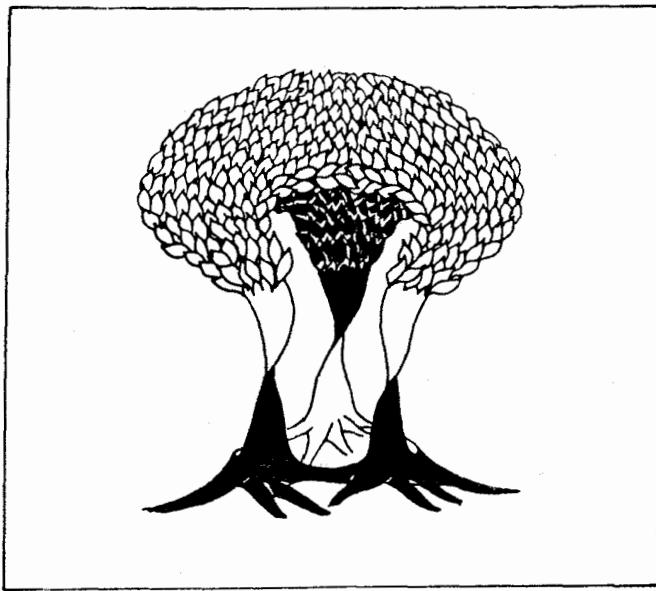
1. J. Bingener
5. Silvio Levy

2. Guy Hirsch
6. Regensburg

3. B. Sagraloff
7. Klaus Jänich

4. Theodor Bröker

مقدمه

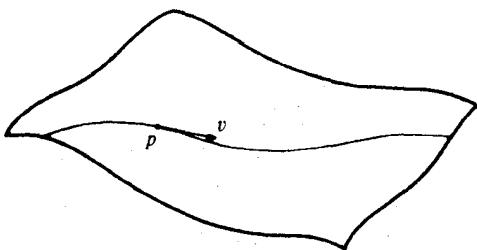


۱. توپولوژی نقطه - مجموعه چه می خواهد بگوید؟

یکی از مشخصات دانش نوین را، گاهی سطح تخصصی شدن خیلی زیاد - و روزافزون - آن می شمارند. همه ما عبارت «فقط مشتی متخصص ...» راشنیده‌ایم. اما، یک حکم کلی درباره پدیده پیچیده‌ای مانند «دانش نوین»، همواره اقبال آن را دارد که جزئی از حقیقت را در برگیرد، ولی در مورد جمله کلیشه‌ای

بالا درباره تخصصی شدن، این مقدار حقیقت تاحدی اندک است. شاید بهتر باشد که این نشانه دانش جدید را، تداخل زیاد و روزگارزون نظامهای بدانیم که قبل از عنوان زمینه‌هایی جدا از هم منظور می‌شدند. مثلًاً آنچه را که امروزه باید یک متخصص نظریه اعداد و یک متخصص هندسه دیفرانسیل مشترکاً بدانند، حتی اگر نسبی هم بگیریم، خیلی بیش از آن است که لازمه پنجاه یا صد سال پیش بوده است. این تداخل رشته‌ها، ثمرة این واقعیت است که رشد علمی، شباهتهای نهفته‌ای را پیوسته یکی پس از دیگری آشکار می‌سازد که استفاده بعدی از آنها، رشد فکری عظیمی را پدید می‌آورد و موجب می‌شود که نظریه مبتنی بر آنها خیلی زود به همه زمینه‌های درگیر راه یابد و آنها را بهم پیوند دهد. توپولوژی نقطه - مجموعه، دقیقاً یک چنین نظریه به اصطلاح پایه - شباهتی است که هر چه را که به طور کلی بتوان درباره مفاهیم مربوط به «نzdیکی»، «همسایگی»، و «همگرایی» گفت، در بر می‌گیرد و لواینکه اغلب با مسامحه و عاری از دقت باشد.

قضایای یک نظریه، می‌توانند ابزارهای نظریه دیگری باشند. مثلًاً هنگامی که یک متخصص هندسه دیفرانسیل (به عنوان کاره روزه‌اش) از این واقعیت استفاده می‌کند که، از هر نقطه و برای هر امتداد، یک



و تنها یک ژئودزیک می‌گذرد، او دارد از قضیه وجود ویکتایی برای دستگاههای معادلات دیفرانسیل معمولی مرتبه دوم، استفاده می‌کند. اما، از سوی دیگر، موارد استعمال روزمره توپولوژی نقطه - مجموعه در زمینه‌های دیگر، نه بر قضایای خیلی ریشه‌دار آن، بلکه بر نیروی وحدت‌بخش و ساده‌ساز دستگاه مفاهیم توپولوژی، و مجموعه اصطلاحاتی استوار است که در این رشته ماهرانه انتخاب شده است. برداشت من این است که این توان، از این سرچشمه بسیار خاص که: توپولوژی نقطه مجموعه، تعداد فراوانی از مسائل کاملاً انتزاعی و اساساً غیر حسی درباره فضای را در دسترس تصورات ما قرار می‌دهد، نشأت می‌گیرد. موارد بسیاری در توپولوژی نقطه - مجموعه را می‌توان به روشی کاملاً مناسب در فضای فیزیکی معمولی مجسم کرد، حتی هنگامی که آنها عملًا در فضای فیزیکی رخ ندهند. تصور ما درباره فضای که بدین ترتیب برای استدلال ریاضی درباره اشیاء مجرد بسیج می‌شود، نیروی ذهنی بسیار تکامل یافته‌ای است که از تفکر انتزاعی و منطقی مامستقل است. و این نیروی که قدرت‌بخشن استعدادهای دیگر ریاضی ماست، دلیل بنیادی کارایی و سادگی روش‌های توپولوژیک به شمار می‌آید.

۲. منشاً و آغاز

پیدایش مفاهیم بنیادی ریاضی، تقریباً همیشه، فرایندی دراز مدت و پیچیده بوده است. به طور قطع می‌توان بریک مورد خاص و یک لحظه معین تاریخ، انگشت گذاشت و چنین گفت: آن طوری که امروزه در یافته‌اند، این مفهوم در این زمان، برای بار نخست، به شکل روشن و قاطع تعریف شده، و از این زمان به بعد «وجود دارد». اما، تا آن موقع، این مفهوم، مراحل مقدماتی چندی را پشت سر گذاشته بوده، و حالات ویژه و مهم آن شناخته شده، و صورتهای گوناگونی از آن بررسی و احیاناً به دورانداخته شده بوده است و...؛ غالباً دشوار و گاهی غیرممکن است به درستی تعیین کرد که کدام ریاضیدان سهم قاطعی در پیشبرد آن داشته و باید به عنوان بنیانگذار این مفهوم بهشمار آید.

با این مقدمات، می‌توان گفت که دستگاه مفاهیم توپولوژی نقطه - مجموعه، از زمان انتشار «مبانی نظریه مجموعه‌ها»^۱ی فلیکس هاووسدورف، (لایپزیک، ۱۹۱۴)، «وجود دارد». در فصل هفتم کتاب فوق، «مجموعه‌های نقاط در فضاهای کلی»، بنیادیترین مفاهیم توپولوژی نقطه - مجموعه، تعریف شده‌اند. پیش از او، موریس فرشه^۲ در مقاله‌ای تحت عنوان «نکاتی از حساب تابعی»^۳، که در مجلد ۲۲ مجله ایتالیایی (گزارش محفل ریاضی پالرمو)^۴، منتشر نموده، با وارد کردن مفهوم فضاهای متري و نیز سعی در به دست دادن تعریف فضاهای توپولوژیک (با بیان مفهوم همگرایی به روش اصل موضوعی)، به این نکته نزدیک شده بوده است. فرشه، نخست به فضاهای تابعی توجه داشته، و شاید بتوان او را بنیانگذار شاخه آنالیز تابعی در توپولوژی نقطه - مجموعه به حساب آورد.

اما، ریشه‌های این موضوع، بدون شک عمیقتر از اینهاست. توپولوژی نقطه - مجموعه نیز، مانند بسیاری از شاخه‌های دیگر ریاضیات، بتدریج از تغییرات انتلاقی مفهوم هندسه در طول قرن نوزدهم سر برآورد. در ابتدای این قرن، دیدگاه حاکم، همان دیدگاه کلاسیک بود که بر مبنای آن هندسه به صورت نظریه فضای فیزیکی پیرامون ما مطرح می‌شد و اصول موضوعة آن به عنوان واقعیت‌های اولیه بنسه بدیهی، نگریسته می‌شدند. در پایان قرن، ریاضیدانان خود را از تنگی‌این برداشت رهایی بخشیدند، و به خوبی روش شد که از این پس، هندسه باید در بیان هدفهای بسیار وسیعتری باشد، و (مانند بویوتی^۵، لیاچنسکی^۶، ریمان^۷، پوانکاره^۸، وغیره - من در موقعیتی نیستم که بخواهم جریان این تکامل را در اینجا ترسیم کنم...) هندسه‌دانان باید به فضاهای مجرد، از قبیل خمینه‌های n بعدی^۹، فضاهای تصویری، روش‌های ریمان، فضاهای تابعی وغیره، پردازنند. اما، اکنون لازم است که سهم برجسته‌یکی دیگر از ابداعات قرن نوزدهم در پیدایش توپولوژی نقطه - مجموعه، یعنی کارکاتور را به فهرست این

1. Grundzüge der Mengenlehre

2. Felix Hausdorff

3. Maurice Fréchet

4. Sur quelques points du calcul fonctionnel

5. Rend. Circ. Mat. Palermo

6. Bolyai

7. Lobachevski

8. Riemann

9. Poincaré

10. n -dimensional manifolds

نمونه‌های غنی و متنوع بیفزاییم، مساهمتی که در کار با فضاهای مجرد کاملاً جای خود را بازگرده و از اهمیت زیاد برخوردار است. هاوسدورف کتابش را با این مضمون به کانتور اهدا می‌کند: «تقدیم به خالق نظریه مجموعه‌ها، گُنرگ کانتور^۱، با تحسین توان با سپاس».

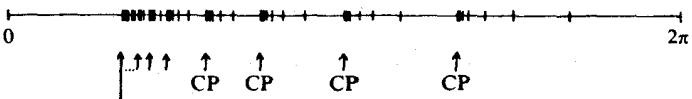
«یک فضای توپولوژیک، زوجی است متشکل از یک مجموعه و مجموعه‌ای از زیرمجموعه‌هایش به‌گونه‌ای که ...». بنابراین، آشکارا دیده می‌شود که بدون ورود مجموعه‌های مجرد به دنیای ریاضیات، که گسترش آن را مدیون کانتور هستیم، مفهوم فضای توپولوژیک را هیچ‌گاه نمی‌توانستیم با این کلیت دریابیم. اما، خیلی پیش از آنکه کانتور نظریه مجموعه‌های ترا متناهی^۲ خود را عرضه کند، در تکوین نقطه - مجموعه، راه کاملاً متفاوتی را پیموده بوده، که مایلم راجع به آن نکاتی را بیفزایم.

در ۱۸۷۰، کانتور نشان داده بود که اگر دوسری فوریه^۳، نقطه به نقطه، به یک تابع حدی همگرا باشد، ضرایب فوریه آنها یکی خواهد بود. در ۱۸۷۱، وی این قضیه را بهبود بخشید، بدین ترتیب که ثابت کرد که وقتی همگرایی و برابری حدود، در همه نقاط جز در یک مجموعه متناهی استثنایی $A \subset [0, 2\pi]$ برقرار باشد، باز هم برابری ضرایب فوریه صادق است. در مقاله‌ای به سال ۱۸۷۲، کانتور به مسئله تعیین همه مجموعه‌های استثنایی نامتناهی که این یکتاپی (یعنی برابری ضرایب سریها) برای آنها برقرار است، پرداخت.

البته، یک زیرمجموعه نامتناهی از $[0, 2\pi]$ ، باید دست‌کم یک نقطه انباشتگی^۴ داشته باشد: در این



شکل، یک نمونه به اصطلاح خیلی «طبیعی» از یک زیرمجموعه نامتناهی از $[0, 2\pi]$ دیده می‌شود. یک مجموعه «دور از ذهن تر»، می‌تواند چنان مجموعه‌ای باشد که نقاط انباشتگی اش خود یک نقطه انباشتگی داشته باشند:



نقطه انباشتگی نقاط انباشتگی

در این مورد، کانتور ثابت کرد که اگر دنباله زیرمجموعه‌های $[0, 2\pi]$ به روش استقرایی توسط:

$$A^\circ := A$$

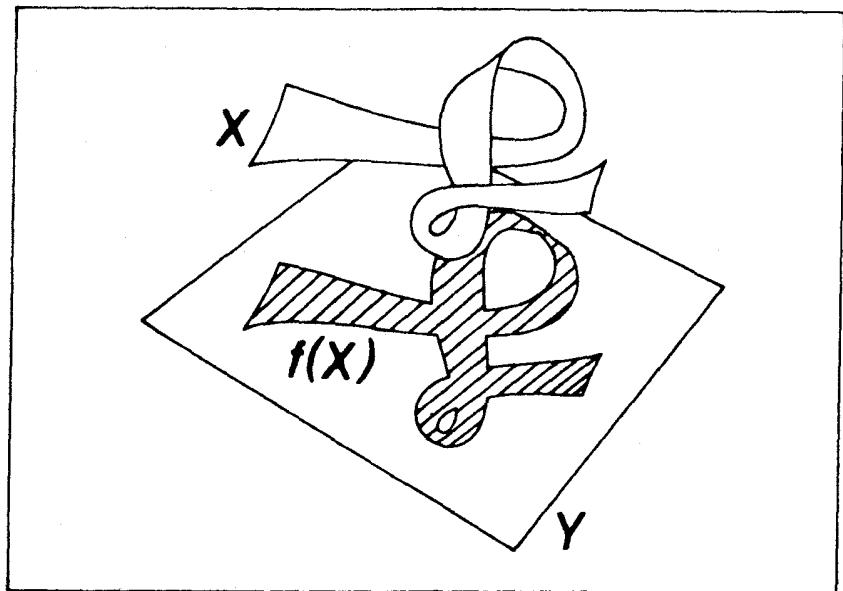
$$A^{n+1} := \left\{ x \in [0, 2\pi] \mid A^n \text{ است} | x \right\}$$

تعریف شود، و هرگاه این دنباله پس از چند جمله قطع شود، یعنی سرانجام، به ازای عدد طبیعی مناسی چون k ، تساوی $A^k = \emptyset$ برقرار باشد، آنگاه ویژگی یکتایی برای چنین مجموعه استثنایی A ، برقرار است. بهویژه، اگر f تابع غیر ثابتی باشد که در خارج چنین مجموعه‌ای صفر شود، نمی‌توان آن را با سری فوریه نمایش داد. این نتیجه، به ما کمک می‌کند تا به رفتار شکفت انگیز سری فوریه، و نشأت گرفتن انگیزه کانتور، از آنالیز کلاسیک و بالمال از فیزیک در ابداع نظریه مجموعه‌ها، پی بردیم. اما، به برکت این دریافت، کانتور به کشف نوع جدیدی از زیرمجموعه‌های $\mathbb{R} \subset A$ راه یافت، که می‌توان آن را به کلی مرمرز تلقی کرد، خصوصاً هنگامی که مدت زیادی طول می‌کشد تا دنباله A, A^1, A^2, \dots قطع شود. از این پس، زیرمجموعه‌های \mathbb{R} ، مانند موجوداتی که باید به خودی خود موضوع مطالعه قرار گیرند، پا به عرصه وجود می‌نهند. از آن مهمتر این که، این مجموعه‌ها باید، به بیان امروزی، از دیدگاه توپولوژی بررسی شوند. کانتور در این مسیر به کارهایش ادامه داد و پس از مدتی، هنگامی که مجموعه‌های نقاط \mathbb{R} و \mathbb{R}^n را به شکل کلی مطالعه می‌کرد، دیدگاه توپولوژی نقطه - مجموعه را وارد کرد، که اکنون هاوستورف می‌توانست بنای خود را برپایه آن بسازد.

*

من نمی‌خواهم این احساس را به وجود آورم که کانتور، فرشه و هاوستورف، تنها ریاضیدانانی بودند که، در گسترش و روشن کردن مفاهیم بنیادی توپولوژی نقطه - مجموعه، سهیم بوده‌اند. بحث مفصلتر و شرح جزئیات بیشتر در این موضوع، بیرون از ظرفیت این کتاب است. من تنها می‌خواستم یکی دو چشمۀ ساده ولی روشن از آغاز پیدایش نظریه مورد بحث این کتاب را، به گونه‌ای سطحی و بداختصار، ذکر کرده باشم.

مفاهیم بنیادی



۱. مفهوم فضای توپولوژیک

تعریف. هر فضای توپولوژیک^۱ عبارت است از یک زوج (X, \mathcal{O}) متشکل از یک مجموعه X و یک

- مجموعه \emptyset از زیرمجموعه‌های X (به نام «مجموعه‌های باز»)، بهگونه‌ای که اصول موضوع زیر برقرارند:
- اصل ۱. هر اجتماعی از مجموعه‌های باز، مجموعه‌ای است باز.
 - اصل ۲. اشتراک هر دو مجموعه باز، مجموعه‌ای است باز.
 - اصل ۳. مجموعه‌های \emptyset و X بازنده.

در تعریف فوق، \mathcal{O} توپولوژی^۱ فضای توپولوژیک (X, \mathcal{O}) نیز نامیده می‌شود. معمولاً، در قرارداد فوق، نماد توپولوژی را حذف نموده و فقط از یک فضای توپولوژیک X سخن به میان می‌آورند، همان‌کاری را که از این پس ما خواهیم کرد.

- تعریف. فرض کنیم X یک فضای توپولوژیک باشد.
- ۱) زیرمجموعه $A \subset X$ را بسته^۲ می‌گوییم هرگاه $X \setminus A$ باز باشد.
 - ۲) زیرمجموعه $U \subset X$ را یک همسایگی^۳ نقطه $x \in X$ می‌گوییم، هرگاه یک مجموعه باز V موجود باشد بهگونه‌ای که $x \in V \subset U$
 - ۳) فرض کنیم $B \subset X$ زیرمجموعه دلخواهی باشد. نقطه $x \in X$ را یک نقطه درونی^۴ یا بیرونی^۵ مجموعه B می‌نامیم هرگاه، به ترتیب B یا $X \setminus B$ یا یک همسایگی نقطه x باشند؛ و آن را نقطه مرزی^۶ مجموعه B می‌خوانیم هرگاه نه B و نه $X \setminus B$ هیچ‌کدام یک همسایگی x نباشند.
 - ۴) مجموعه \bar{B} متشکل از همه نقاط درونی مجموعه B را درون^۷ B می‌نامیم.
 - ۵) مجموعه $\bar{\bar{B}}$ متشکل از همه نقاط X را که نقطه‌های بیرونی B نیستند، بستار^۸ B می‌نامیم.

این مفاهیم، مفاهیم اساسی توپولوژی نقطه - مجموعه هستند. خواننده‌ای که برای نخستین بار با آنها برخورد می‌کند، باید برای آشنایی و تسلط بر آنها، اندکی تمرین کند. یک بارکه در توبیینگن^۹ هنوز داششجو بودم، یکی از کسانی بودم که بایستی اوراق دانشجویان را تصحیح می‌کردم و به آنها نمره می‌دادم. مسائل مربوط به تمرینهایی بودند که پس از درس استاد راجع به همین مفاهیم بنیادی، بی‌درنگ به دانشجویان واگذار شده بود. در خود درس، ثابت شده بود که یک مجموعه باز است اگر، و تنها اگر، همه نقاط آن درونی باشند. یکی از تمرینها چیزی بدین مضمون بود: نشان دهید که مجموعه نقاط درونی یک مجموعه، همواره مجموعه‌ای است باز. یکی از دانشجویان مراجعت کرد و از ما پرسید که چرا استدلال اورا نپذیرفتایم. استدلال او چنین بود: «مجموعه نقاط درونی، فقط شامل نقاط درونی است (یک

- | | | | |
|-------------------|-------------------|-------------------|-----------------|
| 1. open sets | 2. topology | 3. closed | 4. neighborhood |
| 5. interior point | 6. exterior point | 7. boundary point | 8. interior |
| 9. closure | 10. Tübingen | | |

تکرار معلوم بی‌چون و چرا؛ بنابراین، مساله بدیهی است». یکی دو مصحح دیگر هم حضور داشتند. همه، با حرارت تمام، سعی کردیم این دانشجورا قانع کنیم که، وقتی از نقاط درونی صحبت می‌کنید، باید تصریح کنید که آنها نقاط درونی کدام مجموعه‌اند؛ اما فایده نداشت. وقتی دریافت که ما چه می‌خواهیم بگوییم، درحالی که به آرامی می‌گفت که ما متن به خشخاش گذارده‌ایم، دست از سر ما برداشت. چه جوابی داشتیم به او بدھیم؟

بنابراین، چنانچه در میان خوانندگان کتابم، افرادی هستند که در این رشته کاملاً تازه واردند، به آنها توصیه می‌کنم هم اکنون تحقیق کنند که: درون یک مجموعه B ، اجتماع همه مجموعه‌های بازی است که مشمول B هستند، و بستار B اشتراک همه مجموعه‌های بسته شامل B است. به عنوان غذای فکری برای یک بعد از ظهر آرام، بگذارید ملاحظات زیر را نیز بیفزایم.

هر یک از سه مفهومی که با استفاده از مجموعه‌های باز تعریف کردیم، یعنی «مجموعه‌های بسته»، «همسایگیها» و «بستار» می‌تواند بازبودن یک مجموعه را مشخص کند. در واقع، یک مجموعه $X \subset B$ باز است اگر، و تنها اگر $B \setminus X$ بسته باشد، و یا اگر، و تنها اگر، B همسایگی هر یک از نقاط خود باشد، و یا اگر، و تنها اگر، $X \setminus B$ برابر با بستار خودش باشد. بنابراین، دستگاه اصول موضوعة معرف یک فضای توپولوژیک، باید بر حسب هر یک از مفاهیم فوق نیز، قابل بیان باشد، مثلاً:

- تعريف دیگری از فضاهای توپولوژیک (اصول مجموعه‌های بسته). یک فضای توپولوژیک عبارت است از یک زوج (X, \mathcal{A}) متشکل از یک مجموعه X و یک مجموعه \mathcal{A} از زیرمجموعه‌های X (به نام «مجموعه‌های بسته») به گونه‌ای که اصول زیر برقرارند:
- A۱. هر اشتراک مجموعه‌های بسته، مجموعه‌ای است بسته.
 - A۲. اجتماع هر دو مجموعه بسته، مجموعه‌ای است بسته.
 - A۳. مجموعه‌های X و \emptyset بسته‌اند.

این تعريف جدید با تعريف پیشین هم ارز است، زیرا (X, \mathcal{O}) یک فضای توپولوژیک به معنی تعريف پیشین است، اگر و تنها اگر، $(X, \mathcal{A}, \mathcal{O})$ یک فضای توپولوژیک به معنی تعريف جدید باشد، به شرط آنکه قرار دهیم $\{X \setminus V | V \in \mathcal{O}\} = \mathcal{A}$. چنانچه تعريف دوم را نخست مطرح می‌کردیم، بسته‌بودن به عنوان مفهوم اولیه مطرح می‌شد و بازبودن از این تعريف که $X \setminus V$ باز است اگر و فقط اگر $V \subset X$ بسته باشد، نتیجه می‌شد. اما، تعريف مفاهیم (۲) تا (۵)، تغییر نمی‌کرد و دستگاه مفاهیمی که در پی آن می‌آمد، همان می‌شد که در آغاز آورده بودیم. چنین متناول شده است که توپولوژی را با مجموعه‌های باز آغاز می‌کنند، اما مفهوم همسایگی محسوس‌تر به نظر می‌رسد و بر همین مبنای بود که

هاوسدورف این مفاهیم را در آغاز تعریف کرده بود.

تعریفی دیگر (اصول همسایگی). یک فضای توپولوژیک عبارت است از یک زوج (X, \mathcal{A}) مشکل از یک مجموعه X و یک خانواده $\mathcal{A} = \{\mathcal{A}_x\}_{x \in X}$ ، که مجموعه‌های \mathcal{A}_x ، زیرمجموعه‌های X (بدنام «همسایگی‌های x ») هستند، به‌گونه‌ای که:

N1. هر همسایگی x شامل x است، و X همسایگی هریک از نقاط خودش است.

N2. اگر $V \subset X$ شامل یک همسایگی نقطه x باشد، خود V یک همسایگی x است.

N3. اشتراک هر دو همسایگی نقطه x ، یک همسایگی نقطه x است.

N4. هر همسایگی نقطه x شامل یک همسایگی نقطه x است که یک همسایگی هریک از نقاط خودش نیز هست.

دیده می‌شود که بیان توپولوژی بر حسب این اصول، اندکی پیچیده‌تر از بیان آن توسط مجموعه‌های باز است. اما، مشخص کردن توپولوژی به‌کمک عمل بستار، از ظرافت خاصی برخوردار است، و اصول آن اصول بستار نام دارد:

تعریفی دیگر (اصلهای موضوع بستارکوراوفسکی^۱). یک فضای توپولوژیک عبارت است از زوجی مانند $(X, -)$ مشکل از یک مجموعه X ، و یک نگاشت $\mathfrak{P}(X) \rightarrow \mathfrak{P}(X) : - \rightarrow -$ از مجموعه همه زیرمجموعه‌های X به خودش، به‌گونه‌ای که:

$$\overline{\emptyset} = \emptyset. C1$$

$$A \subset \overline{A}, A \subset X \quad C2$$

$$\overline{\overline{A}} = \overline{A}, A \subset X \quad C3$$

$$\overline{A \cup B} = \overline{A} \cup \overline{B}, B \in X \quad C4$$

بیان معنی دقیق همارزی این تعاریف، و سپس اثبات این همارزی، همان‌طور که گفتیم، به عنوان تمرین، به خواننده تازه وارد در توپولوژی واگذار می‌شود. ما به تعریف اول، تکیه خواهیم کرد.

۲. فضاهای متري

چنان‌که می‌دانیم، در توپولوژی معمولی، یک زیرمجموعه \mathbb{R}^n را باز می‌نامیم هرگاه هر نقطه آن مرکز

گویی مشمول همان مجموعه باشد. این تعریف را می‌توانیم به‌گونه‌ای طبیعی تعمیم دهیم هرگاه به جای \mathbb{R}^n یک مجموعه X که در آن مفهوم فاصله^۱ تعریف شده باشد، قرار دهیم. به‌ویژه، چنین فضایی، همیشه یک فضای توپولوژیک پدید می‌آورد. تعریف زیر را یادآوری کنیم:

تعریف (فضای متری). یک فضای متری^۲ عبارت است از یک زوج (X, d) ملاتشكل از یک مجموعه X و یک تابع حقیقی $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ با نام «متریک»^۳ به‌گونه‌ای که:
 M۱ برای هر $x \in X$ و هر $y \in X$, $d(x, y) = d(y, x) \geq 0$.
 M۲ برای هر $x \in X$ و هر $y, z \in X$, $d(x, y) + d(y, z) \geq d(x, z)$.
 M۳ (نابرابری مثلثی^۴). برای هر

$$d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z).$$

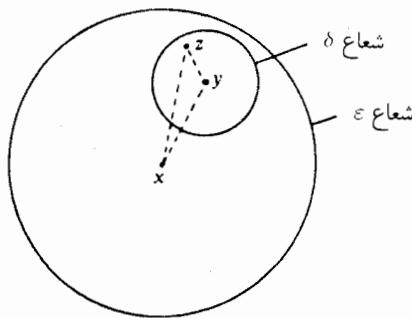
تعریف (توپولوژی یک فضای متری). فرض کنیم (X, d) یک فضای متری باشد. یک زیرمجموعه $V \subset X$ را بازگوییم هرگاه به‌ازای هر نقطه $x \in V$ عددی مانند $\varepsilon > 0$ وجود داشته باشد به‌گونه‌ای که گوی^۵ به مرکز x و شعاع ε , یعنی

$$K_\varepsilon(x) := \{y \in X | d(x, y) < \varepsilon\}$$

نیز مشمول V باشد. مجموعه $O(d)$ متشکل از همه مجموعه‌های باز X را توپولوژی فضای متری (X, d) می‌نامند.

بنابراین $(X, O(d))$ واقعاً یک فضای توپولوژیک است: بار دیگر، برای خواننده مبتدی فرضی ما، این فرصت مغتنم پیش آمده است، که به تمرین بپردازد. اما در این مورد، حتی خواننده با تجربه‌تر هم شاید به پشتی صندلی خود تکیه دهد و چند ثانیه‌ای متفکرانه به نقطه‌ای مبهم خیره شود که به راستی نقش نابرابری مثلثی در این میان چیست؟

خوب، چه می‌گوید؟ باشد، فرض کنید بیزیریم که هیچ نقشی نداشته باشد. اما، به محض آنکه بخواهیم با این فضاهای توپولوژیک $(X, O(d))$ کار کنیم، فایده آن آشکار می‌شود. مثلاً، نابرابری مثلثی اجازه می‌دهد تا مشابه این نتیجه آشنا را در فضای \mathbb{R}^n به دست آوریم، که می‌گوید: به‌ازای هر نقطه y که $\varepsilon < d(x, y)$, یک گوی کوچک به شعاع δ شامل y وجود دارد، که کاملاً مشمول گویی به مرکز x و شعاع ε باشد.

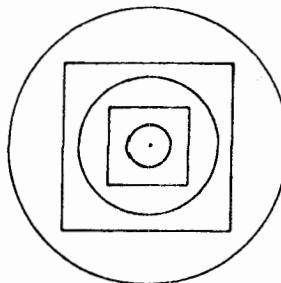


بنابراین، یک «گوی باز»^۱ $\{y | d(x, y) < \epsilon\}$ واقعاً باز است، و از آنجا معلوم می‌شود که یک زیرمجموعه $U \subset X$ یک همسایگی x است اگر و تنها اگر شامل گویی به مرکز x باشد.

در برخی شرایط، ممکن است متريکهایی بس متفاوت، توپولوژی واحدی را القا کنند. اگر d و d' متريکهایی بر مجموعه X باشند و اگر هر گوی باز حول x در متريک d شامل یک گوی باز حول x در متريک d' باشد، بی‌درنگ می‌بینیم که هر مجموعه باز در d ، یک مجموعه باز در d' است، یعنی $\mathcal{O}(d) \subset \mathcal{O}(d')$. بعلاوه، اگر عکس اين مطلب نيز درست باشد، هر دو توپولوژي يكی هستند، یعنی $\mathcal{O}(d) = \mathcal{O}(d')$. يك مثال، حالتی است که $X = \mathbb{R}^2$ ،

$$d(x, y) := \sqrt{(x_1 - y_1)^2 + (x_2 - y_2)^2}$$

$$d'(x, y) := \max\{|x_1 - y_1|, |x_2 - y_2|\} :$$



در اينجا، یک ترفند ساده، اما آموزنده هست، که حقاً بجاست در آغاز مورد توجه قرار گيرد، ترفندی که، مانند يك طلسم واقعی، در مقابل برخی از فرضيات غلط که ممکن است در ارتباط دو جانبه بين متريک و توپولوژی مطرح شود، عمل می‌کند: اگر (X, d) يك فضای متري باشد، فضای (X, d') نيز که با ضابطه

1. open ball

$$d'(x, y) := \frac{d(x, y)}{(1 + d(x, y))}$$

تعریف می‌شود، یک فضای متری خواهد بود؛ و به علاوه، بی‌درنگ ثابت می‌شود که $\mathcal{O}(d) = \mathcal{O}(d')$!^۱ اما، از آنجاکه همه فاصله‌ها در متریک d' کمتر از ۱ هستند، از آنجا نتیجه می‌شود که بهویژه اگر تصادفاً متریکی کراندار باشد، این کراندار بودن به هیچ وجه نمی‌تواند یک ویژگی ناشی از توپولوژی آن باشد.

تعریف (فضاهای متریکپذیر). یک فضای توپولوژیک (X, \mathcal{O}) را متریکپذیرگویند هرگاه یک متریک d وجود داشته باشد بهگونه‌ای که $\mathcal{O}(d) = \mathcal{O}$.

چگونه می‌توان تعیین کرد که یک فضای توپولوژیک متریکپذیر هست یا نیست؟ پاسخ این پرسش، با «قضایای متری سازی»، که قضایایی در مبحث توپولوژی نقطه - مجموعه هستند، داده می‌شود. آیا می‌توان گفت که همه فضاهای توپولوژیک، جز تعداد اندکی از آنها، متریکپذیرند؟ یا عکس، متریکپذیری، یک حالت ویژه و نادر است؟ جواب، نه این است و نه آن. اما، شاید حدس اول به واقعیت نزدیکتر باشد، بدین معنی که فضاهای متریکپذیر فراوانی وجود دارند. در این کتاب، به قضایای متری سازی نخواهیم پرداخت. اما، با مطالعه فصلهای ۱ و ۶ و ۸ این کتاب، خواننده برای پیگیری بیشتر این مسئله، کاملاً آماده خواهد شد.

۳. زیرفضاهای اجتماعهای جدا از هم و حاصلضرب‌بها

چه بسا به فضاهای توپولوژیک جدیدی بر می‌خوریم که از فضاهای قدیمی ساخته شده‌اند. ما در اینجا، سه نمونه از ساده‌ترین و مهمترین این ساختمانها را مطرح می‌کنیم.

تعریف (زیرفضا). اگر (X, \mathcal{O}) یک فضای توپولوژیک و $X_0 \subset X$ یک زیرمجموعه X باشد، توپولوژی $\mathcal{O}|_{X_0}$ روی X_0 را که با ضابطه

$$\mathcal{O}|_{X_0} := \{U \cap X_0 \mid U \in \mathcal{O}\}$$

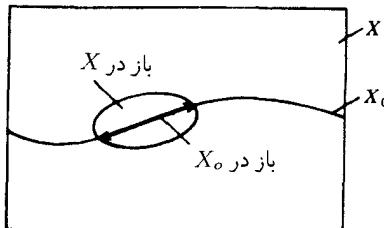
تعریف می‌شود، توپولوژی القایی^۲ یا توپولوژی زیرفضایی می‌نامند و فضای توپولوژیک $(X_0, \mathcal{O}|_{X_0})$ را یک زیرفضای^۲ (X, \mathcal{O}) می‌خوانند.

در ذیل، جمله کوتاه‌تر «باز در X_0 » را به جای جمله طولانی «باز نسبت به توپولوژی X_0 »، به کار

1. induced topology

2. subspace

می‌بریم، و بنابراین، یک زیرمجموعه اگر و تنها اگر، اشتراک X_0 با یک مجموعه باز در X باشد:



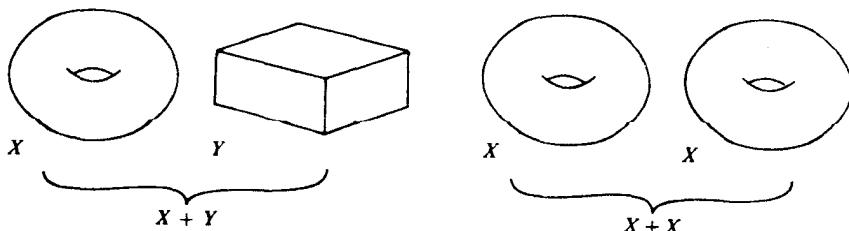
بنابراین، چنین مجموعه‌هایی را باید با مجموعه‌های «باز در X_0 » اشتباه کرد، زیرا مجموعه‌های باز در X_0 ، الزامی ندارند که، به طور مطلق، یعنی در تопولوژی X ، باز باشند.

تعریف (اجتماع جدا از هم مجموعه‌ها). اگر X و Y دو مجموعه باشند، اجتماع جدا از هم^۱ یا حاصل‌جمع^۲ آنها به کمک یک ترفند صوری، مثلاً به شکل زیر تعریف می‌شود:

$$X + Y := X \times \{o\} \cup Y \times \{1\}$$

- اما، بی‌درنگ کار با X و Y را به صورت زیرمجموعه‌هایی از $X + Y$ ، طبق روال معمول آغاز می‌کنیم^۳.

از جنبه شهودی، این عمل چیزی جزیه‌لوی هم قراردادن یک نسخه از X و یک نسخه از Y نیست، و واضح است که نمی‌توان آن را به شکل $X \cup Y$ نوشت، زیرا اصلاً هیچ معلوم نیست که X و Y جدا از هم بوده باشند. مثلاً، چنانچه $X = Y$ ، خواهیم داشت $X \cup X = X$ که فقط یک نسخه از X است.



1. disjoint union

2. sum

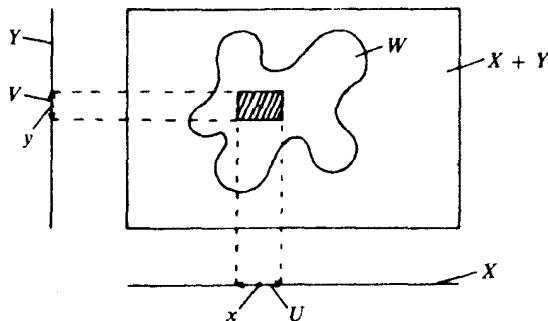
3. منظور آن است که به عضو (x, o) از $X + Y$ ، و به عضو $(y, 1)$ از $Y + X$ را وابسته می‌کنیم - ۳

تعریف (اجتماع جدا از هم فضاهای توپولوژیک). اگر (X, \mathcal{O}) و $(Y, \tilde{\mathcal{O}})$ فضاهای توپولوژیک باشند، روی حاصلجمع $X + Y$ توپولوژی جدید

$$\{U + V \mid U \in \mathcal{O}, V \in \tilde{\mathcal{O}}\}$$

را در نظر می‌گیریم، و مجموعه $X + Y$ با این توپولوژی را اجتماع جدا از هم توپولوژیک^۱ فضاهای X و Y می‌نامیم.^۲

تعریف (توپولوژی حاصلضربی). فرض کنیم X و Y فضاهایی توپولوژیک باشند. یک زیرمجموعه $W \subset X \times Y$ را در توپولوژی حاصلضربی باز^۳ گوییم هرگاه بازی هر $(x, y) \in W$ یک همسایگی x در X مانند U و یک همسایگی y در Y مانند V وجود داشته باشد، به قسمی که $U \times V \subset W$. مجموعه $X \times Y$ مجهز به توپولوژی فوق را، حاصلضرب (دکارتی) فضاهای X و Y می‌نامیم.



تصویر ذهنی حاصلضرب دکارتی مجموعه‌ها، و یا فضاهای توپولوژیک، معمولاً به وسیله یک مستطیل^۴ داده می‌شود، و تا جایی که با موارد خیلی پیچیده سروکار نداشته باشیم، این تصویر کاملاً مناسب است. حاصلضربهایی به شکل

$$U \times V \subset X \times Y$$

را که در آن $U \subset X$ و $V \subset Y$ مجموعه‌های بازنده، مستطیلهای باز^۵ می‌نامیم. روشن است که مستطیلهای باز، در توپولوژی حاصلضربی بازنده. اما، مجموعه‌های باز تنها منحصر به آنها نمی‌شوند؛ این مجموعه‌ها به خودی خود یک توپولوژی نمی‌سازند، زیرا اجتماع دو مستطیل در حالت کلی یک

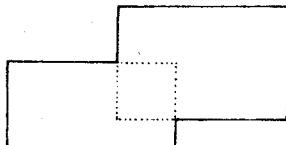
1. topological disjoint union

2. حاصلجمع توپولوژیک topological sum نیز نامیده می‌شود. - ۳.

3. open in the product topology

4. open boxes

مستطیل نیست:



این ملاحظه پیش پالفتاده، از آنجا به ذهن من خطر کرده است که بارها شاهد ابراز عقیده گمراکننده و مخالف آن بوده‌ام، که گویا جاذبۀ غریبی دارد. بله، فعلاً که چنین است.

۴. پایه‌ها و زیرپایه‌ها

تعریف (پایه). فرض کنیم X یک فضای توپولوژیک باشد. یک مجموعه \mathcal{B} از مجموعه‌های باز را یک پایه^۱ برای توپولوژی فضای نامیم هرگاه هر مجموعه باز اجتماعی از مجموعه‌های عضو \mathcal{B} باشد.

به عنوان مثال، مستطیلهای باز یک پایه برای توپولوژی حاصل‌ضربی تشکیل می‌دهند، و گویهای باز \mathbb{R}^n یک پایه برای توپولوژی معمولی \mathbb{R}^n . اما به خاطر بسیاری‌د که مجموعه گویهای با شاعع گویا و مختصات مرکزگویا (که مجموعه‌ای شماراست!) نیز یک پایه برای توپولوژی \mathbb{R}^n است.

تعریف (زیرپایه). فرض کنیم X یک فضای توپولوژیک باشد. یک مجموعه \mathcal{G} از مجموعه‌های باز را یک زیرپایه^۲ برای توپولوژی فضای نامیم هرگاه هر مجموعه باز، اجتماعی از اشتراکهای متناهی مجموعه‌های عضو \mathcal{G} باشد.

البته، واژه «متناهی» در اینجا بدان معنی نیست که اشتراک موردنظر باید مجموعه‌ای متناهی باشد، بلکه منظور اشتراک تعداد تناهی از مجموعه‌های است. در اینجا اشتراک صفتاً مجموعه (یعنی اشتراک خانواده‌ای تهی از مجموعه‌ها)^۳ نیز منظور شده است، که با یک قرارداد معقول، برابر با کل فضا تعریف می‌شود (زیرا، بدین طریق، دستورهای

$$\bigcap_{\lambda \in \Lambda} S_\lambda \cap \bigcap_{\mu \in M} S_\mu = \bigcap_{\nu \in \Lambda \cup M} S_\nu$$

معتبر می‌مانند)، به شیوه مشابه، اجتماع یک خانواده تهی از مجموعه‌ها نیز، به نحوی مناسب برابر با مجموعه تهی تعریف می‌شود.

1. basis

2. subbasis

3. منظور از مجموعه‌ها فقط زیرمجموعه‌های فضای مفروض X است، و گرنه منطقاً چارتاقض می‌شوند. - م.

با این قراردادها، می‌بینیم که اگر X مجموعه‌ای دلخواه و \mathcal{S} مجموعه دلخواهی از اجزای X باشد، دقیقاً یک و تنها یک توبولوژی روی X مانند $\mathcal{O}(\mathcal{S})$ هست، که \mathcal{S} یک زیرپایه برای $\mathcal{O}(\mathcal{S})$ (توبولوژی «پدیدآمده^۱» بهوسیله \mathcal{S}) است. این $\mathcal{O}(\mathcal{S})$ دقیقاً متشکل از جماعت‌های اشتراک‌های متناهی مجموعه‌های عضو \mathcal{S} است.

بنابراین، یک توبولوژی را می‌توان با مشخص کردن یک زیرپایه تعریف کرد. اما ببینیم به چه دلیل می‌خواهند چنین کنند؟ خوب، علت آن است که غالباً می‌خواهند یک توبولوژی بسازند که در شرایط معینی صدق کند. یکی از این شرایط، معمولاً^۲ ریزبافتی^۳ توبولوژی برمی‌گردد. اگر \mathcal{O} و \mathcal{O}' توبولوژیهایی بر X باشند، و $\mathcal{O}' \subset \mathcal{O}$ ، می‌گویند \mathcal{O}' ریزبافت‌تر از \mathcal{O} است، و \mathcal{O} درشت بافت‌تر^۴ از \mathcal{O}' . اغلب، به دلایلی، در پی یافتن توبولوژی‌یی هستیم که، تا جایی که ممکن است ریزبافت‌تر، یا درشت بافت‌تر باشد. مسلماً، یک توبولوژی روی X وجود دارد که از همه درشت بافت‌تر است، که اصطلاحاً توبولوژی^۵ بیمامیه^۶ نامیده می‌شود، و تنها شامل مجموعه‌های X و \emptyset است. هم‌چنین، یک توبولوژی روی X وجود دارد که از همه ریزبافت‌تر است و در آن همه زیرمجموعه‌های X بازنده، و توبولوژی^۷ نامیده می‌شود. اما این کافی نیست، زیرا می‌خواهیم شرایط دیگری نیز برای توبولوژی قائل شویم. در مواردی خاص، توبولوژی مطلوب باید از سویی تا آنجاکه ممکن است درشت بافت باشد، و از سوی دیگر، دست‌کم شامل مجموعه‌های عضو \mathcal{S} باشد. همیشه چنین توبولوژی‌یی وجود دارد، و آن هم دقیقاً $\mathcal{O}(\mathcal{S})$ ماست.

۵. نگاشتهای پیوسته

تعريف (نگاشتهای پیوسته). فرض کنیم X و Y فضاهای توبولوژیک باشند. یک نگاشت $X \rightarrow Y$ را پیوسته^۸ می‌نامیم، هرگاه نگاره وارون^۹ مجموعه‌های باز در آن همواره باز باشند.

یادداشت. نگاشت همانی $X \rightarrow X$: id_X پیوسته است، همچنین، اگر نگاشتهای $X \rightarrow Y$ و $Y \rightarrow Z$: f و g پیوسته باشند، نگاشت $Z \rightarrow X$: gof نیز پیوسته خواهد بود. با تعریف اخیر، مهمترین مطلبی را که می‌خواستیم گفتیم. اگر این مفهوم برای شما تارگی دارد، توصیه می‌کنم دو تمرین زیر را، که فایده عملی دارند، انجام دهید. نخستین تمرین این است که تلاش کنید نگاشتهای پیوسته را به کمک تعریفهای دیگر فضاهای توبولوژیک، که در بخش ۱ آورده‌یم، مشخص کنید، یعنی، نشان دهید که یک نگاشت $Y \rightarrow X$: f پیوسته است، اگر و تنها اگر، نگاره وارون هر مجموعه بسته در آن، یک مجموعه بسته باشد؛ همچنین، اگر و تنها اگر، نگاره وارون هر همسایگی در آن،

- | | | | | |
|---------------|------------------|------------|------------|-------------|
| 1. generated | 2. fineness | 3. coarser | 4. trivial | 5. discrete |
| 6. continuous | 7. inverse image | | | |

یک همسایگی باشد (دقیقتربگوییم، اگر U یک همسایگی $f(x)$ باشد، $f^{-1}(U)$ هم یک همسایگی x باشد؛ ویا، اگر و تنها اگر، برای هر زیرمجموعه $B \subset X$ ، حکم $\overline{f^{-1}(B)} \subset f^{-1}(\overline{B})$ برقرار باشد. علاوه، چنانچه پیوستگی را برحسب همسایگیها مشخص کنیم، در حالت خاص فضاهای متري، سخن به تعریف قدیمی «بهارای هر $\epsilon > 0$ یک δ بی هست که ...» کشیده می شود.

دومین تمرینی که سفارش می کنم، تمرین درباره زیرفضاهای اجتماعیها، اجتماعیهاي جدا از هم، و حاصلضرب بهاست، که متنضم اثبات سه نکته زیر است:

- نکته ۱. اگر $f : X \rightarrow Y$ پیوسته و $X_0 \subset X$ یک زیرفضا باشد، آنگاه تحديد $f|X_0 : X_0 \rightarrow Y$ نیز پیوسته است.
- نکته ۲. نگاشت $f : X + Y \rightarrow Z$ پیوسته است، اگر و تنها اگر $f|X$ و $f|Y$ هر دو پیوسته باشند.
- نکته ۳. نگاشت $Z \rightarrow X \times Y : (f_1, f_2)$ پیوسته است اگر و تنها اگر نگاشتهای، $f_1 : Z \rightarrow X$ و $f_2 : Z \rightarrow Y$ هر دو پیوسته باشند.

ضمناً این را هم بگوییم که ویزگیهای مذکور در نکته های ۲ و ۳، توپولوژی اجتماع مستقیم، و توپولوژی حاصلضرب را کاملاً مشخص می کنند.

تعریف (همسانزیختی). یک نگاشت دوسویی (پوشانده یک به یک) $f : X \rightarrow Y$ را یک همسانزیختی^۱ گویند هرگاه نگاشتهای f و f^{-1} هر دو پیوسته باشند. یعنی وقتی که $X \subset U$ باز باشد، اگر و تنها اگر $f(U) \subset Y$ باز باشد.

فرض کنید یک ویزگی توپولوژیک (یعنی یک ویزگی قابل بیان برحسب مجموعه های باز) روی X یا روی یک زیرمجموعه $A \subset X$ برقرار باشد. در این صورت، اگر f ویزگی همسانزیختی داشته باشد، عین همین ویزگی را باید Y یا زیرمجموعه متناظر با آن، یعنی $(A)f = f(A)$ ، نیز دارا باشد. چند نمونه:

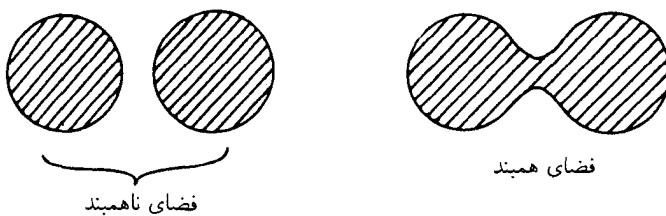
$A \subset X$ بسته است $\iff f(A) \subset Y$

یک همسایگی x است $\iff f(U) \subset Y$ یک همسایگی $f(x)$ است: \mathfrak{B} یک پایه برای توپولوژی فضای X است $\iff \{f(B) | B \in \mathfrak{B}\}$ یک پایه برای توپولوژی فضای Y است؛ وقیعه این، نقش همسانزیختی در توپولوژی، همانند نقش یک ریختیهای خطی^۲ در جبر

خطی، و یا نقش نگاشتهای دوسوئامریخت^۱ در نظریه توابع تحلیلی مختلط، و یا نقش یکریختیهای گروهی^۲ در نظریه گروهها، و یا نقش طولپایهای^۳ در هندسه ریمانی است. بهاین دلیل، نمادگذاری $Y \xrightarrow{\cong} X$: f را برای همسانزیریختی نیز بهکار میبریم؛ و همچنین، نماد $Y \cong X$ را برای دو فضای همسانزیریخت^۴ (یعنی دوفضایی که یک همسانزیریختی ازیکی به دیگری موجود باشد) بهکار میبریم. تاکنون، تعداد بسیار اندکی ازویزگیهای فضاهای توپولوژیک را نام برده‌ایم. از میان ویزگیهای فراوان موجود، در این فصل که به «مفاهیم بنیادی» اختصاص دارد، سه‌ویزگی را که اهمیت بسزایی دارد، و از لحاظ خصوصیت خیلی با هم متفاوت‌اند، برگزیده‌ام، این سه‌ویزگی عبارت‌اند از: همبندی^۵، هاآوسدورفی^۶ و فشردگی^۷، که در باب آنها، در سه بخش آینده گفتگو خواهیم کرد.

۶. همبندی

تعریف (همبندی). یک فضای توپولوژیک را همبند^۸ خوانیم هرگاه اجتماع دوزیرفضای ناتهی باز و جدا از هم نباشد. به عبارت دیگر، کل فضا و مجموعه‌تهی تنها زیرمجموعه‌هایی باشند که در آن واحد هم باز باشند و هم بسته.



مثال. یک بازه^۹ (باز، نیم‌باز، بسته) $I \subset \mathbb{R}$ همواره مجموعه‌ای است همبند. این مثال، هر چند ساده است، فایده خاصی دارد، زیرا همبندی فضاهای پیچیده در بسیاری از موارد، نهایتاً نتیجه‌ای از همبندی بازه است. از این‌رو، برخان همبندی بازه را به اختصار تکرار می‌کنیم: فرض کنید $I = A \cup B$ و $A \cap B = \emptyset$ و $A \cup B = \mathbb{R}$ مجموعه‌هایی باز و ناتهی در توپولوژی زیرفضای $I \subset \mathbb{R}$ باشند. نقاط $a \in A$ و $b \in B$ را در نظر می‌گیریم (می‌توانیم فرض کنیم که $b < a$). فرض می‌کنیم s برابر با $\inf\{x \in B | a < x\}$ باشد. بنابراین، با توجه به تعریف \inf ، هر همسایگی s شامل نقاطی از B خواهد بود. اما، هر همسایگی s باید شامل نقاطی از A نیز باشد، زیرا، اگر s برابر a نباشد، $a < s$ و درنتیجه $A \subset (a, s)$. پس، s نه می‌تواند نقطه‌ای از A باشد و نه نقطه‌ای از B . اما، این یک تناقض است، زیرا $s \in A \cup B$ و $A \cup B = \mathbb{R}$ هر دو مجموعه‌هایی بازند. همان‌چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم.

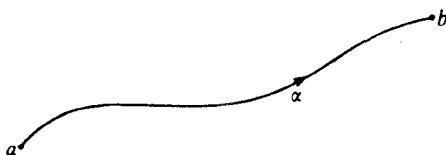
- | | | |
|-----------------------|-----------------------|------------------|
| 1. biholomorphic maps | 2. group isomorphisms | 3. isometries |
| 4. homeomorphic | 5. connectedness | 6. Hausdorffness |
| 8. connected | 9. interval | 7. compactness |

مثال. زیرفضای $X = [0, 1] \cup (2, 3) \cup (2, 3)$ در \mathbb{R} همبند نیست. زیرا، می‌توان آن را به دو مجموعه بازنگری $[0, 1]$ و $A = [0, 1] \cup (2, 3)$ تجزیه کرد. (ایراد: روشن است که $X = A \cup B$ و A و B درداور باشد که یک بازه بسته است! شاید واقعاً جدا از هم‌اند. اما آیا «باز» هم هستند؟ مگرنه این است که A بالآخره یک بازه بسته است!! شاید صحبت می‌کنیم و نه از توپولوژی \mathbb{R} !).

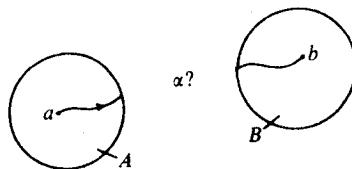
مفهوم همبندی به چه درد می‌خورد؟ خوب، یکی آنکه، روشی خام برای تمیز فضاهای توپولوژیک از یکدیگر به دست می‌دهد: چنانچه یکی از دو فضای همبند باشد و دیگری نباشد، درین صورت این دو فضای نمی‌توانند همسازی خیثت باشند. گذشته از آن، حکم زیر نیز درست است: اگر X همبند، و Y یک مجموعه و $X \rightarrow Y$: f یک نگاشت موضعی ثابت باشد (یعنی برای هر نقطه $x \in X$ ، یک همسایگی مانند U_x وجود داشته باشد بهگونه‌ای که تحدید f به U_x ، ثابت باشد) آنگاه f بر تمام حوزه‌اش، X ، ثابت است. زیرا، اگر y نقطه‌ای در نگاره f باشد، مجموعه‌های $A = \{x | f(x) = y\}$ و $B = \{x | f(x) \neq y\}$ هر دو بازند و در نتیجه، به دلیل همبندی X ، دارای $X = A$ همان چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. معمولاً نتیجه فوق را در حالتی که $\{n, \alpha\} = Y$ ، $X = A$ یا $\{n\text{ادرست}, \text{درست}\} = Y$ ، به شکل زیر به کار می‌بریم: فرض کنیم X همبند و P یک ویژگی باشد که نقاط X می‌توانند داشته باشند، و فرض کنیم که می‌خواهیم ثابت کنیم همه نقاط X دارای ویژگی P هستند. درین صورت، کافی است سه حکم زیر را ثابت کنیم:

- ۱) دستکم یک نقطه با ویژگی P وجود دارد؛
 - ۲) اگر x دارای ویژگی P باشد، همه نقاط در یک همسایگی بس کوچک x نیز این ویژگی را دارند؛
 - ۳) اگر x دارای ویژگی P نباشد، همه نقاط در یک همسایگی بس کوچک x نیز ویژگی P را ندارند.
- مفهوم قویتر زیر غالباً مورد نیاز است:

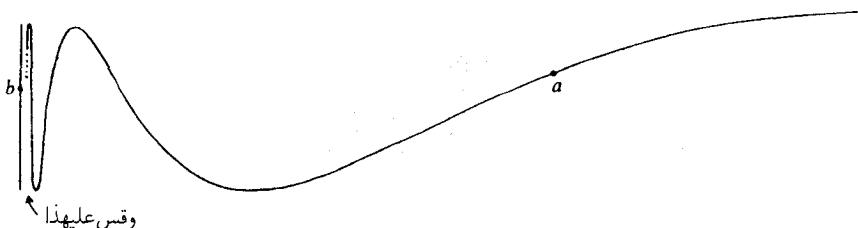
تعریف (همبند - راهی). فضای توپولوژیک X را همبند - راهی^۱ گوییم هرگاه هر دو نقطه $a, b \in X$ با یک راه^۲ به هم مربوط شوند، یعنی یک نگاشت پیوسته مانند $X \rightarrow [0, 1] : \alpha$ موجود باشد که $\alpha(0) = a$ و $\alpha(1) = b$



بی درنگ دیده می‌شود که یک فضای همبند - راه X یک فضای همبند است: اگر A و B مجموعه‌های ناتهی بازو جدا از هم باشند و $X = A \cup B$, آنگاه، به علت همبندی $[1, 0]$, نمی‌توان راهی از $a \in A$ به $b \in B$ پیدا کرد (در غیر این صورت، می‌باشد $[1, 0]$ را به شکل $(\alpha^{-1}(A) \cup \alpha^{-1}(B))$ نوشت، والی آخر).



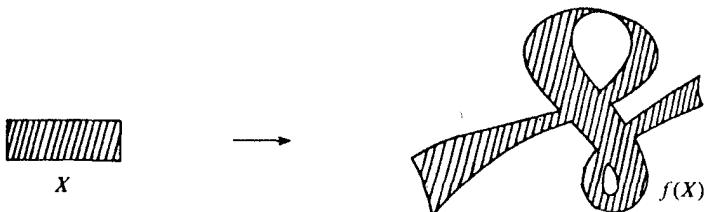
عکس این مطلب درست نیست، زیرا: یک فضا ممکن است همبند باشد، اما در عین حال راه عبوری از یک نقطه به نقطه دیگر نداشته باشد. زیرفضای \mathbb{R}^n با تعریف: $([-1, 1] \cup (0 \times [0, \infty)) | x > 0)$ نمونه‌ای از این نوع فضاهاست:



در خاتمه، اجازه بدھید درباره رفتار همبندی تحت اعمال گوناگون، سه نکته را به گفته‌های پیش بیفزاییم. ویژگی‌های توپولوژیک، از قبیل همبندی، وقتی شناخت عمیقتری نسبت به آنها پیدا کیم، حساسیت شدیدی در ما پدید می‌آورند: برخی مساعد و مفید جلوه می‌کنند، زیرا بارها نشان داده‌اند که چگونه می‌توانند استدلال‌ها را آسان کنند، و یا حتی از همان ابتدا استدلال را ممکن سازند؛ بعضی، بر عکس، به دلیل کاملاً مخالف آن، مارا می‌ترسانند. تا اندازه زیادی درست است که بگوییم، یک ویژگی که «خوب» به شمار آمده است، ممکن است اتفاقاً مشکلی ایجاد کند، و سیاری از ویژگی‌ها گاهی خوب هستند و گاهی خوب نیستند. اما، من می‌توانم به شما اطمینان دهم که همبندی، هاوسودورفی، و فشردگی، ویژگی‌هایی به تمام معنی «خوب» هستند. بنابراین، طبیعی است بخواهیم بدانیم که در فرایند معمولی ساختن فضاهای توپولوژیک، این گونه ویژگی‌های خوب از فضاهای اصلی به فضاهای نهایی حاصل، منتقل می‌شوند یا نه، از این قرار:

نکتهٔ ۱. نگاره‌های پیوستهٔ فضاهای همبند (همبند - راه)، فضاهایی همبند (همبند - راه) هستند.

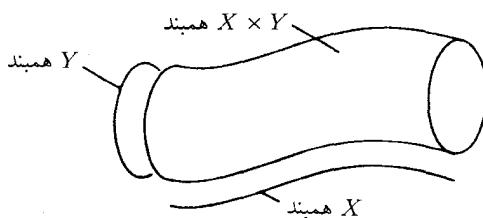
به گفته دیگر، اگر X همبند (همبند - راه) و $f : X \rightarrow Y$ پیوسته باشد، ($f(X)$ به عنوان زیرفضای Y نیز همبند (همبند - راه) است. زیرا، یک تجزیه $f(X) = A \cup B$ ، مستلزم تجزیه مشابهی برای $X = f^{-1}(A) \cup f^{-1}(B)$ است، و هکذا.



نکته ۲. اجتماعهای ناجدا از هم^۱ فضاهای همبند (همبند - راه) فضاهایی همبند (همبند - راه) هستند. یعنی اگر X_0 و X_1 زیرفضاهایی همبند (همبند - راه) از فضای X باشند و $X_0 \cap X_1 \neq \emptyset$ بعلاوه، $X_0 \cup X_1 = X$ همبند (همبند - راه) است.



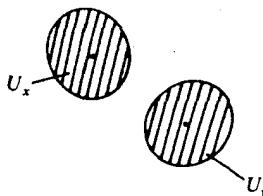
نکته ۳. حاصلضرب دکارتی $X \times Y$ از فضاهای توپولوژیک ناتنهی X و Y ، همبند (همبند - راه) است، اگر و تنها اگر هر دو سازه آن همبند (همبند - راه) باشند.



پرسش خنده دار: درباره اجتماع جدا از هم X و Y چه فکر می کنید؟

۷. اصل موضوع جداسازی هاوسدورف

تعریف (اصل موضوع جداسازی هاوسدورف). یک فضای توپولوژیک را فضای هاوسدورف^۲ گویند هرگاه برای هر دو نقطه متمایز آن، همسایگیهایی جدا از هم وجود داشته باشند.



مثلاً، هر فضای متری یک فضای هاوستورف است، زیرا اگر d متریک فضا باشد و $d(x, y) = \varepsilon > 0$

$$U_x := \{z | d(x, z) < \varepsilon/2\} \text{ و } U_y := \{z | d(y, z) < \varepsilon/2\}$$

نمونه‌هایی از همسایگی‌های جدا از هم آند.

ویژگی «ناهاوستورفی»، به کلی مخالف شهود، و حتی در نگاه اول نامعقول، و برخلاف شهود ما در مورد مفهوم همسایگی به نظر می‌رسد. به همین دلیل، هاوستورف، اصل جداسازی فوق را در تعریف اولیه خود از «فضاهای توپولوژیک» گنجانید (۱۹۱۴). اما، بعدها، معلوم شد که توپولوژی‌های ناهاوستورفی نیز ممکن است خیلی مفید واقع شوند، مثلاً «توپولوژی زاریسکی^۱» در هندسه جبری یکی از آنهاست. در هر حال، می‌توان در توپولوژی گامهای نسبتاً زیادی برداشت، بی‌آنکه حقیقتاً احساس نیاز به فضاهای ناهاوستورفی پیدا کرد، هر چند بهتر است که مبتدی‌ها اینجا آنچا دنبال هاوستورف بودن فضانگرددند. کسانی که می‌خواهند دست‌کم یکبار چنین موجود مرموزی را بینند، یک مجموعه X با بیش از یک عضواختیار و روی آن توپولوژی بیمایه $\{\emptyset, X\}$ را بنا کنند. یکی از فواید اصل جداسازی، استفاده در یکتایی همگرایی است:

تعریف (دنباله همگرا^۲). فرض کنیم X یک فضای توپولوژیک، و $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ دنباله‌ای در X باشد. یک نقطه $a \in X$ را حد این دنباله نامند هرگاه برای هر همسایگی نقطه a ، مانند U ، یک $n_0 \in \mathbb{N}$ وجود داشته باشد به‌گونه‌ای که برای هر $n \geq n_0$ $x_n \in U$.

یادداشت. در یک فضای هاوستورف، هر دنباله می‌تواند حد اکثر یک حد داشته باشد. از سوی دیگر، در یک فضای توپولوژیک بیمایه، هر دنباله به هر نقطه همگراست.

در باره رفتار نسبت به اعمال، توجه شما را به نکته زیر، که به سادگی ثابت می‌شود، جلب می‌کنیم: یادداشت. هر زیرفضای یک فضای هاوستورف، خود یک فضای هاوستورف است، و دو فضای

توبولوژیک ناتهی X و Y هاوستورف‌اند، اگر و تنها اگر، اجتماع جدا از هم آنها، $X + Y$ ، هاوستورف باشد، همچنین اند، اگر و تنها اگر، حاصلضرب آنها، $X \times Y$ هاوستورف باشد.

اصل جداسازی هاوستورف را T_2 نیز نامیده‌اند. چنین به نظر می‌آید که باید T_1 هم مطرح باشد، مگرنه؟ خوب درباره $T_0, T_1, T_2, T_3, T_4, T_5$ چه می‌گویید؟ حالا ما از $\frac{1}{2}$ و $\frac{1}{3}$ صحبت نمی‌کنیم! ولی اصل هاوستورف، به مراتب از همه‌اینها مهمتر است، و بیش از بقیه لازم است به حافظه سپرده شود. آیا ضرورتی دارد که برای شما بگویم T_1 به جای چه به کار برده می‌شود؟ ولی، نه. می‌توانیم تا فرست
مناسب منتظر بمانیم.

۸۔ فشدگی

و اما، فشردگی! چه ویرگی شکفت انگیزی! صفت شکفت انگیز برای توپولوژی، خصوصاً در توپولوژی دیفرانسیل و توپولوژی جبری مصادق دارد. زیرا، علی الاصول، در این زمینه‌ها، هنگامی که با فضاهای فشرده، خمینه‌های فشرده، مجتمعهای ضعیف - توپولوژی متناهی - بستار فشرده، یا CW گروههای فشرده و جز آنها سروکار داریم، هیچ‌گونه مشکلی پیش نمی‌آید و همه چیز روال معمولی خود را دارد. اما در عالم همه چیز نمی‌تواند فشرده باشد، ولی حتی برای مسائل «نافسرده» نیز غالباً بهتر است که در مرحله اول، به حالت فشرده پرداخته شود: باید نخست بر «زمینه‌های فشرده» که دستیابی بر آنها ساده‌تر است مسلط شد و سپس با تغییر تکنیکهای مناسب راه خود را برای حالت نافشرده باز کرد. استثنایی که ممکن است پیش آید، مؤید این قاعده هستند: تصادفاً، تافشردگی نیز مزایایی دارد، زیرا «جا»‌ای بیشتری برای برخی ساختمانها در اختیار ما می‌گذارد ... اتا حالا:

تعریف (فسرگی). یک فضای توپولوژیک را فشرده^۱ گویند هرگاه هر پوشش باز آن یک زیر-پوشش متناهی داشته باشد. معنی این جمله این است که X فشرده است هرگاه در ویژگی زیر صدق کند: اگر $\{U_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda} = \mathcal{U}$ پوشش باز دلخواهی از X ، یعنی $X \subset U_\lambda \subset X$ باز باشد و $U_\lambda = X$ آنگاه تعدادی متناهی از اعضای Λ مانند $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ موجودند به‌گونه‌ای که $U_{\lambda_1} \cup \dots \cup U_{\lambda_r} = X$.

یادداشت. بسیاری از مؤلفین، چنین فضاهایی را «شبه فشرده^۲» می‌نامند و واژه «فسرده» را برای فضاهای «شبه فشرده و هاوستورف» اختصاص می‌دهند.

در فضاهای فشرده، تعمیم از «موقعیتی^۳» به «سراسری^۴» برای وینگهای از نوع زیر، شدنی است:

فرض کنیم X فضایی فشرده باشد و P یک ویزگی، که زیرمجموعه‌های باز X ممکن است آن را دارا باشند یا نباشند، و نیز اگر U و V ویزگی P را دارند، $U \cup V$ نیز ویزگی P را داشته باشد، (مثالها ذیلاً خواهد آمد). در این صورت، اگر X این ویزگی را به طور موضعی^۱ دارا باشد، یعنی اگر هر نقطه دارای یک همسایگی با ویزگی P باشد، آنگاه خود X ویزگی P را دارد. در واقع، چنین همسایگی‌هایی یک پوشش باز $\{U_x\}_{x \in X}$ از X را تشکیل می‌دهند؛ اما با انتخاب مناسب تعدادی متناهی x_1, x_2, \dots, x_r خواهیم داشت

$$X = U_{x_1} \cup \dots \cup U_{x_r}$$

و بنابر فرض، این ویزگی با استقراء به اجتماعهای متناهی منتقل می‌شود، همان‌چیزی که می‌خواستیم اثبات کنیم.

مثال ۱. فرض کنیم X فشرده و $\mathbb{R} \rightarrow X$: f تابعی موضعی کراندار (مثلاً پیوسته) باشد. در این صورت، f کراندار است.

مثال ۲. فرض کنیم X فشرده و $\mathbb{R} \geq n \rightarrow (f_n)$ یک دنباله همگرای یکنواخت موضعی^۲ از توابع روی X باشد. در این صورت، این دنباله، روی کل فضای X همگرای یکنواخت است.

مثال ۳. فرض کنیم X فشرده و $A_{\lambda} : \lambda \in \Lambda$ یک پوشش موضعی متناهی^۳ باشد (یعنی هر نقطه دارای یک همسایگی باشد که A_{λ} را فقط بهازای تعدادی متناهی از λ قطع کند). در این صورت، خود پوشش، یک پوشش متناهی است.

مثال ۴. فرض کنیم X فضای فشرده و $A \subset X$ زیرمجموعه‌ای موضعی متناهی باشد (تعریفی برای آن درست کنید). در این صورت، A متناهی است. ویا، عکس، چنانچه $A \subset X$ نامتناهی باشد، آنگاه یک نقطه $x \in X$ هست به‌گونه‌ای که همه همسایگی‌های آن شامل تعدادی نامتناهی از نقاط است.

مثال ۵. فرض کنیم v یک میدان برداری^۴ دیفرانسیلپذیر بر یک خمینه M ، مثلاً بر یک مجموعه باز در \mathbb{R}^n باشد. یکی از خمها انتگرال ماکسیمال^۵ این میدان مانند $M \rightarrow M$: $\alpha_x : (a_x, b_x) \rightarrow M$ با شرط $x = \alpha(o)$ را در نظر می‌گیریم و b_x را، با یک نامگذاری بجا، (بقیه) امید زندگی^۶ و $a_x < o < b_x$ را، سن x در میدان برداری v می‌نامیم. از نظریه موضعی معادلات دیفرانسیل معمولی، چنین بر می‌آید که، از لحاظ موضعی، کرانهای پایینی مثبتی برای امید زندگی و سن وجود دارد. بنابراین، و در اینجاست که فشردگی دخالت می‌کند – برای هر مجموعه فشرده $M \subset X$ نیز یک چنین کرانهای پایینی وجود

1. locally

2. locally uniformly convergent

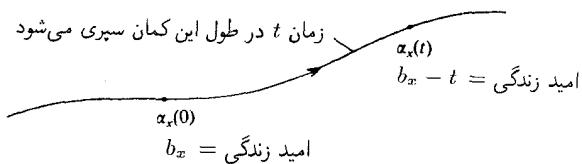
3. locally finite

4. vector field

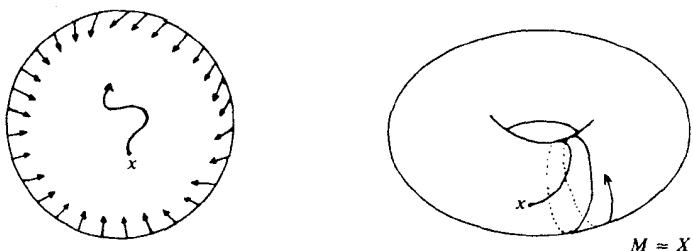
5. maximal integral curve

6. life expectancy

خواهد داشت. حال اگر نقطه‌ای در طول خم جواب خودش حرکت کند، سنش افزایش می‌یابد و امید زندگیش روبه کاهاش می‌نهد.



اگر امید زندگی متناهی باشد، یعنی $\infty < b_x$ ، در این صورت، این امید رفته هر قدر بخواهیم کوچک می‌شد، ولنم معروف و سودمند زیر به دست می‌آید: اگر نقطه‌ای از یک زیر فضای فشرده $X \subset M$ امید زندگی متناهی داشته باشد، اجباراً باید، پیش از آنکه فضای X را برای همیشه ترک کند، تمام آن را مصرف کند. بینیم اگر یک نقطه نتواند مجموعه X را ترک کند، چه پیش خواهد آمد؟ خواه چنین پذیده‌ای از آن روپیش آید که در مرز X بردارهایی، متوجه درون، سنگرگرفته باشند و یا خواه بدین علت که کل جهان مورد بحث، M ، فشرده باشد و $X = M$.



در چنین شرایطی، هر نقطه از X باید تا ابد حرکت کند. بهویژه، یک میدان برداری بر یک خمینه فشرده بدون مرز، همواره انتگرال‌پذیر سراسری^۱ است.

اکنون به موضوع بحث خود بازگردیم! ایامد این امکان گذراز موضعی به سراسری، البته چنان وسیع است که نمی‌تواند در چند صفحه کاملاً مورد بحث قرار گیرد. اما، با اشارات فوق، خواستیم نه تنها مفیدبودن مفهوم فشردگی را بیان کنم، بلکه اندازی هم آن را روشنتر کنم.

نمونه‌های فضاهای فشرده کدام‌اند؟ بازه بسته $[0, 1]$ ، با این‌که جلوه چندانی ندارد، ولی نمونه مهمی است، زیرا، نمونه‌های دیگری از آن نتیجه می‌شوند. می‌دانیم که برای هر پوشش باز $[0, 1]$ ، یک «عدد لبگ» وجود دارد، یعنی $0 < \delta$ بیست که هر زیر بازه به طول δ ، در یکی از مجموعه‌های این پوشش قرار دارد. (اثبات از راه برهان خلف: چنانچه چنین عددی وجود نمی‌داشت، می‌توانستیم یک

1. globally integrable

دبیله $I_{n,\geqslant n}$ از زیربازه‌های $[0, 1]$ به درازای $\frac{1}{n}$ چنان برگزینیم که هیچ‌یک در هیچ‌کدام از مجموعه‌های این پوشش نباشد. دبیله نقاط وسط این زیربازه‌های I_n , دارای زیردبیله‌ای همگرا به نقطه‌ای مانند $x \in [0, 1]$ خواهد بود. اما، با توجه به آن‌که x در یکی از مجموعه‌های پوشش است، وقتی که n بسیار بزرگ باشد، به تناقض می‌رسیم). اکنون که وجود عدد لبگ ثابت شد، از آنجاکه می‌توان $[0, 1]$ را با تعدادی متناهی بازه به درازای δ پوشاند، می‌توان آن را با تعدادی متناهی از پوشش‌های باز مفروض نیز پوشاند.

گزاره ۱. نگاره‌های پیوستهٔ فضاهای فشرده، فشرده‌اند. به عبارت دیگر، اگر X فضای فشرده و $f : X \rightarrow Y$ پیوسته باشد، $f(X)$ زیرفضای فشرده است. برهان. فرض کنیم $\{U_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ پوشش بازی برای (X, f) باشد. در این صورت، $\{f^{-1}(U_\lambda)\}_{\lambda \in \Lambda}$ پوششی باز برای X خواهد بود، درنتیجه، باگزینش مناسب اندیسها، خواهیم داشت

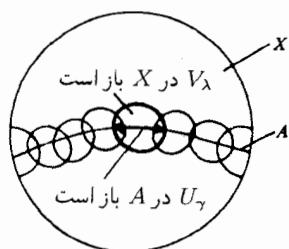
$$X = f^{-1}(U_{\lambda_1}) \cup \dots \cup f^{-1}(U_{\lambda_r})$$

وازانجا

$$f(X) = U_{\lambda_1} \cup \dots \cup U_{\lambda_r},$$

همان چیزی که می‌خواستیم. \square

گزاره ۲. زیرفضاهای بستهٔ فضاهای فشرده، فشرده‌اند. برهان. گیریم X فشرده، $A \subset X$ بسته و $\{U_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ یک پوشش باز A باشد. بنابر تعریف توپولوژی زیرفضایی، یک خانواده $\{V_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ از مجموعه‌های باز X وجود دارد به‌گونه‌ای که $U_\lambda = A \cap V_\lambda$. اکنون گوییم که چون A بسته است، پس خانواده $\{X \setminus A, \{V_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}\}$ پوششی باز برای X است.

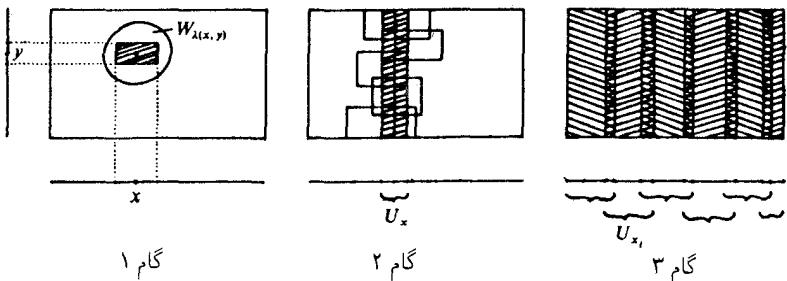


درنتیجه، می‌توان $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ را چنان برگزید که $X \setminus A = U_{\lambda_1} \cup \dots \cup U_{\lambda_r}$ ، یعنی

$\square U_{\lambda_1} \cup \dots \cup U_{\lambda_n} = A$ همان چیزی که می‌خواستیم. \square

گزاره ۳. دو فضای ناتهی X و Y فشرده‌اند، اگر و تنها اگر، اجتماع جدا از هم آنها فشرده باشد، همچنین اند، اگر و تنها اگر، حاصلضرب آنها فشرده باشد.

برهان. (تنها به اثبات فشردگی حاصلضرب فضاهای فشرده خواهیم پرداخت، که جالبترین و در عین حال مشکلترین حکم قضیه است. عکس آن، نتیجه‌ای از گزاره ۱ است، و حکم مربوط به اجتماع جدا از هم، بدیهی است). فرض کنیم X و Y فضاهایی فشرده و $\{W_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ پوشش بازی برای $X \times Y$ باشد.



گام یکم. می‌توانیم برای هر (x, y) یک $\lambda(x, y)$ برگزینیم به گونه‌ای که $\lambda(x, y) \in W_{\lambda(x, y)}$ ، و با توجه به این که $W_{\lambda(x, y)}$ باز است، بگوییم که این مجموعه باز شامل مستطیل بازی است به شکل

$$U_{(x, y)} \times V_{(x, y)}$$

گام دوم. برای یک x ثابت، خانواده $\{V_{(x, y)}\}_{y \in Y}$ پوشش بازی برای Y است، و در نتیجه $y_1(x), \dots, y_{r_x}(x)$ چنان وجود دارند که

$$V_{(x, y_1(x))} \cup \dots \cup V_{(x, y_{r_x}(x))} = Y$$

اکنون قرار می‌دهیم

$$U_{(x, y_1(x))} \cap \dots \cap U_{(x, y_{r_x}(x))} =: U_x$$

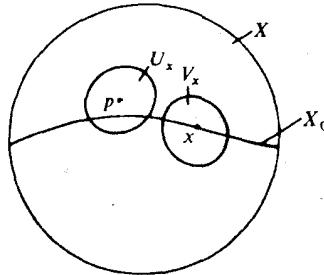
گام سوم. چون X فشرده است، می‌توان x_1, x_2, \dots, x_n را چنان برگزید که $X = U_{x_1} \cup \dots \cup U_{x_n}$ با (i, j عده‌ای متناهی!) از $W_{\lambda(x_i, y_j(x_i))}$ ها، $1 \leq i \leq n$ و $1 \leq j \leq r_i$ پوشیده

می‌شود. همان چیزی که می‌خواستیم. \square

از روی فشردگی بازه بسته و گزاره‌های سهگانه فوق، می‌توانیم فشردگی فضاهای متعدد دیگری را ثابت کنیم. مثلاً همه زیرفضاهای بسته مکعب n بعدی، و از آنجا همه زیرمجموعه‌های بسته و کراندار \mathbb{R}^n ، فشرده‌اند. این حکم، نیمی از قضیه معروف هاینه - بورل^۱ است که می‌گوید: یک زیرمجموعه \mathbb{R}^n فشرده است اگر و تنها اگر بسته و کراندار باشد. بینیم چرا هر زیرمجموعه فشرده $X_0 \subset \mathbb{R}^n$ باید بسته و کراندار باشد؟ بینید، ما قبلاً دیده‌ایم که توابع پیوسته بر مجموعه‌های فشرده، توابعی کراندارند، و این امر بهویژه برای تابع f نیز صادق است، و از اینجا نتیجه می‌گیریم که X_0 کراندار است. واما، بسته بودن X_0 از لم ساده ولی سودمند زیرنتیجه می‌شود:

لم. اگر X یک فضای هاوستورف و $X_0 \subset X$ یک زیرفضای فشرده باشد، آنگاه X_0 در X بسته است.

برهان. باید نشان دهیم که $X \setminus X_0$ باز است، پس باید ثابت کنیم که هر نقطه p از $X \setminus X_0$ دارای یک همسایگی U است که X_0 را قطع نمی‌کند. به ازای هر $x \in X_0$ ، همسایگی U_x برای p و همسایگی V_x برای x را چنان بر می‌گزینیم که جدا از p باشند. هر چند ممکن است که



مجموعه X_0 را قطع کند، اما دست کم اطمینان داریم که $V_x \cap X_0$ را قطع نمی‌کند، و اگر تعدادی متناهی نقطه $x_1, \dots, x_n \in X_0$ را چنان برگزینیم که

$$(V_{x_1} \cap X_0) \cup \dots \cup (V_{x_n} \cap X_0) = X_0$$

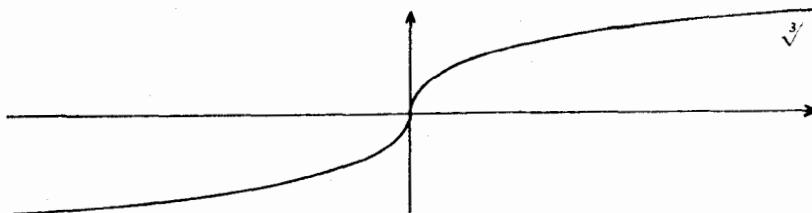
(گزینش این نقاط، به دلیل فشردگی، همواره شدنی است)، می‌بینیم که

$$U := U_{x_1} \cap \dots \cap U_{x_n}$$

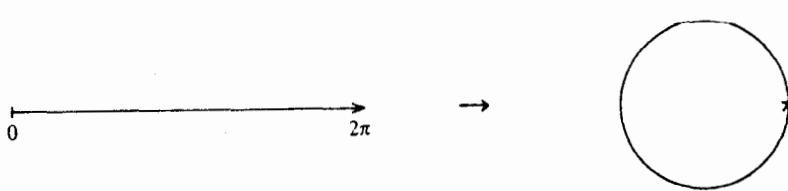
یک همسایگی نقطه p با ویژگی مطلوب است، یعنی X را قطع نمی‌کند. همان چیزی که می‌خواستیم. \square

*

به عنوان آخرین قضیه این بخش، البته نه از لحاظ اهتمت، می‌خواهیم قضیه کوچک مستلزم دقیقی را درباره همسانریختیها بیان کنم، اما نخست چند کلمه‌ای برای روشن کردن اهتمت قضیه: با نخستین مفاهیم مربوط به یکریختی در جبر خطی آشنا شده و دیده‌ایم که برای اثبات این‌که یک نگاشت خطی $f : V \rightarrow W$ یک یکریختی است، کافی است دوسویی بودن f را ثابت کنیم، زیرا در این صورت، نگاشت $V \rightarrow W$ f^{-1} خود به خود خطی خواهد بود. عین همین مطلب، مثلاً در مورد گروه‌ها و هم‌ریختی گروه‌ها، نیز صادق است. تاکنون، عادت کرده بودیم پذیریم که ویژگی‌های نگاشتهای دوسویی به وارون آنها نیز منتقل می‌شوند، ولی با کمال تأسف می‌بینیم که ویژگی‌های خوب دیگری برای نگاشتهای دوسویی وجود دارند که به نگاشت وارون منتقل نمی‌شوند: مثلاً، تابع $x^3 \mapsto x$ یک نگاشت دوسویی دیفرانسیلپذیر از \mathbb{R} به \mathbb{R} است، اما نگاشت وارون آن در مبدأ مختصات دیفرانسیلپذیر نیست:



متاسفانه، در مورد پیوستگی نیز وضعیت بهتر از این نیست: به عنوان مثال، نگاشت همانی از یک مجموعه X با تپیولوزی گسسته، به خود همان مجموعه X با تپیولوزی بیمایه، یکی از این موارد است. یا اصل‌الازم نیست به چنین مثال‌های دست بالایی متول شویم: کافی است فقط، بازه نیمباز $[0, 2\pi]$ را، با استفاده از تابع $e^{it} \mapsto t$ ، یکباره دور دایره با شعاع واحد پیچیم و ملاحظه کنیم که به‌این ترتیب، یک تابع پیوسته دوسویی داریم که نمی‌تواند یک همسانریختی باشد، زیرا دایره فشرده است، درحالی که



بازه نیمباز، فشرده نیست. اما، حتی هنگامی که f^{-1} پیوسته است، اثبات پیوستگی آن ممکن است

خیلی پرزمخت باشد. خصوصاً هنگامی که پیوستگی خود f از دستور صریحی به شکل $(f(x) = y \Rightarrow \exists x \in f^{-1}(y))$ به دست آمده باشد، ولی راهی برای به دست آمدن دستور متناظر آن $(y = f(x) \Leftrightarrow \exists x \in X : f(x) = y)$ به نظر نرسد. به همین دلیل، بهتر است شرطی به دست دهیم که نوعاً شرطی کلی و بررسی آن غالباً ساده باشد و در عین حال تضمین کند که وارون یک نگاشت دوسویی پیوسته، همواره پیوسته است:

قضیه. یک نگاشت دوسویی پیوسته $f : X \rightarrow Y$ از یک فضای فشرده X به یک فضای هاوسدورف Y همواره یک همساز بختی است.

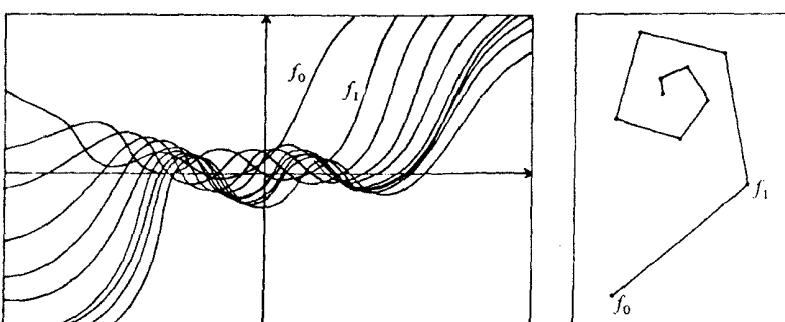
برهان. باید نشان دهیم که نگاره‌های مجموعه‌های باز، بازنده و یا هم‌ارزی‌آن، نگاره‌های مجموعه‌های بسته، بسته‌اند. پس، فرض می‌کنیم $A \subset X$ بسته باشد. لذا A فشرده است، زیرا یک زیرفضای بسته از یک فضای فشرده است. از اینجا معلوم می‌شود که $f(A)$ فشرده است (زیرا نگاره پیوسته یک فضای فشرده است)، و درنتیجه، $f(A)$ (به عنوان زیرفضای فشرده فضای هاوسدورف Y) بسته است. همان چیزی که می‌خواستیم. \square

فضاهای برداری توپولوژیک

شمار فراوانی از عناصر دخیل در ریاضیات، توسط یک رشتہ نامتناهی از اعداد حقیقی یا مختلط کاملاً معین می‌شوند؛ به عنوان مثال، یک سری تیلر با دنبالهٔ ضرایب معین می‌شود ... بنابراین می‌توان عددهای این دنباله را، که تعیین‌کنندهٔ هر یک از عناصر به عنوان مختصات آن عناصر هستند، مختصات یک نقطه در یک فضای بینهایت بعدی (E_∞) که عدهٔ ابعاد آن بینهایت شمار است، تلقی نمود. این برداشت، مزایای چندی در عمل به دنبال دارد. نخستین امتیاز همواره و قوتی ظاهر می‌شود که بیان هندسی را به کار می‌بریم، در این صورت مشابههایی پدید می‌آید که شهود را آسان می‌سازد ...

موریس فرشه^۱

نکاتی از حساب تابعی (۱۹۰۶)



1. Maurice Fréchet

۱. مفهوم فضای برداری توپولوژیک

فصل کوتاه حاضر هدفی بتر از آن ندارد که رده‌ای از فضاهای توپولوژیک را که حقیقتاً در دامنه کاربردهای توپولوژی (در این مورد، آنالیز تابعی) پدید می‌آید معرفی نماید. این فضاهای اهمیت بسزایی دارند، فضاهای برداری توپولوژیک نامیده می‌شوند. بنابراین، بجاست که این مثالها را در آغاز کتاب قرار دهیم، چراکه نقش مهمی در تکوین مفهوم فضاهای توپولوژیک بر عهده داشته‌اند (فرشه ۱۹۰۶).

تعريف (فضای برداری توپولوژیک). فرض کنیم \mathbb{K} هیأت اعداد حقیقی \mathbb{R} یا هیأت اعداد مختلف \mathbb{C} باشد. یک فضای برداری E روی \mathbb{K} همراه با یک ساختار فضای توپولوژیک را فضای برداری توپولوژیک^۱ می‌نامیم هرگاه ساختارهای توپولوژیک و برداری آن به معنای زیر با هم سازگار باشند:

- اصل موضوع ۱. عمل تفرقی $E \times E \rightarrow E$ پیوسته باشد؛
- اصل موضوع ۲. عمل ضرب در اسکالارها $E \times E \rightarrow E$ پیوسته باشد.

توجه. برخی از مؤلفین اصل موضوع زیر را نیز می‌افزایند:

اصل موضوع ۳. فضای توپولوژیک E هاوستورف باشد (مثلاً دانفرد و شوارتس^۲ در مرجع [۷]، این اصل را می‌پذیرند، اما بورباکی^۳ در مرجع [۱] آن را نمی‌پذیرد).

به جای پیوستگی عمل تفرقی در اصل ۱، می‌توانستیم پیوستگی عمل جمع را قرار دهیم، زیرا از اصل ۲ نتیجه می‌شود که نگاشت $E \times E \rightarrow E$ $x \mapsto -x$ پیوسته است، وازانگان نگاشت $E \times E \rightarrow E$ $(x, y) \mapsto (x, -y)$ نیز پیوسته خواهد بود. اما گنجاندن «عمل تفرقی» به جای «عمل جمع» در اصل ۱، دلیلی دارد که مطلقاً برای زیبایی استوار نیست و هم‌اکنون به شرح آن می‌برداریم. همان‌گونه که در این فصل مفاهیم «فضای برداری» و «فضای توپولوژیک» با هم ارتباط پیدا کردند، سیاری از مفاهیم غالب و مفید دیگر از ارتباط بین توپولوژی و ساختار جبری پدید می‌آیند. به ویژه، چنانچه G یک گروه و در عین حال یک فضای توپولوژیک باشد، آن را یک گروه توپولوژیک^۴ می‌نامند هرگاه ساختار گروه و توپولوژی با هم سازگار باشند. اما منظور از این سازگاری چیست؟ منظور آن است که عمل ترکیب

$$G \times G \rightarrow G, \quad (a, b) \mapsto ab$$

و نگاشت وارون $G \rightarrow G$ ، $a \mapsto a^{-1}$ ، نگاشتهایی پیوسته‌اند. اما، می‌توان این دو شرط را در یک شرط ادغام کرد، و اصل موضوع گروههای توپولوژیک را به دست داد: نگاشت $G \times G \rightarrow G$

1. topological vector space

2. Dunford-Schwartz

3. Bourbaki

4. topological group

$a \mapsto ab^{-1}$ نگاشتی پیوسته است.

بنابراین، اصل ۱ دقیقاً بیان می‌کند که گروه جمعی $(+, E)$ با توپولوژی E ، یک گروه توپولوژیک تشکیل می‌دهد.

در چهاربخش آتی، متداولترین رده‌های فضای برداری توپولوژیک را، با رعایت ترتیب از جزئی به کلی، می‌آوریم:

۲. فضاهای برداری متناهی - بعد

فضای \mathbb{K}^n ، با توپولوژی معمولی، یک فضای برداری توپولوژیک است، و هر یکریختی $\mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n$ نیز یک همسانریختی است. پس، هر فضای برداری n بعدی V ، دقیقاً یک توپولوژی می‌پذیرد که برای آن لااقل یک (و در نتیجه هر) یکریختی $\mathbb{K}^n \cong V$ یک همسانریختی است، و با این توپولوژی، V به یک فضای برداری توپولوژیک بدل می‌شود. همه این مطالب پیش پافتاده‌اند و بدون شک توپولوژی «معمولی»، که بدین‌گونه معین می‌شود، بدیهی‌ترین توپولوژی است که می‌توان برای V یافت. اما در واقع، این توپولوژی چندان هم «بدیهی» نیست، زیرا قضیه زیر را داریم:

قضیه. توپولوژی معمولی روی یک فضای برداری متناهی بعد V یگانه توپولوژی معمولی است که آن را به یک فضای برداری توپولوژیک هاوسدورف بدل می‌سازد.
(برهان این قضیه را نمی‌آوریم. خواننده می‌تواند مراجعه کند به بورباکی [۱]، قضیه ۲، ص ۱۸).

این قضیه نشان می‌دهد که فضاهای برداری توپولوژیک متناهی بعد، به عنوان موضوعی مستقل برای مطالعه جالب نیستند، و مفهوم فضاهای برداری توپولوژیک، به دلیل حالت نامتناهی بعدی، وارد ریاضیات شده‌اند. اما، حتی برای فضاهای نامتناهی بعد نیز، یک نتیجه مهم از قضیه بالا به دست می‌آید: چنانچه V یک زیرفضای برداری متناهی بعد در یک فضای برداری توپولوژیک هاوسدورف دلخواه E باشد، توپولوژی V که از E بر آن القا شده دقیقاً همان توپولوژی معمولی است، حتی اگر E طبیعتی‌ترین نمونه در رستهٔ خود باشد.

۳. فضاهای هیلبرت

یادآوری کنیم که فضای با حاصلضرب داخلی^۱، یک فضای برداری حقیقی (همچنین مختلط) E است همراه با یک صورت دوخطی متقارن (به ترتیب ارمیتی^۲) مثبت و معین $\langle \cdot, \cdot \rangle$. در این صورت،

1. inner product space

2. Hermitian

برای $v \in E$ ، عدد $\|v\| := \sqrt{\langle v, v \rangle}$ نرم^۱ نامیده می‌شود.
یادداشت. اگر $(E, \|\cdot\|)$ فضایی با حاصلضرب داخلی باشد، آنگاه برابری $d(v, w) := \|v - w\|$ معرف متريکی است که توپولوژی وابسته به آن، E را به یک فضای برداری توپولوژیک مبدل می‌سازد.

تعريف (فضای هيلبرت). فضای با حاصلضرب داخلی را فضای هيلبرت^۲ گويم هرگاه نسبت به متريک خود كامل باشد، يعني هرگاه هر دنباله کوشی در آن همگرا باشد.

پس از فضاهای متناهی بعد، فضاهای هيلبرت يقیناً ساده‌ترین فضاهای برداری توپولوژیک‌اند، و می‌توان آنها را به شیوه زیر کاملاً رده‌بندی کرد: یک خانواده $\{e_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ از بردارهای یکه دوبه‌دو معتمد در یک فضای هيلبرت H را یک پایه هيلبرتی^۳ برای H گويند هرگاه يگانه بردار قائم بر همه e_λ ‌ها فقط بردار صفر باشد. می‌توان ثابت کرد که هر فضای هيلبرت چنین پایه‌ای دارد، و هر دو پایه از یک فضای هيلبرت، يك عدد اصلی مشترک دارند، و سرانجام هر دو فضای هيلبرت با پایه‌های همتوان، طولپا - يکريخت^۴ اند.

۴. فضاهای باناخ

تعريف (فضاهای نرماندار). فرض کیم E فضایی برداری است روی \mathbb{K} . یک نگاشت

$\|\cdot\| : E \rightarrow \mathbb{R}$ را یک نرم گويم هرگاه در اصول زير صدق کند:

N۱. برای هر $x \in E$ $\|x\| \geqslant 0$ و $0 = \|0\|$.

N۲. برای هر $x \in E$ $\|ax\| = |a| \|x\|$ ، $a \in \mathbb{K}$.

N۳. $\|x + y\| \leqslant \|x\| + \|y\|$ ، $x, y \in E$.

(نابرابری مثلثی). برای هر $x \in E$ $\|x\| = \|x\|$.

یک زوج $(\|\cdot\|, E)$ متشكل از یک فضای برداری و یک نرم را یک فضای نرماندار^۵ می‌نامند.
یادداشت. اگر $(\|\cdot\|, E)$ یک فضای نرماندار باشد، برابری

$$d(x, y) := \|x - y\|$$

معرف متريکی است که توپولوژی وابسته به آن E را به یک فضای برداری توپولوژیک مبدل می‌سازد.

1. norm

2. Hilbert space

3. Hilbert basis

4. isometrically isomorphic

5. normed space

تعریف (فضای باناخ). یک فضای نرمان را فضای باناخ^۱ گویند هرگاه کامل باشد، یعنی هرگاه هر دنباله کوشی در آن همگرا باشد.

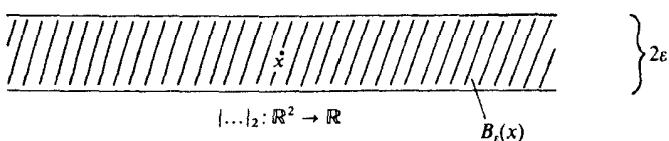
فضاهای هیلبرت و باناخ، به عنوان مثالهایی از فضاهای برداری توپولوژیک هستند، اما ساختاری اضافی دارند: روشن است که حاصلضرب داخلی $\langle \cdot, \cdot \rangle$ و نرم $\|\cdot\|$ را نمی‌توان از روی توپولوژی این فضاهای به دست آورد. حتی در حالت بعد متناهی $n \geq 2$ ، یک فضای برداری V بعدی n نرمه‌های گوناگونی می‌پذیرد، که برخلاف حاصلضربهای داخلی، هیچ‌کدام از تأثیر خود ریختهای خطی فضای توپولوژی «عمولی» (فضای \mathbb{K}) را معرف توپولوژی واحد روی V نمایند (که همان فقط به ساختار فضای برداری توپولوژیک این فضاهای متعلف کنیم (همان طور که در آنالیز تابعی متداول است)، می‌بینیم که این فضاهای چنان رده وسیعی تشکیل می‌دهند که، نه تنها دسته‌بندی آنها مشکل است، بلکه شاید واقعاً نتوان توصیف جامعی از همه این رده‌ها به دست داد.

۵. فضاهای فرشه

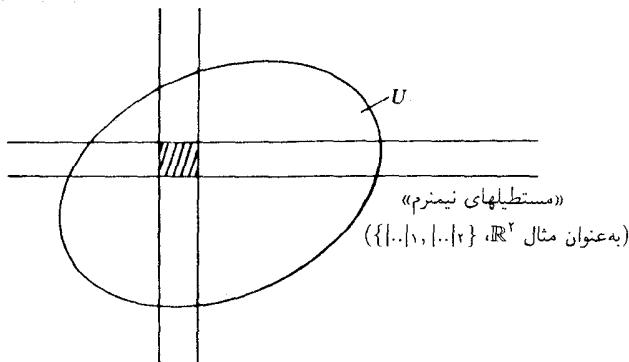
تعریف (نیمنزم). فرض کنیم E فضایی است برداری روی \mathbb{K} . یک نگاشت $\mathbb{R} \rightarrow E$ را یک نیمنزم^۲ می‌نامیم هرگاه در اصول زیر صدق کند:

- SN1. برای هر $x \in E$ $|x| \geq 0$.
- SN2. $|ax| = |a| |x|$ مانند نرمها.
- SN3. نابرابری مثلثی،

مثال، روی \mathbb{R}^n ، نگاشت $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$ $x \mapsto |x_i|_i$ ، یک نیمنزم است. برای نرمها و همچنین برای نیمنزمها، می‌توان از «گویهای باز»^۳ سخن گفت. ما آنها را با $B_\epsilon(x) := \{y \in E \mid |x - y| < \epsilon\}$ نمایش می‌دهیم. اما، در حالت کلی، دیگر در آنها موضوع «گرد بودن» اصلاً مطرح نیست.



تعریف. فرض کنیم E فضایی است برداری و $\{\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ یک خانواده از نیمرمها روی E . یک زیرمجموعه $U \subset E$ را در توبولوژیی که خانواده نیمرمها پدید می‌آورند، بازگویند هرگاه هر نقطه U عضو مشترک متناهی از نیمرمها گویهای بازی باشد که در U قرار دارند؛ به عبارت دیگر، برای هر $x \in U$ ، اعضا ای چون $0 < \varepsilon$ و عددی $\lambda_1, \dots, \lambda_r \in \Lambda$ وجود داشته باشند به‌گونه‌ای که $B_{\varepsilon}^{(\lambda_1)}(x) \cap \dots \cap B_{\varepsilon}^{(\lambda_r)}(x) \subset U$.



با زبان و اصطلاحاتی که در فصل ۱، بخش ۴، دیدیم این گویهای باز نیمرمها $\{\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ ، یک زیرپایه برای توبولوژی فضای تشکیل می‌دهند، یا توبولوژی فضای را پدید می‌آورند. یادداشت. با توبولوژیی که خانواده نیمرمها $\{\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ به دست می‌دهند E یک فضای برداری توبولوژیک می‌شود، که یک فضای هاووسدورف نیز خواهد بود اگر، و تنها اگر، یگانه برداری باشد که همه نیمرمها $\{\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ به‌ازای آن صفر می‌شوند.

تعریف (فضای مقدم فرشه). یک فضای برداری توبولوژیک هاووسدورف که توبولوژی آن به‌کمک خانواده‌ای منتها شما را از نیمرمها تعریف شده باشد، یک فضای مقدم فرشه^۱ نامیده می‌شود.

فضای فرشه، فضای مقدم فرشه‌ای است که «کامل» باشد. مطمئناً کمال مفهومی است متري، ولی باید بگوییم که یک بیان توبولوژیک واضحی نیز برای این مفهوم در قالب فضاهای برداری توبولوژیک وجود دارد.

تعریف (فضاهای برداری توبولوژیک کامل). یک دنباله $(x_n)_{n \geq 1}$ در فضای برداری توبولوژیک

را دنباله‌کوشی^۱ گوییم هرگاه برای هر همسایگی U مانند U ، یک n وجود داشته باشد به‌گونه‌ای که برای هر $n, m \geq n$ رابطه $x_n - x_m \in U$ برقرار باشد. چنانچه هر دنباله‌کوشی دنباله‌ای همگرا باشد، فضای را (دنباله‌بی کامل^۲) نامند.

البته، در فضاهای زمیندار، این مفهوم کمال با مفهوم پیشین کمال، که از روی متريک وابسته به نرم فضا تعریف می‌شود، هم‌ارز است.

تعریف (فضای فرشه). منظور از فضای فرشه^۳، فضای مقدم فرشه‌ای است که کامل باشد.

باید توجه نمود که فضاهای مقدم فرشه، همگی متريک‌پذیرند: چنانچه توپولوژی فضا توپولوژی دنباله‌ای از نيمزمهای $|x|_{n,n} \geq 0$ | داده شده باشد، برابری

$$d(x, y) := \sum_{n=1}^{\infty} \frac{|x - y|_n}{1 + |x - y|_n}$$

معرف متريکی است که توپولوژی وابسته به آن همان توپولوژی فضاست و دنباله‌های کوشی آن نيز همان دنباله‌های کوشی فضا هستند.

۶. فضاهای برداری توپولوژیک موضعاً محدب

سرانجام، فضاهای موضعاً محدب را تعریف می‌کنیم. این فضاهای کلیترین رده فضاهای برداری توپولوژیک هستند که برای آنها نظریه‌ای پر از قضایایی جالب و قشنگ وجود دارد.

تعریف. یک فضای برداری توپولوژیک را موضعاً محدب^۴ گویند هرگاه هر همسایگی U شامل یک همسایگی محدب 0 باشد.

اکنون به بیان حقایقی می‌پردازیم که نشان می‌دهند تا چه حد این فضاهای کلیتر از رده‌های نامبرده پیشین هستند (از اثبات آن صرف نظر می‌شود، رجوع کنید به [۱۳] بخش ۱۸): یک فضای برداری توپولوژیک، موضعاً محدب است اگر و تنها اگر، توپولوژی آن بتواند توپولوژی خانواده‌ای از نيمزمهای تعریف شود؛ یک فضای برداری توپولوژیک موضعاً محدب، یک فضای مقدم فرشه است، اگر و تنها اگر متريک‌پذير باشد.

1. Cauchy sequence

4. locally convex

2. (sequentially) complete

3. Fréchet Space

۷. چند مثال

مثال ۱. مجموعه توابع حقیقی f روی بازه $[\pi, -\pi]$ را که انتگرال‌پذیر بگ^۱ هستند و در شرط

$$\int_{-\pi}^{\pi} |f(x)|^r dx < \infty$$

صدق می‌کنند، در نظر می‌گیریم. دو تابع از این مجموعه را هم ارز خوانند هرگاه خارج از یک مجموعه با اندازه صفر، برهم منطبق باشند. رده‌های هم ارزی آن را، با تسامح، توابع مرتع انتگرال‌پذیر^۲ می‌نامند. گیریم H مجموعه این توابع باشد. یک ساختار متعارف فضای برداری حقیقی روی H وجود دارد و می‌توان آن را به کمک حاصلضرب داخلی:

$$\langle f, g \rangle := \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x)g(x)dx$$

به ساختار یک فضای هیلبرت تبدیل نمود. توابع مثلثاتی

$$e_k := \cos kx, \quad e_{-k} := \sin kx$$

بازاری $1 \leq k$ همراه با تابع $e_0 = \sqrt{\frac{2}{\pi}}$ می‌سازند. نمایش هر عضو $f \in H$ به صورت $f = \sum_{n \in \mathbb{Z}} \langle f, e_n \rangle e_n$ دقیقاً سری فوریه^۳ است.

مثال ۲. فرض کنیم X یک فضای توپولوژیک و $C(X)$ فضای برداری توابع پیوسته و کراندار روی X باشد، و

$$\|f\| := \sup_{x \in X} |f(x)|$$

در این صورت، $(C(X), \|\cdot\|)$ یک فضای باناخ است.

مثال ۳. فرض کنیم $X \subset \mathbb{C}$ حوزه‌ای^۴ در صفحه مختلط باشد، فضای برداری توابع تمام ریخت^۵ روی X را با $O(X)$ نمایش می‌دهیم، و این فضا را به توپولوژی وابسته به خانواده

$$\{| \cdot |_K\}_{K \subset X}$$

از نیزمهای $|f|_K := \sup_{z \in K} |f(z)|$ ، مجهز می‌کنیم (این توپولوژی را اصطلاحاً توپولوژی «همگرایی فشرده»^۶ می‌گویند). در این صورت، $O(X)$ یک فضای فرشه است (فقط کافی است دسته‌ای شما را از K_n ‌ها که تمامی X را «تحلیل می‌برند» اختیار کنیم؛ و یزگی کمال، از قضیه همگرایی

1. Lebesgue-integrable

2. square-integrable functions

3. domain منظور مجموعه بازو همبند است - س.

4. holomorphic

5. compact convergence

و ایرشتراس نتیجه می‌شود ...).

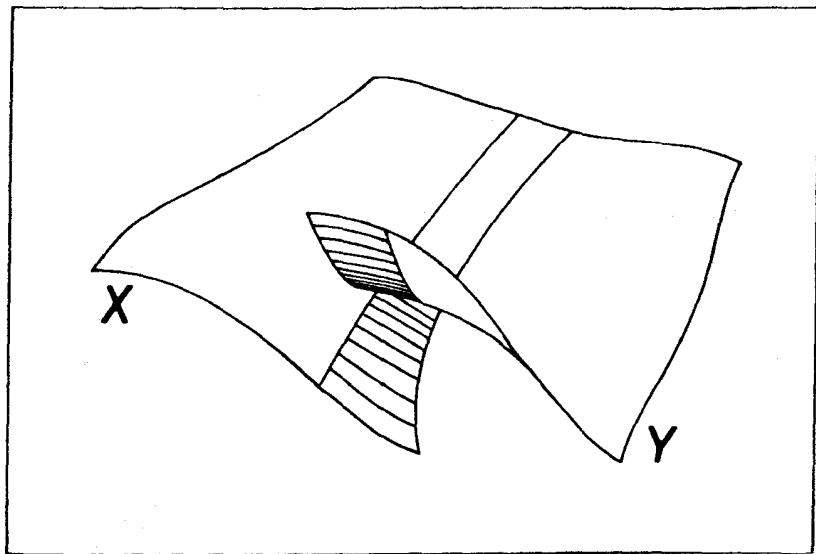
سه مثال فوق، از جمله مثالهایی از «فضاهای تابعی»^۱ زیادی هستند که به نحوی مؤثر در آنالیز ظاهر می‌شوند. مانند فضاهای برداری، آنها را ابداع نکرده‌ایم، بلکه خود به خود حضور دارند و نمی‌توان آنها را نادیده گرفت. این واقعیت نیز که عملگرهای خطی دیفرانسیل و انتگرال، رفتاری به شکل نگاشتهای خطی $E_2 \rightarrow E_1$: $E_1 \rightarrow E_2$ بین فضاهای تابعی دارند، مستقیماً از ماهیت اشیاء ناشی می‌شود. اما اگر در این موارد، به جبر خطی اکتفا کنیم، به بیان گیهاتی کشیده می‌شویم. پس، برای درک ویژگیهای این عملگرها، لازم است به بررسی رفتار آنها از نظر پیوستگی نسبت به توبولوژیهای گوناگون پردازیم، و از شناخت خود درباره ساختار فضاهای برداری توبولوژیک مجرد بهره گیریم. هر چند توبولوژی نقطه مجموعه، که همه بحث فعلی ما در بحث ادادن به آن است، نمی‌تواند معروف لبۀ تیزپژوهش در زمینه معادلات دیفرانسیل با مشتقات جزئی باشد. با این حال، ابزاری اجتناب ناپذیر برای آن است، تا آنجا که باید مسلم انگاشته شود.

هنوز مثالهایی از فضاهای برداری توبولوژیک موضعی محدب ولی متريک‌نابذیر را، که در نتیجه فضاهای مقدم فرشه هم نيستد، ارائه ننموده‌ام. البته، اين فضاها نيز به طور کاملاً طبیعی در آنالیز تابعی ظاهر می‌شوند. مثلاً، گاهی نیاز داریم که «توبولوژی ضعیف»^۲، یعنی، درشت بافت‌ترین توبولوژی‌یی را که برای آن همه نگاشتهای خطی پیوسته قدیمی $\mathbb{R} \rightarrow E$ (یعنی «تابعکهای خطی»^۳) پیوسته می‌مانند، یا به بیان دیگر، توبولوژی‌یی را که به کمک مجموعه

$$\{f^{-1}(U) \text{ خطی و پیوسته است و } U \subset \mathbb{R} \text{ باز است}\}$$

پدید می‌آید روی یک فضای برداری توبولوژیک بررسی کنیم. با این توبولوژی، E باز هم فضایی است برداری توبولوژیک، اما بسیار پیچیده‌تر از آنچه قبله بود. حتی اگر با فضایی به سادگی یک فضای هیلبرت نامتناهی - بعد شروع کنیم، آنچه با توبولوژی ضعیف به دست می‌آید، یک فضای موضعی محدب، هاوسدورف، اما متريک‌نابذیر خواهد بود (رجوع کنید به [۴]، ص ۷۶).

توبولوژی خارج قسمت



۱. مفهوم فضای خارج قسمت

نمادگذاری. اگر X یک مجموعه و \sim یک رابطه هم‌ارزی روی X باشد، مجموعه رده‌های هم‌ارزی را با \sim/X ، ورده‌های هم‌ارزی یک عضو $x \in X$ را با $[x]$ ، $\sim \in X/$ را با $[x]$ ، و نگاشت تصویر متعارف^۱

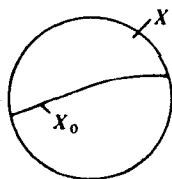
1. canonical projection

$\pi(x) := [x]$ و $\pi : X \rightarrow X/\sim$ را با π نمایش می‌دهیم، یعنی \sim

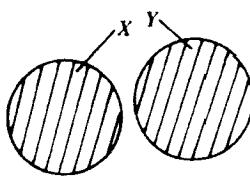
تعییف (فضای خارج قسمت^۱). فرض کنیم X یک فضای توبولوژیک و \sim یک رابطه همارزی روی X باشد. یک مجموعه \sim $U \subset X$ را در توبولوژی خارج قسمت باز می‌گوییم هرگاه $(U)^{-1}$ در X باز باشد. مجموعه \sim همراه با توبولوژیی که بدین‌گونه تعییف کردیم، خارج قسمت X بر \sim نامیده می‌شود.

یادداشت. روش است که توبولوژی خارج قسمت ریز بافت‌ترین توبولوژی روی \sim است به قسمی که π یک نگاشت پیوسته باشد.

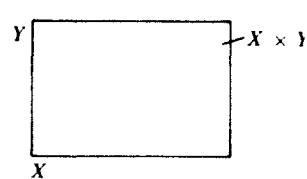
درست همان‌گونه که از مفاهیم زیرفضا، اجتماع جدا از هم، و حاصلضرب، تجسم ذهنی روشی در دست داریم، و می‌توانیم پایه‌های شهود خود را در ابتدای کار بر پایه آنها بگذاریم، مایلیم برای تجسم ذهنی فضاهای خارج قسمت نیز پیشنهادی عرضه کنم.



زیرفضای $X_0 \subset X$



اجتماع جدا از هم

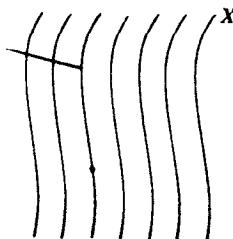


حاصلضرب $X \times Y$

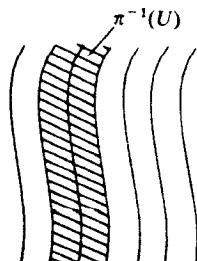
برای درک یک رابطه همارزی، بهترین کار تجسم رده‌های همارزی است؛ هر چند این رده‌های همارزی، نقاط فضای خارج قسمت‌اند، این امر کافی نیست، زیرا احساس ما خواهان یک تصویر هندسی از فضای خارج قسمت است که در آن، نقاط فضا واقعاً « نقطه‌هایی » به معنی هندسی آنها باشند:

رده همارزی

$$[x] \subset X$$



لذا به عنوان مثال



$$\downarrow \pi$$

$$\overbrace{\hspace{1cm}}^{\sim} X/\sim$$

$$\overbrace{\hspace{1cm}}^U$$

در دو بخش آینده هر آنچه را که در «نظریه» فضاهای خارج قسمت مورد نیاز ماست می‌گنجانیم، و پس از آن آزادیم که به بخش واقع‌جالب این مبحث، یعنی مثالهایی که واقعاً در ریاضیات پیدا می‌شوند و ابداعات دور از ذهنی نیستند، بپردازیم.

۲. فضاهای خارج قسمت و نگاشتها

نکته ۱ (نگاشتهای از فضاهای خارج قسمت). فرض کنیم Y فضای توبولوژیک دیگری باشد. بدیهی است که نگاشتی چون $Y \rightarrow \sim / X : f$ پیوسته است، اگر و تنها اگر نگاشت مرکب $\pi \circ \varphi$ پیوسته باشد:

$$\begin{array}{ccc} X & & \\ \downarrow \pi & \searrow f \circ \pi & \\ X/\sim & \xrightarrow{f} & Y \end{array}$$

نکته ۲ (نگاشت به فضاهای خارج قسمت). معیار جهانی مشابهی برای پیوستگی نگاشتی به شکل $\sim / X \rightarrow Y : \varphi$ وجود ندارد. اما ملاحظه جزئی زیر غالباً سودمند واقع می‌شود: اگر یک نگاشت پیوسته $X \rightarrow Y$ با شرط $\Phi = \pi \circ \varphi$ باشد،

$$\varphi = \pi \circ \Phi,$$

$$\begin{array}{ccc} & X & \\ & \uparrow \Phi & \\ Y & \xrightarrow{\varphi} & X/\sim \\ & \downarrow \pi & \end{array}$$

وجود داشته باشد، یا حتی اگر این پدیده فقط موضعی باشد، یعنی اگر برای هر $y \in Y$ ، یک همسایگی U و یک نگاشت پیوسته $X \rightarrow U : \Phi_U$ با شرط $\varphi = \pi \circ \Phi_U$ باشد، بتوان یافت، آنگاه φ البته

$$\begin{array}{ccc} & X & \\ & \uparrow \Phi_U & \\ U & \xrightarrow{\varphi|_U} & X/\sim \\ & \downarrow \pi & \end{array}$$

پیوسته است.

۳. ویرگیهای فضاهای خارج قسمت

کدام یک از ویرگیهای فضای X به فضای خارج قسمت \sim / X منتقل می‌شود؟ همبندی و فشردگی خوشرفتارترین ویرگیها هستند:

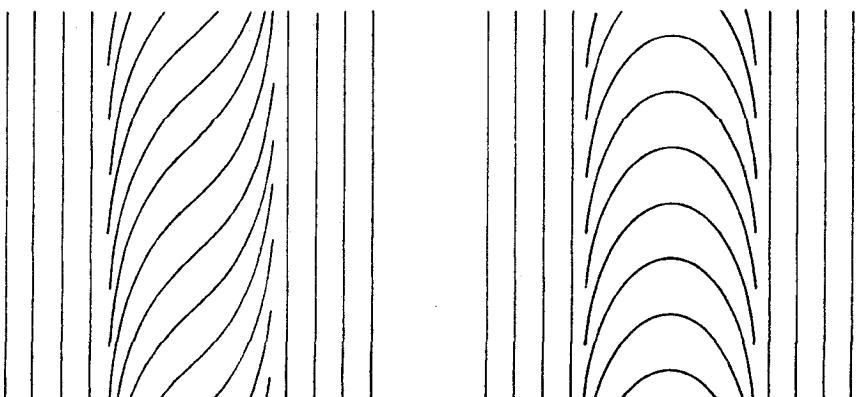
نکته ۱. اگر X فضایی همبند (همبند - راه)، و یا فشرده باشد، \sim / X نیز همبند (همبند - راه) یا فشرده است (زیرا این فضا، نگاره پیوسته X است).

در مورد سومین ویرگی فضاهای، که در فصل ۱ مورد بحث قرار دادیم، وضع بهکلی متفاوت است: فضای خارج قسمت یک فضای هاووسدورف، در حالت کلی، دیگر یک فضای هاووسدورف نیست. یک دلیل ساده این امر آن است که ممکن است رده‌های همارزی، همگی بسته نباشند:

نکته ۲. یک شرط لازم برای آنکه فضای خارج قسمت \sim / X یک فضای هاووسدورف باشد، آن است که همه رده‌های همارزی در X بسته باشند؛ زیرا، اگر $[x] \neq [y]$ یک نقطه مرزی $[x]$ باشد، آنگاه در فضای \sim / X ، نمی‌توان $[x]$ و $[y]$ را با همسایگی‌هایی جدا از هم، از هم جدا کرد.

یک راه دیگر، شاید ظریفتر، برای بیان این منظور چنین است: بسته بودن رده‌های همارزی در X ، با بسته بودن نقاط در \sim / X همارزی است، و می‌دانیم که در یک فضای هاووسدورف همه نقاط، مجموعه‌های بسته‌اند.

بسیار خوب، فرض کنیم که رده‌های همارزی بسته‌اند: این شرط کاملاً معقول است و بدون آن هیچ چیز درست از آب در نمی‌آید. اما، با تحقق این شرط، چه پیش می‌آید؟ به دو مثال گمراه‌کننده مشابه زیر توجه کنیم.



در هر دوی آنها $\mathbb{R}^n = X$ با توپولوژی معمولی است، و رده‌های همارزی زیر خمینه‌های بسته یک بعدی هستند که به نحو ساده‌ای مرتب شده‌اند، و تجزیه \mathbb{R}^n به رده‌های همارزی، حتی برآثر انتقال در امتداد محور \mathbb{R} ها ناوردا است. بعلاوه، این دو مثال، آنقدر شبیه‌اند که نمی‌توان اختلاف میان رده‌های همارزی آنها را به کمک ویژگیهای نظری نقطه - مجموعه‌ای دو رابطه همارزی، به زبان ساده‌ای توصیف نمود، مگر آنکه بگوییم دریکی از آنها فضای خارج قسمت یک فضای هاووسدورف است، اما در دیگری نیست!

آنچه که مستقیماً از این مثال‌ها فرا می‌گیریم این است که ویژگیهای جداسازی خارج قسمتها، تا اندازه زیادی بستگی به ترتیب خاص رده‌های همارزی دارند و باید مرهون وجود قضایایی باشیم که ضامن هاووسدورف بودن رده‌های وسیعی از مثال‌ها هستند.

۴. چند مثال: فضاهای همگن

نخست به بادآوری چند نمادگذاری جبری می‌برداریم: اگر G یک گروه باشد و $H \subset G$ یک زیرگروه، آنگاه G/H معروف مجموعه هم - مجموعه‌های چپ، $\{gH | g \in G\}$ ، است، که رده‌های همارزی برای رابطه همارزی \sim برابر باشند: $a \sim b \iff b^{-1}a \in H$. روی G ، هستند. بعلاوه، اگر H یک زیرگروه نرمال (بهنجار)^۱ باشد (یعنی برای هر $g \in H$ ، $(gHg^{-1}) = H$)، آنگاه G/H دارای یک ساختار متعارف گروهی خواهد بود که از G گرفته است.

تعریف (گروه توپولوژیک). یک گروه G را که یک فضای توپولوژیک نیز باشد، یک گروه توپولوژیک^۲ می‌نامند هرگاه نگاشت

$$G \times G \rightarrow G, (a, b) \mapsto ab^{-1}$$

پیوسته باشد.

به عنوان مثال، گروههای $GL(n, \mathbb{R})$ و $GL(n, \mathbb{C})$ متشکل از ماتریسهای وارونپذیر $n \times n$ ، به طریق متعارف گروههای توپولوژیک‌اند، و همچنین اندگروههای آبلی $(E, +)$ ، که زیربنای فضاهای برداری توپولوژیک هستند. بهمین منوال، هر زیرگروه از یک گروه توپولوژیک، مجهر به توپولوژی زیرفضایی، آشکارا یک گروه توپولوژیک است.

تعریف (فضای همگن). اگر $G \subset H$ زیرگروهی از یک گروه توبولوژیک G باشد، فضای خارج قسمت H/G یک فضای همگن^۱ نامیده می‌شود.

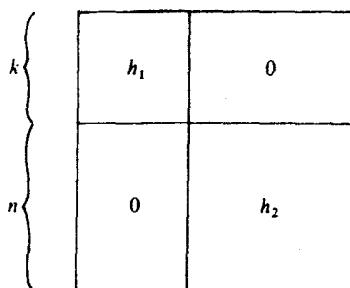
بنابراین، تعریف کلی فضای خارج قسمت \sim /X ، که در بخش ۱ آورده‌یم، در اینجا برای حالت خاص $G = X$ و رابطه همارزی $a \in H \iff b^{-1}a \sim b$ به کار رفته است.

چرا فضاهای همگن مورد توجه ما هستند؟ به این پرسش لعنتی که در بسیاری از جاها مطرح می‌شود نمی‌توان در سطح این کتاب کاملاً جواب داد. ولی من سعی خواهم کرد توضیحاتی درباره آن بدhem. هنگامی که در طبیعت به گروههای توبولوژیک برخورد می‌کنیم، معمولاً آنها را به شکل مجرد، به عنوان یک مجموعه G همراه با یک قانون ترکیب و یک توبولوژی، به ما نمی‌دهند، بلکه ذاتاً به صورت یک گروه تبدیلات، یعنی یک گروه از نگاشتهای دوسویی از یک مجموعه X به روی خود مطرح می‌کنند، که قانون ترکیب در آن، چیزی جز قانون ترکیب نگاشتها نیست. اما لازم نیست که فقط X یک مجموعه و G همگروه کلیه نگاشتهای دوسویی X باشد. بلکه مجموعه X معمولاً مجهز به یک ساختار اضافی: قبل از همه یک توبولوژی، اما بسته به موقعیت، شاید هم ساختاری دیفرانسیلپذیر یا تحلیلی یا جبری یا متری یا خطی و یا هر نوع ساختار دیگر است. در این صورت، اعضای گروه G ، نگاشتهای دوسویی، $X \rightarrow X$ ، خواهند بود که با این ساختار سازگارند. معمولاً در رابطه با همین است که معلوم می‌شود کدام توبولوژی برای G مناسب است. به عنوان مثالی ساده، می‌گیریم $G = \text{GL}(n, \mathbb{R})$: در این صورت، مجموعه X فضای \mathbb{R}^n خواهد بود با ساختار خطی خودش.

آنچه گفتیم، فقط ملاحظاتی در باب گروههای توبولوژیک بود و هنوز از فضاهای همگن صحبتی نکرده‌ایم. اکنون برخی اشیاء ریاضی نظریه A در X یا بر X یا به گونه‌ای مربوط به X و ساختار آن را در نظر می‌گیریم: به عنوان مثال، یک زیرمجموعه $A \subset X$ ، یا یک تابع $C : X \rightarrow A$ ، یا در واقع هر چیزی که برایش معنی داشته باشد که بگوییم: A به وسیله عضو $g \in G$ ، به چیز مشابهی چون gA تبدیل می‌شود و نیز به کمک $h \in G$ تبدیل می‌شود. برای یک زیرمجموعه gA ، $A \subset X$ تابع $g : X \rightarrow C$ خواهد بود و به همین ترتیب در سایر موارد. اکنون دیده می‌شود که مجموعه $\{g \in G | gA = A\}$ متشکل از عضوهایی که A را به خود A تبدیل می‌کنند، یک زیرگروه G است، و می‌توان فضای همگن G/H را به گونه‌ای طبیعی به عنوان فضای کلیه موضعهایی در نظر گرفت که A می‌تواند تحت تبدیلات وابسته به اعضای مختلف G اختیار کند. به عنوان یک مثال ساده از این فرایند گیریم $G = o(n+k)$ و $X = \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^n$ و A زیرفضای $o \times \mathbb{R}^k$ باشد. ماتریسهای متعامدی که $o \times \mathbb{R}^k$ را به خودش

1. homogeneous space

بدل می‌کنند، دقیقاً به شکل زیر هستند:



که در آن $H = o(k) \times o(n)$ و $o(n+k) \in o(n)$ است؛ در این حالت، داریم $h_1 \in o(k)$ و $h_2 \in o(n)$. در این حالت، فضای همگن $(o(n+k)/o(k)) \times o(n)$ به «خمینه‌گرامانی»^۱ زیرفضاهای k : بعدی در \mathbb{R}^{n+k} موسوم است. مثلاً، در حالت $1 = k$: فضای همگن $(o(n+1)/o(1)) \times o(n+1)$ ، فضای تصویری حقیقی معروف \mathbb{RP}^n مشتمل از خطوط مستقیم گذرنده بر مبدأ در \mathbb{R}^{n+1} است. اکنون به حالت کلی باز می‌گردیم. چه بسا اتفاق می‌افتد که یک چنین «فضای موضعی» است که اساساً مورد علاقه ماست، و پیدا کردن گروههای G و H ، به گونه‌ای که بتوان این فضا را به شکل فضای همگن G/H نشان داد، نخستین گام ما در مطالعه آن خواهد بود.

با این مقدمه، نخستین دیدگاهی را که فضاهای همگن را به نظر مان جالب جلوه می‌دهند، تا حدی مبهم توضیح دادم. یک دیدگاه دوم (که فضاهای همگن را به عنوان «مدارات» مطرح می‌کند)، موضوع بخش آینده خواهد بود. اکنون می‌خواهم به دیدگاه سومی که کاملاً عمیق است اشاره کنم. به طور خیلی کلی، یکی از اصول بنیادی در بررسی اشیاء هندسی پیچیده، تجزیه آنها به اجزاء ساده‌تر و مطالعه قوانینی است که براساس آنها بتوان کل شیء را از روی اجزای آن دوباره ساخت. یک شق آن، تجزیه فضا به «تار»^۲ هایی مشابه همدیگر است. اما قواعدی که براساس آنها، این تارهای مشابه می‌توانند مجددأ به صورت «کلافهای تاری»^۳ گرد آیند، به وسیله یک گروه توبولوزیک، یعنی «گروه ساختاری»^۴، معین می‌شود، و در رابطه با این گروههای ساختاری، فضاهای همگن دوباره وارد صحنه می‌شوند. مثلاً خمینه‌های گرامانی $O(n+k)/O(k) \times O(n)$ در ردیبدنی کلافهای برداری^۵ نقش عمده‌ای بازی می‌کنند، و اطلاعاتی که از این فضاهای همگن (یعنی خمینه‌های گرامانی) به دست می‌دهند، به عنوان یک واسطه، در تجزیه و تحلیل کلافهای برداری بدکار می‌روند، و کلافهای برداری نیز به نوبه خود ... ولی ادامه بحث، مارا از زمینه اصلی دور خواهد کرد. فقط اجازه بدھید یک نکته دیگر را هم اضافه کنم: فضاهای همگن، چنانچه در بالا اشاره شد، علاوه بر آنکه ابزار مفیدی در انجام هدفهای

1. Grassmannian manifold 2. fibers
4. structure group 5. vector bundles

3. fiber bundles

مستقیم‌اند، به خودی خود نیز به عنوان اشیاء هندسی شایان توجه‌اند، از این لحاظ که هم بسیار متنوع‌اند و هم، به عنوان گروههای خارج قسمت روش‌های نظریه گروههای توبولوزیک (و حتی گروههایی با ساختار غنی‌تر) را می‌پذیرند. «فضاهای متقاضن»^۱ در هندسه ریمانی نمونه‌های آن هستند.

*

مطلوب فرقه مارا از حوزه توبولوزی نقطه - مجموعه دور کردن: هدف ساده‌من که مقاعد ساختن شما به پیدایش واقعی فضاهای همگن در ریاضیات بود، شاید برآورده شده باشد، و می‌توانیم اندک‌اندک به زمینه اصلی خود بازگردیم.

در خاتمه، بار دیگر به مسئله هاووسدورف بودن فضاهای خارج قسمت باز می‌گردیم. با اینکه ممکن است هاووسدورف بودن این فضاهای در حالت کلی بعید به نظر آید، ولی برای فضاهای همگن، محک سیار روشن زیر برقرار است:

لم. یک فضای همگن G/H هاووسدورف است اگر و تنها اگر در G بسته باشد. (برای اثبات، که چندان دشوار نیست، مراجعه شود به فصل ۳، ص ۱۲، بورباکی [۲]).

اگر E یک فضای برداری توبولوزیک و E^o یک زیرفضای آن باشد، خارج قسمت E/E^o ، با توبولوزی خارج قسمت، نیزیک فضای برداری توبولوزیک است. از آنجاکه E/\overline{E} ، یعنی بستار E ، نیزیک زیرفضای برداری E است، لم فوق ایجاب می‌کند که فضای E/\overline{E} همواره یک فضای هاووسدورف باشد، به ویژه، فضای $\{\overline{o}\}/\overline{E}$ که فضای هاووسدورف وابسته به E نامیده می‌شود. مثلاً چنانچه توبولوزی E با یک نیزیم $\cdot \cdot \cdot |$ تعریف شده باشد، خواهیم داشت: $\{x \in E | |x| = o\} = \{x \in E | |x| = o\} \cup \dots \cup \{x \in E | |x| = o\}$ یک نرم روی فضای $\{\overline{o}\}/\overline{E}$ است.

۵. چند مثال: فضاهای مداری

تعریف. گیریم G یک گروه توبولوزیک باشد و X یک فضای توبولوزیک. منظور از یک عمل پیوسته G روی X نگاشتی پیوسته است مانند

$$G \times X \rightarrow X, (g, x) \mapsto gx$$

به قسمی که دو اصل زیر برقرار باشد:
اصل ۱. برای هر $x, x \in X$

اصل ۲. برای هر $x \in X$ و هر $g_1, g_2 \in G$ داشت $(g_1 g_2)x = g_1(g_2 x)$.

پس، هر g معزف یک نگاشت $gx \mapsto x$ در خود X است، و دو اصل فوق بیان می‌کنند که این تناظریک هم ریختی گروه G در گروه نگاشتهای دوسویی X روی خودش است. نگاره این هم ریختی، به دلیل پیوستگی نگاشت $X \rightarrow X$ ، عملاً در گروه همساز ریختیهای X در خود X قرار دارد.

تعریف (G -فضا). منظور از یک G -فضا^۱، زوجی است مشتمل از یک فضای توپولوژیک X و یک G -عمل پیوسته روی X .

G -خمینه‌های دیفرانسیلپذیر^۲ نیز به طور مشابه تعریف می‌شوند: در این صورت، G نه تنها یک گروه توپولوژیک، بلکه در واقع یک گروه لی^۳ است (یعنی G خمینه‌ای است دیفرانسیلپذیر و نگاشت

$$G \times G \rightarrow G, (a, b) \mapsto ab^{-1}$$

دیفرانسیلپذیر است)، همچنین X نه تنها یک فضای توپولوژیک، بلکه در واقع خمینه‌ای است دیفرانسیلپذیر، و عمل $X \times G \rightarrow X$ نه تنها پیوسته، بلکه دیفرانسیلپذیر خواهد بود.

G -فضاهای بويژه^۴ - خمینه‌ها موضوع نظریه گسترده‌ای هستند به نام نظریه گروههای تبدیلات^۵. مسلماً در اینجا قادر نیستیم به بررسی عمیق این نظریه پردازیم، اما یک جنبه کوچکی از آن، در رابطه با این فصل، به ما مربوط می‌شود. این جنبه‌آن است که توپولوژی خارج قسمت از نخستین مفاهیمی است که در G -فضاهای نقشی به عهده می‌گیرد. هم‌اکنون، این مطلب را سرح می‌دهیم.

تعریف (مدار). اگر X یک G -فضا و $x \in X$ نقطه‌ای از آن باشد، مجموعه $\{gx | g \in G\}$ را مدار^۶، یا مسیر^۷ x می‌نامند.

بنابراین، مدار عبارت است از مجموعه نقاطی که x می‌تواند برایر عمل اعضای مختلف گروه به آن نقاط برد شود. بويژه، چنانچه G گروه جمعی اعداد حقیقی $(\mathbb{R}, +)$ باشد، آنگاه یک G -عمل عیناً مثل یک شارش^۸ (یافلو) (در نظریه معادلات دیفرانسیل معمولی و انتگرال میدانهای برداری) است. مدارها عبارت‌اند از نگاره خمها ای شارش، و از همین‌جا، واژه «مسیر»، به قیاس،

1. G-space

2. Differentiable G -manifolds

3. Lie group

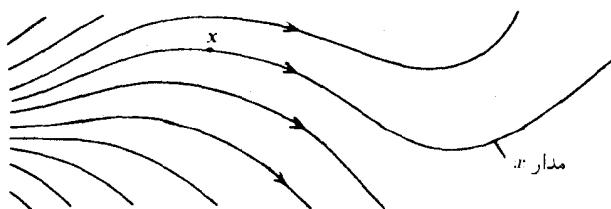
4. theory of transformation groups

5. orbit

6. trajectory

7. flow

برای هر گروه دلخواه نیز تعیین یافته است.



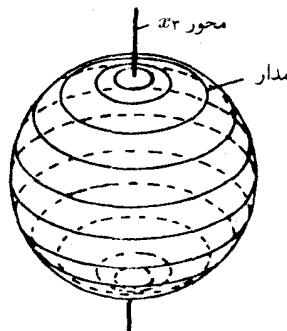
مدارها رده‌های همارزی برای رابطه همارزی هستند که چنین تعریف می‌شود:
 $x \sim y \iff \exists g \in G, y = gx$. پس می‌توانیم توبولوژی خارج قسمت را روی مجموعه مدارها در نظر بگیریم.

تعریف (فضای مداری). اگر X یک G -فضا باشد، مجموعه مدارها همراه با توبولوژی خارج قسمت، فضای مداری^۱ نام دارد و با نماد X/G نشان داده می‌شود.

برای روشن کردن مطلب فضای مداری را برای یک مثال ساده «محاسبه» می‌کنیم: منظور این است که یک همسانزیختی بین این فضای مداری و یک فضای توبولوژیک شناخته شده پیدا می‌کنیم. فرض کنیم $(G = SO(2), \mathbb{R}^3)$ گروه دورانهای \mathbb{R}^3 حول مبدأ باشد، و X کره‌یکه $\{x \in \mathbb{R}^3 \mid \|x\| = 1\}$ است. اگر G -عمل روی X را دوران حول محور x_3 ، یعنی

$$g(x_1, x_2, x_3) := (g(x_1, x_2), x_3)$$

بگیریم، در این صورت مدارها عبارت خواهند بود از دو قطب و دایره‌های موازی، معروف عرضهای جغرافیایی.



$$S^1/G \cong [-1, 1]$$

برهان. نگاشت پیوسته $\pi_2 : S^1 \rightarrow [-1, 1]$ را که توسط تصویر روی محور x_3 تعریف می‌شود، در نظر می‌گیریم. از آنجاکه π_2 روی هر مدار ثابت است، معرف نگاشتی خواهد بود به صورت

$$f_2 : S^1/G \rightarrow [-1, 1]$$

به قسمی که نمودار زیر تعویضپذیر است:

$$\begin{array}{ccc} S^2 & & \\ \downarrow \pi & \searrow \pi_3 & \\ S^1/G & \xrightarrow{f_2} & [-1, 1] \end{array}$$

به علاوه، نگاشت f_2 آشکارا یک نگاشت دوسویی است. پس، بنابر بخش ۲، پیوسته نیز هست. اما S^1/G فشرده است، زیرا نگاره پیوسته مجموعه فشرده S^1 است و $[-1, 1]$ هاوستورف. پس، بنابر قضیه پایان فصل ۱، f_2 یک همسازیختی است. همان چیزی که می‌خواستیم. \square

سرانجام، نگاهی به خود مدارها می‌اندازیم و یک توبولوزی خارج قسمت هم روی آنها پیدا می‌کنیم.

تعریف (پایدارساز). فرض کنیم X یک G -فضا باشد و $x \in X$. مجموعه

$$G_x := \{g \in G | gx = x\}$$

را پایدارساز^۱ یا گروه تکرونندی^۲ نقطه x می‌نامیم.

تبصره. تناظر $g_x \mapsto gG_x$ معرف یک نگاشت دوسویی پیوسته از فضای همگن G/G_x بر روی مدار Gx است.

برهان. نخست ملاحظه کنیم که $gx \mapsto gG_x$ واقعاً به پیدایش یک نگاشت خوشنویس منجر می‌شود، زیرا برابری $gG_x = hG_x$ مستلزم برابری $h = ga$ به ازای مقداری از $a \in G_x$ است، و درنتیجه $hx = gax = gx$ است. آشکارا دیده می‌شود که این نگاشت، نگاشتی است پوشاند و یک نیز هست زیرا برابری $gx = hx$ مستلزم $g \in G_x$ است، درنتیجه $h^{-1}g \in G_x$ است. $hG_x = gG_x$ پیوستگی آن از بخش ۲ نتیجه می‌شود، زیرا نگاشت مرکب

1. stabilizer

2. isotropy group

پیوسته است. چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. \square

آنچه گفته شد، ارتباط تنگاتنگ میان مدارها و فضاهای همگن را می‌رساند. حال اگر حالت ویژه‌ای را که G فشرده و X هاوسدورف است، در نظر بگیریم، آنگاه G/G_x فشرده خواهد بود زیرا نگاره پیوسته G است. بنابراین، Gx به عنوان زیرفضایی از یک فضای هاوسدورف، فضایی است هاوسدورف و به موجب قضیه آخر فصل ۱، ملاحظه می‌شود که $G/G_x \rightarrow Gx$ یک همسانزیختی است: بنابراین مدارها واقعاً فضاهای همگن «هستند».

۶. چند مثال: فروریزی یک زیرفضا به یک نقطه

تاکنون مثالهایی از توبولوژی خارج قسمت را بررسی کرده‌ایم که به سمت متدالول ریاضیات، بادان توبولوژی معلومی به شیوه که قبلاً به نحوی معلوم بوده، «خودبه‌خود» پیدا می‌شدند. در بخش‌های ۶ و ۷، با عمل خارج قسمت بیشتر به صورت فن‌ظریفی برخورد می‌کنیم که طبق هدفها و مقاصدی معین برای ساختن فضاهای توبولوژیک جدیدی با ویژگی‌های مطلوب، به کار برده می‌شود.

تعريف. فرض کنیم X یک فضای توبولوژیک و A زیرفضای ناتهی از آن باشد. منظور از A/X فضای خارج قسمت $A \sim X$ است، که در آن \sim رابطه همارزی است که توسط ضابطه زیر تعریف شده است:

$$x \sim_A y \iff x = y \text{ یا } x \text{ و } y \text{ هردو عضو } A \text{ هستند}.$$

بنابراین، رده‌های همارزی عبارت‌اند از مجموعه A و مجموعه‌های تک نقطه‌ای که در A نیستند. پس، در فضای خارج قسمت A/X به عنوان یک نقطه منظور می‌شود، درحالی‌که مجموعه متسم X/A بدون تعییر، یعنی همان‌گونه که در X بوده، باقی می‌ماند. اتفاقاً از اینجا معلوم می‌شود که چرا، در حالت خاص $A = \emptyset$ ، توافق شده است که فضای X/\emptyset به شکل {یک نقطه} := $X + \emptyset$ نشان داده شود. فرایند رفتن از X/A به X/X ، فروریزی^۱ A به یک نقطه نامیده می‌شود. البته، به طور مشابه، می‌توان به فروریزی چندین زیرفضا به چند نقطه اشاره کرد. اکنون نمادگذاری مناسبی را برای این فرایند می‌آوریم:

تعريف. اگر X یک فضای توبولوژیک و $A_r \subset X$ ، A_1, \dots, A_n زیرمجموعه‌هایی ناتهی و جدا از هم باشند، منظور از $X/A_1, \dots, A_r$ فضای خارج قسمت حاصل از رابطه همارزی زیر است:

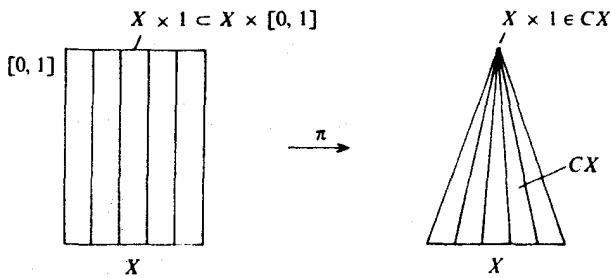
$$x \sim y \iff x = y \text{ یا } x \text{ و } y \text{ هردو عضو } A_i \text{ باشند} \text{ (ای) چنان هست که}$$

تبصره. همان‌گونه که قبلاً در بخش ۳ خاطرنشان شد، فضای $X/A_1, \dots, A_r$ فقط وقیعی می‌تواند فضای هاوسدورف باشد، که A_i ‌ها همگی بسته باشند. در فضاهای «مناسب»، این شرط، شرط کافی نیز است. مثلاً می‌توان به سادگی اثبات کرد که اگر X متريک‌ذير و A_i ‌ها بسته باشند، $X/A_1, \dots, A_r$ یک فضای هاوسدورف است. البته، نکته ضروری آن است که فقط تعدادی متناهی رده همارزی با بیش از یک نقطه داشته باشیم، و گرنه به مثال نقضی که در بخش ۳ دیده بودیم، بر می‌خوریم.

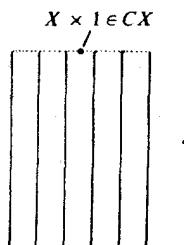
مثال ۱. (مخروط روی یک مجموعه^۱). فرض کنیم X یک فضای توپولوژیک باشد. در این صورت

$$CX := X \times [0, 1]/X \times 1$$

را مخروط روی X می‌نامیم.

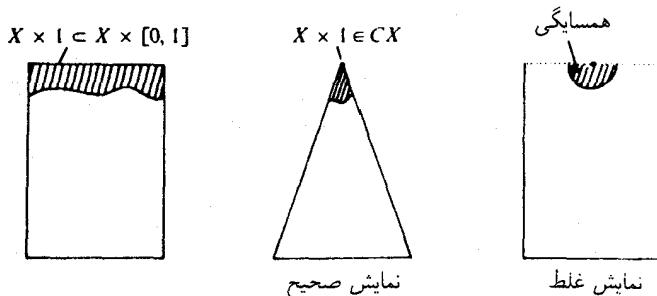


در اینجا باز باید این شکل را فقط به عنوان یک نگاره ذهنی در نظر گرفت، اما آیا این انتخاب، به عنوان یک نگاره ذهنی، انتخاب مناسبی است؟ با توجه به آنکه هنگام ساختن فضای X/A ، فضای متمم X/A دست‌نخورده باقی می‌ماند، آیا نمی‌بایست مخروط را به شکل:



نمایش دهیم؛ جواب منفی است: شکل اخیر تصور نادرستی از توپولوژی مخروط پدید می‌آورد، زیرا، بنابر تعریف توپولوژی خارج قسمت، باید نگاره وارون هر همسایگی رأس مخروط، یک همسایگی

$1 \times X$, یعنی «دریچه»^۱ استوانه باشد، و این هم فقط در شکل نخست حاصل می‌شود، نه در شکل دوم.

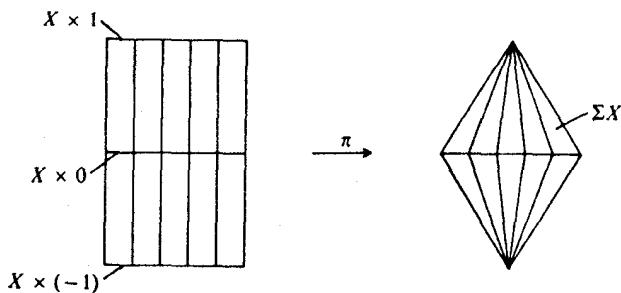


واما، این واقعیت نیز که تغییری در متمم دریچه استوانه پدید نمی‌آید، در شکل نخست به طور کامل رعایت شده است، زیرا این شکل به خوبی نشان می‌دهد که تصویر متعارف π یک همسازیختی از $X \times [0, 1]$ بر روی $CX \setminus \{X \times 1\}$ به دست می‌دهد.

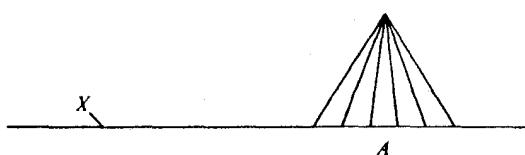
مثال ۲. (فضای تعلیقی). به ازای هر فضای توبولوژیک X , فضای $\sum X$ با ضابطه

$$\sum X := X \times [-1, 1] / X \times \{-1\}, X \times \{1\}$$

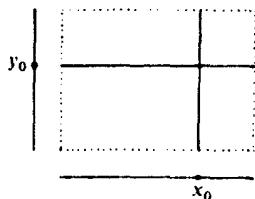
را فضای تعلیقی^۲ X با مخروط دوگانه^۳ روی X می‌نامند.



مثال ۳. گاهی، بنابه دلایلی، روی فقط بخشی از فضای X یک مخروط بنا می‌کنیم، اما کل فضای X را به عنوان «زمینه» این ساختمان محفوظ نگه می‌داریم. دقیقترا بگوییم، چنانچه $A \subset X \subset C_AX$ ، منظور ما از فضای خارج قسمت $(X \times 0 \cup A \times [0, 1]) / A \times 0$ است.



مثال ۴. (حاصلضرب گووه‌بی و حاصلضرب رُخْلی). فضاهای توپولوژیک X و Y و نقاط ثابت $x_0 \in X$ و $y_0 \in Y$ را در نظر می‌گیریم. منظور از حاصلضرب گووه‌بی^۱ X در Y ، که آن را با نماد $X \vee Y$ نمایش می‌دهیم، زیرفضای $X \times Y \cup x_0 \times y_0$ از فضای حاصلضرب $X \times Y$ است.



منظور از حاصلضرب رُخْلی^۲ که با نماد $X \wedge Y$ نمایش داده می‌شود، فضای خارج قسمت $X \times Y / X \vee Y$ است.

مثال ۵. (فضای توم^۳) فرض کنیم E یک کلاف برداری متریک ریمانی، DE و SE به ترتیب کلاف قرصی^۴ و کلاف کروی^۵ وابسته به E باشند که چنین تعریف می‌شوند:

$$DE := \{x \in E \mid \|v\| \leq 1\}$$

$$SE := \{v \in E \mid \|v\| = 1\}$$

در این صورت، فضای خارج قسمت DE/SE را فضای توم وابسته به کلاف E می‌نامند.

همه این ساختمانها در توپولوژی جبری ظاهر می‌شوند. اما حالا نمی‌توان بگوییم به چه منظوری به کاربرده می‌شوند، و می‌پذیریم با مطالعی که تاکنون دیده‌ایم، نمی‌توان حتی آخرین مثال را درک کرد – اما من آن را فقط برای «روز مبادا» در اینجا گنجاندم. با این وجود بگذارید به ساده‌ترین حالت این مثال، یعنی حالتی که کلاف E فقط یک «تار» دارد: $E = \mathbb{R}^n$ ، نظر دقیقتی بیندازیم. در این حالت، DE گوی بسته^۶، SE کره^۷ S^{n-1} است. بینیم از فروریزی همه مرزگویی به یک نقطه، چه فضایی به دست می‌آید؟ بله؟ یک فضای همسانی‌یخت با کره n بعدی S^n . برای اثبات، یک نگاشت پیوسته $f: D^n \rightarrow S^n$ را به شکل دوسویی روی $S^n \setminus p$ بنگارد (یک مثال از این‌گونه نگاشت f ، نگاشتی است که شعاعهای گوی باز را به طریق عادی روی نیمدايره‌های عظیمه^۸ (یعنی «نصف‌النهارهای») گذراند و بر قطب شمال و جنوب می‌نگارد).

1. wedge product

2. smash product

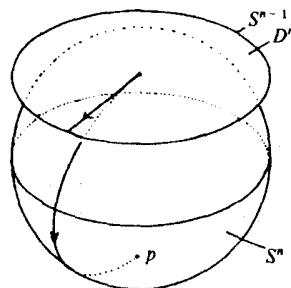
3. Thom space . René Thom ریاضیدان معاصر فرانسوی.

4. disc bundle

5. sphere bundle

6. great semicircles

7. meridians



سپس، به کمک f ، یک نگاشت دوسویی $D^n/S^{n-1} \rightarrow S^n$: φ به دست می‌آوریم که در شرط $f = \varphi \circ \pi$ صدق کند:

$$\begin{array}{ccc} D^n & & \\ \downarrow \pi & \searrow f & \\ D^n/S^{n-1} & \xrightarrow{\varphi} & S^n \end{array}$$

بنابرآنچه که در بخش ۲ دیده شد، می‌دانیم φ پیوسته است، و بنابراین در واقع یک همسانزیختی است، زیرا نگاشتی است دوسویی از فضای فشرده D^n/S^{n-1} بر روی فضای هاوسودورف S^n .

۷. چند مثال: چسباندن فضاهای توپولوژیک به یکدیگر

تعريف. فرض کنیم X و Y فضاهای توپولوژیک باشند و X_0 یک زیرفضای X باشد و $x \in X_0 \rightarrow Y$: φ یک نگاشت پیوسته. رابطه همارزی \sim را که توسط $\varphi(x) \sim x$ برای هر $x \in X_0$ برای هر $y \in Y$ در نظر می‌گیریم و فضای خارج قسمت \sim را نماد بدلید می‌آید روی فضای $X + Y$ از منظم کردن \sim را نماد $X \cup_{\varphi} Y$ نمایش می‌دهیم. همچنین گفته می‌شود که $X \cup_{\varphi} Y$ از منضم کردن^۱ یا چسباندن^۲ به Y از راه نگاشت چسباننده^۳ φ ، و یا از یکی گرفتن^۴ نقاط $x \in X_0$ با نگاره آنها تحت φ ، یعنی $\varphi(x) \in Y$ به دست آمده است.

به عنوان احتیاط، در اینجا نیز توضیح خود را تکرار می‌کنم: رده‌های همارزی یا یک نقطه دارند (هر نقطه از $X + Y$ که نه به X_0 متعلق باشد و نه به $(X_0)(\varphi)$ ، و یا به شکل $\{y\} \subset X + Y$ از $\varphi^{-1}(y) + \{y\}$ هستند).

مثال ۱. فرض کنیم X فضای توپولوژیک باشد و $S^{n-1} \rightarrow X$: φ پیوسته. در این صورت،

می‌گویند فضای D^n از X از «چسباندن یک حجره» به X به وسیله نگاشت چسباننده φ به دست آمده است.

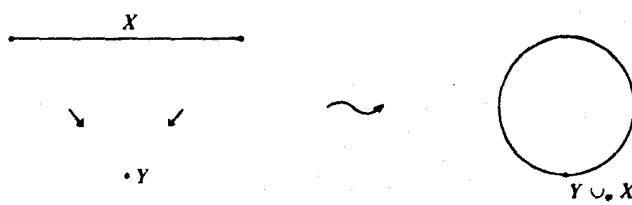


(در فصل هفتم، مجتمعهای CW ، یا «ضعیف - توپولوژی متناهی - بستار»، مجددًا از چسباندن حجره‌ها سخن خواهیم گفت).

بیشینم رابطه بین «بلوکهای ساختمانی» X و Y با فضای $X \cup_{\varphi} Y$ چیست؟ از آنجاکه هیچ دو نقطه متمایز Y با هم یکی گرفته نمی‌شوند، همواره Y به گونه‌ای متعارف، جزء $X \cup_{\varphi} Y$ است، یا دقیق‌تر بگوییم، نگاشت متعارف $X \cup_{\varphi} Y \rightarrow Y \cup_{\varphi} X$ یک‌به‌یک است، و در نتیجه از نوشتن $Y \subset Y \cup_{\varphi} X$ هیچ‌گونه سوءتفاهمی حاصل نمی‌شود. و به علاوه دلیلی هم برای این نوع نوشتن هست، زیرا با این $Y \subset Y \cup_{\varphi} X$ ، توپولوژی زیرفضایی که از Y از $X \cup_{\varphi} Y$ می‌گیرد، با توپولوژی اولیه خود فضای Y یکی خواهد بود، که اثبات این مطلب ساده است (باید از پیوستگی φ استفاده کنید). پس، به خاطر سپاریم:

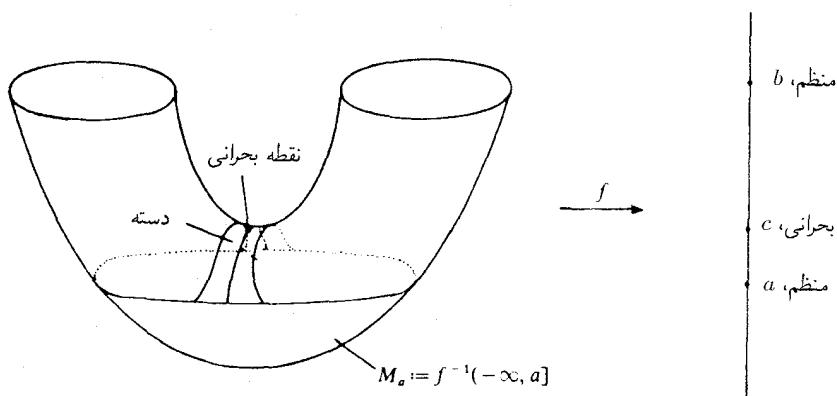
نکته. Y به طور متعارف زیرفضای $X \cup_{\varphi} Y$ است.

البته، حکم فوق در مورد جزء چسبیده یعنی X ، دیگر صادق نیست: هر چند مجموعه متمم $X \setminus X_0$ زیرفضای $X \cup_{\varphi} Y$ است، اما ممکن است خود $X \setminus X_0$ برای نگاشت پیوسته متعارف $X \subset X + Y \rightarrow Y \cup_{\varphi} X$ ، تغییرات فاحشی پیدا کند. مثلاً، اگر Y منحصر به یک نقطه تنها باشد، فضای $X \cup_{\varphi} \{نقطه\}$ دقیقاً همان فضای X/X_0 است که در بخش ۶ تعریف شد.



ولی اگر یک همسانزیختی از X_0 برای زیرفضایی چون $Y_0 \subset X_0$ باشد، و $\psi : Y_0 \rightarrow X_0$ را وارون این همسانزیختی بنامیم، آشکارا خواهیم داشت $Y = X \cup_{\psi} Y_0 = X \cup_{\varphi} X$ ، و بنابر نکته فوق، فضاهای X و Y هریک به شیوه‌ای متعارف، مشمول در $X \cup_{\varphi} Y$ خواهند بود. مثالهای زیر از این نوع اند:

مثال ۲. چسباندن یک «دسته» $D^k \times D^{n-k}$ به یک خمینه مرزدار n بعدی، به کمک یک نشاندن $S^{k-1} \times D^{n-k} \rightarrow \partial M$: φ ، همان‌گونه که در نظریه مورس^۳ صورت گرفته است. (به عنوان مثال، رجوع شود به مرجع [۱۴]):



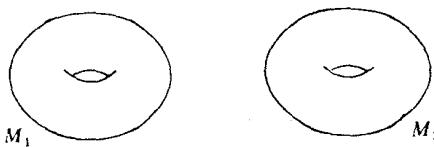
چنانچه قرار دهیم $M_y := f^{-1}(-\infty, y)$ ، در این صورت، عبور از یک «نقطه بحرانی»^۴ اساساً با چسباندن یک دسته هم ارز است:

$$M_b \cong M_a \cup_{\varphi} (D^k \times D^{n-k})$$

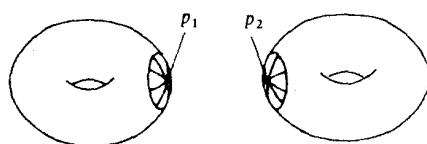
مثال ۳. در توبولوژی دیفرانسیل، «حاصل جمع همبند» دو خمینه M_1 و M_2 را که با نماد $M_1 \# M_2$ نمایش می‌دهند، به شکل زیر تعریف می‌کنند:

$$M_1 \# M_2 := (M_1 \setminus p_2) \cup_{\varphi} (M_2 \setminus p_1)$$

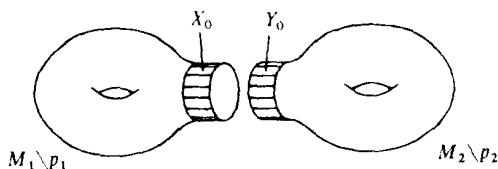
یعنی نخست، با برداشتن یک نقطه دلخواه از هریک، سوراخی در هر کدام ایجاد می‌کنند، سپس خمینه‌های حاصل را توسط یک نگاشت مناسب φ به هم می‌چسبانند (رجوع شود به مرجع [۳]، ص ۱۰۲).



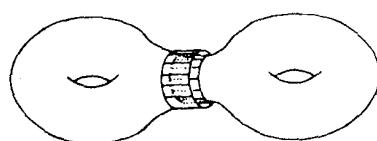
دو خمینهٔ مفروض



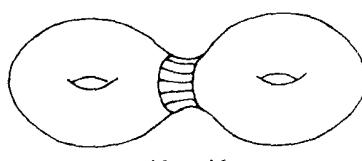
آماده کردن



سوراخ کردن



تجسم نگاشت



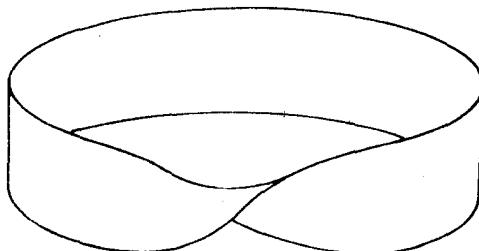
پس از چسباندن

تاکنون، در همهٔ مثالهای فوق، دو فضای X و Y را بهم می‌چسبانیدیم، یعنی خارج قسمت $\sim X + Y$ را تشکیل می‌دادیم. همچنین، می‌توان یک فضای X را به راههای گوناگون به خودش چسباند. بدین طریق که به کمک یک نگاشت برخی از نقاط فضای X را با برخی دیگر از نقاط X ، باهم «یکی گرفت»، که عیناً مثل این است که یک رابطهٔ همارزی گرفته‌ایم و سپس به فضای خارج قسمت

\sim / X رسیده‌ایم. دو مثال معروف، نوار موبیوس^۱ و بطری کلین^۲، از این قبیل‌اند. چون قصد داریم ذیلاً این دو مثال را شرح دهیم، نمادگذاری زیر را وارد می‌کنیم:

نمادگذاری. فرض می‌کنیم X یک فضای توبیولوزیک و $X \rightarrow X : \alpha$ یک همسانریختی باشد. منظور از $X \times [0, 1] / \alpha$ ، فضای خارج قسمت $[0, 1] \times X$ برآن رابطه همارزی است که با $(1, o) \sim (\alpha(x), o)$ تعریف می‌شود، که به ویژه معنی آن این است که همه نقطه‌های دیگر $(x, t) < 1, o < t < 1, (x, t)$ فقط با خودشان هم ارزند.

مثال ۴. (نوار موبیوس). اگر $[-1, 1] = [-x, x]$ و $\alpha(x) := \alpha(x, 1) / \alpha$ با نوار $X \times [0, 1] / \alpha$ همسانریخت است. موبیوس همسانریخت است.

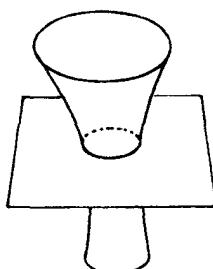


مثال ۵. (بطری کلین). گیریم $S^1 \rightarrow S^1 : \alpha$: نگاشت تقارن نسبت به محور x ‌ها باشد، یعنی $\alpha(z) := \bar{z}$ ، که S^1 دایره‌یکه در صفحه مختلط یعنی $\{z \in \mathbb{C} | |z| = 1\} = S^1$ منظور شده است. در این صورت،

$$S^1 \times [0, 1] / \alpha$$

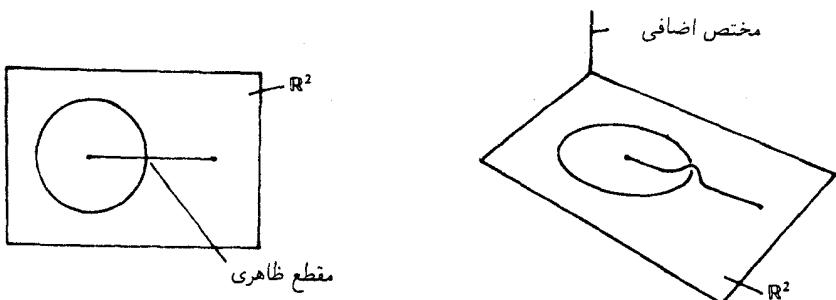
با «بطری کلین» همسانریخت است.

تجسم بطری کلین ذاتاً آسان نیست، زیرا هیچ زیرفضایی از فضای سه‌بعدی \mathbb{R}^3 با آن همسانریخت نیست. برای آنکه ببینیم «به چه می‌ماند»، باید به ترفندهای مقطع ظاهری^۳ متوجه شویم. برای تجسم این ترفندهایی به شکل زیر توجه کنید:



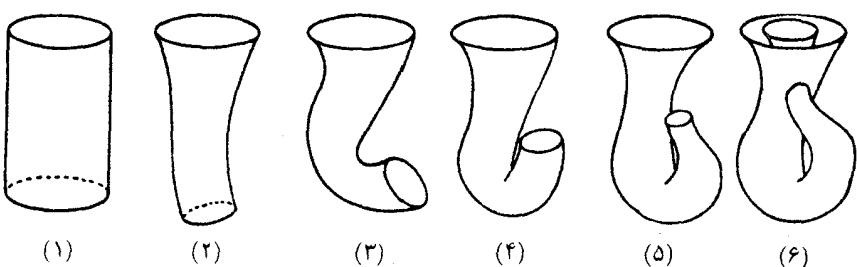
معمولًا آن را چنین تعبیر می‌کنیم: زیر مجموعه‌ای است از \mathbb{R}^3 ، حاصل از اجتماع یک مستطیل و یک قیف، که در یک دایره همدیگر را قطع می‌کنند. اما، چنانچه از ما خواسته شود که فقط این مقطع را که ظاهر شده است در نظر بگیریم، در آن صورت شکل فوق معنای کاملاً متفاوتی پیدا می‌کند. دیگر به هیچ وجه آن زیر مجموعه \mathbb{R}^3 نیست، بلکه مسلماً تلاشی است ناقص برای نمایش فضای حاصل جمع توپولوژیک ولذا جدا از هم مستطیل و قیف. پس، در این فضای این دایره دوبار منظور می‌شود: یکبار در مستطیل و یکبار در قیف. برخلاف آنچه که در آغاز، شکل فوق به ذهن ما القا کرده است، دیگر نمی‌توان به گونه‌ای پیوسته از قیف به مستطیل رسید.

اگر می‌خواهید به شیوه ملموستری به این پدیده بیندیشید، فضای مسئله را زیرفضایی از \mathbb{R}^4 تصور کنید و این شکل را تصویر آن فضای روی $\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}$ می‌توان فرض کرد که مستطیل مورد بحث کلاً در فضای $\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}$ قرار دارد و برای قیف هم، مختص چهارم نامهای آن اساساً صفر است، جز در پیرامون مقطع ظاهری که مثبت خواهد بود. چنین موقعیتی را می‌توان، به قیاس دو- بعدی، در شکل زیر روشن نمود:

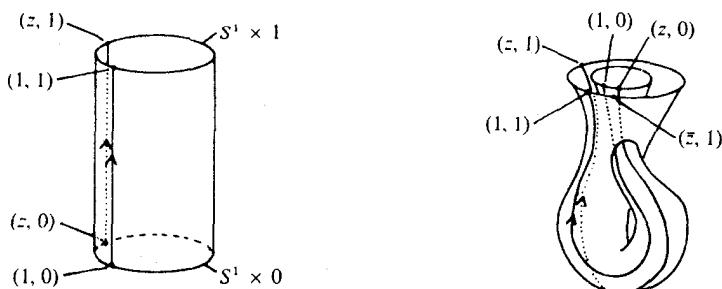


ولی هنگامی که برای درک بعضی از ویژگیهای فضای مفروضی می‌خواهید از شکلی حاصل از مقاطع ظاهری استفاده کنید، متوجه خواهید شد که اصلاً نیازی به این بعد چهارم کمکی ندارید، بلکه فقط کافی است که آمادگی داشته باشید دو جزء مقطع ظاهری را ذهنًا از هم جدا کنید.

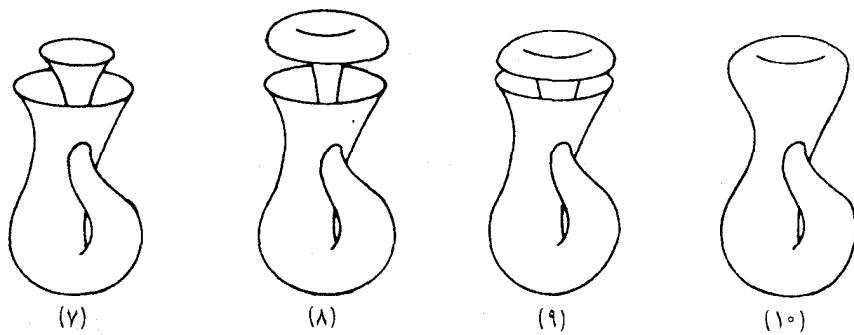
در این باب، می‌توانیم یک استوانه $[0, 1] \times S^1$ مجهز به یک خود- بُری ظاهری به شکل (۶) را که به تدریج از شکل (۱) بدست آمده چنین مجسم کنیم:



در رشته (۱) تا (۶)، حرکت در این جهت است که نشان دهد کدام نقطه (۱) متناظر با کدام نقطه (۶) است. «تَه» شکل (۱) در گذراز (۶) به (۶) صرف نظر از انتقال و باریک شدن انتهای، «تَه» می‌شود و دقیقاً یک بار از محور واصل به نقاط (۱, ۰) و (۱, ۰) عبور می‌کند. بنابراین، در (۶)، زوجهایی که قرار است با هم یکی گرفته شوند، یعنی $(z, 0)$ و $(\bar{z}, 1)$ ، دقیقاً در مقابل هم‌دیگر قرار می‌گیرند، و

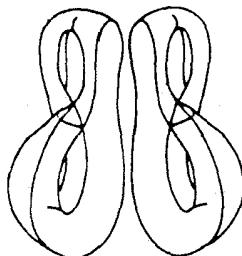


کافی است دایره مرزی داخلی را اندازی بزرگ کنیم تا بر دایره بزرگتر منطبق شود و بدین ترتیب، مجسمی فضایی از رابطه هم‌ارزی یکی‌گیری، که منجر به تعریف بطری کلاین می‌شود، حاصل آید. جزاین نکته که نمی‌خواهیم محل بخیه به صورت لبه تیزی درآید (دلیلی ندارد که متمایز از بقیه «مدارها»^۱ مجسم شود). در نتیجه، به روش زیر عمل می‌کنیم:

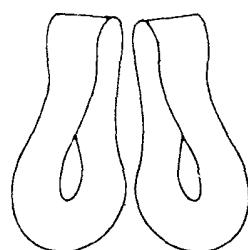
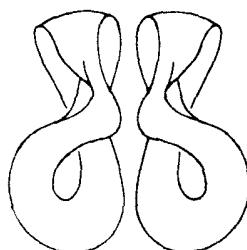
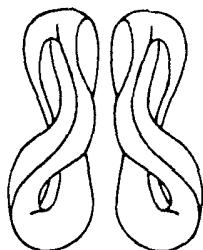


پس، آنچه در (۱۰) به دست آورده‌ایم، بطری کلاین است، که با یک خود-بُری ظاهری، کاملاً نمایانده شده است.

حال، اگر این اسباب پیچیده را برای دیدن چگونگی درون آن به دونیمه کنیم، و سپس هریک از دو



نیمة مقطع ظاهری را با دقت از هم بازکنیم، پس از اندکی صافکاری و هموارسازی، دو نوار موبیوس به دست می‌آوریم:



باز، از نو، اگر فرایند عکس را دنبال کنیم: می‌بینیم که با چسباندن دو نوار موبیوس M در طول مرزهایشان، به بطری کلین دست می‌یابیم:

$$M \cup_{\text{Id}_{\partial M}} M \cong K$$

خوب! ... آیا می‌شد این نحوه بیان مرا استدلال نامید؟ به هیچ وجه. یک برهان، می‌بایستی چیزی شبیه این باشد: نخست نگاشتی به صورت زیر تعریف می‌کنیم:

$$([-1, 1] \times [0, 1]) + ([-1, 1] \times [0, 1]) \rightarrow S \times [0, 1]$$

بدین طریق که برای جمعیة اول، می‌نویسیم

$$(\theta, t) \mapsto (e^{\pi i \theta / 2}, t)$$

و برای جمعیة دوم

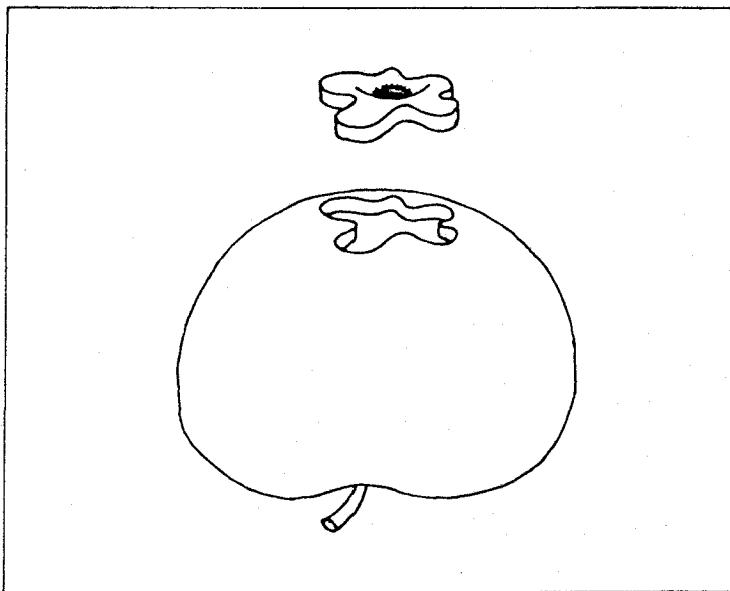
$$(\theta, t) \mapsto (-e^{-\pi i \theta / 2}, t)$$

سپس، ثابت می‌کنیم که این بیان به پیدایش یک نگاشت دوسویی خوشنصریف: $M \cup_{Id_M} M \rightarrow K$ منجر می‌شود. بعد، با استفاده از نکته ۱، بخش ۲، پیوستگی این نگاشت دوسویی را ثابت می‌کنیم و سرانجام، قضیه آخر فصل اول را که می‌گوید یک نگاشت دوسویی پیوسته از یک فضای فشرده به یک فضای هاوسدورف، همواره یک همسانزیختی است، به کار می‌بریم.

*

غالباً در مخالفت با استدلال شهودی فضایی، چنین گفته می‌شود که این نوع استدلال در واقع یک استدلال نیست، بلکه فقط رسانیدن مقصود به کمک «حرکات سرو دست» است. پس، آیا باید هرگونه استدلال شهودی را کنار بگذاریم؟ مسلماً نه. تا زمانی که این استدلال از پشتوانة استاندۀ طلایی برخانهای قوی برخوردار است، اجازه نامه ارزشمند استفاده از حرکات سرو دست، کمک گرانبهایی به ارتباط مستقیم و تبادل سریع افکار است. پس زنده باد حرکات سرو دست!

تکمیل فضاهای متري



۱. تکمیل یک فضای متري

مطلوب اين فصل درواقع مربوط به متريک فضاهای متري است، ونه فقط توپولوژيی که متريک بهاين فضاها می دهد؛ ولی عادت براین جاري، و بجا نيز هست، که فضاهای متري در ردهبندی توپولوژي

نقطه - مجموعه مورد مطالعه قرار گيرد،ولي ما در مورد اين تفاوت، تعصبي نشان نمی دهيم.
يادآوري می کنيم که يك دنباله $(x_n)_{n \geqslant 1}$ از نقاط يك فضاي متري (X, d) را دنباله کوشی^۱ گويند
هرگاه برای هر $\varepsilon > 0$ موجود باشد بهگونه ای که برای هر $n, m \geqslant n_0$ نامساوي
 $\varepsilon < d(x_n, x_m)$ برقرار باشد. فضاي متري (X, d) را كامل^۲ گويند اگر هر دنباله کوشی در آن همگرا
باشد.

متلاً خط حقيقي \mathbb{R} ، با متريک معمولی $|x - y| = d(x, y)$ - چنانچه هر داشجوي رياضي
در اوایل تحصيل خود متوجه (اصل کمال در اعداد حقيقي) خواهد شد - فضابي است كامل؛ از اين رو
 \mathbb{R}^n نيز، با متريک معمولی خود، كامل است؛ فضاهای هيلبرت و باناخ، طبق تعریف، كامل آند؛ هر فضاي
متري فشرده، يك فضاي متري كامل است، وبالاخره هرگاه به اين نکته ساده توجه کنيم که هر زيرفضاي
يك فضاي متري كامل، يعني هر زيرمجموعه $X \subset A \times A$ با متريک $d|A \times A$ ، كامل است اگر و فقط
اگر A در X بسته باشد، آنگاه می توانيم شمار سيار زيادي مثالهاي ديگر به دست آوريم.
پس از اين يادآوري مختصر، منظور ما از تکمیل^۳ يك فضاي متري، فرایند افروزن کمترین نقاط
ممکن به يك فضاي ناکامل (X, d) برای به دست آوردن يك فضاي كامل (\hat{X}, \hat{d}) است.

تعريف (فضاي تکميلي). فرض کنيم (X, d) يك فضاي متري باشد. فضاي متري (\hat{X}, \hat{d}) را
فضاي تکميلي (X, d) گويند هرگاه $\hat{X} \subset X \times X$ و $d = \hat{d}|X \times X$ و به علاوه:
(۱) فضاي (\hat{X}, \hat{d}) كامل باشد،
(۲) X در \hat{X} چگال^۴ باشد، به عبارت ديگر \overline{X} ، بستار X در \hat{X} ، با خود \hat{X} برابر باشد.

شرط دوم دقیقاً می گوید که \hat{X} يك فضاي كامل مينيمال است بهگونه ای که X زيرفضاي \hat{X} است:
از آنجاکه X چگال است، هر نقطه «جديد» $\hat{x} \in \hat{X} \setminus X$ حد يك دنباله $(x_n)_{n \geqslant 1}$ از نقاط X است،
و چنانچه \hat{x} را حذف کنيم، دنباله $(x_n)_{n \geqslant 1}$ به يك دنباله کوشی ناهمگرا در \hat{X} بدل می شود و کمال
از بين می رود. آيا هر فضاي متري را می توان تکميل کرد، و اگر چنین است، چند راه برای آن وجود دارد؟
در اين گونه موارد، يك روش سنتي پسندide آن است که نخست به مسئله يكتايی پرداخته شود. در مورد
مسئله مورد بحث ما، اثبات يكتايی، به موجب گزاره زير خيلي ساده است.

گزاره (يكتايی فضاي تکميلي). اگر (\hat{X}, \hat{d}) و $(\widetilde{X}, \widetilde{d})$ فضاهای تکميلي فضای متري (X, d)
باشند، دقیقاً يك طولپایي $\hat{X} \xrightarrow{\cong} \widetilde{X}$ هست که تحديدش به X نگاشت همانی است.

برهان. اگر (x_n) دنباله‌ای کوشی از نقاط X باشد، نگاره $x_n = \lim x$ برآورده چنین طولپایی، البته باید حد دنباله (x_n) در \tilde{X} باشد که، بنابر فرض، وجود دارد. پس، حداکثر یک چنین طولپایی بیشتر موجود نیست. بر عکس، اگر (x_n) و (y_n) دو دنباله کوشی در X و \hat{x}, \hat{y} (به ترتیب \tilde{x}, \tilde{y}) حدود آنها در \hat{X} (به ترتیب در \tilde{X}) باشند، آنگاه داریم

$$\hat{d}(\hat{x}, \hat{y}) = \lim d(x_n, y_n) = \tilde{d}(\tilde{x}, \tilde{y})$$

پس، یک نگاشت $\tilde{X} \rightarrow \hat{X}$ که توسط $\tilde{x} \mapsto \hat{x}$ داده می‌شود، اولاً خوشنعیری است، و درثانی ویژگی مطلوب را داراست، یعنی یک طولپایی است که شرط $x \mapsto x$ را برای هر $x \in X$ برآورده می‌کند، همان چیزی که می‌خواستیم. \square

باتوجه به مطالب فوق می‌توان گفت که («باتقریب یک طولپایی معارف») حداکثر یک فضای تکمیلی برای (X, d) وجود دارد، و بهمین دلیل، در بیشتر موارد، چگونگی تکمیل اصلاً اهمیتی ندارد، به شرط آنکه نخست شدنی بودن آن برما معلوم باشد. هنگامی که X زیرفضایی متری از یک فضای متری کامل Y باشد، یافتن یک فضای تکمیلی برای X به طور طبیعی بسیار آسان است: کافی است بستار X در Y را اختیار کنیم. در مثالهای زیر، \mathbb{R}^2 و X در هر مرور زیرفضایی است همسانریخت با \mathbb{R} :

مثال ۱. $X = \mathbb{R}$ ، کامل است.

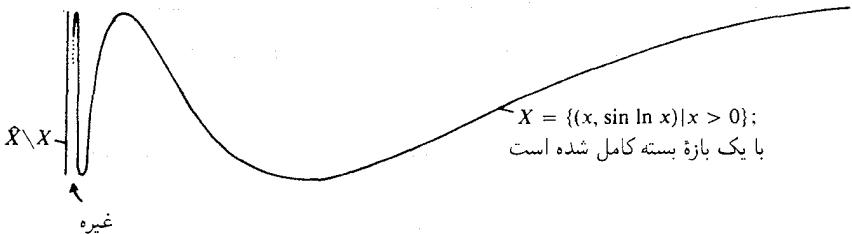
مثال ۲. X یک نیمخط باز است، که بالفروزن یک نقطه تکمیل می‌شود.



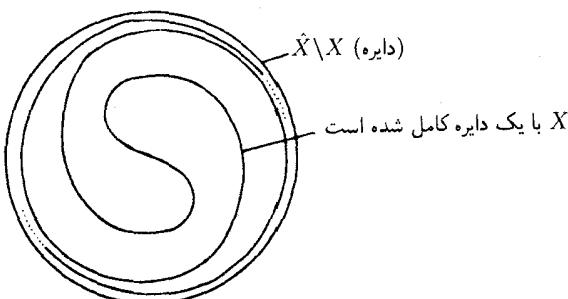
مثال ۳. X بازه‌ای است باز که بالفروزن دو نقطه تکمیل می‌شود.



مثال ۴. $X = \{(x, \sin \ln x) | x > 0\}$ که بالفروزن یک بازه بسته تکمیل می‌شود.



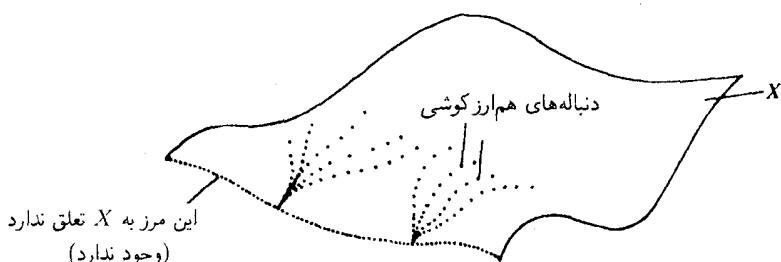
مثال ۵.



X خمي است در داخل يك قرص، که با دايره مرزي تكميل مي شود.

اين مثالها را زان رو آورده ايم تا مستقيماً نشان دهيم که فضاهای همسانريخت ممکن است فضاهای تكميلي به غایت ناهمسانريختی داشته باشنند.

حال به مسأله ساختن فضای تكميلي يك فضای متري دلخواه (X, d) می پردازيم. روش است که باید نقاط تازه‌ای ايجاد کنيم که مقادير حدی دنباله‌های ناهمگرای کوشی باشنند (همان نقاطی که قبلًا نقاط «آرمانی»^۱ نامیده می شدند، در الواقع، به بيان دقیق، این نامگذاری مستلزم عدم وجود اين نقاط بود). به علاوه، دو دنباله ناهمگرای کوشی a_n و b_n («نقطه حدی آرمانی»^۲ مشترکی چون \hat{x} دارند اگر و تنها اگر $\lim_{n \rightarrow \infty} d(a_n, b_n) = 0$ ، زیرا فقط و فقط در اين صورت است که باید دنباله‌های نامبرده حد مشترکی در يك فضای تكميلي X داشته باشنند.



اما اين نقاط \hat{x} : را از کجا پيدا کنيم؟ در اين گونه موارد، از امكانات «بهشت برین» کانتور (به زعم هيلبرت)، یعنی نظرية مجموعه‌ها، استفاده می کنيم: خيلي ساده، يك رده هم ارزی از دنباله‌های ناهمگرای کوشی را در نظر مي گيريم و خود همین رده هم ارزی را به عنوان نقطه حدی آرمانی آن دنباله‌ها اختيار می کنيم!

لم (وجود فضای تكميلي). فرض می کنيم (X, d) يك فضای متري و \mathcal{A} ، مجموعه

1. ideal points

2. ideal limit point

دنباله‌های ناهمگرای کوشی در X باشد. دو دنباله کوشی (a_n) و (b_n) را هم از خوانیم هرگاه $\lim_{n \rightarrow \infty} d(a_n, b_n) = 0$. مجموعه \hat{X} را به عنوان اجتماع جدا از هم $\sim X + \mathcal{N}$ و فاصله \hat{d} را روی \hat{X} بادستورهای زیر، برای هر $x, y \in X$ و همه رده‌های همارزی $[a] = [(a_n)]$ و $[b] = [(b_n)]$ در \sim / \mathcal{N} ، تعریف می‌کنیم:

$$\hat{d}(x, y) := d(x, y),$$

$$\hat{d}(x, a) = \hat{d}(a, x) := \lim_{n \rightarrow \infty} d(a_n, x)$$

$$\hat{d}(a, b) = \lim_{n \rightarrow \infty} d(a_n, b_n)$$

در این صورت، یک نگاشت خوشنویس $\mathbb{R} \rightarrow \hat{X} \times \hat{X}$ به دست می‌آید به گونه‌ای که (\hat{X}, \hat{d}) یک فضای تکمیلی فضای (X, d) است.

برهان. ... استدلال از آن نوع استدلال‌لهای است که هیچ‌کس نمی‌تواند با شرح و تفصیل بیشتر آن را روشنتر سازد. به ترتیب ثابت می‌شود که \hat{d} خوشنویس است، \hat{d} در اصول موضوعة متريک صدق می‌کند، X در \hat{X} چکال است، و سرانجام (\hat{X}, \hat{d}) کامل است. بررسیل احتیاط بگذارید خاطر نشان کنم که اعضای یک دنباله کوشی (\hat{x}_n) لازم نیست همگی در X باشند. دنباله‌هایی چون $(x_{nk})_{n \geq 1}$ را در X چنان انتخاب می‌کنیم که به یکی از دو صورت زیر باشند: یا $\hat{x}_n = (x_{nk})_{k \geq 1}$ ، یا اگر $\hat{x}_n \in X$ ، آنگاه برای هر k ، $\hat{x}_n = x_{nk}$. در این صورت، بازاری یک دنباله مناسب از اعداد طبیعی $\dots < k_1 < k_2 < \dots$ دنباله $(x_{nk})_{n \geq 1}$ یک دنباله کوشی است و (\hat{x}_n) به سوی حد خود همگرا خواهد شد ... همان چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. \square

همه ما، هم خواننده و هم مؤلف، به این فوت و فن کار با رده‌های همارزی دنباله‌های ناهمگرای کوشی، به عنوان یک وسیله انتقال صوری، ارزش می‌گذاریم، و در عین حال، هیچ‌یک از ما دست از شهود خود برنمی‌داریم و تأمل در این باره را که این گونه دسته‌های شکفت‌انگیز دنباله‌های کوشی، واقعاً نقاط حذی ارمانی هستند، آغاز می‌کنیم. اما ببینید که دسته‌های نااهل، خصوصاً در مدارس، می‌توانند چه بلاهایی بر سر نظریه مجموعه‌ها بیاورد! ... بگذریم، مهم نیست.

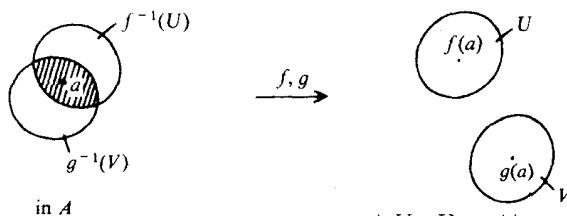
در خاتمه، اشاره جانبی مختصری به مسئله بیان و ارائه مطالب می‌کنیم. می‌توانستیم، شاید به طور ظرفیتر، فضای تکمیلی را به شیوه زیر تعریف کنیم: فرض می‌کنیم \mathcal{C} مجموعه همه دنباله‌های (همگرا و ناهمگرا)ی کوشی در X باشد. قرار می‌دهیم \sim و $\hat{d}([a_n], [b_n]) = \lim d(a_n, b_n)$ و $\hat{X} = \mathcal{C} / \sim$. در این صورت، (\hat{X}, \hat{d}) یک فضای متری کامل است، و اگر به X از طریق $(x_n)_{n \geq 1} \mapsto x$ ، به صورت یک زیرمجموعه \hat{X} «نگاه کنیم» (\hat{X}, \hat{d}) یک فضای تکمیلی (X, d) خواهد بود. (برهان: ...).

زیرا، در موارد مشابه، غالباً این نحوه بیان ترجیح داده می‌شود. آیا می‌شود کسی هیأت اعداد مختلط را به شکل $\{x, y\} \in \mathbb{R}^2 | y \neq 0 := \mathbb{C}$ ، مجهز به فلان و بهمان قوانین ترکیب معرفی کند؟ البته نه؛ طبعاً $\mathbb{C} := \mathbb{R}^2$ را یک مجموعه می‌گیرند و بقیه ماجرا؛ سپس اعلام می‌کنند که بعداً \mathbb{R} باید از طریق $(x, o) \mapsto x$ به عنوان یک زیرمجموعه \mathbb{C} «منظور شود». معهذا باید اعتراف کنم که هر بار مطلب فوق را به دانشجویان مبتدی اعلام می‌کنم، احساس ناخرسنی به من دست می‌دهد ...

۲. تکمیل یک نگاشت

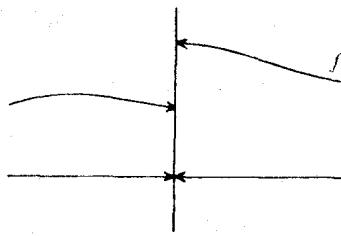
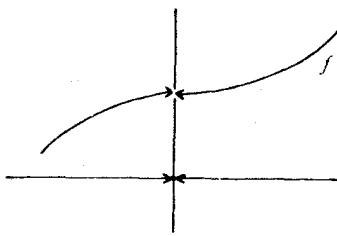
فرض کنیم (X, d) یک فضای متری باشد و $X : f$ نگاشتی پیوسته. در چه شرایط و چگونه می‌توان f را به یک نگاشت پیوسته $Y \rightarrow \hat{X} : \hat{f}$ توسعی داد؟
نخست یک تذکر مقدماتی لازم است. حداکثر یک راه برای این توسعی وجود دارد:

گزاره. فرض می‌کنیم A یک فضای توپولوژیک و $A \subset X$ زیرمجموعه‌ای چگال باشد، یعنی $\overline{A} = A$ و فرض می‌کنیم $f, g : A \rightarrow B$ دو نگاشت پیوسته از A به یک فضای هاوسدورف B باشند که روی X برهم منطبق‌اند. در این صورت $f = g$ برهان. اگر f و g در نقطه‌ای چون $a \in A$ متمایز باشند، آنگاه در تمامی یک همسایگی نقطه a مانند $(V \cap f^{-1}(U)) \cap g^{-1}(U)$ متمایز خواهند بود، پس $\overline{f(a)} \neq \overline{g(a)}$ ، و این هم متناقض با فرض گزاره است، همان چیزی که می‌خواستیم. \square



در B : همسایگی‌های جدا از هم U و V را برای $f(a)$ و $g(a)$ انتخاب کردہ‌ایم ...

از گزاره فوق به ویژه نتیجه می‌شود که یک نگاشت پیوسته از یک فضای متری X به یک فضای هاوسدورف، حداکثر به یک شیوه به فضای تکمیلی \hat{X} توسعی داده می‌شود. اما گاهی به هیچ وجه توسعی ممکن نیست، و در واقع، چنانچه در مثالهای زیر دیده می‌شود، دو گونه مانع متفاوت برسر راه وجود دارد:

مثال ۱: $X = \mathbb{R} \setminus o, \hat{X} = \mathbb{R}, Y = \mathbb{R}$ مثال ۲: $X = \mathbb{R} \setminus o, \hat{X} = \mathbb{R}, Y = \mathbb{R} \setminus 1$

در مثال ۱، f در نقطه o دارای یک «جهش» است و در تیجه نمی‌تواند توسعی پیوسته داشته باشد. در مثال ۲، f دارای جهش نیست، اما تنها مقداری که می‌تواند برای یک توسعی پیوسته ضروری باشد، از حوزه عکس مقادیر «برداشته» شده است. اکنون فرض می‌کنیم که Y نیز یک فضای متری باشد و این دو مشکل را با فروزندن فرضهای مناسبی مرتفع می‌کنیم. برای آنکه تضمین کنیم که حوزه عکس مقادیر تابع هیچ‌گونه «حفره‌ای» ندارد، روش ساده‌ما‌این است که فضای تکمیلی آن را در نظر می‌گیریم؛ و برای اجتناب از جهش‌های f در نقاط آرامانی، آن را یکنواخت - پیوسته فرض می‌کنیم.

یادآوری کنیم که اگر (X, d) و (Y, d') فضاهای متری باشند، یک نگاشت $f : X \rightarrow Y$ را یکنواخت - پیوسته^۱ نامند هرگاه برای هر $o > \epsilon, \delta$ ای مثبت $\delta > 0$ وجود داشته باشد به قسمی که، برای هر $a, b \in X$ باشرط $d(a, b) < \delta$ ، $d'(f(a), f(b)) < \epsilon$ برقرار باشد.

لم (تکمیل نگاشتها). فرض می‌کنیم (Y, d') فضاهای متری باشند و $f : X \rightarrow Y$ یک نگاشت یکنواخت - پیوسته باشد. در این صورت، چنانچه (\hat{X}, \hat{d}) و (\hat{Y}, \hat{d}') به ترتیب فضاهای تکمیلی (X, d) و (Y, d') باشند، آنگاه یک و تنها یک توسعی f به یک نگاشت پیوسته $\hat{Y} \rightarrow \hat{X}$ دارد. برهان. به علت پیوستگی یکنواخت، دنباله‌های کوشی به دنباله‌های کوشی بدل می‌شوند، و هم‌ارزی این دنباله‌ها نیز محفوظ می‌مانند. پس، اگر \hat{f} را با اضافه $(\lim_{n \rightarrow \infty} x_n) := \lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n)$ تعریف کنیم، f به گونه‌ای خوشنعیریف به یک نگاشت $\hat{Y} \rightarrow \hat{X}$ توسعی داده می‌شود، که در دستور فوق $x_{n \geqslant n_0}$ معروف یک دنباله ناهمگرا کوشی در X است و حدّهای دو طرف برابری فوق، به ترتیب در \hat{X} و \hat{Y} گرفته شده‌اند. به سادگی می‌توان تحقیق کرد که \hat{f} پیوسته و حتی یکنواخت - پیوسته است... همان چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. \square

مخصوصاً، به طور گذرا باید توجه داشت که طولپاییها همواره یکنواخت - پیوسته‌اند ($\epsilon = \delta$)، و درنتیجه، اگر $f : X \xrightarrow{\cong} Y$ یک طولپایی باشد، نگاشت تکمیلی آن $\hat{Y} \rightarrow \hat{X}$: \hat{f} نیز آشکارا یک طولپایی خواهد بود.

۳. تکمیل فضاهای نرمندار

تعجب آور نیست اگر مفهوم «کمال» درمورد فضاهای تابعی آنالیز آنقدر مهم باشد، زیرا توابع جالب توجه، «جوهایی» هر مسئله‌ای که باشند، غالباً به‌کمک حدگیری از دنباله‌های تابعی به‌دست می‌آیند. همان‌گونه که قبلاً در فصل ۲، بخش ۵، خاطرنشان ساختیم، می‌توان از «دنباله‌های کوشی» و درنتیجه از کمال^۱ و عدم کمال^۲ در فضاهای برداری توپولوژیک دلخواه صحبت کرد. چنانچه خواسته باشیم چارچوبی اصولی برای این مفاهیم در فضاهای توپولوژیک بناکنیم، به مفهوم «فضاهای یکنواخت»^۳ کشیده می‌شویم: ساختاری که بین ساختار فضاهای متری و ساختار فضاهای توپولوژیک واقع است (هر فضای متری بالاخص یک فضای یکنواخت است و هر فضای یکنواخت حالت خاصی از یک فضای توپولوژیک)، و می‌توانیم به‌همان طریقی که با فضاهای متری عمل می‌کردیم، به تکمیل فضاهای یکنواخت بپردازیم. هر فضای برداری توپولوژیک، به طریقی متعارف یک فضای یکنواخت هم هست.

اما، دراین بخش، ما خود را به فضاهای برداری توپولوژیک نرمندار محدود می‌کنیم.

مطلوب را بادو- سه نکته که جنبه‌کلی دارند و به‌سادگی قابل اثبات‌اند آغاز می‌کنیم: فضای تکمیلی یک فضای نرمندار $(E, \|\cdot\|)$ به طریقی متعارف یک فضای باناخ $(\hat{E}, \|\cdot\|)$ است: ساختار فضای برداری روی \hat{E} را می‌توان به‌ نحوی ظرف به صورت خارج قسمت فضای برداری همه دنباله‌های کوشی در E بر زیرفضای برداری همه دنباله‌های همگرا به \mathcal{O} ، تعریف کرد. تابع نرم $\mathbb{R} \rightarrow E : x \mapsto \|x\|$ یکنواخت - پیوسته است ($\delta = \epsilon$) و درنتیجه می‌تواند به‌طور پیوسته به $\hat{E} : x \mapsto \|\hat{x}\|$ ، که خود نیز یک نرم است (بررسی کنید!)، توسعی داده شود، و تساوی $\|\hat{x}\| = \|\hat{\hat{x}}\|$ برقرار است. فضای تکمیلی یک فضای حاصل‌ضرب داخلی حقیقی یا مختلط، به‌شیوه‌ای متعارف، یک فضای هیلبرت است.

نگاشتهای خطی پیوسته $V \rightarrow E$: f بین فضاهای برداری نرمندار، خود به‌خود یکنواخت - پیوسته‌اند و توسعی‌های آنها $\hat{V} \rightarrow \hat{E}$: \hat{f} ، چنان‌که در بالا شرح دادیم، باز نگاشتهای خطی هستند.

برای آنکه به هدف نزدیکتر شویم، معنی «فضاهای L^p » را یادآوری (یا تعریف) می‌کنیم: منظور از $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}^p$ ، به‌ازای یک مقدار ثابت $1 \geq p$ ، فضای برداری همه توابع اندازه‌پذیر لبگ^۴ است که برای آن $|f(x)|^p$ انتگرال‌پذیر لبگ باشد. دراین صورت، ضابطه

$$\|f\|_p := \sqrt[p]{\int_{\mathbb{R}^n} |f(x)|^p dx}$$

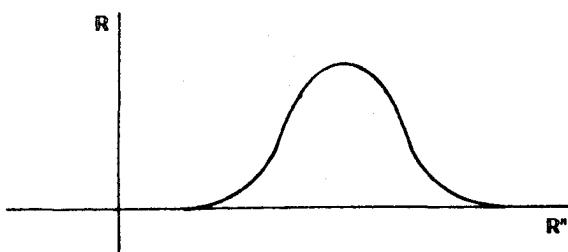
یک نیزمنم را روی فضای $(\mathbb{R}^n, \mathcal{L}^p)$ به دست می‌دهد. همان‌گونه که در نظریه انتگرال‌گیری دیده‌ایم، بستار نقطهٔ ۰، یعنی $\{f \in \mathcal{L}^p \mid \|f\|_p = 0\} = \overline{\{0\}}$ ، دقیقاً مجموعهٔ همهٔ توابعی است که خارج از یک مجموعهٔ صفر-اندازهٔ ۱ برابر صفرند. منظور از $L^p(\mathbb{R}^n)$ فضای نرمندار خارج قسمت مربوط به آن است که به صورت $\overline{\{0\}} / L^p(\mathbb{R}^n) := \mathcal{L}^p(\mathbb{R}^n)$ تعریف می‌شود (به آخر فصل ۳، بخش ۴، مراجعه شود). و اما، یکی از قضایای مهم نظریه انتگرال‌گیری این است که $L^p(\mathbb{R}^n)$ یک فضای کامل، و درنتیجه یک فضای باتاخ است.

به‌گونه‌ای مشابه، چنانچه (X, \mathfrak{M}) یک فضای اندازه‌پذیر مجهر به‌یک اندازهٔ σ -جمع‌پذیر $p \in [0, \infty]$ باشد و غیره، فضای $L^p(X, \mu)$ یعنی $L^p(X, \mu)$ نیز تعریف می‌شود. حالت ۲ بالاخص مستلزم دقت است، زیرا $(X, \mu) \xrightarrow{L^p}$ نه تنها یک فضای باتاخ، بلکه با ضرب داخلی

$$\langle f, g \rangle = \int_X f g d\mu$$

یک فضای هیلبرت خواهد شد.

در بررسی ژرفتر، می‌بینیم که یک فضای L^p شیئی است ریاضی و نسبتاً پیچیده، و آنها بی که انتگرال‌های لبگ را مطالعه نکرده‌اند، به‌گمان آنکه می‌توانند با انتگرال‌های ریمان احتیاج خود را رفع کنند، در برخورد با این فضاهای دچار ترس بجای می‌شوند. اما فضاهای $L^p(\mathbb{R}^n)$ عناصر سیاری آزاری را نیز در بردارند. به‌ویژه، فضای برداری $C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ ، مشکل از تابع بینهایت بار دیفرانسیل‌پذیر $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ با «مholm فشرده»^۲ به طور متعارف یک زیرفضای برداری $L^p(\mathbb{R}^n)$ است. (منظور از تابع با محمل فشرده تابعی است که خارج از یک مجموعهٔ فشردهٔ صفر می‌شود)



روی این زیرفضا، p -نرم

$$\|f\|_p = \sqrt[p]{\int_{\mathbb{R}^n} |f|^p dx}$$

و حاصل ضرب داخلی $\langle f, g \rangle = \int_{\mathbb{R}^n} f g dx$ ، حتی با هرگونه برداشت ابتدایی از هر یک از مفاهیم

انتگرال، به سادگی قابل درک است. بنابراین، مایه اميدواری است که بدانيم در نظرية انتگرالگيري چگال بودن $C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$ در فضای $L^p(\mathbb{R}^n)$ ثابت می شود، و اين به آن معنی است که $L^p(\mathbb{R}^n)$ يك فضای تكميلي فضای

$$(C_0^\infty(\mathbb{R}^n), \|\cdot\|_p)$$

است، و ازانجا که، با تقریب يك همیختی طولپایی متعارف، هر فضا فقط يك فضای تكميلي دارد می توان $L^p(\mathbb{R}^n)$ را به عنوان فضای تكميلي $(C_0^\infty(\mathbb{R}^n), \|\cdot\|_p)$ (و يا به عنوان فضای تكميلي $(C_0^\infty(\mathbb{R}^n), \langle \cdot, \cdot \rangle)$ در حالت $p=2$)، تعریف کرد!

قصد ندارم در ذهن خواننده این توهم را به وجود آورم که با این ترفند ساده تکمیل می توان واقعاً انتگرال لیگ را از سرراه برداشت، زیرا هر چند توانستیم فضاهای L^p را به صورت فضای تکميلي فوق تعريف کنیم، اما از اینکه تا چه اندازه «نقاط حدی آرمانی» جدید می توانند به عنوانتابع نگریسته شوند، هیچ گونه اطلاعی نداریم، و روش تحلیلی ملموس دیگری نیز برای تعبیر آنها نداریم. اما دست نگهدارید! این واقعیت که فضاهای $C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$ و فضاهای مشابه، همراه با نرمایی کاملاً مناسب، در رابطه با مسئله مورد نظر، می توانند خیلی سریع (بدون توجه به لزوم مطالعه نقاط آرمانی) کامل شوند، آزادی عمل فوق العاده ارزشمندی پدید می آورد. پیش از خاتمه این فصل، مثالی می آورم تا آنچه را که می خواهیم بیان کنم روش سازد.

برای نشان دادن عملگرهای دیفرانسیل جزئی^۱، عادت براین جاری است که از قرارداد اندیشهای چندگانه استفاده می کنند: اگر $(\alpha_1, \dots, \alpha_n) > 0$ ، $\alpha_i = \alpha_1 + \dots + \alpha_n := \alpha$ ، آنگاه نماد D^α به معنی $\partial x_n^{\alpha_n} \cdots \partial x_1^{\alpha_1}$ است؛ پس، این نماد، شکل عمومی یک مشتق جزئی از هر مرتبه $|\alpha|$ است. حال اگر $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$: a_α را توابعی (به فرض، هموار) از \mathbb{R}^n به \mathbb{R} فرض کنیم، در این صورت، $\sum_{|\alpha| \leq k} a_\alpha D^\alpha$ یک عملگر دیفرانسیل جزئی خطی روی \mathbb{R}^n است، و یک معادله به شکل $g = Pf$ که g تابعی است مفروض روی \mathbb{R}^n و f تابعی است که باید تعیین شود، یک معادله دیفرانسیل جزئی خطی^۲ (ناهمگن)^۳ نامیده می شود.

عمداً نگفتم که «عملگر» P بر چه چیزی «عمل می کند». در هر حال: P معروف نگاشتی است خطی مانند $C_0^\infty(\mathbb{R}^n) \rightarrow C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$: P به همان مفهومی که در جبر خطی مطرح است. اما جبر خطی به تنها ی دیگر کاری برای ما انجام نمی دهد؛ خیلی بهتر است که P را به عنوان یک عملگر خطی پیوسته، مثلاً در یک فضای هیلبرت در نظر بگیریم، زیرا در این صورت، هنگام مطالعه P ، می توانیم از نظریه تابعی - تحلیلی^۴ این گونه عملگرها استفاده کنیم.

1. partial differential operators

2. linear partial differential equation

3. non-homogeneous

4. function-analytical theory

البته ممکن است $C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$ را چنان تکمیل کنیم که فضای هیلبرت $L^p(\mathbb{R}^n)$ به دست آید، اما بدینه بخاتنه هیچ راهی برای آنکه P بتواند روی آن عمل کند موجود نیست، زیرا $P : C_0^\infty \rightarrow C_0^\infty$ خود برای نرم $\| \cdot \|$ پیوسته نیست، و به طریق اولی نمی‌تواند توسعی پیوسته‌ای به شکل $\hat{P} : L^2 \rightarrow L^2$ داشته باشد. و اما راههای متفاوت دیگری برای تعریف حاصلضرب داخلی روی C_0^∞ وجود دارند که باید با توجه به هدف نهایی انتخاب شوند (که مسلماً گفتن آن ساده‌تر از انجام دادن آن است). شاید بدیهی‌ترین آنها، ضربهای داخلی روی $C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$ با دستور زیر برای هر عدد صحیح $o \geq r$ باشند:

$$\langle f, g \rangle_r := \sum_{|\alpha| \leq r} \int_{\mathbb{R}^n} \langle D^\alpha f, D^\alpha g \rangle dx$$

فضاهای هیلبرت $H^r(\mathbb{R}^n)$ ، که از تکمیل $(C_0^\infty(\mathbb{R}^n), \langle \cdot, \cdot \rangle_r)$ به دست می‌آیند، ساده‌ترین مثالهای اشیایی هستند که «فضاهای سوبولف»^۱ نامیده می‌شوند و به عنوان ابزار بسیار پالوده‌ای در نظریه عملگرهای دیفرانسیل جزئی به کار می‌روند. بدون اشکال دیده می‌شود که با شرایط مناسبی روی ضرایب، عملگر $P = \sum_{|\alpha| \leq k} a_\alpha D^\alpha$ معرف یک عملگر خطی

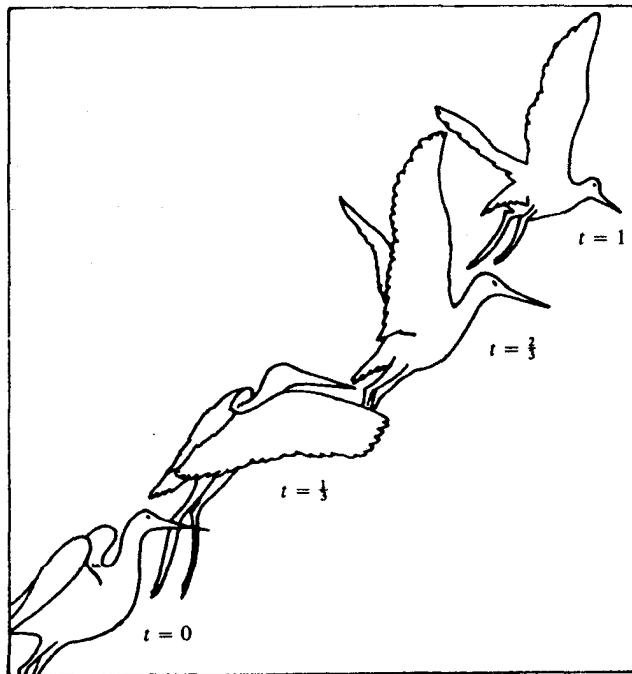
$$P^r : H^r(\mathbb{R}^n) \rightarrow H^{r-k}(\mathbb{R}^n)$$

است که در واقع پیوسته است.

این مثال نشان می‌دهد که توپولوژی نقطه-مجموعه چه نوع کاربردی در آنالیز دارد. بدیهی است که فقط با وارد کردن فضاهای سوبولف، بررسی عملگرهای دیفرانسیل جزئی به حد کمال خود نمی‌رسد و توپولوژی نمی‌تواند مسائل تحلیلی را با شایستگی حل کند، اما محیطی قابل پیشرفت برای آنالیز فراهم می‌سازد.

۵

مانسته جایی (هوموتوپی)



۱. نگاشتهای مانسته جا (هوموتوب)

در بخش‌های ۱ تا ۳، مفاهیم پایه «نگاشتهای مانسته جا»، «مانسته جایی» و «هم‌ارزی مانسته جایی»

را تعریف و به شکل شهودی تشریح می‌کنیم و در بخش‌های ۴ تا ۷، کاربردهای این مفاهیم را مورد بحث قرار می‌دهیم.

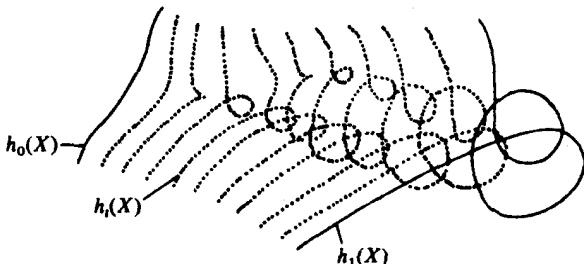
تعریف (مانسته‌جا‌ای، مانسته‌جا). دونگاشت پیوسته $X \rightarrow Y : f, g$ بین فضای توپولوژیک را مانسته‌جا^۱ نامند، و با نماد $g \simeq f$ نمایش می‌دهند، هرگاه بین آنها یک مانسته‌جا‌ای^۲ h موجود باشد، یعنی یک نگاشت پیوسته $Y \times [0, 1] \rightarrow Y : h$ وجود داشته باشد به‌گونه‌ای که برای هر $.h(x, 1) = g(x), h(x, 0) = f(x), x \in X$

نمادگذاری. همچنین در این حالت می‌نویسیم $g \simeq_{h_t} f$. منظور از نماد $X \rightarrow Y : h_t$ ، بازاری مقادیر ثابت t ، نگاشت پیوسته‌ای است که با ضابطه

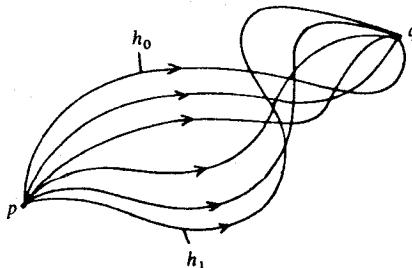
$$h_t(x) := h(x, t)$$

تعریف می‌شود. پس، با این نمادگذاری داریم $f \circ h_1 = g \circ h_0$.

مانسته‌جا‌ها را هم می‌توان مانند نگاشتها تا حدودی از راه ترسیمی مجسم کرد: بازه $[0, 1]$ را به عنوان یک بازه زمانی در نظر می‌گیریم؛ در لحظه o ، نگاشت h_t به شکل f است، اما به ترتیج در طول زمان تغییر پیدا می‌کند تا اینکه در لحظه 1 به شکل g درمی‌آید. کلیه این تغییرات باید به طور پیوسته نسبت به هر دو متغیر صورت گیرد، و بنابراین می‌توان گفت که مانسته‌جا‌ای h به معنی یک دگردیسی یا «تغییر شکل^۳ پیوسته f به g است».



غالباً، علاوه بر پیوستگی، شرایط اضافی دیگری نیز برای مانسته‌جا‌ها قائل می‌شوند: مثلاً در نظریه توابع، مفهوم مانسته‌جا‌ای را برای راههایی با ابتداء و انتهای ثابت در نظر می‌گیرند، که $[0, 1] = X$ و $Y \subset \mathbb{C}$ مجموعه‌ای بازو و $p, q \in Y$ نقاطی ثابت‌اند. شرایط اضافی حاکم بر مانسته‌جا‌ای در این حالت آن است که: برای هر $t, h_t(o) = p$, $h_t(1) = q$.



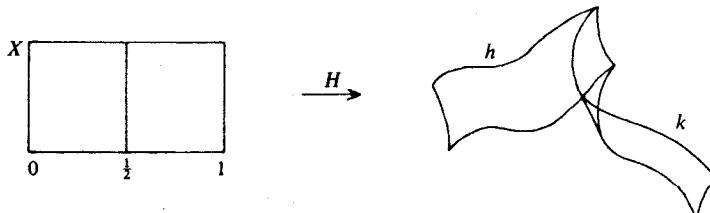
در توبولوژی دیفرانسیل، غالباً مانسته جایی‌های بین نگاشتهای از یک خمینه به خمینه دیگر را در نظر می‌گیرند با این شرط که هر h_t یا نشاندن^۱ (یعنی h یک جایپایی یا «ایزوتوپی») یا همواریختنی^۲ (یعنی h یک هموارجایی یا «دیفیوتوپی»)^۳ باشد. پس، موقعیت‌های متعددی پیش می‌آید که در آنها، علاوه بر آنکه h یک مانسته جایی است، باید در فلان یا بهمان شرط اضافی نیز صدق کند. اما در اینجا می‌خواهیم فقط به بحث در مورد مفهوم پایه بپردازیم، که در آن h باید فقط پیوسته باشد.

همان‌گونه که از نماد \simeq بر می‌آید، «مانسته جایی» یک رابطه هم‌ارزی است. ویزگی بازتابی بدیهی است، زیرا با قراردادن $f = h_t$ برای هر t ، یک مانسته جایی بین f و f تعریف می‌شود، پس $f \simeq f$. برای اثبات تقارن، چنانچه $g \simeq f$ و مانسته جایی بین آنها h_{t_0} باشد، که $0 \leq t_0 \leq t \leq 1$ ، در آن صورت، به کمک h_{1-t} دیده می‌شود که $f \simeq g$. برای اثبات ترازایی، فرض کنیم که $l \simeq_g k$ ، در این صورت

داریم $l \underset{H}{\simeq} f$ ، که در آن:

$$H_t = \begin{cases} h_{st} & \text{بنابراین } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ k_{s(1-t)} & \text{بنابراین } \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases}$$

(پیوستگی H را ثابت کنید!)



نمادگذاری. اگر X و Y فضاهای توبولوژیک باشند، منظور از $[X, Y]$ مجموعه رده‌های هم‌ارزی

1. embedding 2. isotopy

3. همواریختی (برای کوتاهی بیان) به جای همسازیختی هموار که برای نهاده diffeomorphism=smooth homomorphism است به کار برده شده است.

4. diffeotopy

((رد های مانسته جایی))^۱) نگاشتهای پیوسته از X به Y است.
هرگاه لازم آید مفاهیمی را پشت سر هم تعریف کنیم، می توانیم در تعریف مفهوم $(n+1)$ ام، ارتباط آن را با n مفهوم قبلی به وسیله η لم مشخص کنیم. مثلاً:

نکته (ترکیب نگاشتهای مانسته جا). به ازای دو زوج از نگاشتهای مانسته جا به شکل $X \xrightarrow{f \simeq g} Y \xrightarrow{\bar{f} \simeq \bar{g}} Z$ ، نگاشتهای مرکب $f \circ g$ و $\bar{f} \circ \bar{g}$ نیز مانسته جا هستند (از طریق $\bar{h}_t \circ h_t$ و غیره استفاده شود).

نکته (حاصل ضرب نگاشتهای مانسته جا). برای دو زوج از نگاشتهای مانسته جا به شکل $Y_1 \times Y_2 \xrightarrow{f_1 \times f_2} X_1 \times X_2$ و $g_1 \times g_2 : X_i \rightarrow Y_i$ ، $i = 1, 2$ ، $f_i \simeq g_i$ نیز مانسته جا هستند (از طریق $h_t^{(2)} \times h_t^{(1)}$ و غیره استفاده شود).

اما برای مفاهیم ساده‌ای همچون مانسته جایی، آوردن فهرست کاملی از قضایا فعلًا ملال آور و زاید است، درنتیجه، ترجیح می دهیم که صبر کنیم و بینیم در عمل به چه چیزهایی نیاز خواهیم داشت.

۲. هم ارزی مانسته جایی

تعریف (هم ارزی مانسته جایی). یک نگاشت پیوسته $Y \rightarrow X$: f را هم ارزی مانسته جایی^۲ بین X و Y نامند هرگاه یک «وارون مانسته جایی»^۳ داشته باشد، به این معنی که نگاشت پیوسته ای چون $g : Y \rightarrow X$ با شرایط $f \circ g \simeq \text{Id}_Y$ و $g \circ f \simeq \text{Id}_X$ موجود باشد.
در چنین حالتی، می گوییم که f و g هم ارزیهای مانسته جایی وارون یکدیگرند، و فضاهای X و Y را هم ارز مانسته جایی^۴ می نامند. واضح است که حاصل ترکیب هم ارزیهای مانسته جایی نیز، هم ارزیهای مانسته جایی هستند، و به ازای هر فضای X ، نگاشت همانی Id_X یک هم ارزی مانسته جایی است: پس، در واقع یک رابطه هم ارزی داریم: همواره $X \simeq Y \simeq Z$ و $X \simeq Z$ نتیجه می شود که (به هر حال) $X \simeq Y$ و $Z \simeq X$ به یک حالت ساده اما مهم توجه کنیم:

تعریف (فضای انقباض‌پذیر). یک فضای توپولوژیک را انقباض‌پذیر^۵ گویند هرگاه با یک فضای

1. homotopy classes

2. homotopy equivalence

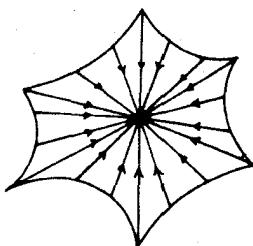
3. homotopy inverse

4. homotopy equivalent

5. contractible

یک نقطه‌ای هم‌ارز^۱ باشد.

در این حالت، تعریف ما به این شرط بدل می‌شود که یک مانسته‌جایی $X \times [0, 1] \rightarrow X$ به نام «انقباض»^۲ بین نگاشت همانی و یک نگاشت ثابت $X \subset \{x_0\} \rightarrow X$ موجود است. مثلاً فضای \mathbb{R}^n انقباض‌پذیر است، زیرا $x(1-t) = h_t(x)$ معروف یک انقباض فضای مبدأ است. همچنین، هر زیرفضای ستاره‌ای شکل^۳ \mathbb{R}^n نیز انقباض‌پذیر است.



تعریف (درون بر تغییر شکل درون بر). فرض کنیم X یک فضای توپولوژیک باشد و $A \subset X$ یک زیرفضای آن. A را یک درون بر^۴ X می‌نامیم هرگاه یک درون بری^۵ $A \rightarrow A$: $X \rightarrow A$ ، یعنی یک نگاشت پیوسته^۶ ρ که در شرط $\rho|A = \text{Id}_A$ صدق می‌کند، موجود باشد. حال، اگر ρ به عنوان یک نگاشت از X به A با نگاشت همانی مانسته‌جا باشد، آنگاه ρ را یک درون بری تغییر شکل^۷ نامند، و متناظر با آن، خود A را یک درون بر تغییر شکل^۸ گویند. سرانجام، چنانچه مانسته‌جایی بین ρ و Id_X را بتوان به‌گونه‌ای انتخاب کرد که همه نقاط A در جریان این درون بری ثابت بمانند، یعنی برای هر $t \in [0, 1]$ و هر $a \in A$ ، $\rho(a) = h_t(a)$. تساوی $h_t(a) = a$ در این صورت ρ را یک درون بر تغییر شکل قوی^۹ می‌نامند و A را یک درون بر تغییر شکل قوی X گویند.

بدیهی است که یک درون بری تغییر شکل $A \rightarrow X$: ρ و نگاشت احتواهی نظری آن هم‌ارزیهای مانسته‌جایی وارون یکدیگرند. زیرا در مفهوم «درون بر» نهفته است که $\rho \circ i_A = \text{Id}_A$ و از مفهوم «تغییر شکل» نتیجه می‌شود که $i_A \circ \rho \simeq \text{Id}_A$.

کلیه آنچه در مورد درون بری گفته شد، در برخورد اول خشک و بی‌روح به نظر می‌رسد، اما اکنون می‌خواهم چیزی بگویم که اشتیاق شما را به درون برهای تغییر شکل قوی برازیگزد. هنگامی که در عمل با مانسته‌جایها سروکار داریم، وسعت دید برای تشخیص هم‌ارزی مانسته‌جایی فضاهای از اهمیت

۱. مانسته‌جایی هم‌ارز مانسته‌جایی است. - م.

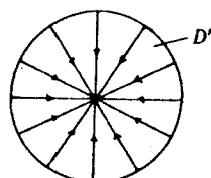
- | | | | |
|-------------------------------|------------------------|------------|---------------|
| 2. contraction | 3. star shaped | 4. retract | 5. retraction |
| 6. deformation retraction | 7. deformation retract | | |
| 8. strong deformation retract | | | |

ویژه‌ای برخوردار است. تلاش ممکن است، نگاشتهایی چون $X \rightarrow Y : f \circ g \simeq \text{Id}_Y$ و یک مانسته‌جایی $f \circ g \simeq \text{Id}_X$ ، و نوشتن جزئیات مربوط به آنها خودداری کنیم. برعکس، مایلیم به آن درجه از وسعت دید برسیم که، بدون توجه به جزئیات، با یک نگاه بتوانیم بگوییم: این دو فضای هم ارز مانسته‌جایی هستند، و همه هم قبول کنند و بگویند: بدیهی است که هم ارز مانسته‌جایی هستند.

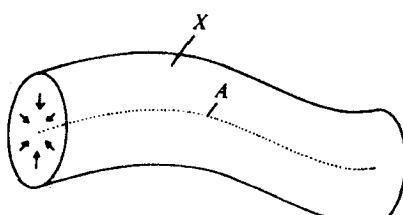
اما این تشخیص سریع فضاهای هم ارز مانسته‌جایی، در بسیاری از موارد، عملأ بر ساختن یک همارزی مانسته‌جایی $Y \simeq X$ ، به صورت ترکیبی متاهمی از همارزیهای مانسته‌جایی مانند $X \simeq X_1 \simeq \dots \simeq X_r \simeq Y$ مبتنی است، به گونه‌ای که در هر مرحله (که تعداد مراحل عموماً اندک و گاهی منحصر به یک یا دو مرحله است)، دو فضای مورد بحث یا همسازی‌یخت هستند، یا یکی از دو فضای یک درون بر تغییر شکل قوی دیگری است. در هر حال، ببینیم سادگی تشخیص درون برهای تغییر شکل قوی در چیست؟ در جواب، ببینیم یک چنین تغییر شکل چه کار می‌کند: هر نقطه X را در طول یک راه پیوسته، در فاصله زمانی بین ۰ و ۱، به فضای A می‌برد، و آنچه لازم است به ذهن خود بسپاریم این است که اگر نقاطی در A آغاز شوند، تغییر مکان نمی‌دهند. پس اگر بتوان X و A را اصلاً به صورت نموداری مجسم کرد، تغییر شکل h ، در صورت وجود، احتمالاً به سادگی پیدا می‌شود. اکنون برای کمک به دقّت دید خود به ذکر چند مثال می‌پردازیم.

۳. مثالها

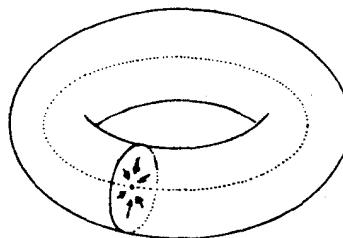
مثال ۱. بدیهی است که مبدأ درون بر تغییر شکل قوی \mathbb{R}^n یا گوی D^n است.



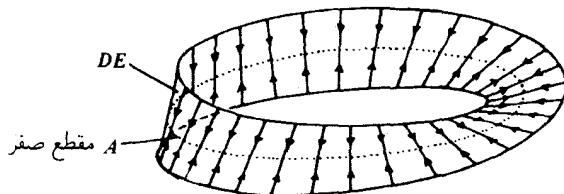
از اینجا چنین برمی‌آید که اگر A یک فضای توپولوژیک دلخواه باشد، $A \times 0$ یک درون بر تغییر شکل. قوی فضای $A \times \mathbb{R}^n$ یا $A \times D^n$ است.



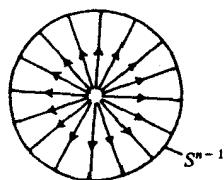
بهویژه، مثلًاً چنبره توپی $S^1 \times D^1$ هم ارز مانسته جایی با دایره S^1 است:



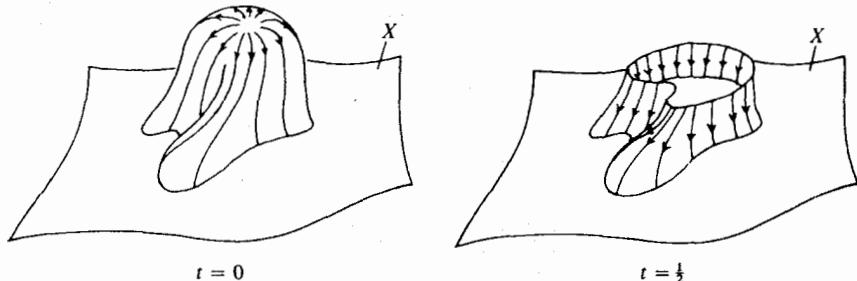
کلیتر بگوییم، اگر E یک کلاف برداری بریک فضای توبولوز یک A باشد، مقطع صفر^۱ یک درون بر تغییر شکل قوی E است، همچنین اگر E مجهز به یک متريک ريماني باشد، آنگاه مقطع صفر یک درون بر تغییر شکل قوی کلاف قرص DE است، يعني $A \simeq E \simeq DE$.



مثال ۲. کره $S^{n-1} = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \|x\| = 1\}$ یک درون بر تغییر شکل قوی گوی منهای یک نقطه $D^n \setminus 0$ است:



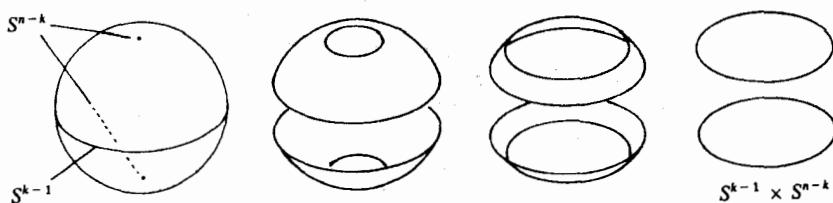
اگر حجره‌ای را به یک فضای X بچسبانیم و مرکز را از حجره برداریم، یک فضای $(D^n \setminus 0)$ به دست می‌آوریم که با X هم ارز مانسته جایی است، زیرا $X \subset X \cup_{\varphi} (D^n \setminus 0)$ یک درون بر تغییر شکل قوی است:



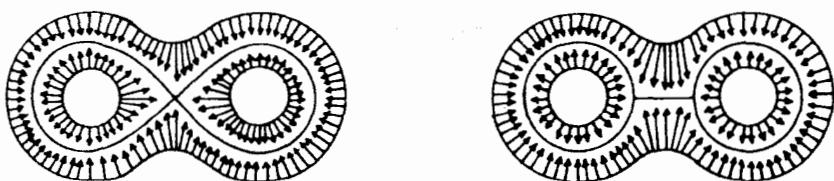
مثال ۳. فرض کنیم $n < k < 0$. به فضای $\mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^{n-k+1} = \mathbb{R}^{n+1}$ می‌نگریم، و در فضای $S^n \subset \mathbb{R}^{n+1}$ ، زیرفضای

$$\frac{\sqrt{2}}{2} (S^{k-1} \times S^{n-k}) = \{(x, y) \mid \|x\|^2 = \|y\|^2 = \frac{1}{2}\}$$

را، که به شکل «حاصلضرب کره‌ها» است، در نظر می‌گیریم. در این صورت، $(S^{k-1} \times S^{n-k})$ یک درون بر تغییر شکل قوی $(S^{k-1} \times o \cup o \times S^{n-k})$ است.



مثال ۴. یک شکل «هشت لاتین» و شکلی متتشکل از دو دایرة متخارج که به وسیله پاره خطی به هم وصل شده باشند، هم ارز مانسته جایی اند، زیرا هر دوی آنها درون بر تغییر شکل قوی برای فضای هستند که به شکل «هشت لاتین ضخیم» است.

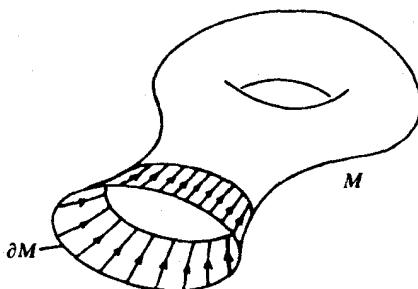


مثال ۵. فرض کنیم M یک خمینه دیفرانسیلپذیر مرزدار^۱ باشد. اگر مرز آن، ∂M ، ناتهی باشد، واضح است که $M \setminus \partial M$ نمی‌تواند یک درون بر M باشد، زیرا در M چگال است. اما، با استفاده از یک «همسایگی گردبندی»^۲ می‌توان دید که $M \setminus \partial M$ هر دو دارای یک درون بر تغییر شکل

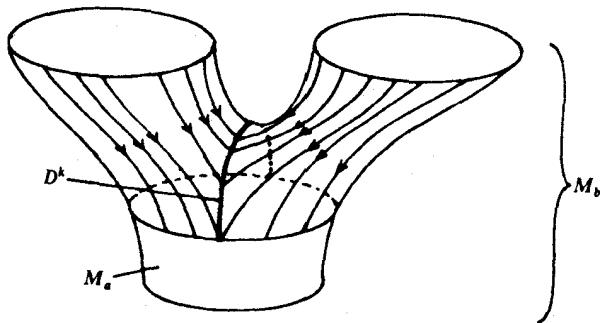
1. differentiable manifold with boundary

2. collar neighborhood

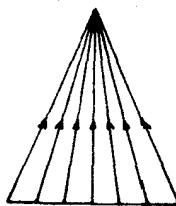
مشترک‌اند. بنابراین، هم‌ارز مانسته‌جایی هستند.



مثال ۶. باز یک مثال دیگر از توبولوژی دیفرانسیل، بالاخص از نظریه مورس^۱، می‌آوریم. با نمادگذاری فصل ۳، بخش ۷ مثال ۲، فضای $D^k \cup M_a$ یک درون بر تغییر شکل قوی فضای M_b است، با همان نمادگذاری، فصل ۳، بخش ۷، مثال ۲ (مراجعةه شود به [۱۴]).



مثال ۷



برای هر فضای توبولوژیک X ، مخروط CX انقباض‌پذیر است: راس مخروط یک درون بر تغییر شکل قوی مخروط است.

۴. رسته‌ها

برای آنکه بتوانیم حقیقت و غایت مفهوم مانسته‌جایی را بیان کنیم، باید نخست بگوییم منظور از «توبولوژی

جبری»^۱ چیست. بهترین راه برای این کار آن است که از زبان مناسب آن، که کاربردهای فراوانی در ریاضیات دارد، بهره‌گیریم. این زبان، زبان رسته‌ها و تابعگوئه‌هاست.

تعریف (رسته‌ها). یک رسته^۲ از داده‌های زیر تشکیل شده است:

(الف) یک رده^۳ (\mathcal{C}) از اشیاء ریاضی، به نام اشیاء رسته^۳.

(ب) یک مجموعه^۴ $\text{Mor}(X, Y)$ بازای هر دو شیء^۵ (X, Y) ، به گونه‌ای که اگر زوجهای (X, Y) و (X', Y') متمایز باشند، مجموعه‌های $\text{Mor}(X, Y)$ و $\text{Mor}(X', Y')$ جدا از هم باشند. اعضای $f \in \text{Mor}(X, Y)$ ریخته‌ای^۶ X به Y نامیده می‌شوند. نمادگذاری: به جای $f \in \text{Mor}(X, Y)$ از نماد $Y \rightarrow X : f$ نیز استفاده می‌کنیم، بدون آنکه الزاماً X و Y مجموعه باشند و f یک نگاشت باشد.

(ب) یک قانون ترکیب $\text{Mor}(X, Z) \rightarrow \text{Mor}(X, Y) \times \text{Mor}(Y, Z)$ بازای هر سه‌گانه (X, Y, Z) از اشیاء (این قانون ترکیب را به شکل $f \circ g \mapsto (f, g)$ می‌نویسیم، که با نمادگذاری $\xrightarrow{f} X$ که از مجموعه‌ها و نگاشتها گرفته‌ایم، متناظر است). داده‌های (الف)، (ب) و (پ) تشکیل یک رسته می‌دهند مشروط برآنکه در اصول موضوع زیر صدق کنند:

اصل موضوع ۱ (شرکت‌پذیری). اگر $f \circ g$ و $h \circ g$ ریخته‌ایی به شکل $U \xrightarrow{f} Y \xrightarrow{g} Z \xrightarrow{h} X$ باشند، آنگاه $f \circ (g \circ h) = (h \circ g) \circ f$

اصل موضوع ۲ (همانی). بازای هر شیء X عضوی از $\text{Mor}(X, X)$ با نام 1_X موجود است که ویژگی زیر را دارد: برای هر ریختی $X \rightarrow Y : f$ ، و هر ریختی $Z \rightarrow X : g$ برابریهای $1_X \circ g = g \circ 1_X = f$ برقرارند.

پیش از آنکه به مفاهیم دیگری پیرازیم، فهرستی از مثالهای رسته‌ها می‌آورم. مادامی که ریختهای نگاشت هستند و درباره قانون ترکیب آنها هیچ‌گونه توضیح اضافی نمی‌آید، همواره به خاطر خواهیم سپرد که منظور از ترکیب، همان ترکیب معمولی نگاشتهای است.

مثال ۱. رسته مجموعه‌ها، \mathcal{C} :

(الف) اشیاء: مجموعه‌ها؛

(ب) ریختهای: نگاشتها.

مثال ۲. رسته توپولوژیک، \mathcal{T} :

(الف) اشیاء: فضاهای توپولوژیک:

(ب) ریختیها: نگاشتهای پیوسته.

ضملاً، مثال زیر نیز، هر چند چندان جالب نیست، ولی به هر حال یک رسته است:

مثال ۲.

(الف) فضاهای توپولوژیک:

(ب) نگاشتهای دلخواه بین فضاهای توپولوژیک،

مثال ۳. رسته‌گروهها:^۱

(الف) گروهها:

(ب) هم‌ریختیهای بین گروهها.

مثال ۴. رسته فضاهای برداری روی هیأت \mathbb{K} :

(الف) فضاهای برداری روی هیأت \mathbb{K} :

(ب) نگاشتهای \mathbb{K} -خطی.

مثال ۵. رسته فضاهای برداری توپولوژیک روی \mathbb{K} :

(الف) فضاهای برداری توپولوژیک روی \mathbb{K} :

(ب) نگاشتهای خطی پیوسته.

مثال ۶. رسته توپولوژیک دیفرانسیل $Diffeom$:^۲

(الف) خمینه‌های دیفرانسیلپذیر:

(ب) نگاشتهای دیفرانسیلپذیر.

مثال ۷. رسته $\mathcal{Vect}(X)$ متشکل از کلافهای برداری بر یک فضای توپولوژیک مفروض X :

(الف) کلافهای برداری بر X :

(ب) هم‌ریختیهای کلافی^۳، یعنی نگاشتهای پیوسته و تاربه تار خطی^۴ بر نگاشت همانی در X :

$$\begin{array}{ccc} E & \xrightarrow{\varphi} & E' \\ \pi \searrow & & \swarrow \pi' \\ & X & \end{array}$$

مثال ۸. رسته کلافهای برداری n بعدی بر فضاهای توپولوژیک دلخواه:

(الف) کلافهای برداری n بعدی:

1. category of groups

2. category of vector spaces over \mathbb{K}

3. category of topological vector spaces over \mathbb{K}

4. differential topological category

5. bundle homomorphisms

6. fiberwise linears

(ب) «نگاشتهای کلافی»، یعنی نگاشتهای پیوسته و تار به تار یک‌ریخت در نگاشتهای پیوسته از یک فضای پایه به فضای پایه دیگر:

$$\begin{array}{ccc} E & \xrightarrow{F} & E' \\ \pi \downarrow & & \downarrow \pi' \\ X & \xrightarrow{f} & X' \end{array}$$

از این مثالها می‌توانیم خیلی زیاد بیاوریم، زیرا عملاً هر یک از انواع ساختارهای ریاضی، دارای نگاشتهای حافظ ساختار یا سازگار با ساختار است، و اصول موضوع رسته‌ها نیز نیاز فراوانی به چیزهای دیگر ندارند. دهها مثال در جیر، آنالیز، تولیدکننده و در مباحث دیگر وجود دارند.

مثالهای فوق یک وجه مشترک دارند و آن اینکه اشیاء آنها مجموعه‌هایی هستند با ساختار اضافی و ریختیهایشان نگاشتهایی هستند با ترکیب معمولی نگاشتها (به همین دلیل، نگران شرکت‌پذیری آنها نیستیم). اما مفهوم رسته، فراتر از این است. برای روشن شدن مطلب، مثل زیر را، که شاید اندکی عجیب به نظر آید، می‌آوریم:

مثال ۹. فرض کنید G یک گروه باشد.

(الف) فقط یک شیء که آن را e می‌نامیم؛

(ب) $\text{Mor}(e, e) := G$ (

(پ) ترکیب، عمل ضرب گروه G است.

یک مثال واقعاً مهم از رسته‌هایی که ریختیهای آن نگاشت نیستند مثل زیر است:

مثال ۱۰. رسته مانسته‌جایی، \mathcal{Top}

(الف) اشیاء، همانند رسته \mathcal{Top} ، فضاهای تولیدکننده، اما:

(ب) ریختیها رده‌های مانسته‌جایی نگاشتهای پیوسته‌اند، یعنی

$$\text{Mor}(X, Y) := [X, Y];$$

و

(پ) ترکیب رده‌ها به‌کمک نماینده‌ای از هر رده تعریف می‌شود:

$$[g] \circ [f] = [g \circ f]$$

پس از آوردن تعریف و مثالها، به دو سه تذکر تکمیلی می‌پردازیم. از اصل موضوع همانی بی‌درنگ تیجه می‌شود که برای هر شیء X ، دقیقاً یک «همانی»^۱ یا «واحد»^۲ 1_X وجود دارد. زیرا اگر $\circ \in \text{Mor}(X, X)$ نیز همان ویژگی را داشته باشد، آنگاه $1_X = 1_X \circ 1_X = 1_X$. به همین ترتیب، هر ریختی $f : X \rightarrow Y$ را دارای یک ریختی وارون $g : Y \rightarrow X$ است (یعنی با ویژگی‌های $g \circ f = 1_X$ و $f \circ g = 1_Y$) دارد. زیرا، اگر g نیز همین ویژگیها را داشته باشد، آنگاه $1_Y = g' \circ (f \circ g) = g'$ و در نتیجه، بنابر اصل شرکت‌پذیری، $g' = g$ و $g' \circ f = f \circ g = 1_X$.

ریختی‌هایی که دارای وارون هستند یکریختی‌های^۳ آن رسته نامیده می‌شوند. دو شیوه که بین آنها یک یکریختی وجود داشته باشد، یکریخت نامیده می‌شوند. پس، در رسته توپولوژی، دو فضای یکریخت‌اند اگر همسان‌ریخت باشند، اما در رسته مانسته جایی، یکریختی فقط به معنای آن است که فضاهای هم‌ارز مانسته جایی هستند.

پیش از خاتمه این بخش، آخرین تذکر درباره واژه‌ای است که در تعریف به کار برده‌یم و ممکن است قبل اش شما را به طور موقّت سردرگم کرده باشد. منظورم واژه «رده»^۴ اشیاء است که به صورت $(\mathcal{C})_{\text{Ob}}$ آورده شده است. دلایل محکمی در دست داریم که فقط از «رده اشیاء» صحبت کنیم و نه از «مجموعه اشیاء»^۵. شما از قبیل می‌دانستید که برداشت حسی نظریه مجموعه‌ها، با جملاتی نظیر «مجموعه همه مجموعه‌ها»، به چه نوع تناظراتی ممکن است بینجامد. درست است که در مورد یک رسته مفروض \mathcal{C} ، می‌خواهیم مفهوم هر شیء با دقت کافی تعریف شود (همان‌طوری که مثلاً در تعریف فضاهای توپولوژیک صورت گرفت). اما انتظار نداریم بتوانیم کلیه اشیاء \mathcal{C} را، که قبل‌اً بوده‌اند، هستند، یا خواهند بود، در یک مجموعه خوشنعیریف بگنجانیم و بخواهیم از اعمال معمولی نظریه مجموعه‌ها پیروی کنند. البته رسته‌هایی وجود دارند که اشیاء آنها واقعاً شکل یک مجموعه می‌دهند، چنین رسته‌هایی را اصطلاحاً «رسته‌های کوچک»^۶ می‌نامیم.

درک صوری و دقیق معنای واژه‌های «مجموعه» و «رده»، مستلزم استفاده از نظریه اصل موضوعی مجموعه‌های است. در اینجا، به تذکر این نکته اکتفا می‌کنیم که از رده‌های اشیاء، جز مفهوم اشیاء مورد بحث نباید برداشت دیگری داشته باشید.

۵. تابعگونها

تعریف (تابعگون هموردا). فرض کنیم \mathcal{C} و \mathcal{D} دو رسته باشند. منظور از یک تابعگون هموردا^۷ ای $\mathcal{F} : \mathcal{C} \rightarrow \mathcal{D}$ یک تناظر («داده‌های تابعگونی») است که به هر شیء X از رسته \mathcal{C} یک شیء

$\mathcal{F}(X)$ از رسته \mathcal{D} و به هر ریختی $Y \xrightarrow{\varphi}$ از رسته \mathcal{C} یک ریختی

$$\mathcal{F}(X) \xrightarrow{\mathcal{F}(\varphi)} \mathcal{F}(Y)$$

از رسته \mathcal{D} را وابسته می‌کند، و این داده‌ها در «اصول موضوع تابعگونی» زیر صدق می‌کنند: \mathcal{F} ساختار رسته‌ها را حفظ می‌کند، یعنی:

$$(1) \quad \mathcal{F}(1_X) = 1_{\mathcal{F}(X)}$$

$$(2) \quad \text{همواره } (\psi \circ \mathcal{F}(\varphi)) = \mathcal{F}(\varphi \circ \psi). \quad (\text{دلیل آن روشن است.})$$

تعریف (تابعگون پادردا) ۱. شبیه تابعگون همورداست، با این تفاوت که در اینجا \mathcal{F} جهت ریختیها را معکوس می‌کند: به هر ریختی $Y \xrightarrow{\varphi}$, ریختی X ,

$$\mathcal{F}(X) \xleftarrow{\mathcal{F}(\varphi)} \mathcal{F}(Y)$$

وابسته می‌شود، (که عبارت فوق به جای $(\mathcal{F}(\varphi) \in \text{Mor}(\mathcal{F}(Y), \mathcal{F}(X))$ نوشته شده است). اصل موضوع همانی با اصل موضوع همانی تابعگونهای همودرا فرقی ندارد، اما اصل موضوع ترکیب باید به شکل

$$\mathcal{F}(\varphi \circ \psi) = \mathcal{F}(\psi) \circ \mathcal{F}(\varphi)$$

نوشته شود، زیرا

$$X \xrightarrow{\psi} Y \xrightarrow{\varphi} Z$$

به

$$\mathcal{F}(X) \xleftarrow{\mathcal{F}(\psi)} \mathcal{F}(Y) \xleftarrow{\mathcal{F}(\varphi)} \mathcal{F}(Z)$$

تبديل شده است.

تذکر. باید دانست که اختلاف بین تابعگونهای همودرا و تابعگونهای پادردا فقط جنبه صوری دارد، زیرا هر رسته دارای یک «رسته دوگان»^۲ است که اشیاء آن همان اشیاء رسته مفروض است و توسط برابریهای

$$\text{Mor}^{\text{dual}}(X, Y) := \text{Mor}(Y, X)$$

و

$$\varphi \circ^{\text{dual}} \psi = \psi \circ \varphi$$

تعريف می‌شود. حال، با این نمادگذاری، یک تابعگون پادردا از \mathcal{C} به \mathcal{D} ، چیزی جزیک تابعگون هموردا از \mathcal{C} به \mathcal{D} نیست. اما، با توجه به مثالهای مربوطه، عملیتر و طبیعتر این است که از تابعگونهای پادردا صحبت کنیم و پای رسته‌های دوگان را به میان نکشیم.

به عنوان مثالهایی بیمامیه، تابعگونهای همانی $\mathcal{C} \rightarrow \mathcal{C}$ را که هموردا بودن آن روشن است و تابعگونهای ثابت $\mathcal{D} \rightarrow \mathcal{C}$ را که هر شیء یک شیء ثابت \mathbb{H} و به هر ریختی، ریختی همانی \mathbb{H} را وابسته می‌کند در نظر می‌گیریم. تابعگونهای ثابت را می‌توانیم هموردا یا پادردا تلقی کنیم.

هر چند این تاظرها چندن جالب نیستند، اما گاهی اوقات شایسته نیست که آنها را تابعگون ننامیم. تا حدی جالبتر از این دونوع، «تابعگونهای نادیده‌گیر»^۱ هستند. یک مثال آن، تابعگون هموردای $\mathcal{M} \rightarrow \mathcal{F}$ است، که به هر فضای توپولوژیک X مجموعه X ، و به هرنگاشت پیوسته $X \rightarrow Y \rightarrow \mathcal{M}$ نگاشت $Y \rightarrow X : f$ را وابسته می‌کند. غالباً به دلایلی، چنین تابعگونهایی از یک رسته با ساختار بیشتر به یک رسته با ساختار کمتر را در نظر می‌گیریم، و تنها کار این تابعگونها، «نادیده‌گرفتن» ساختار غنیتر رسته حوزه است.

نخستین مثالهای تابعگونها را، که محتوا ریاضی واقعی دارند، باید در جبر خطی جستجو کرد. مثلاً فرض کنیم \mathbb{K} یک هیأت و \mathcal{V} رسته فضاهای برداری روی \mathbb{K} و نگاشتهای خطی باشد. در این صورت، مفهوم «فضای دوگان»^۲ یک فضای برداری به طریق متعارف، یک تابعگون پادردا به شکل $\mathcal{V} \rightarrow \mathcal{V}^*$ به ما می‌دهد: به هر شیء V ، فضای دوگان V^* وابسته می‌شود، که بنابر تعریف،

$$V^* := \{ \varphi : V \rightarrow \mathbb{K} \mid \varphi \text{ خطی است} \}$$

و به هر نگاشت خطی $W \rightarrow V : f$ ، نگاشت دوگان $V^* \rightarrow W^* : f^* : W^* \rightarrow V^*$ وابسته می‌شود، که بنابر تعریف، $f^* : \alpha \mapsto \alpha \circ f$. از این رو $f^* = g^* \circ f^* = g^* \circ f^* \circ f = g^* \circ f \circ g = \text{Id}_V^*$ و در نتیجه، f^* یک تابعگون (پادردا) است.

تابعگونهایی که علاوه بر محتوا، از توان ریاضی نیز برخوردار باشند، مسلماً دشوارتر به دست می‌آیند، اما بیشتر از تابعگون اخیر هستند. هدف این بخش فقط معرفی این مفهوم است، و اکنون مطلب را با مثال

ساده‌ای در ارتباط با مانسته‌جایی، به پایان می‌رسانیم. یادآوری می‌کنیم که منظور از $[X, Y]$ مجموعه رده‌های مانسته‌جایی نگاشته‌ای پیوسته $Y \rightarrow X$ است. پس مثلاً فرض کنیم B یک فضای توبولوژیک باشد. در این صورت، $[B, B, \dots]$ به طور متعارف، معروف یک تابعگون پادوردا از رسته مانسته‌جایی به رسته مجموعه‌ها و نگاشتها، به شرح زیر است: به هر فضای توبولوژیک X ، مجموعه $[X, B]$ را وابسته می‌کنیم و به هر ریختی $[f] \in [X, Y]$ از رسته مانسته‌جایی، نگاشت

$$[f, B] : [Y, B] \rightarrow [X, B]$$

را با تعریف

$$[f, B] : [\varphi] \mapsto [\varphi \circ f]$$

وابسته می‌کنیم.

۶. توبولوژی جبری چیست؟

به طور خلی خلاصه، موضوع توبولوژی جبری، حل مسائل توبولوژی با روش‌های جبری است. اما اصلاً معنای ملموس این عبارت چیست؟ هم اکنون آن را با جزئیات بیشتر شرح می‌دهیم. آنچه که امروز توبولوژی جبری نامیده می‌شود، از دیدگاه قدیمتر، در عین حال ساده‌تر و روشن‌تر، پیدا کردن، محاسبه و استفاده از ناوردها^۱ بوده است. تناظری چون χ که به هر X در یک رده مفروضی از اشیاء هندسی، عددی مانند $(X)\chi$ را وابسته می‌کند، یک ناوردا نامیده می‌شود هرگاه شرط $Y \cong X$ می‌شود. همواره مستلزم تساوی $(X)\chi = (Y)\chi$ باشد. اما اینکه این تعریف متعربض چه نوع اشیاء و یک ریختی‌ای \cong باشد، به حالت خاص مورد بحث بستگی دارد. مثلاً هنگامی که از «ناوردهای توبولوژیک»^۲ صحبت می‌کنیم، نماد \cong را به معنی همسازی‌یختی می‌گیریم، در حالی که اگر از «ناوردهای هموار ریختی»^۳ بحث کنیم نماد \cong را به معنی هموار ریختی به کار می‌بریم و هکذا.

بدون شک، قدیمترین مثال مهم از این‌گونه ناوردها، عدد یا مشخصه اوبلر^۴ برای چند وجهی‌های متناهی است. فرض کنیم P یک چند وجهی^۵ در \mathbb{R}^n متشکل از تعداد a_0 رأس، a_1 یال، a_2 وجه دو بعدی باشد (ما در اینجا وارد تعریف دقیق این مفاهیم نمی‌شویم). در این شرایط، عدد

$$\chi(P) := \sum_{i=0}^n (-1)^i a_i$$

1. invariants

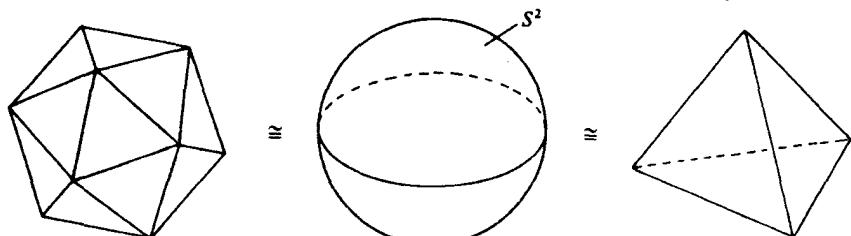
2. topological invariants

3. diffeomorphism invariants

4. Euler characteristic

5. polyhedron

عدد اویلر^۱ چند وجهی P نامیده می‌شود و قضیه مهم ناوردایی زیر برقرار است: عدد اویلر، یک ناوردای توپولوژیک است. این قضیه، برای همه فضاهای توپولوژیک X ، که با چند وجهی‌های متناهی همسانزیخت هستند، بی‌درنگ یک ناوردای توپولوژیک به دست می‌دهد: بنابر قضیه ناوردایی، $\chi(X)$ به عنوان عدد اویلریک چند وجهی همسانزیخت با X ، خوشنعیف است.



درمورد رویه بیست و چهار

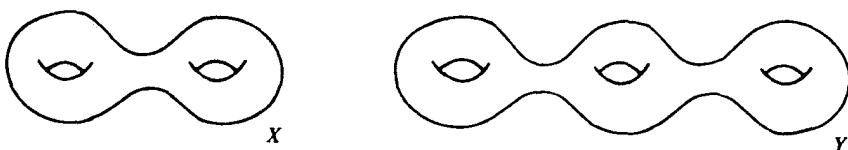
$$P_1 \quad a_0 + a_1 + a_2 = \\ 12 - 30 + 20 = 2$$

$\chi(S^2) = 2$

درمورد رویه چهار و چهار

$$P_2 \quad a_0 + a_1 + a_2 = \\ 4 - 6 + 4 = 2$$

این ناورداها را چگونه می‌توان در حل مسائل هندسی بدکاربرد؟ در اینجا مثالی می‌آوریم. رویه‌های X و Y زیر را در نظر می‌گیریم:



آیا X و Y همسانزیخت‌اند؟ این رویه‌ها، هر دو، فشرده و همبند و البته هاوستورف نیز هستند: بنابراین فوراً نمی‌توان اختلاف آنها را تشخیص داد، و این واقعیت هم که قادر نیستیم یک همسانزیختی بین آنها برقرار کنیم چیزی را ثابت نمی‌کند. اما حکم $Y \neq X$ به طریقی می‌تواند از $3 \neq 2$ نتیجه شود. مگر چنین نیست؟ در واقع همین طور است، زیرا نتیجه محاسبه مشخصه‌های اویلر آنها چنین است که $\chi(Y) = -4$ و $\chi(X) = -2$. χ پس X و Y نمی‌توانند همسانزیخت باشند، همان چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم.

از جمله ناورداهای توپولوژیک دیگری که در اویلر سده بیستم، پیش از پیدایش دیدگاه جدید، شناخته شده بودند، می‌توان مثلاً «اعداد بتی»^۲ و «ضرایب پیچش»^۳ را نام برد. اعداد بتی با ضابطه $\sum_i (-1)^i b_i = \chi$ به مشخصه اویلر مربوط می‌شوند. اما دو فضا ممکن است مشخصه اویلر برابر و لی اعداد بتی متفاوت داشته باشند. پس، با این تعبیر، می‌توان گفت که اعداد بتی ناورداها «برتر»ی هستند و اطلاعات بیشتری می‌توان از آنها بدست آورد.

از دیدگاه جدید، موضوع توبیولوژی جبری، یافتن، محاسبه و کاربرد تابعکونهای از رسته‌های «هندسی» (مانند Top , Diff , Diff_k , ...)، به رسته‌های «جبری» (مانند رسته گروهها، رسته حلقه‌ها و غیره) است.

یک مثال اساسی، که راه را برای گسترش دیدگاه جدید هموار کرده است، مثال «مانستگی»^۱ است: به ازای $h \geq k$ ، تابعکون (هموردای) مانستگی k بعدی^۲ H_k ، از رسته توبیولوژی، به رسته گروههای آبلی. ریاضیدانان به تدریج مهارت بیشتری در ابداع تابعکونهای مناسب بدست آورده‌اند، و امروزه، تعداد فراوانی تابعکون در توبیولوژی جبری مورد استفاده است، که بعضی هموردا و برخی پادردا هستند. خصوصاً به مفهوم کم و بیش مبهم رسته «هندسی» باید در زمینه بسیار گسترده‌تری پرداخته شود. مثلاً در آنالیز، اشیاء «هندسی» و رسته‌های هندسی (مانند فضاهای مختلط)،^۳ خمینه‌های مختلط^۴، روحیه‌های ریمانی^۵ و غیره) مطالعه می‌شوند که می‌توانند از دیدگاه توبیولوژی مورد بررسی قرار گیرند (در واقع قرارگرفته‌اند)، و با استفاده از تابعکون «نادیده‌گیر»، این مطالعات به رسته توبیولوژیک و تابعکونهایی که روی آنها تعریف شده‌اند، منتقل شوند:

$$\text{رسته گروههای آبلی} \xrightarrow{\text{مانستگی}} \text{رسته توبیولوژیک} \xrightarrow{\text{تابعکون نادیده‌گیر}} \text{رسته فضاهای مختلط}$$

اما، کاملاً مستقل از اینها نیز، در آنالیز مختلط با استفاده از روش‌های تحلیلی مستقیماً تابعکونهای از رسته‌های «مختلط تحلیلی» به رسته جبری ساخته می‌شوند. این تابعکونهای که به طور تحلیلی تعریف شده‌اند اغلب «برتر» از تابعکونهای توبیولوژیک هستند، زیرا ساختار مختلط را «نادیده» نمی‌گیرند. خوب بینیم همه این تابعکونهای، چه سودی دارند؟ برای جواب، نخست مایلیم اشاره کنم که اصول موضوعة تابعکونها، مستلزم «ناورداری» به معنای زیراست: اگر H یک تابعکون هموردا و $f : X \rightarrow Y$: $H(Y) \rightarrow H(X)$ یک یکریختی باشد، آنگاه $H(f) : H(Y) \rightarrow H(X)$ (و در حالت پادردا، $H(X) \rightarrow H(Y)$) نیز یکریختی است. زیرا اگر w ریختی وارون f باشد، روشن است که $(H(g)w)$ وارون (f) خواهد بود. به ویژه از $X \cong Y$ ، همیشه نتیجه می‌شود که $H(X) \cong H(Y)$: این گونه «قضایای ناورداری» مستقلانه هر تابعکون، پدیدار می‌شوند، و می‌توان رده‌های یکریختی این اشیاء جبری را درست همان‌گونه که در ناوردارهای عددی عمل می‌شد، به عنوان ابزاری برای تشخیص اشیاء هندسی به کار برد. در واقع می‌توان ناوردارهای کلاسیک را نیز مانند ناوردارهای این اشیاء جبری بدست آورد: مثلاً، «امین عدد بتی برابر است با رتبه»^۶ این گروه مانستگی، یعنی $(X)_i = \text{rk } H_i(X)$ و $b_i = \sum_{i=0}^{\infty} (-1)^i \text{rk } H_i(X)$ و غیره. همین کافی است نشان دهد که تابعکونهای جدید، بدتر از ناوردارهای کلاسیک نیستند. بر عکس،

1. homology

2. k -dimensional homology functor

3. complex spaces

4. complex manifolds

5. Riemann surfaces

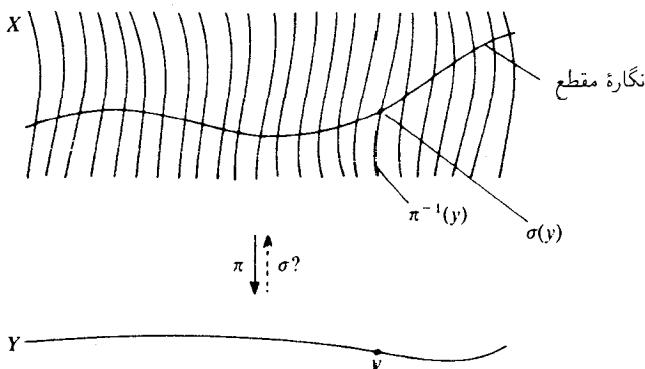
6. معنی واژه rank، یعنی رتبه است.

چنانچه اکنون شرح خواهیم داد، دیدگاه جدید تopolوژی جبری، نسبت به دیدگاه قدیمی، واقعاً از مزایایی برخوردار است.

من به این واقعیت نمی‌پردازم که اشیاء جبری (X) در حالت کلی شامل اطلاعاتی بیش از ناوردادها هستند، و موجب تمایز اشیاء هندسی می‌شوند که ناوردادها برای آنها فقط در حکم یک « ∞ » بیرون هستند، و یا اینکه اصولاً قابل تعریف نیستند. لذا مستقیماً به اصل مسئله می‌پردازم: تابع‌گونه‌ها گذشته از اینکه درباره اشیاء هندسی اطلاعاتی به ما می‌دهند، درباره ریختیهای هندسی، درباره نگاشتها، نیز اطلاعاتی در اختیار ما می‌گذارند! مثال زیر منظور ما را روشن می‌کند.

بعضی اوقات یک مسئله هندسی به صورت زیر خلاصه می‌شود:

نگاشتی پیوسته و پوشاند $Y \rightarrow X$: π داریم که مثلاً می‌دانیم یک به یک نیست (درنتیجه مسلماً وارون ندارد)، می‌خواهیم ببینیم که یک مقطع^۱ دارد یا نه، یعنی آیا یک نگاشت پیوسته $X \rightarrow Y$ وجود دارد به‌گونه‌ای که تساوی $\text{Id}_Y = \pi \circ \sigma$ برقرار باشد؟



در بسیاری از رسته‌های دیگر نیز، غالباً به مسئله‌ای مشابه برمی‌خوریم. هدف اصلی این مسئله، به طور کلی، در این خلاصه می‌شود که ببینیم یک ریختی $Y \rightarrow X$: π یک «وارون راست» دارد یا نه، یعنی آیا ریختی چون $X \rightarrow Y$: σ با شرط $\pi \circ \sigma = \text{Id}_Y$ وجود دارد یا نه؟ مثلاً، فرض می‌کنیم یک نگاشت پیوسته و پوشاند π از S^3 به S^2 داریم. آیا π می‌تواند مقطعی داشته باشد؟ می‌توانید ببینید که محاسبه ناوردادهای S^1 و S^3 فایده‌ای ندارد، زیرا موضوع مساوی یا متمایز بودن ناوردادها مطرح نیست. اما اگر از یک تابع‌گون مناسبی استفاده کنیم، مسئله تغییر می‌کند: چنانچه یک σ وجود داشته باشد به‌گونه‌ای که حاصل ترکیب

$$S^1 \xrightarrow{\sigma} S^3 \xrightarrow{\pi} S^2$$

همانی باشد، در آن صورت، بنابر اصول موضوعة تابعگون، حاصل ترکیب

$$H(S^3) \xrightarrow{H(\sigma)} H(S^3) \xrightarrow{H(\pi)} H(S^3)$$

اجباراً همانی خواهد بود. حال اگر، به عنوان مثال، از مانستگی ۲ – بعدی استفاده کنیم، خواهیم داشت $H_*(S^3) = o$ و $H_*(S^3) \cong \mathbb{Z}$

$$\mathbb{Z} \xrightarrow{H(\sigma)} o \xrightarrow{H(\pi)} \mathbb{Z}$$

بنابر همانی روی \mathbb{Z} باشد، که این هم آشکارا ناممکن است. بدین ترتیب، هیچ نگاشتی از S^3 به S^3 نمی‌تواند مقطوعی بپذیرد.

این تنها یک مثال ساده از کاربرد، اما نوعاً مثالی از برتری دیدگاه تابعگونی در همه مسائل مربوط به نگاشتها بود. حتی اگر توجه ما فقط معطوف به خود اشیاء هندسی می‌بود، دیدگاه قدیمی توپولوژی جبری نمی‌توانست چندان گسترش وسیعی پیدا کند، زیرا مطالعه فضاهای و نگاشتها، آنقدر به هم مربوط‌اند که هرگونه گسترش یک طرفه‌یی که فقط روی فضاهای متتمرکز شود و نگاشتها را نادیده بگیرد، به بن‌بست منتهی می‌شود.

۷. مانسته جایی—به چه درد می خورد؟

پس از این همه مقدمه‌چینی، اکنون می‌توانم جواب معقولی به پرسش فوق بدهم. در حقیقت، دو دلیل عمده برای مفید بودن مفهوم مانسته جایی می‌آورم که با هم دیگر ارتباط درونی دارند. دلیل نخست آن، ناوردا بودن مانسته جایی^۱ اکثر تابعگونهای توپولوژی جبری است. توضیح‌ا، یک تابعگون H بر رستهٔ فضاهای توپولوژیک، ناوردای مانسته جایی نامیده می‌شود، هرگاه رابطه $g \simeq f$ همواره مستلزم رابطه $H(f) \cong H(g)$ باشد. بنابراین، می‌توان چنین انگاشت که این گونه تابعگونها بر رستهٔ مانسته جایی تعریف شده‌اند و کاربرد آنها در رستهٔ \mathcal{Top} ناشی از ترکیب با تابعگون متعارف است، یعنی به شکل $\mathcal{A} \rightarrow \mathcal{Top} \rightarrow \mathcal{Homeo}$ است. البته از اصول موضوع تابعگون، نتیجه می‌شود که یک تابعگون X ناوردای مانسته جایی، اشیاء یکریخت را به فضاهای هم‌ازم مانسته جایی مربوط می‌کند: رابطه $Y \simeq X$ مستلزم رابطه $H(Y) \cong H(X)$ است. علاوه بر رستهٔ فضاهای توپولوژیک، رسته‌های دیگری نیز می‌توانند، نخست با تغییر مناسب مفهوم مانسته جایی، مفهوم تابعگونهای ناوردای مانسته جایی را پذیرند، و همان‌طور که قبل اگفت، بسیاری از تابعگونهای توپولوژی جبری (ولی نه همه آنها)، ویژگی ناوردایی مانسته جایی را دارند.

به هر حال، این مطلب غیرقابل قبول نیست، زیرا معنی ناوردایی مانسته جایی این است که به ازای

1. homotopy invariance

هر مانسته جایی h ، ریختیهای h_t H مستقل از t هستند، که در نتیجه، با توجه به همبندی بازه $[0, 1]$ ، اصلًاً بین معنی است که $H(h_t)$ نسبت به t ، موضع‌ثابت^۱ است. با این تغییر، می‌توان گفت که: «برای تغییر شکل‌های بسیار کوچک یک نگاشت، ریختی جبری متناظر با این نگاشت، تغییر نمی‌کند»، ناوردا بودن مانسته جایی در خود طبیعت تناظرهایی قرار دارد که رفتار پیوسته را به رفتار معمولی جنبه‌های جبری مبدل می‌سازند.

پذیرفته‌یم، اما بینیم چرا این مطلب آنقدر مهم است؟ می‌توان چنین پاسخ داد: زیرا محاسبه پذیری تابع‌گونها تا حد زیادی بر پایه این واقعیت قرار دارد! بهترین تابع‌گونها هم، اگر قابل محاسبه نباشند، به هیچ درد نمی‌خورند. به کاربردن مستقیم تعاریف، بیش از اندازه پیچیده خواهد بود، درحالی که استفاده از ناوردایی مانسته جایی و گذر به فضاهای هم‌از مانسته‌جا، غالباً کار را ساده‌تر می‌کند.

آنچه واقعاً انجام می‌شود این است که فقط در مورد دو- سه فضای استاندۀ به غایت ساده (مثلًاً فضای تک نقطه‌یی، فضای S^1 و فضاهای شبیه آنها)، به انتکای تعریف، محاسبات مستقیم را انجام می‌دهیم و سپس «قانونهایی» را به کار می‌بریم، که ناوردایی مانسته جایی یکی از مهمترین آنهاست (و دیگر قوانین، مثلًاً عبارت‌اند از اصل مایر- ویتوریس^۲، دنباله‌های دقیق طولانی^۳، دنباله‌های طیفی^۴، ...).

دومین دلیل اصلی فایده مفهوم مانسته جایی، امکان «تبديل»، برخی مسائل هندسی به مسائل مانسته جایی است. هنگامی که یک تابع‌گون توپولوژی جبری را برای یک وضعیت هندسی، یعنی برای کلیه فضاهای و نگاشتهای دخیل در آن، به کار می‌بریم، معمولاً یک «نمایش»^۵ جبری فوق العاده ساده، و به همین علت، روش‌تر این وضعیت هندسی می‌رسیم. بنابراین، مسائل هندسی به مسائل جبری (садه‌تر) ترجمه می‌شوند و از راه پاسخ دادن به مسائل اخیر، می‌توانیم اطلاعاتی، دست‌کم جزئی، درباره مسائل هندسی مورد بحث به دست آوریم. مثلًاً، برای این‌که $Y \rightarrow X : f$ یک وارون راست داشته باشد، مسلماً لازم است که $(H(Y) \rightarrow H(X)) : H(f)$ نیز وارون راست داشته باشد، اما عکس این حکم صادق نخواهد بود، یعنی شرط فوق در حالت کلی کافی نیست. این تابع‌گون همه جنبه‌های اساسی این مسئله هندسی را منعکس نمی‌کند، بلکه فقط یک جنبه آن را نشان می‌دهد. و اما، رستة مانسته جایی، به اصطلاح، در نیمة راه بین قطب سرکش توپولوژی و قطب ساده‌سازیهای بیش از اندازه جبری، قرار دارد. از سویی، بسیار «ظریف» عمل می‌کند و، همان‌گونه که ناوردایی مانسته جایی بسیاری از تابع‌گونها گواه آن است، به رستة توپولوژیک نزدیک است. از این‌رو، گاهی شرایط مانسته جایی واقعاً کافی هستند و می‌توان مسئله اولیه توپولوژی را از حل نمایش آن در رستة مانسته جایی حل کرد. از سوی دیگر، همین رستة مانسته جایی باز

1. locally constant
4. spectral sequences

2. Mayer - Vietories principle
5. representation

3. long exact sequences

ناهموار و به اندازه کافی جبری است، ولذا محاسبات را کاملاً خارج از دسترس قرار نمی دهد. با بیان غیرفنی، می توان گفت که تعداد رده های مانسته جایی خیلی کمتر از تعداد نگاشته است، به طوری که می توان تا اندازه ای به یک دید کلی نسبت به $[X, Y]$ دست یافت. به عنوان مثال، $[S^1, \mathbb{C} \setminus 0] = \mathbb{Z}$ وجود دارند، اما $[S^1, \mathbb{C} \setminus 0] = \mathbb{Z}$ (عدد دور^(۱)).

«گروههای مانسته جایی»^(۲) یک فضای توپولوژیک، یکی از عواملی هستند که به رسته مانسته جایی از لحاظ جبری سرو صورت می بخشدند. اکنون می خواهیم اندکی از موضوع اصلی بحث خود منحرف شویم و به تعریف آنها بپردازم. برای این کار، به اندکی نمادگذاری نیازمند: منظور از یک فضای نقطه پایه‌یی^(۳)، یک زوج (X, x_0) متشکل از یک فضای توپولوژیک X و یک نقطه آن، $x_0 \in X$ است. چه بود نگاشتهای پیوسته نقطه - پایه نگهدار^(۴) $(Y, y_0) \rightarrow (X, x_0)$ ، و هکذا مانسته جایی‌های نقطه - پایه نگهدار بین چنین نگاشتهایی، برای ما روش است. مجموعه این گونه رده های مانسته جایی را با $[(X, x_0), (Y, y_0)]$ نمایش می دهیم. حال فرض کنیم N نقطه ثابتی در کره S^n بعدی باشد، $1 \geq n$ ، مثلاً N را قطب شمال می گیریم. در این صورت،

$$\pi_n(X, x_0) := [(S^n, N), (X, x_0)]$$

ساختار متعارف یک گروه (گروه آبلی، برای $2 \geq n$) را دارد که n امین گروه مانسته جایی (X, x_0) نامیده می شود. هم اکنون به شرح این گروه می پردازم.

ساده‌ترین راه توضیح قانون گروهی آن است که کره n بعدی را به صورت خارج قسمت $\partial I^n / \partial I^n$ در نظر بگیریم، که از مکعب $[0, 1]^n = I^n$ با فرو ریختن مرز آن یعنی:

$$\text{دستکم یکی از} x_{\alpha} \text{ها} \circ \text{ یا} \circ \text{ است} | (x_1, \dots, x_n) \in I^n \}$$

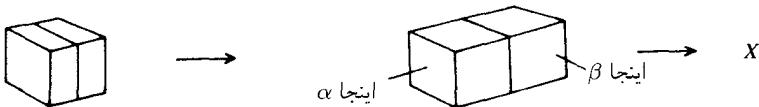
به دست می آید (رجوع کنید به صفحات ۵۴-۵۵ و ۱۱۹). اکنون، یک برابرای همیشه، یک همسازی ختی $I^n / \partial I^n = S^n$ را، که نقطه ∂I^n را به قطب شمال می برد، در نظر می گیریم. بدین ترتیب، نگاشتهای پیوسته $(S^n, N) \rightarrow (X, x_0)$ دقیقاً نگاشتهای پیوسته $I^n \rightarrow X$ هستند که همه مرز ∂I^n را به x_0 می برند. اکنون اگر α و β دو نگاشت از این قبیل باشند، یک نگاشت $X \rightarrow [0, 1]^{n-1} \times [0, 1]^n \times [0, 2]$ به شیوه معلوم زیر تعریف می کنیم: α را بر نیمة سمت چپ و β را بر نیمة سمت راست می گیریم، و سپس این نگاشت را با نگاشتی دیگر به شکل $I^n \rightarrow [0, 2] \times [0, 1]^{n-1}$ ، که مختص نخست را دو برابر منبسط می کند، ترکیب می کنیم:

1. winding number

2. homotopy groups

3. space with basepoint

4. basepoint preserving continuous maps

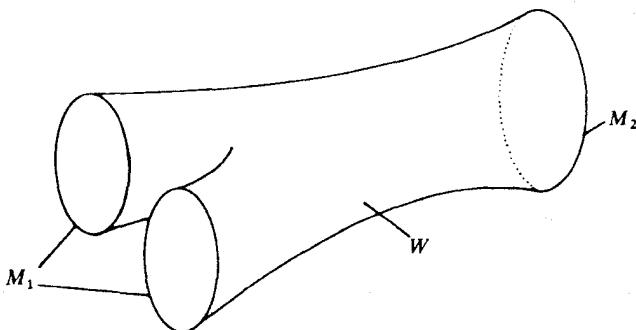


حاصل ترکیب، عضو دیگری از $(X, x_0) \pi_n$ را نمایش می‌دهد که به عنوان حاصل ترکیب اعضای $\alpha, \beta \in \pi_n(X, x_0)$ تعریف و با نماد $[\alpha][\beta]$ نمایانده می‌شود (مثلاً، رجوع کنید به مرجع [۱۱]، ص ۵).

*

اکنون دوباره مطلب را از سر می‌گیریم. این موضع مانسته‌جایی، یعنی واقع شدن در وسط راه بین توبولوژی و جبر، امکان می‌دهد که مسائل مهم هندسی را بگیریم، و ابتدا آنها را در قالب مسائل مانسته‌جایی بیان و سپس با استفاده از حساب نظریه مانسته‌جایی، کلایا جزئی حل کنیم. مسلماً این‌گونه کارها را باید با راهها و ابزارهای فراتراز سطح این کتاب انجام داد. شاید برای یک ناظر تیزبین و خردگیر صحبت از آنها در اینجا خوشایند نباشد. اما این خردگیری نمی‌تواند مرا از ذکر، دست‌کم، یک مثال جالب برای ارضای حسن‌کنگاری تحریک شده شما بازدارد.

دو خمینه دیفرانسیلپذیر n بعدی فشرده و بی مرز^۱ M_1 و M_2 را «مرزپوش»^۲ گویند هرگاه یک خمینه فشرده $(n+1)$ بعدی مرزدار^۳ W بتوان یافت که مرز آن، اجتماع جدا از هم M_1 و M_2 باشد:



«مرزپوشی» یک رابطه همارزی است، و رده‌های همارزی، که «رده‌های مرزپوشی»^۴ نامیده می‌شوند، یک گروه آبلی \mathfrak{N}_n تشکیل می‌دهند که قانون ترکیب آن به‌کمک اجتماع جدا از هم تعریف می‌شود. مسئله: این گروهها را معین کنید.

حل این مسئله، برده‌بندی خمینه‌های n بعدی با تقریب مرزپوشی^۵، همارز است. هرچند مرزپوشی در مقایسه با همواریختی، رابطه کاملاً ضعیفی است، اما در توبولوژی دیفرانسیل، دلایل عدیده‌ای برای

-
- | | | |
|---------------------|------------------|------------------|
| 1. without boundary | 2. bordant | 3. with boundary |
| 4. bordism classes | 5. up to bordism | |

استقبال از رده‌بندی‌های ضعیفتر وجود دارد. زیرا تا به امروز، در خمینه‌های بعد بالا، شناخت اندکی از رده‌بندی با تقریب همواری‌یختی^۱ داریم، و در حول و حوش زمان پیدایش موضوع مورد بحث ما، یعنی اویل دهه ۱۹۵۰ – ۱۹۶۰، هیچ چیز شناخته نشده بود. به علاوه، مرزپوشی آن قدرها هم که در نگاه نخست به نظر می‌آید، ضعیف نیست؛ برخی ویژگی‌های مهم خمینه‌ها را حفظ می‌کند، و به هر حال، نشان داده شده است که رده‌بندی با تقریب مرزپوشی، خیلی ثمربخش و مفید بوده است.

با توجه به توضیحاتی که فوقاً اشاره شد، این مسأله (تعیین گروههای مرزپوشی، \mathfrak{M}_n ، م.) چندان سهل الوصول به نظر نمی‌رسد! رنه توم آن را در ۱۹۵۴ با استفاده از روش‌های نظریه مانسته‌جایی حل کرد. من نتیجه توم را در اینجا نمی‌آورم \leftarrow (مرجع [۱۸])، اما باید توجه کرد که \mathfrak{M}_n ‌ها گروههای آبلی متناهی‌اند، که برای n ‌های متفاوت گروههایی کاملاً متفاوت‌اند، و همه آنها را نمی‌توان تنها به اتکای شهود هندسی، حدس زد. اما ذکر چند کلمه درباره بیان این مسأله به زبان مانسته‌جایی را بی‌مناسب نمی‌بینم. در فصل سوم، بخش ۴، از خمینه‌گرامسان $(O(n+k)/O(k) \times O(n))$ صحبت کردیم و گفتیم که نقاط این خمینه، زیر فضاهای برداری k بعدی در R^{n+k} هستند. براین خمینه، یک کلاف برداری k بعدی متعارف (به نام «کلاف‌گرامسان»^۲) وجود دارد، که تار آن در نقطه $\mathbb{R}^{n+k} \subset \mathbb{X}$ دقیقاً خود فضای k بعدی است (و یا دقیقترا بگوییم $\{\mathbb{X}\} \times \mathbb{X}$ است، زیرا تارها باید دو به دو جدا از هم باشند). فضای این کلاف برداری را با $O(k)/O(n)$ نمایش می‌دهیم (فصل سوم، بخش ۶، مثال ۵، دیده شود)، و آن را فضای توم می‌نامیم. توم توائیست ثابت کند که: برای k ‌های بزرگ، گروه مانسته‌جایی $(O(k)/O(n+k), \pi_{n+k})$ ، با گروه \mathfrak{M}_n یک‌یاخت است. بنابراین، محاسبه این گروههای مانسته‌جایی، همان مسأله مانسته‌جایی است که می‌توان مسأله مرزپوشی را به آن بدل نمود. توم توائیست این مسأله مانسته‌جایی را حل کند، و برای این کار، از روش‌های جدید زان پییرسر^۳ بهره گرفت. روش‌های زان پییرسر، اندک زمانی پیش از راه حل توم، به‌دبیال یک دوره طولانی رکود در نظریه مانسته‌جایی، ابداع شده است و به منزله یک راهگشای در نظریه مانسته‌جایی به شمار می‌آید.

خیلی دلم می‌خواست که در اینجا به روش «ساختمان پونتریاگین - توم»^۴ اشاره کنم، روشی که توم برای تبدیل مسأله مرزپوشی به مسأله مانسته‌جایی به کار گرفت، و دلم می‌خواست به شما بگویم که چگونه این روش ساختمان به یک روش قبلی پونتریاگین (۱۹۳۸) و حتی به روش بازهم قدیمی‌تر هوپف^۵ (۱۹۲۶)، که در بسط توبولوژی نوین فوق العاده جالب توجه و آموزنده است، مربوط می‌شود. اما، یک بار هم که شده است، در برابر این وسوسه، مقاومت می‌کنم ...

1. up to diffeomorphism

2. Grassmann bundle

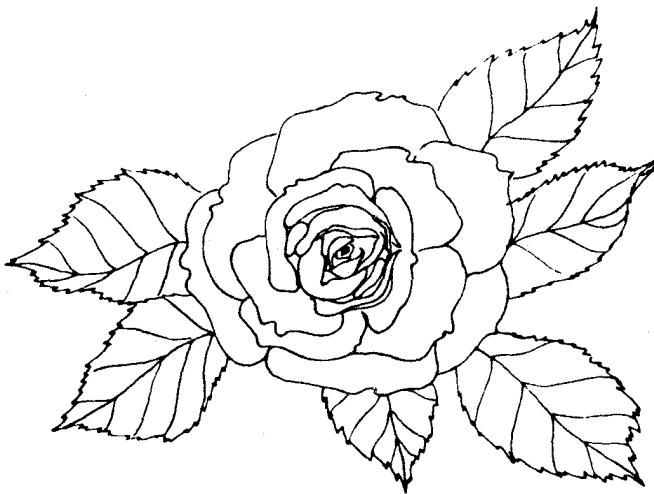
3. J. P. Serre

4. Pontrjagin-Thom construction

5. Hopf

۶

دواصل موضوع شمارایی

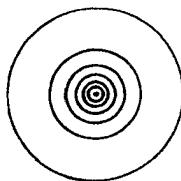


۱. اصلهای موضوع اول و دوم شمارایی

این فصل کوتاه، مستقیماً به مفاهیم پایه مربوط می‌شود. یادآوری می‌کنیم که یک مجموعه \mathcal{B} از مجموعه‌های باز در X ، یک پایه برای توپولوژی X نامیده می‌شود هرگاه هر مجموعه باز، اجتماعی از مجموعه‌های عضو \mathcal{B} باشد. اکنون «پایه همسایگی» را نیز به این مفهوم می‌افزاییم.

تعریف (پایه همسایگی). فرض کنیم X یک فضای توپولوژیک باشد و $x \in X$. یک مجموعه چون \mathcal{U} از همسایگی‌های x را، یک پایه همسایگی^۱ x می‌نامیم هرگاه هر همسایگی x شامل یک همسایگی عضو \mathcal{U} باشد.

مثال. مجموعه همه همسایگی‌های x آشکارا یک پایه (غیر جالب) همسایگی است. حال فرض کنیم $X = \mathbb{R}^n$. مجموعه‌گویهای (x_n) به مرکز x_0 و شعاع $\frac{1}{n}$ ، $n = 1, 2, \dots$ تشکیل یک پایه (شماری!) همسایگی x_0 را می‌دهد.



تعریف (اصلهای موضوع شماری). می‌گوییم یک فضای توپولوژیک در اصل موضوع شماری یکم صدق می‌کند، و خود فضا را شماری یکم می‌نامیم، هرگاه هر نقطه آن، یک پایه همسایگی شمارا داشته باشد. گوییم فضای X در اصل موضوع شماری دوم صدق می‌کند، هرگاه یک پایه شما را برای توپولوژی داشته باشد.

واضح است که اصل دوم اصل قویتری است: مجموعه‌های شامل نقطه x در یک پایه شمارا، آشکارا یک پایه همسایگی شمارا برای x تشکیل می‌دهند: هر دو اصل، ویزگی ارشی دارند، یعنی به زیرمجموعه‌ها منتقل می‌شوند. فضای \mathbb{R}^n ، و در نتیجه کلیه زیرفضاهای آن، در هر دو اصل صدق می‌کنند (گویهایی که شعاع و مختصات مرکزشان گویا هستند، یک پایه شمارا برای توپولوژی فضاست تشکیل می‌دهند). فضاهای متريک‌پذیر، دست کم در اصل یکم شماری صدق می‌کنند. اگر d یک متريک باشد، d -گویهای (x_n) یک پایه همسایگی شمارا برای x تشکیل می‌دهند.

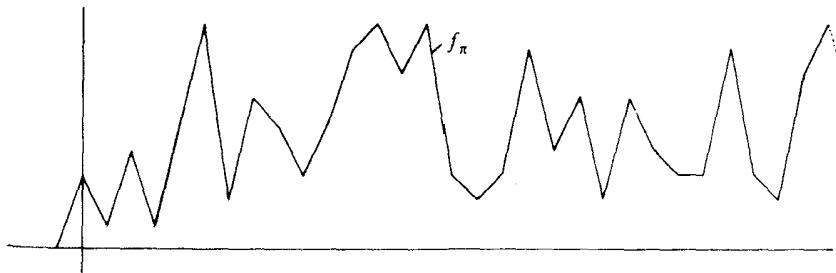
برای آنکه تفاوت بین اين دو اصل را نيز ببينيم، مثالهایي از فضاهای شماری یکم می‌آوريم که شمارای دوم نیستند. فضاهای ناشمارای گسسته، که آشکارا در اين رسته قرار می‌گيرند، به خودی خود فضاهای جالبی نیستند، اما در جستجوی مثالهای بهتر، بهتر است که به نکته زير توجه کنیم:

نکته. اگریک فضای توپولوژیک شامل یک زیرمجموعه ناشمارای گسسته باشد، نمی‌تواند شمارای

- 1. neighborhood basis
- 2. first countability axiom
- 3. second countability axion

دوم باشد.

مثال ۱. فرض کنیم $C(\mathbb{R})$ فضای باناخ توابع پیوسته کراندار بر \mathbb{R} با نرم سوپرموم باشد. در این صورت، $C(\mathbb{R})$ ، فضای شمارایی یکم هست (زیرا یک فضای متري است)، اما شمارایی دوم نیست. برهان. برای هر عدد حقیقی x که به صورت اعشاری نوشته شده است، یک تابع پیوسته کراندار f_x را چنین تعریف می‌کنیم: مقدار این تابع، برای $n \in \mathbb{Z}$ برابر است با n این رقم اعشاری پس از ممیز در این صورت، بهارای $y \neq x$ ، همواره خواهیم داشت $\|f_y - f_x\| \geq 1$ ، و معنی آن این است که مجموعه $\{f_x | x \in \mathbb{R}\}$ یک زیرفضای گسسته ناشمارایی $C(\mathbb{R})$ است، و از این‌رو، $C(\mathbb{R})$ نمی‌تواند شمارایی دوم باشد. \square



مثال ۲. فرض کنیم H یک فضای هیلبرت «تفکیکنایذیر»^۱، یعنی فضای هیلبرتی باشد که پایه هیلبرتی شمارا ندارد: بنابراین، مجموعه اندیس هر پایه هیلبرتی $\{e_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ ، مجموعه‌ای است ناشمارا. پس، با توجه به آنکه بهارای $\mu \neq \lambda$ ، داریم $\|e_\lambda - e_\mu\| = \sqrt{2}$ ، مانند مثال قبل نتیجه می‌گیریم که H در اصل دوم شمارایی صدق نمی‌کند، اما چون یک فضای متري است در اصل یکم صدق می‌کند.

۲. حاصلضربهای نامتناهی

بدون شک، میل داریم یک فضای توپولوژیک را هم که در هیچ‌یک از اصول شمارایی صدق نکند، ببینیم. فرست را غنیمت شمرده، از این مسأله استفاده می‌کنم تا برای اولین بار، راجع به حاصلضرب تعداد دلخواهی فضای توپولوژیک صحبت کنم، موضوعی که در فصل دهم نیز مورد بحث قرار خواهیم داد.

منظور از حاصلضرب^۲ یک خانواده $(X_\lambda)_{\lambda \in \Lambda}$ از مجموعه‌ها، که با نماد $\prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$ نمایش داده می‌شود، مجموعه همه خانواده‌های $\{x_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ از اعضای X_λ است بهارای هر $\lambda \in \Lambda$ ، یعنی:

$$\prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda := \{\{x_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda} | x_\lambda \in X_\lambda\}.$$

1. inseparable

2. product

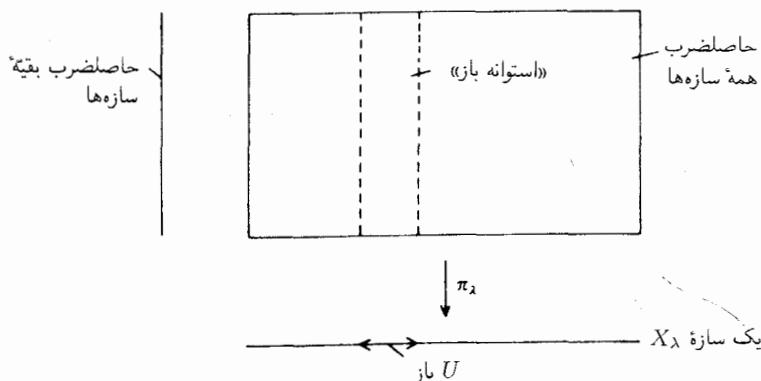
برای یک اندیس ثابت $\mu \in \Lambda$, تصویر^۱:

$$\pi_\mu : \prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda \longrightarrow X_\mu$$

بر سازه μ ام با ضابطه $x_\mu \mapsto \{x_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ تعریف می‌شود، و x_μ را مؤلفه^۲، μ -ام نقطه^۳ $\{x_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda} \in \prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$ نیز می‌نامند. برای مجموعه اندیس $\{1, \dots, n\}$, $\Lambda = \{1, \dots, n\}$, البته بهتر است که به جای نماد $\{x_\lambda\}_{\lambda \in \{1, 2, \dots, n\}}$, از نماد (x_1, \dots, x_n) استفاده کنیم. در این صورت، نمادگذاریهای فوق، نظیر نمادگذاریهای متداول برای حاصلضربهای دکارتی متناهی، به شکل $X_1 \times \dots \times X_n$ درمی‌آید.

تعریف (توپولوژی حاصلضربی). فرض می‌کنیم $\{X_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ خانواده‌ای از فضاهای توپولوژیک باشد. منظور از توپولوژی حاصلضربی^۴ درشت بافت ترین توپولوژی است که همه تصویرها بر یک یک سازه‌ها نسبت به این توپولوژی، پیوسته باشند. مجموعه $\prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$ همراه با این توپولوژی را فضای حاصلضربی^۵ می‌نامند.

نگاره‌های وارون مجموعه‌های باز هر سازه، تحت تصویر متناظر آن سازه، «استوانه‌های باز»^۶ نامیده می‌شوند.



اشتراک متناهی استوانه‌های باز را، «حجره‌های باز»^۷ می‌نامند. بدین ترتیب، استوانه‌های باز تشکیل یک زیرپایه برای توپولوژی حاصلضربی می‌دهند، به شکل

$$\{\pi_\lambda^{-1}(U) | \lambda \in \Lambda, U \subset X_\lambda\}$$

- | | | | |
|-------------------|---------------|---------------------|------------------|
| 1. projection | 2. component | 3. product topology | 4. product space |
| 5. open cylinders | 6. open boxes | | |

و حجره‌های باز تشکیل یک پایه برای آن می‌دهند، به شکل

$$\{\pi_{\lambda_1}^{-1}(U_1) \cap \dots \cap \pi_{\lambda_r}^{-1}(U_r) | \lambda_1, \dots, \lambda_r \in \Lambda, U_{\lambda_i} \subset X_{\lambda_i},\}$$

همچنین می‌توان گفت که یک زیرمجموعه حاصلضرب، مجموعه‌ای است باز برای توپولوژی حاصلضربی، هرگاه هر نقطه آن عضو حجره بازی مشمول در این مجموعه باشد.
چنانچه همه سازه‌ها برابر باشند، مثلاً هرگاه $X_\lambda = X$ به ازای هر $\lambda \in \Lambda$ ، به جای نماد $\prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$ از نماد X^Λ ، نیز استفاده می‌کنیم. بنابراین، اعضای X^Λ اصلاً نگاشته‌ای (دلخواه) $X \rightarrow \Lambda$ خواهد بود.

حال، به بحث درباره اصول موضوع شمارایی باز می‌گردیم.

مثال ۱. اگر Λ -شمارا باشد و هر یک از X_λ ‌ها بیمایه نباشد (یعنی مجموعه بازی غیراز \emptyset و X_λ داشته باشد)، در این صورت فضای X_λ شمارای یکم، و در نتیجه شمارای دوم هم نیست.
برهان. به ازای هر λ ، یک مجموعه باز U_λ در X_λ چنان انتخاب می‌کنیم که \emptyset یا X_λ نباشد و یک نقطه $x_\lambda \in U_\lambda$ در نظر می‌گیریم. اگر فرض کنیم که نقطه $\{x_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ یک پایه همسایگی شمارا دارد، لازم می‌آید که یک پایه همسایگی شمارا متشکل از حجره‌های باز داشته باشد. اما فقط تعدادی شمارا از λ ‌ها در تعدادی شمارا از جعبه‌های باز «دخالت می‌کنند». یک λ چنان در نظر می‌گیریم که در هیچ یک از حجره‌های مورد بحث دخالت نکند. بنابراین هیچ یک از این حجره‌ها در مجموعه $(U_\lambda)^{-1}$ ، که یک پایه همسایگی نقطه مفروض است، قرار ندارد. این یک تناقض است. همان چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. □

مثال ۲. یک فضای هیلبرت بینهایت بعدی با توپولوژی ضعیف، شمارای یکم نیست (توضیح). توپولوژی ضعیف^۱ یعنی درشت بافت‌ترین توپولوژی‌یی که همه تابعکهای خطی^۲ یعنی نگاشتهای

$$\langle v, \cdot \rangle : H \rightarrow \mathbb{K}, v \in H,$$

باز هم پیوسته‌اند).

برهان، شبیه برهان مثال قبل است، خواه H تکیکپذیر باشد یا نباشد، زیرا هر چند H یک پایه هیلبرتی شمارا داشته باشد، نمی‌تواند پایه شمارایی برای فضای برداری داشته باشد. رجوع شود به ص ۳۷۹ مقاله نویمن، مرجع [۱۵].

1. weak topology

2. linear functionals

۳. هم برای توپولوژی خود فضای هم برای توپولوژی ضعیف فضای م.

۳. نقش اصلهای موضوع شمارایی

اصل موضوع شمارایی یکم با همگرایی دنباله‌ها سروکار دارد.

نمادگذاری. به جای آنکه بگوییم « $x_n \in U$, $n \geq n_0$ » هست به گونه‌ای که برای هر $n > n_0$ خواهیم گفت «دنباله $(x_n)_{n \geq n_0}$ سرانجام در U می‌ماند». علت آن تا حدی کوتاهتر بودن عبارت آن و نیز بالاتر از همه، الهام‌بخش بودن آن است.

اگر Y پیوسته و $f : X \rightarrow Y$ در X باشد، تساوی $\lim f(x_n) = f(\lim x_n)$ در برقرار است. این مطلبی است معلوم و کاملاً پیش پا افتاده، زیرا اگر U یک همسایگی $f(a)$ باشد، $f^{-1}(U)$ یک همسایگی a خواهد بود و درنتیجه، دنباله (x_n) سرانجام در $f^{-1}(U)$ می‌ماند و $f(x_n)$ در U . بدلاوه، اگر X یک زیرفضای \mathbb{R}^n باشد، عکس آن نیز برقرار است: نگاشت $Y \rightarrow X$ پیوسته است اگر و تنها اگر هر دنباله همگرا (در \mathbb{R}^n) به دنباله‌ای بردشود که به نگاره حد دنباله اولی همگرا باشد. این صفت اختصاصی پیوستگی (که می‌توان آن را پیوستگی دنباله‌یی^۱ نامید)، در مورد سایر فضاهای برقرار نیست: همگرایی نگاره دنباله‌ها تحت یک نگاشت به نقطه مناسب، چنانچه در مثال زیر نشان خواهیم داد، در حالت کلی برای تضمین پیوستگی آن نگاشت کافی نیست.

مثال. فرض کنیم X مجموعه نگاشتهای پیوسته $[-1, 1] \rightarrow [0, 1]$ مجهز به توپولوژی حاصل‌ضربی باشد یعنی توپولوژی آن از

$$X \subset [-1, 1]^{[0, 1]} = \prod_{\lambda \in [0, 1]} [-1, 1]$$

به ارث گرفته شده باشد. پس، به عنوان یک مجموعه، باگوی یکه فضای بanax $[0, 1]^C$ فرقی ندارد، اما توپولوژی مورد بحث آن به کلی مقاوم است. بیشینم همگرایی یک سری در این فضای چه معنی است؟ یک دنباله در $\prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$ همگرا به a است اگر و تنها اگر سرانجام در هر حجره باز حول a بماند، یا باز هم اگر و تنها اگر سرانجام در هر استوانه باز حول a بماند، که این خود هم ارز است باآنکه بگوییم این دنباله، مؤلفه به مؤلفه همگرا به a است. بنابراین، همگرایی در مثال فضای تابعی ما، چیزی جز مفهوم آشنای همگرایی نقطه‌یی نیست: برابری $\varphi_n = \varphi$ به معنی آن است که برای هر $\lambda \in [0, 1]$

$$\lim \varphi_n(\lambda) = \varphi(\lambda)$$

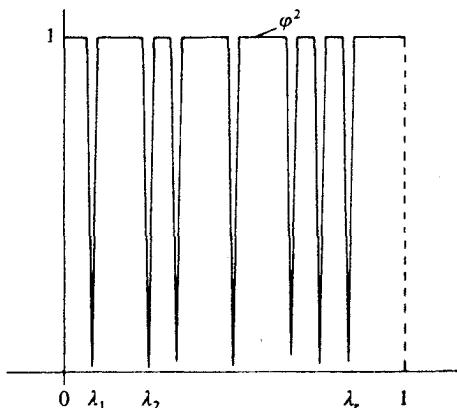
هرتابع پیوسته بر بازه $[0, 1]$ به طریق اولی مربع آن انتگرال‌پذیر یا به اصطلاح مربعی - انتگرال‌پذیر^۲ است، درنتیجه، یک نگاشت متعارف از X به فضای هیلبرت $L^2[0, 1] \rightarrow L^2[0, 1]$ ، متشکل از توابع مربعی - انتگرال‌پذیر روی $[0, 1]$ ، با ضابطه $\varphi \mapsto \varphi$ ، خواهیم داشت. اما این نگاشت، دنباله‌یی پیوسته است (مثال با استفاده از قضیه همگرایی لیگ^۳)، اما پیوسته نیست. زیرا، اگر پیوسته بود، لازم

1. sequential continuity

2. square integrable

3. Lebesgue convergence theorem

می‌آمد که برای هر $\epsilon > 0$ یک حجمه باز K حول مبدأ در فضای $[1, 0]$ بتوان یافت بهگونه‌ای که برای هر $x \in K \cap X$ داشته باشیم $\int_0^1 \varphi^2 dx < \epsilon$. اما شرط «تعلق به K » شرطی است برای مقدار φ ، در تعدادی متناهی از نقاط $[1, 0]$ ، و چنین شرطی نمی‌تواند مانع آن باشد که $\int_0^1 \varphi^2 dX$ به دلخواه به عدد ۱ نزدیک شود:



گزاره ۱. اگر X شمارای یکم و Y فضای توپولوژیک دلخواهی باشد، آنگاه نگاشت $X \rightarrow Y$: f پیوسته است، اگر و تنها اگر f پیوسته دنباله‌بی باشد.

برهان. فرض کنیم f پیوسته دنباله‌بی باشد و $a \in X$ و U یک همسایگی (a) باشد. باید نشان دهیم که: یک همسایگی V برای a هست که $f(V) \subset U$. فرض کنیم هیچ V_i ‌یی، خصوصاً اشتراک متناهی $\bigcap V_n \cap \dots \cap V_1$ از V_i ‌های عضو یک پایه همسایگی شمارای نقطه a ، در این شرط صدق نکند. نقطه $x_n \in V_1 \cap \dots \cap V_n$ را چنان انتخاب می‌کنیم که $x_n \notin f^{-1}(U)$. در این صورت، دنباله $(x_n)_{n \geq 1}$ به a همگرا خواهد بود، زیرا در هر همسایگی V_i یک قرار دارد و برای هر $n \geq 1$ ، خواهیم داشت $x_n \in V_i$. اما، البته دنباله نگاره نمی‌تواند همگرا به (a) باشد، زیرا اصلاً به U نفوذ نمی‌کند، و این هم با پیوستگی دنباله‌بی f متناقض است، چیزی که می‌خواستیم اثبات کنیم. \square

شاید مهمتر از مفهوم پیوستگی دنباله‌بی، مفهوم فشردگی دنباله‌بی باشد، و در این مورد نیز، اصل شمارایی یکم نقش تعیین‌کننده‌ای بازی می‌کند.

تعريف (فسرده دنباله‌بی). یک فضای توپولوژیک X را فشرده دنباله‌بی^۱ گویند اگر هر دنباله در

X یک زیر دنباله همگرا داشته باشد.

غالباً مطلوب این است که فشردگی و فشردگی دنباله‌یی، یکی شوند، خواه به آن دلیل که گاهی زیر دنباله‌های همگرا مورد نیازند، و خواه در جهت عکس: اطلاعات ما از دنباله‌ها خیلی بیشتر از اطلاعات ما از پوششهای باز است، مواردی که خصوصاً در فضاهای تابعی اغلب پیش می‌آید. اما این دو مفهوم فشردگی و فشردگی دنباله‌یی یکی نیستند، و حتی نمی‌توان گفت که یکی از آنها مستلزم دیگری است. به جای آنکه مثالی برای نکته اخیر بیاورم، یک منبع اطلاعات به شرح زیر تهیه می‌کنم: فرض کنیم \mathcal{A} و \mathcal{B} دو ویژگی توپولوژیک باشند و بخواهیم معلوم کنیم که استلزم $\mathcal{B} \Rightarrow \mathcal{A}$ برقرار است یا نه. حال فرض کنیم شما حس می‌کنید که تحقیق آن بیش از حد مشکل، یا اعتماد به تحقیق دشوار، یا صاف و پوست‌کده بگوییم انجامش برای شما خسته‌کننده است. واضح است که در این صورت، اولین کتاب توپولوژی را که در دسترس شماست برمی‌دارید و به فهرست راهنمای آن مراجعه می‌کنید تا ویژگی‌های \mathcal{A} و \mathcal{B} را باید، و اگر حکم $\mathcal{B} \Rightarrow \mathcal{A}$ واقعاً صادق باشد، احتمال زیاد هست که آن را به شکل یک لم در کتاب بباید. اما اگر حکم $\mathcal{B} \Rightarrow \mathcal{A}$ صادق نباشد، شناس شما، لااقل در حالت کلی، کمتر است. خوشبختانه کتاب خوبی برای این گونه موارد هست که خیلی عالی است. نام این کتاب، مثالهای نقض در توپولوژی، تألیف ل. آ. ستین وی. آ. زیاخ، مرجع [۱۷] است. در این کتاب، ۱۴۳ تا از عجیب و غریب‌ترین فضاهای توپولوژیک، یکایک تشریح شده‌اند. در پیان کتاب، یک «جدول مرجع» گنجانده شده است، که جدول بزرگی است و شما می‌توانید بایک نگاه تشخیص دهید که مثال مورد بحث کدام یک از ۶۱ ویژگی توپولوژیک مطرح شده را دارد!

تهاکاری که شما باید انجام دهید، بررسی و جستجوی ویژگی‌های \mathcal{A} و \mathcal{B} در سنتهای جدول است. از جمله (برای آنکه به زمینه مورد بحث بازگردیم)، در آن جدول، مثالهایی از فضاهایی خواهید یافت که فشرده‌اند ولی فشرده دنباله‌یی نیستند،^۱ و عکس^۲ به هر حال، گزاره زیر را داریم:

گزاره ۲. هر فضای فشرده شمارای یکم، فشرده دنباله‌یی نیز هست.
 برهان. فرض کنیم $\mathcal{A} \Rightarrow_{(n)} (x_n)$ دنباله‌ای در X باشد. تنها با استفاده از فشردگی X ، ملاحظه می‌کنیم که باید یک نقطه $X \in a$ وجود داشته باشد به گونه‌ای که این دنباله، در هر همسایگی ۱. تصویری بخش ابتدایی جدول مرجع کلی، مندرج در صفحه ۱۹۴ کتاب «مثالهای نقض در توپولوژی» مرجع [۱۷] در ص ۸۳ کتاب بیش آمده است، که ترجمه آن در صفحه ۱۱۰ همین کتاب نقل می‌شود. البته استفاده از جدول، ویژه خوانندگان آن کتاب است، زیرا در جدول فقط شماره مثال ذکر شده است و شرح مثال در متنه همان کتاب آمده است. وانگهی، در این صفحه فقط ۳۰ ویژگی نام برده شده و ۳۱ ویژگی دیگر در صفحه دوم جدول به چشم می‌خورد. سپس، برای مثالهای ردیفهای بعد، جدول ادامه می‌باید.
 ۲. مثال $1^{\circ} 5$ در جدول.-م. ۳. مثال $4^{\circ} 2$ در جدول.-م.

جدول مرجع کلی^۱

نام انگلیسی و یزگها	شماره ردیف مثال در متن →	نام فارسی و یزگها
T_0	۱ ۸ ۷ ۶ ۵ ۴ ۳ ۲ ۱	ت صفر
T_1	۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۱ ۱ ۱	ت پک
T_2	۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۱ ۱ ۱	ت دو
$T_{2\frac{1}{2}}$	۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۱ ۱ ۱	ت دو و نیم
T_3	۰ ۰ ۱ ۱ ۱ ۱ ۱ ۱	ت سه
$T_{2\frac{1}{3}}$	۰ ۰ ۱ ۱ ۱ ۱ ۱ ۱	ت سه و نیم
T_4	۰ ۰ ۱ ۱ ۱ ۱ ۱ ۱	ت چهار
T_5	۰ ۰ ۱ ۱ ۱ ۱ ۱ ۱	ت پنج
URYSOHN	۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۱ ۱ ۱	اوریسون
SEMIREGULAR	۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۱ ۱ ۱	نیمه منتظم
REGULAR	۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۱ ۱ ۱	منتظم
COMPLETELY REGULAR	۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۱ ۱ ۱	کاملاً منتظم
NORMAL	۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۱ ۱ ۱	ترمال
COMPLETELY NORMAL	۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۱ ۱ ۱	کاملاً ترمال
PERFECTLY NORMAL	۰ ۰ ۰ ۰ ۰ ۱ ۱ ۱	تاماً ترمال
COMPACT	۰ ۱ ۰ ۱ ۰ ۰ ۱	فشرده
σ -COMPACT	۱ ۱ ۱ ۱ ۰ ۱ ۱	σ - فشرده
LINDELÖF	۱ ۱ ۱ ۱ ۰ ۱ ۱	لیندلف
COUNTABLY COMPACT	۱ ۱ ۱ ۰ ۰ ۰ ۱	فشرده شماره
SEQUENTIALLY COMPACT	۰ ۱ ۰ ۱ ۰ ۰ ۱	دبایلیسی فشرده
WEAK COUNTABLY COMPACT	۰ ۱ ۱ ۱ ۰ ۰ ۱	فشرده شمارای ضعیف
PSEUDOCOMPACT	۱ ۱ ۰ ۱ ۰ ۰ ۱	شبیه فشرده
LOCALLY COMPACT	۱ ۱ ۱ ۱ ۱ ۱ ۱	موضعاً فشرده
STRONG LOCALLY COMPACT	۰ ۱ ۱ ۱ ۱ ۱ ۱	موضعاً فشرده قوی
σ -LOCALLY COMPACT	۱ ۱ ۱ ۱ ۰ ۱ ۱	σ - موضعی فشرده
SEPARABLE	۱ ۱ ۱ ۱ ۰ ۱ ۱	تفکیک‌پذیر
SECOND COUNTABLE	۱ ۱ ۱ ۱ ۰ ۱ ۱	شمارای دو
FIRST COUNTABLE	۱ ۱ ۱ ۱ ۱ ۱ ۱	شمارای یکم
COUNTABLE CHAIN CONDITION	۱ ۱ ۱ ۱ ۰ ۱ ۱	شرط زنجیری شمارا
PARACOMPACT	۰ ۱ ۱ ۱ ۱ ۱ ۱	پیازشده

(۱) ردیف ۵ مربوط به متن زیر کتاب است: هرتابع از یک مجموعه X با توبیولوزی گستته، پیوسته است. لذا صادق بودن و یزگی در آن (ارزش ۱) یا بوندون (ارزش ۰) مورد ندارد. کلاً ۱۴ ردیف مشمول این قاعده‌اند و لذا فقط ۱۲۹ مثال در جدول ارزشیابی شده‌اند.

نام فارسی و زیگها	نام انگلیسی و زیگها
فرا فشرده	METACOMPACT
پیرافشرده شمارا	COUNTABLY PARACOMPACT
فرافشرده شمارا	COUNTABLY METACOMPACT
تماماً نرمال	FULLY NORMAL
تماماً ت - چهار	FULLY T_4
همبند	CONNECTED
همبند - راه	PATH CONNECTED
همبند - کمان	ARC CONNECTED
ابر همبند	HYPER CONNECTED
فرا همبند	ULTRA CONNECTED
موضعاً همبند	LOCALLY CONNECTED
موضعاً همبند - راه	LOCALLY PATH CONNECTED
موضعاً همبند - کمان	LOCALLY ARC CONNECTED
همبند دوگانه	BICONNECTED
نقاط پاشیده از هم دارد	HAS DISPERSION POINTS
کلاً ناهمبند - راه	TOTALLY PATH DISCONNECTED
کلاً ناهمبند	TOTALLY DISCONNECTED
کلاً جدا	TOTALLY SEPARATED
فرینه ناهمبند	EXTREMALLY DISCONNECTED
صغر - بعدی	ZERO DIMENSIONAL
پراکنده	SCATTERED
گسسته	DISCRETE
متريکپذير	METRIZABLE
با پایه ۵ موضعاً متناهي	σ -LOCALLY FINITE BASE
کامل از حيث توپولوژي	TOPOLOGICALLY COMPLETE
از رسته دوم	SECOND CATEGORY
شمارا	COUNTABLE
توان کمتر از پيوستار C	CARD LESS THAN C
توان برابر پيوستار C	CARD=C
با توان نامتجاوز از 2^C	CARD NOT EXCEEDING 2^C
قوياً همبند	STRONGLY CONNECTED

a , بینهایت بار نفوذ کند. و گرنه، باید هر نقطه x یک همسایگی U_x داشته باشد بهگونه‌ای که این دنباله را فقط در تعدادی متناهی از دفعات قطع کند. اما از آنجاکه $U_{x_n} \cup \dots \cup U_x = X$, سرانجام پیش روی دنباله در جایی متوقف می‌شود. اما اگر a یک پایه همسایگی شمارا مانند $\{V_i\}_{i \in I}$ داشته باشد، آشکارا می‌توان یک زیر دنباله مانند $\{x_{n_k}\}_{k \in \mathbb{N}}$ چنان انتخاب کرد که $x_{n_k} \in V_1 \cap \dots \cap V_r$ و دیده می‌شود که این زیر دنباله، همگرا به a است. همان چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. \square

پیوست جهت استفاده بیشتر خوانندگان، سایر ویژگیهای مندرج در جدول ص ۱۹۵ مرجع [۱۷] را نیز در صفحه ۱۱۱ آورده‌ایم، ولی از ذکر ارزش‌های ۱ و ۰ مثال‌ها خودداری می‌کنیم، زیرا برای خوانندگان خالی از فایده خواهد بود. - م.

گزاره ۳. برای فضاهای متري، مفاهيم «فسرده» و «فسرده دنباله‌بي» متراffad اند. برهان. فرض کنيم X یک فضاي متري فسرده دنباله‌بي باشد و $\{\lambda_{\lambda \in A}\}$ پوششی باز برای آن، که زير پوشش متناهی ندارد. می‌خواهيم به يك تناقض برسيم. برای هر $X \in x$, يك $\lambda(x)$ چنان انتخاب می‌کنيم که علاوه بر آنکه x عضو $U_{\lambda(x)}$ است، عملاً به معنی زير در آن عميقاً نشانide شده باشد: يك گوی باز بزرگ به مرکز x و مشمول در $U_{\lambda(x)}$ بتوان در نظر گرفت به قسمی که ساعت آن r يكی از دو خصوصیت زير را داشته باشد، يا بزرگ‌تر از ۱ باشد و يا گوی به ساعت $2r$ حول x در هیچ يك از مجموعه‌های عضو اين پوشش قرار نگيرد. روش است که می‌توان چنین (x) ای برگزيرد. اکنون يك دنباله $\{x_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ را به استقراء چنان انتخاب می‌کنيم که

$$x_{n+1} \notin U_{\lambda(x_n)} \cup \dots \cup U_{\lambda(x_1)}$$

ملحوظه می‌شود که فاصله يك عضو دلخواه اين دنباله، x_i ، از هر يك از اعضای تالي آن، يا از ۱ بيشتر است و يا آن قدر بزرگ است که گوی باز به ساعت دو برابر اين فاصله و مرکز x_i ، در هیچ يك از مجموعه‌های عضو پوشش مفروض نمي‌گنجد. فرض کنيم a حد يك زير دنباله اين دنباله باشد و $0 < r < 1$, به قسمی که $\{x_n\}_{n \in (a, a+r]}$ در اين صورت، باید اين زير دنباله سرانجام در $K_{r/5}$ بماند، و اين هم احیاب می‌کند که نقاط دنباله، بیش از آنکه روش ساختن آن اجازه می‌داد، به هم نزدیک شوند و دور هم گرد آیند، و این تناقض است، همان چیزی که می‌خواستیم. \square

*

راجعت به اصل موضوع اول شمارایی به همین بسته می‌کنیم. بینیم در چه مواردی با اصل موضوع دوم سروکار پیدا می‌کنیم؟ در جایی بسیار مهم، در تعریف «خمینه‌ها»^۱، به شکل زیر: خمینه توپولوزیک

n بعدی، یک فضای هاوستورف شمارای دوم موضع‌آ همسانزیرخت با \mathbb{R}^n است. در بسیاری از شاخه‌های ریاضیات، مثل توبولوژی دیفرانسیل، هندسه ریمانی، گروههای لی، رویه‌های ریمان، وغیره، اشیاء مورد مطالعه، خمینه‌های توبولوژیک با ساختارهای اضافی هستند. و باز در برخی زمینه‌ها مثل فضاهای مختلط^۱ ساختارهایی بررسی می‌شوند که به نحوی شبیه خمینه‌ها هستند، و باز هم می‌خواهند که این فضاهای شمارای دوم باشند. (ص ۱۸ مرجع [۱۰] دیده شود). بنابراین، می‌توان گفت که این اصل موضوع دوم یکی از اصلهای موضوع بنیادی در بخش اعظم هندسه جدید و توبولوژی است.

از تعریف تنها خمینه، بلا فاصله دیده نمی‌شود که از این اصل موضوع ما چه انتظاری داریم. اما اهمیت فنی آن را همین الان روشن خواهیم کرد. در واقع، این اصل امکان می‌دهد که برای هر پوشش باز $\{U_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ (وخصوصاً برای هر خانواده از همسایگی‌های باز به شکل $\{U_x\}_{x \in X}$)، یک زیرپوشش شمارا بتوانیم پیدا کیم، و این خود نیز در بسیاری از ساختمانهای استقرایی و برها نهایی که با شناخت موضوعی (مانند همسانزیرختی موضوعی با \mathbb{R}^n !) آغاز می‌شوند مفید است، و امکان می‌دهد از $U_{x_n} \cup \dots \cup U_{x_1}$ به $U_{x_{n+1}} \cup \dots \cup U_x$ برسیم. اما باید دانست که اصل موضوع دوم شمارایی فقط یک ابزار فنی نیست: چنانچه این اصل را کنار می‌گذاشتیم، قضایایی در توبولوژی دیفرانسیل، از قبیل قضیه متريک‌پذیری خمینه‌ها، قضیه نشاندن ويتی^۲، قضیه سارد^۳ وغیره، دیگر مثلث نبودند و اعتبار خود را از دست می‌دادند.

البته، فضاهایی را که در اصل دوم شمارایی صدق نمی‌کنند ولی در سایر موارد شبیه خمینه‌ها هستند، نمی‌توان صرفاً به دلیل فوق کنار گذاشت. کسی چه می‌داند، شاید این گونه فضاهای خیلی جالب باشند! ... اما به نظر نمی‌رسد که چنین باشد، هیچ دلیل قطعی برای مطالعه این گونه «خمینه‌ها» در دست نیست.

در خاتمه این فصل، به موضوع تفکیک‌پذیری اشاره می‌کنم، که گاهی در توبولوژی مطرح می‌شود، و می‌توان آن را یک نوع «اصل موضوع سوم شمارایی» به شمار آورد.

تعریف یک فضای توبولوژیک را تفکیک‌پذیر^۴ گویند هر گاه شامل یک مجموعه چگال شمارا باشد.

این ویژگی، با اصول اول و دوم شمارایی، ماهیتی متفاوت دارد، بدین معنی که زیرمجموعه‌های این ویژگی را به ارت نمی‌برند. به عنوان مثال، مجموعه \mathbb{R}^2 با توبولوژی حاصل از ربع صفحه‌های $(x, y) + \mathbb{R}_+^2$ را در نظر می‌گیریم. این فضای تفکیک‌پذیر است، زیرا مثلاً مجموعه $\{(n, n) | n \in \mathbb{N}\}$ در این فضا

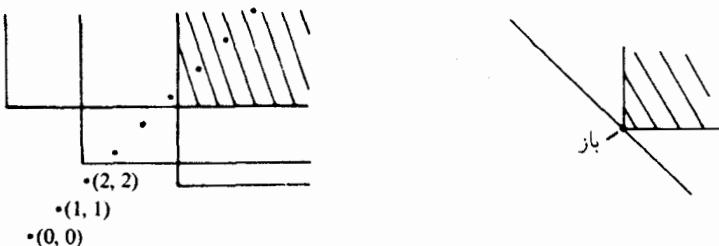
1. complex spaces

2. Whitney embedding theorem

3. Sard theorem

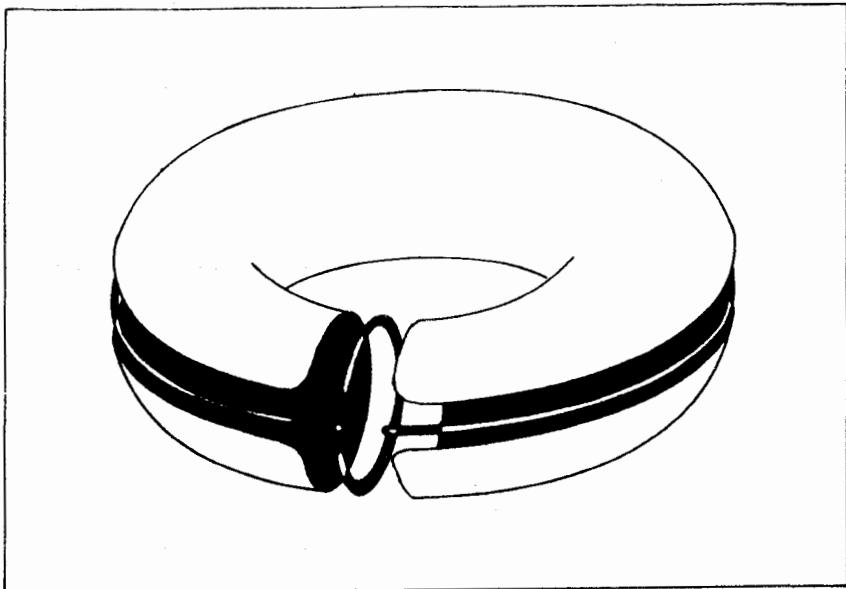
4. separable

چگال است. اما، از سوی دیگر، «قطر فرعی»^۱ $x + y = 0$ یک زیرفضای گسسته و ناشمارا، ولذا تفکیکنابذیر است.



حالا شما خواهید گفت، بفرما، این مثال که یک مثال آسیب‌شناختی است. تصدیق می‌کنم! اما در فضاهای «مناسب»، مثلاً در فضاهای متری، می‌توان از مفهوم تفکیکپذیری صرف نظر کرد، زیرا فضاهای متری تفکیکپذیرند اگر و تنها اگر شمارای دوم باشند. در هر حال، شمارای دوم مستلزم تفکیکپذیری است و برای فضاهای هیلبرت، تعریف فوق معادل با تعریفی است که قبلًا در مورد تفکیکپذیری آورده بودیم: وجود یک پایه هیلبرتی شمارا.

مجتمعهای ضعیف - توپولوژی متناهی - بستار (یا مجتمعهای CW)



۱. مجتمعهای سادکی

بیش از پرداختن به خود مجتمعهای ضعیف - توپولوژی متناهی - بستار، مایلم مطالبی درباره طلایه‌دارهای آنها، یعنی مجتمعهای سادکی^۱ بیارم. زبان توپولوژی نقطه - مجموعه به ما امکان

1. simplicial complexes

می‌دهد تا مسائل متعددی را که در آغاز به نظر ما خیلی پراکنده می‌رسند، به اختصار و هماهنگ با یکدیگر مطرح کنیم و آنها را تحت یک بیان شهودی مشترک ارائه دهیم. اما، راستش را بخواهید، باید بگوییم که، توبولوژی نقطه - مجموعه، در حل بعدی این گونه مسائل، سهم چندانی ندارد. روش‌های حل تا حد زیادی، از توبولوژی جبری گرفته می‌شوند. این، نکته‌ای بود که از قبل خیلی زود به آن پی برده شده بود، و از همان ابتدای کار (یعنی تقریباً از اوایل سده بیست)، یکی از تلاشهای عمدۀ در توبولوژی، بسط دستگاه توبولوژی جبری بود. متون کلاسیک، نظیر کتاب درسی توبولوژی زایفرت - ترلفال^۱ و یا کتاب توبولوژی آلکساندروف - هویف جلد اول^۲، عمدتاً شامل توبولوژی جبری هستند و بخشنده‌ی توبولوژی به توبولوژی «نقطه - مجموعه» و توبولوژی «جبری»، به عنوان شاخه‌هایی از توبولوژی، بعدها، پس از جنگ جهانی دوم، بر اثر افزایش حجم مطالب، صورت پذیرفته است.

در واقع می‌توان گفت که توبولوژی جبری با سادکها شروع می‌شود:

تعییف(سادک). منظور از یک سادک k -بعدی^۳، یا k -سادک^۴ در \mathbb{R}^n ، غلاف محدب^۵
 $1 + k$ نقطه‌بی، (v_0, v_1, \dots, v_k) در وضعیت کلی است.

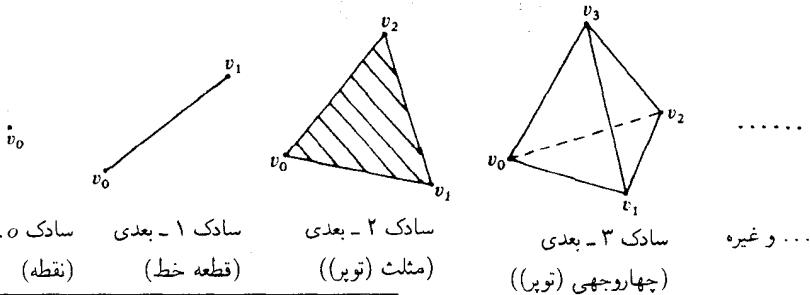
در این تعییف، غلاف محدب نقاط v_0, v_1, \dots, v_k ، مجموعه

$$\left\{ \sum_{i=0}^k \lambda_i v_i \mid \lambda_0 + \dots + \lambda_k = 1, \lambda_i \geq 0 \right\}$$

است و منظور از «وضعیت کلی» آن است که دستگاه

$$(v_1 - v_0, \dots, v_k - v_0)$$

نابسته خطی^۶ است.

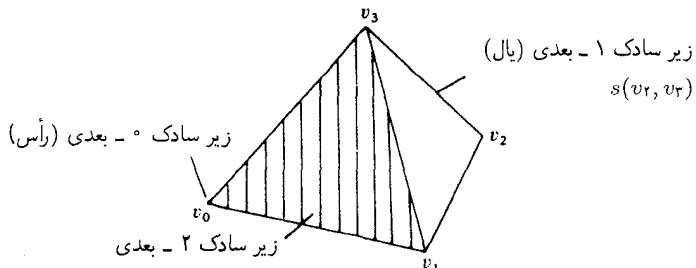


1. Seifert-Threlfall, *Lehrbuch der Topologie* (1934)

2. Alexandroff-Hopf, *Topologie I* (1935) 3. k-dimensional simplex

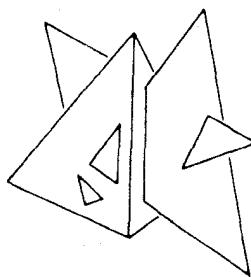
4. k-simplex 5. convex hull 6. linearly independent

نامگذاری. غلاف محدب یک زیرمجموعه از $\{v_0, \dots, v_k\}$ را یک زیرسادک^۱ و یا یک وجه^۲ می‌نامند: $s(v_0, \dots, v_k)$



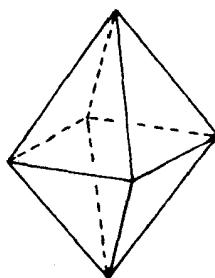
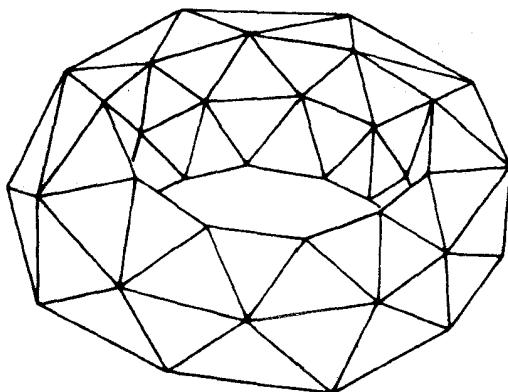
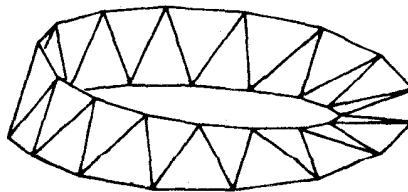
- تعریف (مجتمع سادکی یا چندوجهی). یک مجموعه K از سادکهای \mathbb{R}^n را یک مجتمع سادکی یا یک چندوجهی^۳ گویند هرگاه در سه شرط زیر صدق کند:
- (i) وقتی K شامل یک سادک باشد، شامل همه وجههای آن نیز باشد;
 - (ii) اشتراک دو سادک عضو K یا تهی یا یک وجه مشترک باشد؛
 - (iii) (در حالتی که K نامتناهی است)، K موضعاً متناهی باشد، بدین معنی که هر نقطه \mathbb{R}^n ، یک همسایگی داشته باشد که فقط تعدادی متناهی از سادکهای K را قطع کند.

بنابراین، سادکها نمی‌توانند بی‌قاعده و اتفاقی در هم فرو روند.



بلکه باید به دقت با هم جفت و جور شوند. اینک چند مثال:

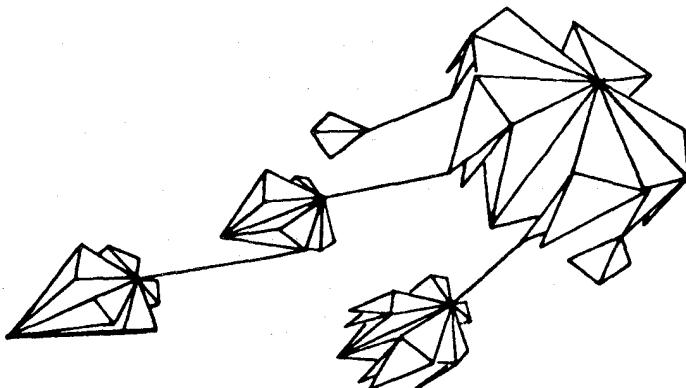
- (۱) رویه هشت وجهی^۴: این چندوجهی از هشت سادک ۲ بعدی (و وجهه آنها) تشکیل شده است. این مجتمع را می‌توان یک «صورت خاص سادکی» از کره دو بعدی دانست.

(۲) یک «چنبره سادکی»^۱ :(۳) یک «نوار سادکی مویوس»^۲ :

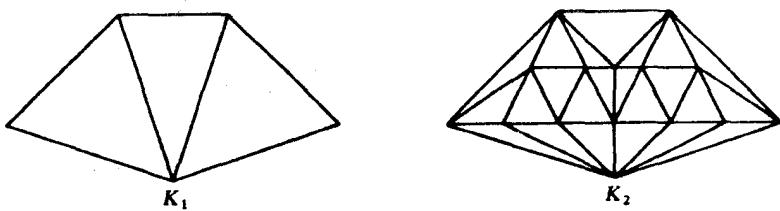
(۴) یک موجود سادکی، که از سه نوع سادک مثالهای قبل نیست، بلکه سادکهای تشکیل دهنده آن می‌توانند به گونه‌ای کلیتر هم‌دیگر را قطع کنند.

1. simplicial torus

2. simplicial Möbius strip



تعریف. زیرفضای \mathbb{R}^n را فضای توپولوژیک زیربنایی مجتمع K می‌نامیم.



$$|K_1| = |K_2| \text{ اما } K_1 \neq K_2$$

هر چند اختلاف بین K و $|K|$ آشکار است، ولی شما به ما حق می‌دهید که در مورد این اختلاف خیلی ملاّنقطی نباشیم که در همه احوال، چه در نمادگذاری و چه در واژه‌ها، روی اختلاف آنها تأکید کنیم؛ از این رو، گاهی، با تسامح، از مجتمع سادکی $K \subset \mathbb{R}^n$ صحبت می‌کنیم (در حالی که $|K|$ موردنظر است)، و لحظه‌ای بعد از سادکهای آن سخن می‌رانیم (که در این حال، منظور K است). البته، موارد فراوانی وجود دارند که تمایز دقیق بین دو مفهوم جنبه اساسی دارد. از جمله، موارد این فصل که از همین گونه‌اند.

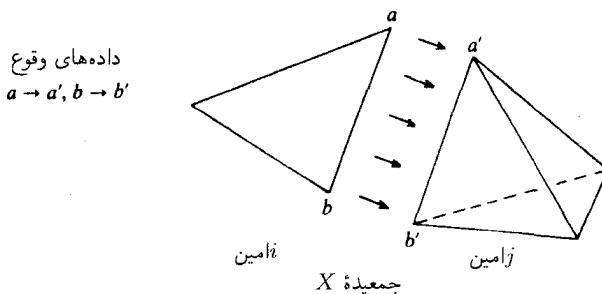
*

همین قدر توضیح برای مفهوم مجتمعهای سادکی کافی است. اما فایده آن چیست؟ از دیدگاه توپولوژی، مجتمعهای سادکی، به عنوان زیرفضاهای \mathbb{R}^n ، فقط رده‌ای از فضاهای توپولوژیک را تشکیل

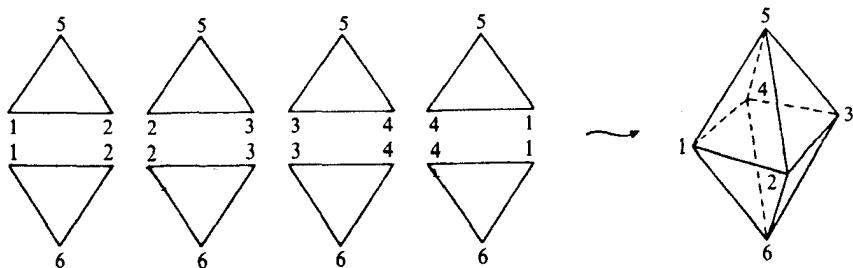
می‌دهند که ظاهرًا حالت بسیار خاصی بیش نیستند. اما یک صفت ویژه در آنها هست: چنانچه در مورد یک مجتمع مفروض، بدانیم که تعداد سادکهای اساسی آن (یعنی آنهایی که وجود سادکهای بزرگتری در آن نیستند)، در هر بعد («اعداد سادکی»^۱) چقدر است، وهم چنین بدانیم در چه رأسها (در نتیجه در چه پهلو^۲ هایی) این سادکها («садکهای وقوع»^۳) مشترک هستند، در این صورت، فضای $|K|$ با تقریب همسانریختی معین می‌شود. بینیم چگونه از این داده‌ها، یک فضای همسانریخت با $|K|$ می‌سازیم؟ برای این کار، بهارای هر بعد، یک سادک استاند، مثل $(e_1, \dots, e_{k+1}) := \Delta_k$ با بردارهای یکه در \mathbb{R}^{k+1} به عنوان رؤوس، در نظر می‌گیریم، سپس حاصل جمعهای نسخه‌های جدا از هم سادکهای استاند، را، به تعدادی که اعداد سادکی تعیین می‌کنند، تشکیل می‌دهیم:

$$X = (\Delta_o + \cdots + \Delta_o) + \cdots + (\Delta_n + \cdots + \Delta_n)$$

و سرانجام، پهلوهای متناظر را با استفاده از داده‌های وقوع، با هم یکی می‌گیریم.

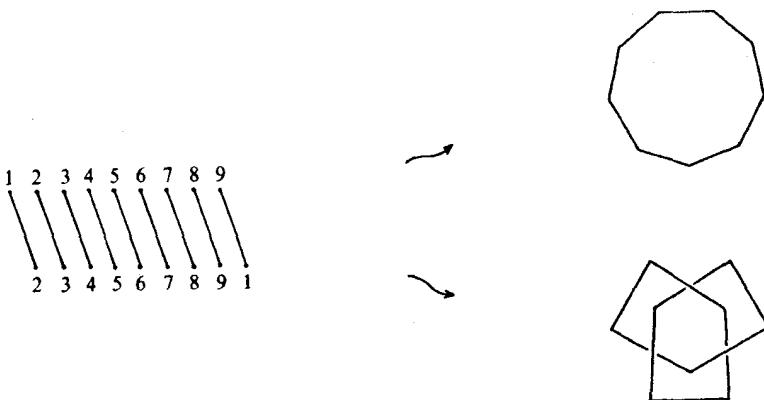


اکنون یک نگاشت دوسویی پیوسته از فضای خارج قسمت $\sim X$ (که فشرده است) به فضای هاوسدورف $|K|$ داریم، که الزاماً یک همسانریختی است. مثال. ساختن یک هشت وجهی از هشت سادک ۲ بعدی:



روشن است که اعداد و وقوعهای سادکی، اطلاعاتی بیشتر از نوع همسانریختی فضای $|K|$ به ما

می‌دهند؛ با تقریب یک همسانریختی که سادکها را به‌طور آفین به سادکها تبدیل می‌کند، فضای $|K|$ را می‌شناسیم. اما بیش از این، هیچ‌چیز به‌ما نمی‌گویند، و همان‌طور که در مثال زیر دیده می‌شود، خصوصاً فقط به‌اتکای اعداد و وقوعهای سادکی، نمی‌توان موقعیت $|K|$ را در فضای حقیقتی «از لحاظ ماهیت»، تثیت کرد:



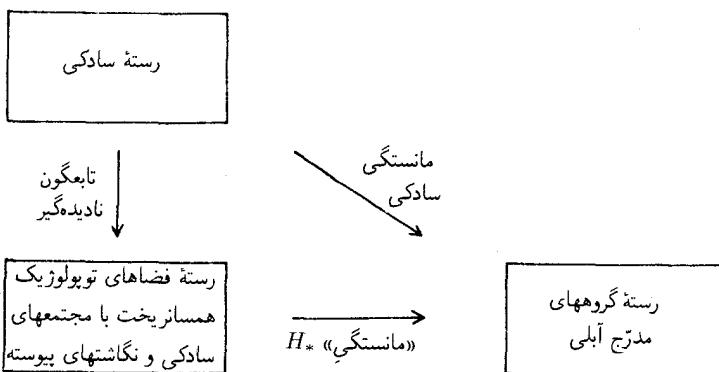
حال به‌مطلوب اصلی خود باز می‌گردیم. اگر به‌جای یک فضای توپولوژیک، یک فضای مجتمع سادکی همسانریخت با آن فضا بگذاریم، اعداد و وقوعهای سادکی این مجتمع، هنوز ناورداهای توپولوژیک برای آن فضا نیستند، اما با اطمینان می‌توانیم بگوییم که همهٔ ناورداهای توپولوژیک را می‌توان به‌کمک این داده‌ها محاسبه کرد. زیرا این داده‌ها برای بازسازی فضای اصلی با تقریب همسانریختی کفایت می‌کنند. همین نکته، می‌توان گفت، نقطهٔ آغاز توپولوژی جبری بوده، و در طول چندین دهه، همهٔ تلاشها در مسیری که این مطلب نشان می‌داده، هدایت شده‌اند. آنچه دست آخر از این تلاشها سر برآورده، به‌زبان امروزی، نخستین تابعگون مهم توپولوژی جبری، یعنی تابعگون مانستگی سادکی^۱ بوده است. از لحاظ ساختمان، این تابعگون، تابعگونی است همودا مانند $(\dots, H_*, H_0, H_1) = (H_*, H_0, \dots)$ از رستهٔ مجتمعهای سادکی و نگاشتهای سادکی^۲ (نگاشتهایی که سادکهای k -بعدی را به‌طور آفین به سادکهای k' -بعدی، $k' \leq k$ ، می‌برند)، یا «رستهٔ سادکی»،^۳ به رستهٔ گروههای مدرج آلبی^۴. عامل تعیین کننده در این میان، قضاایی ناورداهی هستند که ایجاد می‌کنند که H_* معرف تابعگونی باشد (که این نیز با H_* نموده می‌شود) از رستهٔ فضاهای توپولوژیک، همسانریخت با مجتمعهای سادکی و نگاشتهای پیوسته به رستهٔ گروههای مدرج آلبی:

1. simplicial homology

2. simplicial maps

3. simplicial category

4. category of graded abelian groups



باید دانست که، هر چند مانستگی سادکی مدت‌ها پیش از قضایای ناوردایی وجود داشته است، اما نباید گمان کرد که «ناوردایی» عارضه‌ای است که برای «حسن تصادف»، مانستگی سادکی را ابرازی مفید برای توپولوژی ساخته است. روشن است که آفرینندگان مانستگی سادکی، شهودی هندسی برای این موضوع داشته‌اند، و از همان آغاز کار، ناوردایی توپولوژیک را مدنظر داشته‌اند.

آری، در آغاز چنین بوده است. امروزه، تابعگونهای بیشتری افزوده شده‌اند و حتی خود مانستگی نیز پیشرفت بیشتری نموده است و با عبارات دقیق‌تری نیز بیان می‌شود. («محاسبه مانستگی به کمک زنجیرهای سادکی مانند محاسبه انتگرال‌های $\int_a^b f(x)dx$ به کمک تقریب زدن مجموعه‌های ریمانی است»)، نقل از ص ۱۱۹، کتاب درسهایی در توپولوژی جبری، تأثیف آ.دولد، چاپ ۱۹۷۲، مرجع [۵]). اما ساختن یک فضا با بلوکهای ساختمانی ساده، امروزه هم مانند گذشته، بسیار مفید است، با این تفاوت که معمولاً، به جای استفاده از مجتمعهای سادکی، امروزه از مجتمعهای ضعیف - توپولوژی متناهی - بستار استفاده می‌کنند، که خود آنها نیز یک نوع «سل دوم چند وجهیها» تلقی می‌شوند و بسیار انعطاف‌پذیر و عملیترند. این موضوع که مجتمعهای ضعیف - توپولوژی متناهی - بستار چه هستند، و ویژگیهای اساسی آنها چیست، و از چه نظر بر مجتمعهای سادکی مزیت دارند، و به چه دلیل فقط پس از مجتمعهای سادکی توانسته‌اند ابداع شوند، موضوعی است که در بخش‌های آتی به آنها خواهیم پرداخت.

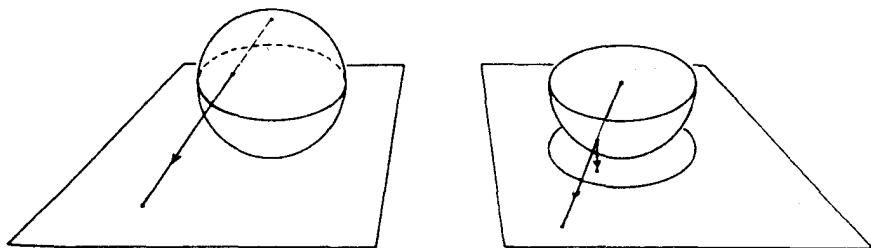
۲. تجزیه‌های حجره‌بی

یادآوری می‌کنیم که افزار^۱ یک مجموعه X مجموعه‌ای است از زیرمجموعه‌های ناتهی X ، دو به دو جدا از هم، که اجتماع‌شان برابر تمامی X است. بنابراین، هر عضو X دریکی و تنها دریکی از چنین زیرمجموعه‌ها قرار دارد. یک فضای توپولوژیک را یک n -حجره^۲ نامیم هرگاه با \mathbb{R}^n همسان‌ریخت

باشد. یک تجزیه‌حجره‌بی^۱ برای فضای توپولوژیک X ، یک افزار X است به زیرفضاهایی که هر کدام یک حجره هستند.

یک فضای با یک تجزیه‌حجره‌بی (X, \mathcal{E}) را یک مجتمع CW یا مجتمع ضعیف - توپولوژی متناهی - بستار می‌نامیم هرگاه در اصول موضوعه‌ای چند صدق کند. این اصول را در بند آتی رسمآ نام خواهم برد. اما اول بگذارید با حجره‌ها و تجزیه‌های حجره‌بی آشنا شویم.

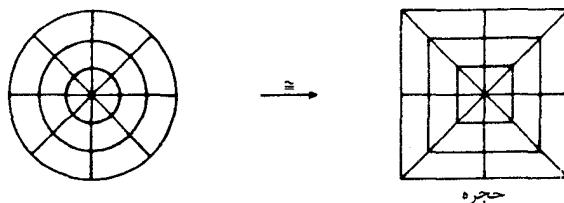
از آنجاکه \mathbb{R}^n فقط یک نقطه دارد، ۰ - حجره‌ها دقیقاً فضاهای یک نقطه‌بی هستند. گوی باز D^n و کره سوده^۲ $S^n \setminus pt$ (کره منهای یک نقطه)، همان‌طور که همه می‌دانیم، همسانزیختن با \mathbb{R}^n و در نتیجه n - حجره هستند و (همسانزیختن $S^n \setminus pt \xrightarrow{\cong} \mathbb{R}^n$ از راه تصویرگرجنگاشتی^۳ برقرار می‌شود، و همسانزیختهای $D^n \xrightarrow{\cong} S^n \setminus pt \xrightarrow{\cong} \mathbb{R}^n$ از راه تصویر مرکزی و قائم).



به‌کمک یکتابع پیوسته مثبت $r : S^{n-1} \rightarrow \mathbb{R}$ به عنوان «عامل کشش»، یک همسانزیختن از \mathbb{R}^n بر روی خودش حاصل می‌شود که ضابطه‌های آن ۰ و n و

$$x \mapsto r \left(\frac{x}{\|x\|} \right) \cdot x$$

هستند. به‌ویژه، این همسانزیختن، چنان‌که در شکل دیده می‌شود، D^n را بروی یک n - حجره می‌برد:



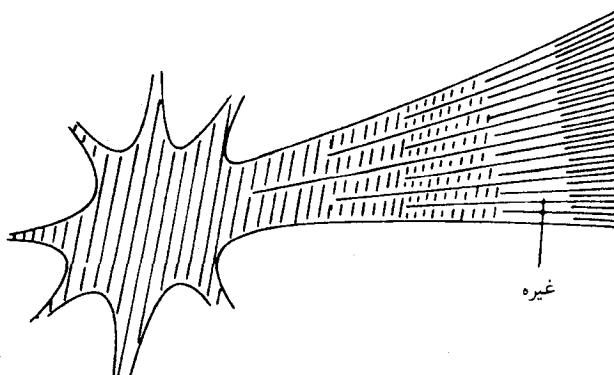
این شیوه، شیوه ساده‌ای است که حجره‌های فراوانی برای ما فراهم می‌سازد. در واقع، حتی می‌توان گفت که هر زیرمجموعه باز‌ستاره‌بی شکل در \mathbb{R}^n ، یک n - حجره است؛ بهترین راه برای مشاهده این امر، آن است که شارش^۴ یک میدان برداری شعاعی مناسب را در نظر بگیریم.

1. cell decomposition

2. punctured sphere

3. stereographic projection

4. flow



این یادآوری فقط یک یادآوری حاشیه‌یی بود، و در حال حاضر نبایستی توجه شمارا به چنین چیزهای شگفت‌انگیزی معطوف کنم، زیرا هر چند یک حجره همواره یک حجره است، اما نحوه قرار گرفتن حجره این مثال در \mathbb{R}^2 ، قطعاً نمونه نوعی نحوه خاص و مطلوب قرار گرفتن حجره‌ها در مجتمعهای CW نیست.

مهمنتاز همه، این پرسش است که آیا یک n -حجره می‌تواند در عین حال یک m -حجره، به ازای $n \neq m$ باشد؟ باید فوراً بگوییم که جواب منفی است. برای $\mathbb{R}^n \not\cong \mathbb{R}^m, n \neq m$. این مطلب را نخست ل. ا. ا. براوئر^۱ در ۱۹۱۱ ثابت کرد، و برهان آن ساده نیست. فقط دو حالت آن بدیهی هستند: \mathbb{R}^0 و \mathbb{R}^1 با هیچ یک از فضاهای با بعد بیشتر \mathbb{R}^n همسانزیخت نیستند (\mathbb{R}^1 یگانه فضای \mathbb{R}^n است که می‌تواند با برداشتن یک نقطه تنها ناهمبند شود). با وجود این، اگر مجاز باشیم اندکی توبولوزی جبری به کار ببریم، اثبات قضیه براوئر ساده می‌شود: اگر $\mathbb{R}^n \cong \mathbb{R}^m$

به کار ببریم، اثبات قضیه براوئر ساده می‌شود: اگر $\mathbb{R}^n \cong \mathbb{R}^m$ آنگاه

$$\mathbb{R}^n \setminus o \cong \mathbb{R}^m \setminus o$$

از این رو

$$S^{n-1} \cong \mathbb{R}^n \setminus o \cong \mathbb{R}^m \setminus o \cong S^{m-1}$$

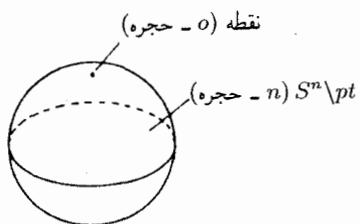
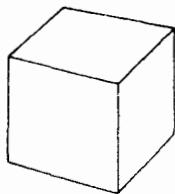
و بنابر ناوردایی مانسته جایی مانستگی، خواهیم داشت

$$H_{n-1}(S^{n-1}) \cong H_{n-1}(S^{m-1})$$

اما می‌دانیم $\mathbb{Z} \cong H_k(S^i)$ برای $o < k < i$ ، و $o = k$ برای $H_k(S^i) = 0$. لذا $o = m \neq k > o$ برای $H_k(S^i)$ است، زیرا در همان چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. و انگه‌ی، این برهان واقعاً یک برهان «درست» است، زیرا در

استخراج ابزارهای مانستگی، هیچگاه از قضیه براوئر استفاده نشده است. لذا، می‌توانیم از بعدی که حجره صحبت کنیم.

آنچه که راجع به حجره‌ها به عنوان موجوداتی منفرد گفتیم، کافی است. اکنون به جستجوی مثالهای از تجزیه حجره‌ی می‌پردازیم. هر مجتمع سادکی K ، به گونه‌ای متعارف، معرف یک تجزیه حجره‌ی $|K|$ به شرح زیر است: اجتماع کلیه وجهه سرمه s یک سادک s را مرز آن می‌نمند و با نماد ∂s نشان می‌دهند ∂s را «سادک باز» وابسته به s می‌نمند. سادکهای باز، حجره هستند و اجتماع کلیه سادکهای باز یک مجتمع سادکی K ، یک تجزیه حجره‌ی برای $|K|$ درست می‌کنند. دو مثال دیگر در شکل‌های زیر دیده می‌شود:



X روبه مکعب است، که به طور متعارف به هشت

حجره ۰ - بعدی، دوازده حجره ۱ - بعدی، و شش

حجره ۲ - بعدی تجزیه شده است.

$X = S^n$ ، که به دو

حجره تجزیه شده است

مثالهای فوق مثالهای خیلی خوش‌رفتارند. چنانچه اصول موضوعه مانع نبودند، می‌توانستیم یک فضای را با انتخاب، مثلاً حجره‌هایی دو به دو جدا از هم واقع در آن، (مثلاً در «ستاره» صفحه پیش) تجزیه کنیم، و بقیه نقاط هم به عنوان ۰ - حجره‌های این تجزیه، تعریف می‌شدند. اما با تجزیه‌هایی از این قبیل هیچ‌گونه کار معقولی را نمی‌توان شروع کرد، و به همین دلیل اکنون به «اصول موضوعه مجتمعهای CW یا مجتمعهای ضعیف - توپولوژی متناهی - بستار» باز می‌گردیم.

۳. مفهوم مجتمع ضعیف - توپولوژی متناهی - بستار

تعریف (مجتمع ضعیف - توپولوژی متناهی - بستار). یک زوج (X, \mathcal{C}) متشکل از یک فضای هاوسدورف X و یک تجزیه حجره‌ی \mathcal{C} از X ، یک مجتمع ضعیف - توپولوژی متناهی - بستار^۱ (یا مجتمع CW) نامیده می‌شود هرگاه در سه اصل موضوع زیر صدق کند:

اصل موضوع ۱ («نگاشتهای مشخصه»^۲). برای هر n -حجره $e \in \mathcal{C}$ ، یک نگاشت پیوسته $\Phi_e : D^n \rightarrow X$ وجود دارد که گوی باز D^n را به طور همسانی خیت روی حجره e ، و S^{n-1} را بتوی

اجتماع حجره‌های با بعد حداقل برابر $1 - n$ می‌نگارد.

اصل موضوع ۲ («متناهی بستار»^۱). بستار هر حجره $\mathcal{E} \in \mathcal{C}$, یعنی \bar{e} , فقط تعدادی متناهی از سایر حجره‌ها را قطع می‌کند.

اصل موضوع ۳ («توپولوژی ضعیف»^۲). یک زیر مجموعه $X \subset A$ بسته است، اگر و تنها اگر، برای هر $e \in \mathcal{E} \cap \bar{e}$ بسته باشد.

این مفهوم در ۱۹۴۹ توسط ج. ه. ک. وايتهاورد آورده شد و نام CW از اصول ۲ و ۳ اخذ شده است، که C حرف اول «closure finiteness» و W حرف اول «weak topology» است.

این دو اصل، شرایطی را تعیین می‌کنند که تحت آنها بینهایت حجره می‌توانند در مجتمع باشند (در مورد تجزیه‌هایی با تعداد متناهی حجره، این دو اصل خود به خود همواره صدق می‌کنند).

برای سادگی بیان، از این به بعد به جای اصطلاح «ضعیف - توپولوژی، متناهی - بستار»، نماد اختصاری «ضُشتِب» را به کار می‌بریم.

تعریف. اگر X فضایی تجزیه شده به حجره‌ها باشد، X^n معرف اجتماع حجره‌هایی است با بعد نایشتر از n که آن را n -کالبد^۳ X می‌نامند.

اصل ۱ (در مورد وجود نگاشتهای مشخصه) تقریباً می‌گوید که باید n -حجره‌ها (چسبیده) به $(1 - n)$ -کالبد تلقی شوند. بعداً، در بخش ۵، این حکم را دقیق‌تر بیان خواهیم کرد. پیش از این که مثالهایی برای روشن ساختن سه اصل فوق بیاورم، مایلم دو نتیجه بلافصل اصل ۱ را، که باید بی‌درنگ پس از تعریف در شهود شما راجع به مجتمعهای ضُشتِب جای بگیرد ذکر کنم. به عنوان نمونه، هر مجتمع ضُشتِب ناتهی، باید دست‌کم یک ۰-حجره داشته باشد، زیرا اگر $0 < n$ کوچک‌ترین بعد یک حجره باشد، آنگاه $S^{n-1} \neq \emptyset$ نمی‌تواند در \emptyset گرفته شود. همچنین بلافصله نتیجه می‌شود که هر مجتمع ضُشتِب متناهی، فشرده است، زیرا اجتماع متناهی از زیر فضاهای فشرده (D^n, Φ_e) ، $e \in \mathcal{E}$ ، است. حتی واقعاً درست است که بگوییم بستار هر حجره، فشرده است. دقیقت را بگوییم:

گزاره. اگر یک تجزیه حجره‌یی یک فضای هاووسدورف X در اصل موضوع ۱ صدق کند، آنگاه برای هر n -حجره e ، داریم $(\bar{e}, \Phi_e) = D^n$ و به عبارتی، بستار \bar{e} فشرده است و «مرز حجره‌یی» آن $(1 - n)$ -کالبد قرار دارد.

برهان. در حالت کلی، برای نگاشتهای پیوسته داریم $f(\bar{B}) \subset \overline{f(B)}$. بنابراین،

1. closure finiteness 2. weak topology

3. John Henry Constantine Whitehead

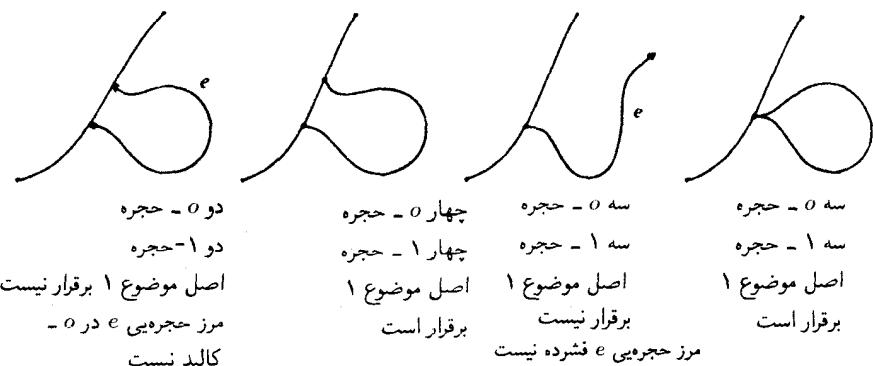
4. n -skeleton

چون یک زیر فضای فشرده از یک فضای هاوسدورف است، $\overline{\Phi_e(D^n)} \supset \Phi_e(\bar{D}^n) \supset e$ باشد، لذا برابر \bar{e} خواهد بود، زیرا بین e و \bar{e} قرار دارد. همان چیزی که می خواستیم ثابت کنیم. \square

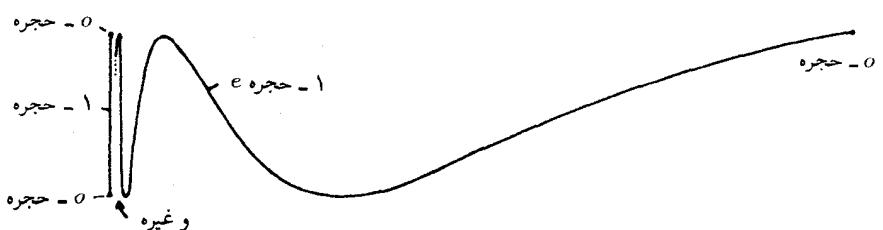
اکنون، با توجه به اصول موضوعه، نگاهی به چند مثال از تجزیه حجره‌بی فضاهای هاوسدورف می‌اندازیم:

نخست برخی از تجزیه‌های متناهی که اصول موضوعه ۲ و ۳ خود به خود در آنها برقرارند.

مثال ۱.

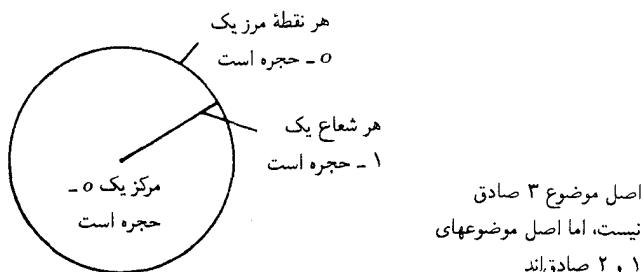


مثال ۲. در تجزیه شکل زیر به سه حجره ۰ - بعدی و دو حجره ۱ - بعدی، اصل ۱ صادق نیست، زیرا مرز حجره‌بی e در ۰ - کالبد نیست. اتفاقاً، این مثال را نمی‌توان با تجزیه دیگری «تثبیت کرد»؛ این فضا تجربه‌پذیر پشمی نیست.

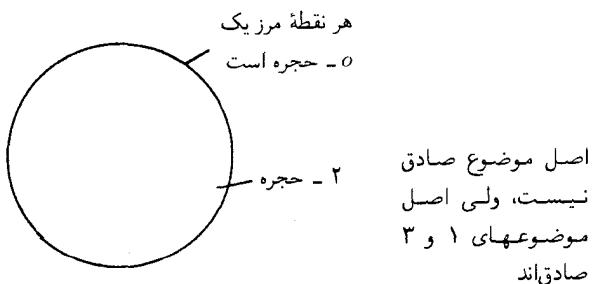


مثال ۳. تجزیه مکعب وکره که در آخر بند پیش ملاحظه شد، تجزیه‌های ضمیمی هستند. اکنون دو مثال می‌آوریم که نشان می‌دهند اصلهای ۲ و ۳ مستقل از یکدیگرند.

مثال ۴. هر نقطه مرز یک ۰ - حجره است، مرکز یک ۰ - حجره است، و هر شعاع یک ۱ - حجره است. اصل ۳ صادق نیست اما اصول ۱ و ۲ صادق‌اند.



مثال ۵. هر نقطه دایره مرز یک ۰ - حجره، و قرص بازیک ۲ - حجره است، اصل ۲ صادق نیست، اما اصول ۱ و ۳ صادق‌اند.



مثال ۶. تجزیه یک مجتمع سادکی به سادکهای باز، یک تجزیه ضشتب است.

۴. زیر مجتمعها

تعريف و لم (زیر مجتمعها). فرض کنیم (X, \mathcal{E}) یک مجتمع ضشتب، $\mathcal{E} \subset \mathcal{C}$ مجموعه‌ای از حجره‌های آن و $X' = \bigcup_{e \in \mathcal{E}} e$ اجتماع آنها باشد. در این صورت، (X', \mathcal{E}') را یک

زیر مجتمع^۱ (X, \mathcal{E}) می‌نامیم هرگاه یکی از سه شرط هم ارز زیر برقرار باشد:

(الف) (X', \mathcal{E}') نیز یک مجتمع ضشتب باشد؛

(ب) X' در X بسته باشد؛

(پ) برای هر $e \in \mathcal{E}'$, $e \subset X'$, $e \in \mathcal{E}$ بسته باشد؛

برهان هم ارزی این سه شرط. (پ) \Rightarrow (ب) پیش پالفاده است.

(ب) \Rightarrow (پ). باید نشان دهیم که برای هر $e \in \mathcal{E}'$, $e \cap X' = \bar{e} \cap X'$ بسته است. از آنجاکه X بستار متناهی است، داریم $(e'_1 \cup \dots \cup e'_r) \cap X' = \bar{e} \cap (e'_1 \cup \dots \cup e'_r)$ که بنابر (پ)، مساوی است با $(\bar{e}_1 \cup \dots \cup \bar{e}_r) \cap X'$

و درنتیجه بسته است. همان چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم.

(الف) \Rightarrow (الف). هر نگاشت مشخصه Φ نسبت به (X', \mathcal{E}') به ازای $e \in \mathcal{E}'$ ، نسبت به (X, \mathcal{E})

1. subcomplex

نیز نگاشت مشخصه خواهد بود، لذا نذکر پیش از گزاره بخش ۳ ایجاد می‌کند (D^n, Φ_e ، یعنی بستاره در X ، که البته منظور ما در (پ) است)، در زیر فضای X' نیز بستار e باشد، و در نتیجه در همین زیر فضا قرار خواهد داشت، چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم.

(الف) \Rightarrow (ب و پ). بنابر (پ)، به ازای $e' \in \mathcal{E}'$ هر نگاشت مشخصه نسبت به X ، نسبت به X' نیز نگاشت مشخصه است. از طرف دیگر، X' آشکارا متناهی - بستار است. لذا (X', \mathcal{E}') در اصول موضوعة ۱ و ۲ صدق می‌کند. هنوز باید نشان دهیم که اگر $X' \subset X$ ، و به ازای هر $e \in \mathcal{E}$ در $A \cap \bar{e}$ ، $e \in \mathcal{E}'$ در $A' \cap \bar{e}'$ بسته باشد، آنگاه A در X' بسته است. اما (ب) ایجاد می‌کند که «بسته بودن در X' با «بسته بودن در X' » یکی باشد. پس، فقط کافی است ثابت کنیم که $A \cap \bar{e} \in \mathcal{E}' \setminus \mathcal{E}$ برای $e \in \mathcal{E}' \setminus \mathcal{E}$ نیز بسته است. بنابر تناهی بستار X ، داریم $A \cap \bar{e} = A \cap (e'_1 \cup e'_2 \cup \dots \cup e'_r)$ ، که می‌توان e'_i ها را در \mathcal{E}' گرفت، زیرا حجره‌های عضو $\mathcal{E}' \setminus \mathcal{E}$ نمی‌توانند در اشتراک با $A \subset X'$ سهیم باشند. پس، به دست می‌آوریم:

$$A \cap \bar{e} = A \cap (e'_1 \cup e'_2 \cup \dots \cup e'_r) \cap \bar{e}$$

اما، بنابر فرض $(\bar{e}'_1 \cup \dots \cup \bar{e}'_r) \cap \bar{e}$ بسته است، و در نتیجه $A \cap \bar{e}$ نیز بسته است. همان چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. \square

به جاست بگوییم که هر آنچه در مورد زیر مجتمعها لازم داریم بدانیم، بلا فاصله از این لم، که به حافظه سپردن آن آسان است نتیجه می‌شود. ذیلأً به عنوان نمونه، تعدادی از این نتایج را می‌آوریم:

چند نتیجه

- (۱) اشتراکهای دلخواه زیر مجتمعها (با استفاده از (ب)) و اجتماعهای دلخواه آنها (با استفاده از (پ)), زیر مجتمع هستند.
- (۲) کالبدیها زیر مجتمع‌اند (با استفاده از (پ)) و گزاره بخش ۳.
- (۳) هر اجتماع n -حجره‌ها در \mathcal{E} ، با X^{n-1} تشکیل یک زیر مجتمع می‌دهند (به همان دلیل که در (۲) گفته شد).
- (۴) هر حجره در یک زیر مجتمع متناهی قرار دارد (با استقراء روی بعد حجره: با استفاده از تناهی بستار و گزاره بخش ۳).

یک نتیجه پنجم نیز هست که آن را جداگانه به صورت فرع در ذیل می‌آوریم زیرا به توجه بیشتری نیازمند است:

فرع. هر زیر مجتمعه فشرده یک مجتمع ضشمتب، در یک زیر مجتمع متناهی قرار دارد. به ویژه،

یک مجتمع ضئیب فشرده است اگر و تنها اگر متناهی باشد.

برهان. با استفاده از نتیجه‌های (۱) و (۲) کافی است ثابت کنیم که زیرمجموعه فشرده $X \subset A$ فقط تعدادی متناهی از حجره‌ها را قطع می‌کند. برای این کار در هر حجره‌ای که A را قطع می‌کند، یک نقطه انتخاب می‌کنیم، و مجموعه این نقاط P نامیده ثابت می‌کنیم که P بسته است. زیرا از تناهی بستار لازم می‌آید که $P \cap \bar{C}$ متناهی باشد و مادر یک فضای هاوسودورف باشیم. اما این استدلال برای هر زیرمجموعه P نیز درست است! پس P دارای توبولوژی گرسنه است، اما به عنوان زیرمجموعه‌ای بسته از یک فضای فشرده A ، باید خودش نیز فشرده، و در نتیجه متناهی باشد. چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. \square

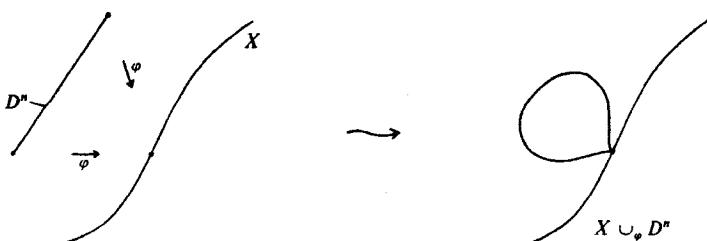
۵. حجره چسبانی

در آنچه گذشت، از مجتمعهای ضئیب به عنوان اشیاء موجودی که باید خواص آنها را بررسی کنیم، سخن راندیم، اکنون می‌خواهیم مهمترین روش ساختن مجتمعهای ضئیب را نشان دهیم. تجسم آن، با توجه به آنکه این روش اساساً همان حجره چسبانی است که قبلاً در فصل ۳، بخش ۷، مثال ۱، مورد بحث قراردادیم، آسان است. این روش نه تنها از جنبه عملی، بلکه از لحاظ بنیادی هم حائز اهمیت است، زیرا هر مجتمع ضئیب، با تقریب همسانزیختیهایی که حافظ حجره‌اند، به همین شیوه نمایش داده می‌شود، ولذا بدین طریق، به یک نوع درک کلی از مجتمعهای ضئیب ممکن دست می‌یابیم. برهان رانمی آورم، اما برهان آن مشکل نیست و به هیچ نکته‌ای که در این کتاب با آن سروکار نداشته باشیم بستگی ندارد (رجوع کنید به فصل ۳ بخش‌های ۱ تا ۳ و ۷).

اگر X یک مجتمع ضئیب باشد و $D^n \rightarrow X^{n-1} : \varphi$ یک نگاشت پیوسته به $(n-1)$ -کالبد مجتمع، آنگاه $D^n \cup X$ نیز، به گونه‌ای متعارف، یک مجتمع ضئیب با یک حجره اضافی است. نگاشت معارف:

$$D^n \subset X + D^n \rightarrow X \cup_{\varphi} D^n$$

یک نگاشت مشخصه است. مرز حجره‌یی حجره جدید، $X^{n-1} \subset X^{n-1} \varphi$ است. باید به خاطر سپرد که این مرز حجره‌یی الزاماً نگاره همسانزیخت کرده نیست، بلکه فقط یک نگاره پیوسته است.

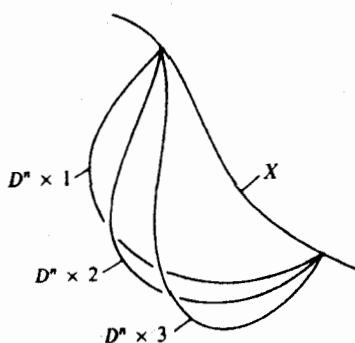


به همین قیاس، می‌توان همه n -حجره‌های یک خانواده از n -حجره‌ها را به طور همزمان چسبانید: گیریم $\{\varphi_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ خانواده‌ای از نگاشتهای پیوسته $S^{n-1} \rightarrow X^{n-1}$: φ_λ باشد و همه آنها را با هم در یک نگاشت پیوسته تنهای

$$\varphi: S^{n-1} \times \Lambda \rightarrow X^{n-1}$$

$$(v, \lambda) \mapsto \varphi_\lambda(v)$$

گردهم بنهیم که در اینجا توبولوزی Λ را گسته‌گرفته‌ایم. در این صورت $(D^n \times \Lambda) \cup_{\varphi} (D^n \times \Lambda)$ نیز به طریق متعارف، یک مجتمع ضتب خواهد بود، که از X با «چسباندن یک خانواده از n -حجره‌ها» ساخته شده است. باید توجه کرد که به هیچ وجه لازم نیست که مرز حجره‌های جدید جدا از هم باشند:



اکنون می‌توانیم هر مجتمع ضتب را با چسبانیدن بی در بی خانواده‌هایی از حجره‌ها، به دست آوریم: برای این کار، از کالبد مرتبه ۰ یعنی X^0 شروع می‌کنیم. این فضای فقط یک فضای گسته است و اگر بخواهیم می‌توانیم چنین فکر کنیم که از چسبانیدن یک خانواده از ۰-حجره‌ها به فضای \mathcal{E}^n ، حاصل شده است. ببینیم چگونه X^n را از X^{n-1} به دست می‌آوریم؟ فرض کنیم Φ_e در نظر می‌گیریم و مجموعه n -حجره‌ها باشد. به ازای هر n -حجره e ، یک نگاشت مشخصه Φ_e در نظر می‌گیریم که $\Phi_e|S^{n-1} = \varphi_e: S^{n-1} \rightarrow \mathcal{E}^n$. حال اگر از $\varphi_e(e \in \mathcal{E}^n)$ به عنوان خانواده نگاشتهای چسبانده استفاده کنیم، پس از چسباندن، به یک مجتمع ضتب $X^n \times \mathcal{E}^n$ در $(D^n \times \mathcal{E}^n) \cup_{\varphi} (D^n \times \mathcal{E}^n)$ می‌رسیم، که به طور متعارف یک همسان‌یختی حافظ حجره بتوی X^n است.

بدین ترتیب، همه کالبدها را با استقراء به دست می‌آوریم، و به ویژه خود X را اگر X نامتناهی - بعد باشد (یعنی هیچ حجره‌ای بالاتر از بعد معین نداشته باشد). از طرف دیگر، اگر X نامتناهی - بعد باشد آنرا از کالبدهای

$$X^\circ \subset X^1 \subset \dots$$

به صورت اجتماع $X_{n=0}^{\infty}$ ، مجهز به «توپولوژی ضعیف»، که با اصل موضوع ۳ تشریح شد، به دست می‌آوریم:

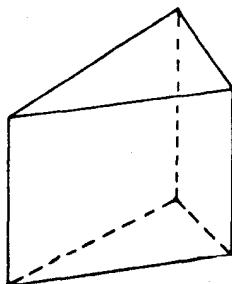
۶. چرا مجتمعهای \mathcal{C} -شنب انعطاف‌پذیرند؟

اکنون به ذکر دیدگاههایی می‌پردازیم که به موجب آنها، مجتمعهای \mathcal{C} -شنب، «خوشفتارتر» یا «مناسیتر» از مجتمعهای سادکی هستند. بیاییم با حاصلضربهای دکارتی شروع کیم. روشن است که حاصلضرب دو حجره، یک حجره دیگر است و چنانچه (X, \mathcal{E}) و (Y, \mathcal{F}) تجزیه‌های حجره‌یی به ترتیب برای X و Y باشند، آنگاه $\{e \times e' \mid e \in \mathcal{E}, e' \in \mathcal{F}\}$ یک تجزیه حجره‌یی برای $X \times Y$ خواهد بود، و به آسانی ثابت می‌شود که حکم زیر در مورد چنین تجزیه‌هایی صادق است:

نکته. اگر X و Y مجتمعهای \mathcal{C} -شنب متناهی باشند، $X \times Y$ نیز یک مجتمع \mathcal{C} -شنب است.

توجه. (ابات مطلب زیر را در اینجا نمی‌آوریم، ولی می‌توانید مثلاً به کتاب دلول^۱ مرجع [۵] ص ۹۹ مراجعه کنید). در مورد مجتمعهای نامتناهی - بعد، اتفاقاً ممکن است $Y \times X$ توپولوژی ضعیف نداشته باشد (اما اصول موضوعه ۱ و ۲ همواره صادق باشند). ولی تحت فرضهای اضافی خیلی ساده جزیبی، مثلاً هنگامی که یکی از سازه‌های حاصلضرب موضع‌پوشیده است، $X \times Y$ باز یک مجتمع \mathcal{C} -شنب باشد.

لیکن، حاصلضرب دو سادک مثبت - بعد، دیگر یک سادک نیست:



به طوری که اگر بخواهیم حاصلضرب دو مجتمع سادکی را به یک مجتمع سادکی تبدیل کنیم، مجبوریم هر یک از سادکهای حاصلضرب را باز هم به اجزایی تقسیم کنیم.

*

در فصل ۳ بخش ۶، مثالهای متعددی از «فروریزی» یک زیر فضای یک نقطه را بررسی کردیم. دقیقاً در توبولوژی جبری است که این عمل غالباً ظاهر می‌شود.^۱ در مورد مجتمعهای ضشب، حکم زیر به سادگی اثبات می‌شود.

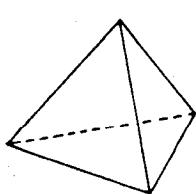
نکته. اگر X یک مجتمع ضشب و $A \subset X$ یک زیر مجتمع باشد، آنگاه تجزیه حجره‌یی X/A به A -حجره‌های $X \setminus A$ نیز یک تجزیه ضشب است. به بیان ساده‌تر: X/A به طریق متعارف یک مجتمع ضشب است (مرجع: دولد [۵]، ص ۹۸).

بر عکس، در مورد مجتمعهای سادکی، چنین عمل خارج قسمت متعارفی وجود ندارد. خارج قسمت یک مجتمع سادکی X بر یک زیر مجتمع A ، X/A ، را معمولاً نمی‌توان به یک مجتمع سادکی بدل کرد. مگر آنکه تقسیم به اجزاء مجدد و یک «نشاندن» تازه، احیاناً در یک فضای اقلیدسی با بعد خیلی بیشتر، صورت گیرد. باز هم به عنوان یک مثال ساده، فکر کنید که خارج قسمت یک سادک منفرد بر مرزش، با کره همسانزیریخت است.

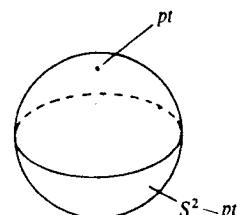
به همین قیاس، هیچ «садک‌چسبانی» متناظر با حجره‌چسبانی در مجتمعهای ضشب وجود ندارد. پیش از این نیز، هنگامی که دو سادک ۱ - بعدی را از طریق مرزهایشان به هم می‌چسباندیم، مجبور بودیم کارهایی انجام دهیم و انتخابهایی به عمل آوریم تا مجتمعی سادکی همسانزیریخت با آنچه به دست می‌آمد (در این مثال S^1) به دست آوریم.

*

برای تجزیه ضشب یک فضای X ، معمولاً حجره‌هایی خیلی کمtro «طبیعتر» مورد نیازند، تا آنچه که برای یک مجتمع سادکی همسانزیریخت با X لازم است. برای سهولت، به چند فضای ساده توجه می‌کنیم: مثال ۱. کره S^1 به عنوان یک مجتمع ضشب و یک مجتمع سادکی:



S^2 به عنوان مجتمع سادکی؛ دست کم ۱۴ سادک

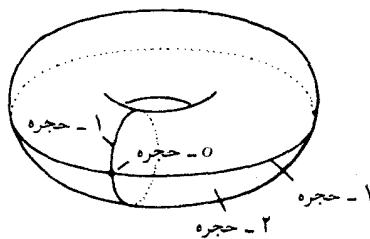


S^2 به صورت مجتمع ضشب: با دو حجره عمل می‌کند

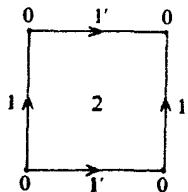
مثال ۲. چنیره $S^1 \times S^1$. از آنجاکه S^1 می‌تواند تجزیه ضشب به دو حجره باشد، می‌توانیم

۱. بیش از سایر شاخه‌های توبولوژی.-م.

$S^1 \times S^1$ را به چهار حجره تجزیه کنیم:



و یا آنکه آن را به شکل فضای خارج قسمت مطرح سازیم:



بر عکس، چنانچه بخواهیم یک مجتمع سادکی همسازیخت با یک چنبره بسازیم، به تعدادی سادک نیاز داریم. همان طور که استادگی هیرش^۱، تصادفاً ضمن نوشیدن یک فنجان چای، حدس شتابزده مرا تصحیح کرد، تعداد درست آن ۴۲ است.

مثال ۳. فضای تصویری n بعدی را به یک طریق کاملاً طبیعی می‌توان در تجزیهٔ چشمبه به $1 + n$

حجره تجزیه نمود:

$$\mathbb{RP}^n = e_0 \cup \dots \cup e_n,$$

$$\mathbb{CP}^n = e_0 \cup e_1 \cup \dots \cup e_{2n},$$

که حجره‌ها فضاهای آفین

$$\mathbb{P}^n = \mathbb{P}^0 \cup (\mathbb{P}^1 \setminus \mathbb{P}^0) \cup \dots \cup (\mathbb{P}^n \setminus \mathbb{P}^{n-1})$$

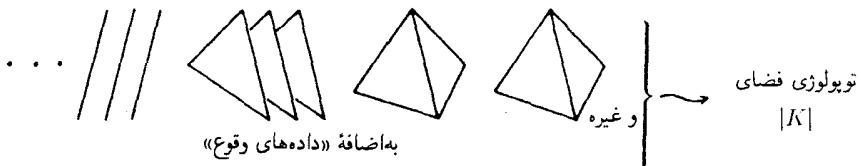
هستند. تجزیه سادکی به صورت طبیعی و ساده برای آن وجود ندارد.

۷. آری، اما...؟

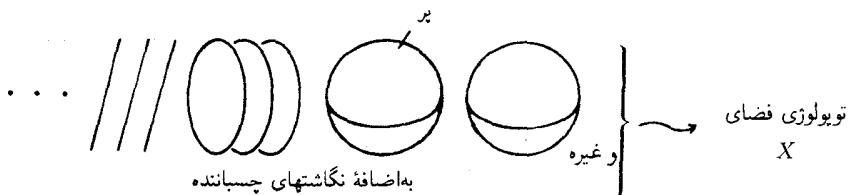
همه این ساختمانها زیبا و قشنگ هستند، اما مجتمعهای سادکی برای آن ساخته نشده‌اند که خود هدف باشند، بل برای آن که کاری انجام دهند: اشیاء هندسی را به صورت جیری نشان دهند، تابعگون مانستگی و ناوردهای توبولوژیک مربوط به آنها را حساب کنند، و... حال بیینیم تجزیه‌های چشمبه

می‌کنند و آن طور که شاید و باید، ساده هستند؟ این سؤالی است کاملاً بجا.
مقایسه کنیم و ببینیم هنگامی که در هر دو حالت فضایی را از بلوکهای ساختمانی می‌سازیم، چه کاری
انجام می‌دهیم.

در مجتمعهای سادکی:

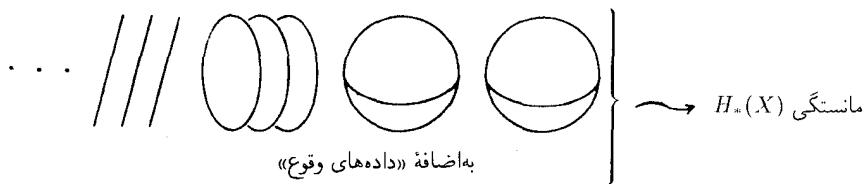


در مجتمعهای نسبی:



بلافاصله می‌بینیم که اختلاف فاحشی در کاربرد احتمالی این دو مفهوم وجود دارد: در حالی که برای مجتمعهای سادکی داده‌های وقوع اشیایی هستند جبری، و در ترتیبی یک نوع «نمایش جبری» مقدماتی برای $[K]$ به دست می‌دهند، نگاشتهای چسباننده فقط نگاشتهایی هستند پیوسته به شکل $X^{n-1} \rightarrow S^{n-1}$: یعنی روش ایجاد هندسی پیچیده‌ای هستند، و خود نیاز به نمایش جبری دارند. بنابراین، بلافاصله دیده نمی‌شود که از جایگزینی حجره‌ها و نگاشتهای چسباننده برای یک فضای چه منظوری داریم. و همین خود دلیل بر این است که چرا، حتی اگر فرض کنیم که مجتمعهای ضریب و مجتمعهای سادکی تقریباً همزمان ابداع شده‌اند، مجتمعهای سادکی می‌بایستی بر مجتمعهای ضریب ترجیح داده شوند.

حال به مشکلترین قسمت موضوع می‌پردازیم: بررسی مجتمعهای سادکی منجر به بسط نظریه مانستگی می‌شود، و نظریه مانستگی نیز خود در نمایش جبری نگاشتهای چسباننده می‌تواند به کار رود. ویرگیهای مانستگی نگاشتهای چسباننده (که بر سبیل اشاره می‌گوییم و رد می‌شوم، و گرنه پرداختن به جزئیات مانستگی رشته‌ای است که سر دراز دارد)، می‌توانند به کمک برخی «اعداد وقوع»^۱ بیان شوند. این اعداد، همه اطلاعات راجع به نگاشتهای چسباننده را در برندارند و به علاوه به ما امکان نمی‌دهند که توپولوژی این مجتمع را به تمام و کمال بازسازی کنیم. اما برای تعیین مانستگی این مجتمع کافیست می‌کنند،



ونکته مهم این است که این روش از روش محاسبه مستقیم مانستگی سادگی، فوق العاده کاراتر و سریعتر است.

در این مورد، بحث راکافی می‌شمریم و اکنون بدون اثبات و توضیح اضافی، نتیجه‌ای را که می‌توان خیلی ساده به حافظه سپرد، بیان می‌کنیم: مشخصه اویلر یک مجتمع ضتب متناهی برابر است با حاصل جمع متتاوب تعداد حجره‌ها در هر بعد. مثلاً در مواردی که تاکنون نام بردایم، داریم:

$$\chi(S^n) = 1 + (-1)^n$$

$$\chi(S^1 \times S^1) = 1 - 2 + 1 = 0$$

$$\chi(\mathbb{RP}^n) = \frac{1}{2}(1 + (-1)^n)$$

$$\chi(\mathbb{CP}^n) = n + 1$$

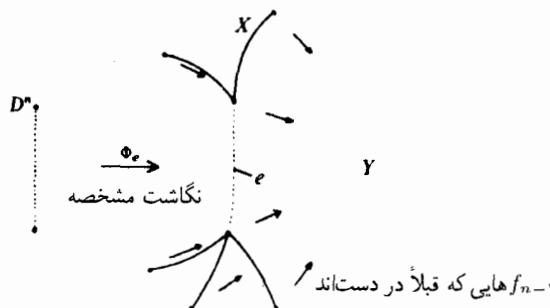
در خاتمه، اجازه دهید اهمیت مجتمعهای ضتب را در زمینه‌های دیگر نیز خاطرنشان سازم: به عنوان مثال، غالباً یک مسئله هندسی به پیدا کردن یک نگاشت پیوسته $X \rightarrow Y$ با ویژگی‌ای مشخص بدل می‌شود و غالباً، یک تجزیه ضتب X چیزی است که برای روشن کردن مطالب در ذهن لازم است. زیرا، با چنین تجزیه‌ای، سعی خواهد شد که نگاشت مطلوب را از راه استقراء روی کالبد بنا کنیم. نخستین نگاشت $Y \rightarrow X^\circ$: f_n غالباً بدون دردرس به دست می‌آید، و اگر قبلاً f_{n-1} را داشته باشیم

$$f_{n-1} : X^{n-1} \rightarrow Y$$

از روی آن یک نگاشت پیوسته

$$f_{n-1} \circ \Phi_e | S^{n-1} : S^{n-1} \rightarrow Y$$

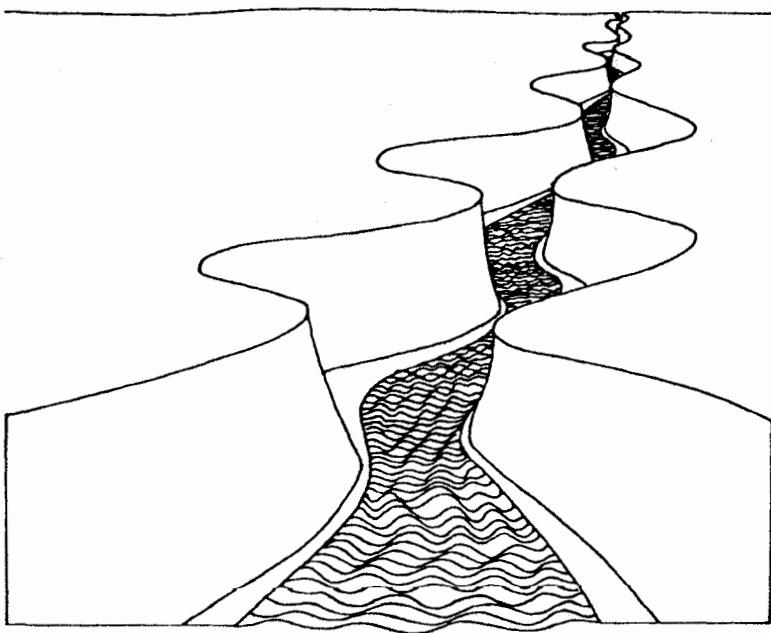
را برای هر n -حجره e خواهیم داشت:



واز اصول موضوعه مجتمعهای ضتب، به سادگی نتیجه می‌شود که f_{n-1} را می‌توان به یک نگاشت پیوسته $f_n : X^n \rightarrow Y$ توسعی داد، اگر و تنها اگر هر یک از نگاشتهای $\Phi_e | S^{n-1} \circ \alpha_e := f_{n-1}$ را بتوان به یک نگاشت پیوسته $D^n \rightarrow Y$ توسعی داد. معنی این هم آن است که عضو (Y) $[\alpha_e] \in \pi_{n-1}$ باشد صفر باشد، که این هم قطعاً صادق است هنگامی که این گروه مانسته جایی گروه بیمایه باشد ... و قس علیهذا.

«فرضهای ساده کننده» کار ریاضیدانان را آسانتر می‌کنند، اما در چه موقعی باید این فرضها را پیش کشید؟ در توبولوژی جبری، غالباً باید توافقهایی صورت گیرد: فضاهای باید به قدر کافی خاص باشند تا مجال دهنده برخی روشها کارگر افتد و بعضی قضایای کاربرد یابند، اما در عین حال باید به قدر کافی کلی باشند تا مثالها و کاربردهای مهمی را دربر گیرند. مورد توجه قرار دادن مجتمعهای ضتب (یا فضاهای مانسته جایی هم ارز با آنها)، غالباً تواافق خوبی از این قبیل است، و این هم خود دلیل دیگری برای آگاهی یافتن از مفهوم مجتمعهای ضتب است.

ساختن توابع پیوسته روی فضاهای توپولوژیک



۱. لم اوریسون

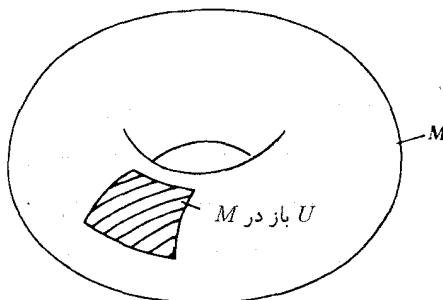
وقتی می‌خواهیم توابعی را با ویژگیهای مخصوصی روی فضای \mathbb{R}^n یا یکی از زیرفضاهای آن بسازیم، آنالیز ریاضی گروه گسترده‌ای این کار را در دسترس ما قرار می‌دهد. نخستین چیزهایی که

به ذهن ما خطور می‌کنند، شاید چند جمله‌یابها و توابع گویا باشند، و تنها با همینها می‌توان خیلی از توابع دیگر را هم ساخت. پس از اینها، نوبت به «توابع مقدماتی»، نظری توابع نمایی، لگاریتم، توابع مثلثاتی می‌رسد. سپس سریهای توانی، و به طور کلیتر، دنباله‌های همگرای یکنواخت از توابع پیوسته‌یی که قبلاً در دسترس بودند، پیش کشیده می‌شوند. همچنین می‌توان با خیال راحت گفت که توابعی با ویژگیهای مطلوب را ممکن است به عنوان جوابهای معادلات دیفرانسیل، و با به همین قیاس به عنوان دیگر، به دست آورد.

استفاده از همه این امکانات روی خمینه‌ها اندکی مشکل‌تر به نظر می‌رسد، اما رابطه بین خمینه‌ها و آنالیز چنان نزدیک است که هنوز هم می‌توان اساساً از همان امکانات وسیع برای ساختن توابع پیوسته روی خمینه‌ها بهره‌گرفت. زیرا از یک سومی توان بسیاری از روش‌های آنالیز (مثل معادلات دیفرانسیل) را به خمینه‌های دیفرانسیل‌پذیر نیز منتقل نمود؛ از سوی دیگر، می‌توان خمینه‌ها را در \mathbb{R}^N نیز نشانید:

$$(M^n \cong M' \subset \mathbb{R}^N),$$

و در آنجا با آنها به عنوان زیرمجموعه‌هایی از \mathbb{R}^N کار کرد. بالاخره، شق سومی نیز هست، که غالباً عملیات از همه است: به کمک نقشه‌ها رابطه مستقیمی بین این خمینه و \mathbb{R}^N برقرار می‌کنیم.



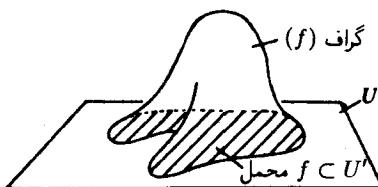
↓ همسان‌ریختی
(به ترتیب، هموار ریختی)



و سپس می‌توانیم هر تابع پیوسته f روی U' را به تابع پیوسته‌ای روی U (بالا بریم).

$$\begin{array}{ccc} U & & \\ \cong \downarrow h & \searrow f \circ h^{-1} & \\ U' & \xrightarrow{f} & \mathbb{R} \end{array}$$

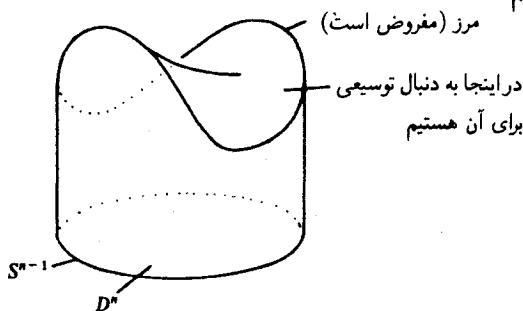
مسلم است که یک تابع روی U یک تابع روی تمام M نیست، اما مثلاً چنانچه محمل^۱ تابع f (یعنی بستار $\overline{\{x|f(x) \neq 0\}}$)، که قرار است بالا برده شود، فشرده باشد،



آنگاه تابع مرکب $f \circ h$ را می‌توان به سادگی به یک تابع پیوسته F ، با صفرگرفتن مقدار آن در خارج از U ، روی تمام M توسعی داد:

$$F(p) = \begin{cases} f \circ h(p) & p \in U \\ 0 & \text{اگر نه،} \end{cases}$$

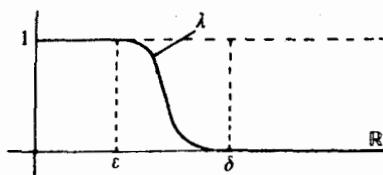
توابعی از این قبیل نقش عمده‌ای ایفا می‌کنند، خواه به این دلیل که خود هدف مطلوب را برآورند، و یا وسیله‌ای کمکی برای حصول آن باشند («افرازهای واحد»، بخش ۴). مجتمعهای چشمتب نیز ارتباطی مشابه، البته نه چندان نزدیک، با آنالیز دارند. در این مورد، با استقراء روی کالبدها و رعایت ویژگی‌های مطلوب، با مسئله توسعی یک تابع موجود روی S^{n-1} به همه قرص D^n ، مواجه می‌شویم.



و بالآخره به فضاهای متریک‌زیر، که ساختارشان به طور قابل ملاحظه‌ای ناچیزتر است، اشاره می‌کنیم: اما حتی در اینجا، هنگام نیاز به یک تابع واقع بر X ، باز می‌توانیم از یک متريک

$$d : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$$

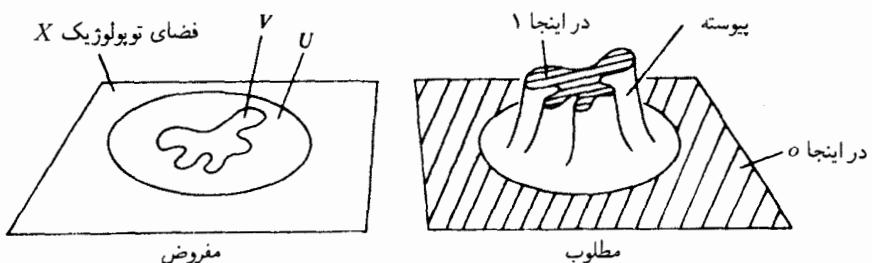
بهره بگیریم. به عنوان مثال، فرض کنید مسئله‌ما پیدا کردن یک تابع پیوسته $f : X \rightarrow [0, 1]$ برای یک همسایگی مفروض نقطه $p \in X$ باشد که در خارج این همسایگی متعدد با 0 است و در داخل یک همسایگی کوچکتر، متعدد با 1 . در این صورت، یک $\delta < \epsilon < 0$ بس کوچک انتخاب می‌کنیم، یک تابع کمکی $\lambda : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ مشابه شکل زیر



در نظر می‌گیریم و قرار می‌دهیم $f(x) := \lambda(d(x, p))$. این مقدمه را از آن جهت آوردم که شما اطمینان حاصل کنید که مسئله ساختن تابع پیوسته بر فضاهای توپولوژیک عمومی، واقعاً یک مسئله است. تصور کنید که مجموعه‌های مفروضی چون $V \subset U \subset X$ دارید و می‌خواهید تابعی مانند

$$f : X \rightarrow [0, 1]$$

بیابید که روی V متعدد با 1 و در خارج U متعدد با 0 باشد.



در کجا می‌خواهیم دنبال چنین تابع پیوسته‌گذار از یک به صفر بگردیم، اگر فضای توپولوژیک X نه

رابطه قابل شناسایی با اعداد حقیقی داشته باشد – نه نقشه‌هایی، نه حجره‌هایی و نه متريکی؟ بنابراین، مسئله اين است:

مسئله اساسی درباره ساختن توابع بر فضاهای توپولوژیک (مسئله لم اوریسون^۱). فرض کنیم A و B دو زیرمجموعه بسته و جدا از هم در یک فضای توپولوژیک X باشند. یک تابع پیوسته $f : X \rightarrow [0, 1]$ را که $f|B \equiv 0, f|A \equiv 1$ باشد، باید بیاید که

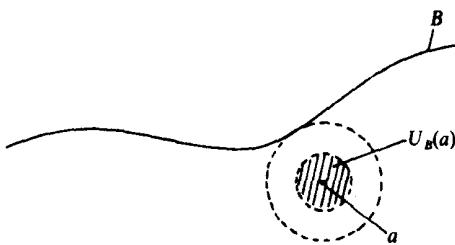
باید توجه داشت که برای هر تابع پیوسته $\mathbb{R} \rightarrow X$ که مجموعه‌های $(1, f^{-1}(0))$ و $(0, f^{-1}(1))$ در هر حال مجموعه‌های بسته‌اند، به طوری که مسئله فوق برای A و B دلخواه، قابل حل است اگر و تنها اگر برای \bar{A} و \bar{B} قابل حل باشد. بهمین دلیل، باید فقط حالتی را که A و B بسته‌اند در نظر بگیریم.

یک شرط لازم برای وجود جواب مسئله را می‌توان بی‌درنگ چنین بیان کرد: باید A و B را بتوان با همسایگیهای بازی از هم جدا کرد، زیرا در صورت وجود یک چنین تابع f ، مجموعه‌های $(1, f^{-1}(0))$ و $(0, f^{-1}(1))$ ، به عنوان مثال، همسایگیهای باز جدا از همی برای A و B خواهند بود. (در اینجا در مطالب آتی، عبارت متداول «همسایگی باز» U برای یک زیرمجموعه $X \subset A$ را به کار می‌بریم، که مراد از آن یک مجموعه باز U شامل A است).

وجود همسایگیهای باز جدا اگر برای A و B کافی نیست، اتا قضیة زیر را داریم، که می‌توان گفت قضیة اساسی برای ساختن توابع بر فضاهای توپولوژیک است:

لم اوریسون. فرض کنیم برای فضای توپولوژیک X هر زوج از مجموعه‌های بسته جدا از هم را بتوان با همسایگیهای باز جدا از همی از یکدیگر جدا کرد: در این صورت، برای هر زوج از مجموعه‌های بسته جدا از هم، یک تابع پیوسته $f : X \rightarrow [0, 1]$ وجود دارد که بر یکی از دو مجموعه مقدار ۰ می‌گیرد و بر مجموعه دیگر مقدار ۱.

برهان در بخش ۲ خواهد آمد. اما، پیش از پرداختن به آن، نگاهی به برخی از رده‌های فضاهای توپولوژیک باشیم ویزگی جداگری، می‌اندازیم. نخست ملاحظه می‌کنیم که همه فضاهای متري بالبداهه در این شرط صدق می‌کنند: فرض کنیم (X, d) یک فضای متري باشد. چنانچه B یک مجموعه بسته ناتهی باشد، هر نقطه $a \notin B$ همواره «فاصله» مثبتی از B دارد، یعنی $0 > \inf_{x \in B} d(a, x)$. زیرا یک گوی کاملی به مرکز a باید وجود داشته باشد که خارج B است. گوی باز به مرکز a و شعاعی برابر نصف فاصله از B را با $U_B(a)$ نمایش می‌دهیم.



حال چنانچه A و B دو مجموعه بسته جدا از هم باشند، با قراردادن

$$U := \bigcup_{a \in A} U_B(a) \text{ و } V := \bigcup_{b \in B} U_A(b)$$

می‌توان همسایگی‌های باز جداگری برای آنها بدست آورد.

در مجتمعهای ضمتب نیز همواره می‌توان مجموعه‌های بسته را با همسایگی‌های باز از یکدیگر جدا کرد: با استفاده از استقرار روش کالبد، موضوع را برمی‌گردانیم به مسائلهای در D^n که به سادگی قابل حل است.
برای سومین مثال، بهگزاره زیر توجه می‌کنیم.

گزاره. در هر فضای فشرده هاوسدورف، دو مجموعه بسته جدا از هم را می‌توان با همسایگی‌های باز از یکدیگر جدا کرد.

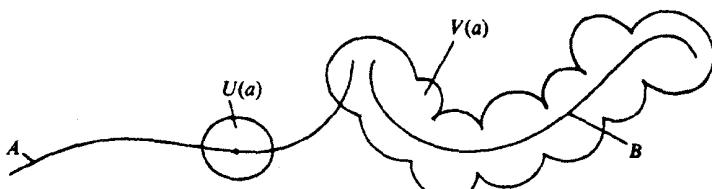
برهان. هر دو نقطه $a \in A$ و $b \in B$ را می‌توان، با استفاده هاوسدورف بودن فضا، به وسیله همسایگی‌های باز $U(a, b)$ و $V(a, b)$ از یکدیگر جدا کرد. برای a ثابت، نقاط $b_1, \dots, b_r \in B$ را چنان می‌یابیم که $B \subset V(a, b_1) \cup \dots \cup V(a, b_r)$ ، و این هم ممکن است زیرا B زیرفضای بسته‌ای است از یک فضای فشرده، و در نتیجه فشرده است. پس

$$U(a) := U(a, b_1) \cap \dots \cap U(a, b_r)$$

و

$$V(a) := V(a, b_1) \cup \dots \cup V(a, b_r)$$

همسایگی‌های جداگری برای a و B به دست می‌دهند:



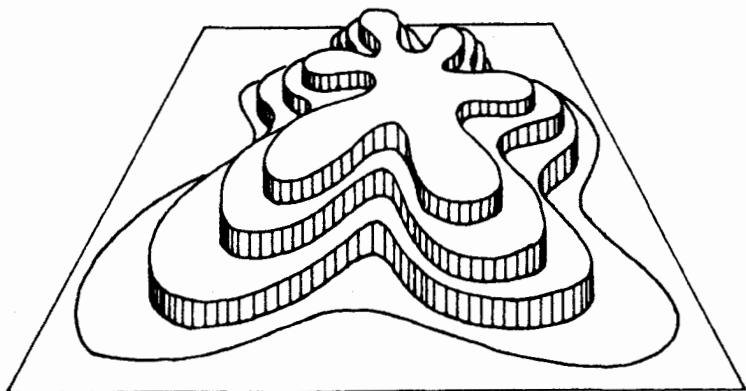
و به طریق مشابه، $V := V(a_1) \cap \dots \cap V(a_s)$ و $U := U(a_1) \cup \dots \cup U(a_s)$ مجموعه‌های A و B را جدا می‌کنند. \square

بنابراین، لم اوریسون در مورد فضاهای فشرده هاووسدورف نیز قابل اعمال است، و اما درباره این فضاهای نمی‌توان گفت که «از ابتدای امر» یا «بنابر تعریف» به اعداد حقیقی مربوط بوده‌اند. پس باید تصدیق کنید که لم اوریسون واقعاً قضیه در خور توجهی است.

اما شاید پس از مطالعه برهان، بخواهید در این عقیده تجدیدنظر کنید. اثبات کاملاً ساده است و ممکن است این احساس را در شما پدید آورد که «خود من هم می‌توانستم همین طور فکر کنم». اما، نمی‌دانم آیا این اندکی خود فریبی نخواهد بود؟ پس، پیش از خواندن برهان، سعی کنید توان خود را بیازمایید...

۲. برهان لم اوریسون

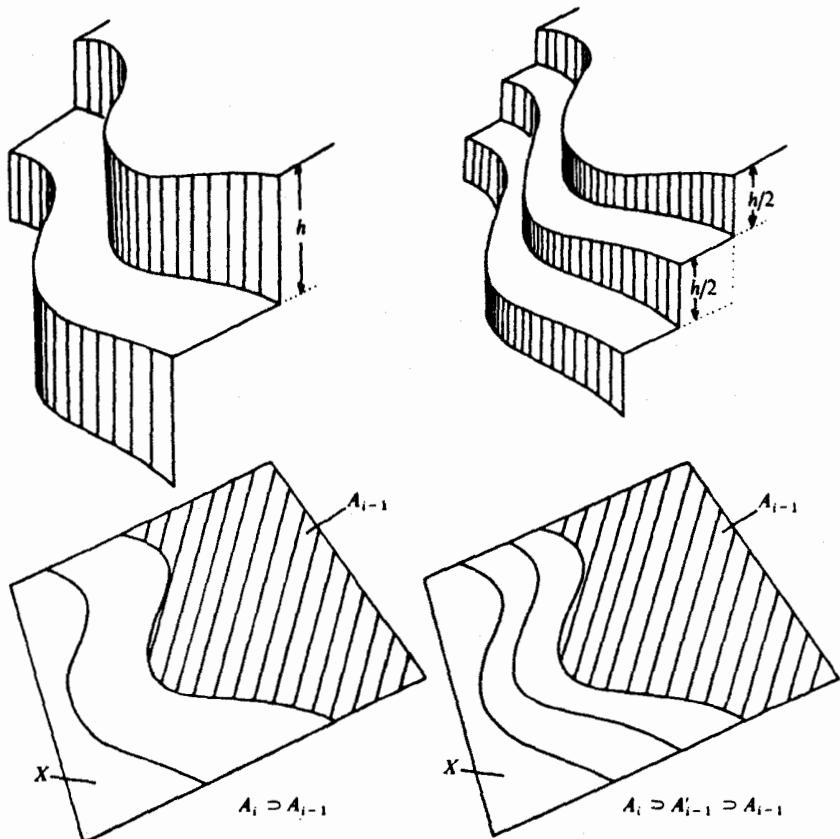
فکر اصلی برهان، پیدا کردن تابع مطلوب به عنوان حد تابع پله‌یی است که تدریجاً از A به B تنزل می‌کنند، و در عین حال باریکتر و ریزتر می‌شوند:



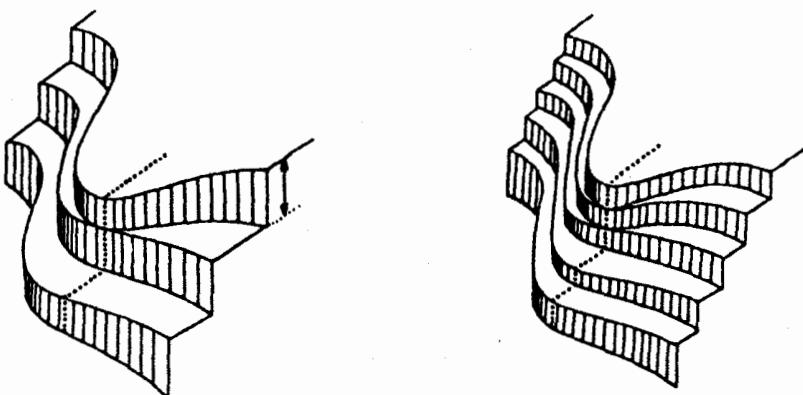
قبول چنین تابع پله‌یی، مانند قبول کردن زنجیری است از مجموعه‌های «مابين» A و $B \setminus X$:

$$A = A_0 \subset A_1 \subset \dots \subset A_n \subset X \setminus B$$

سپس تابع پله‌یی «منتاظر» آن را چنین تعریف می‌کنیم که بر A_0 برابر است با 1 ، بر A_1 / A_0 برابر است با $\frac{1}{n} - 1$ ، و بر A_2 / A_1 برابر است با $\frac{1}{n} - 1 - \dots$ و خارج از A_n ، و به ویژه بر B ، برابر است با 0 . البته، یک چنین تابعی پیوسته نیست. برای آنکه جهش‌های آن را به تدریج کوچکتر و کوچکتر کنیم، به قسمی که در حدّ به یک تابع پیوسته برسیم، به این شکل عمل می‌کنیم که هر پله را با «لوحه‌هایی» اضافی چنان پر می‌کنیم که هر بار ارتفاع جهشها نصف شود:



فکر اصلی همین است. اما، اگر بخواهیم این شیوه کار موفقیت آمیز باشد، باید اطمینان یابیم که مرز A_{i-1} هیچ گاه با مرز A_i برخورد نمی‌کند. زیرا در نقطه‌ای که این مرزها به هم برخوردند، مقدار جهش اجباراً بیش از «مقدار ظاهری» h خواهد بود، و مهتمراز همه، بهر تعداد که لوحة جدید اضافه کنیم، این مقدار جهش مرتباً از h بزرگتر می‌شود:



لذا باید تضمین کنیم که بستار $A_{i-1} \subset \bar{A}_i$ همواره در درون A_i می‌ماند، یعنی همواره $\bar{A}_{i-1} \subset \bar{A}_i$. در شروع استقراء، زنجیر مجموعه‌های ما فقط شامل دو مجموعه است، $A := A_0 \subset A_1 := X \setminus B$ و بدیهی است که این شرط برقرار است. حفظ و رعایت شرط فوق در حین تعریف استقراءی این رشته، دقیقاً همان جایی است که اصل موضوع جداسازی وارد برهان می‌شود:

نکته. اگر X چنان باشد که هر دو زیرمجموعه بسته جدا از هم را بتوان با همسایگی‌های بازی از یکدیگر جدا کرد، آنگاه برای هر دو زیرمجموعه M و N با شرط $\bar{M} \subset N$ ، یک مجموعه سوم L «مابین» آنها هست به قسمی که $\bar{L} \subset \bar{M} \subset \bar{N}$ ؛ برای این کار، کافی است که M و N را با همسایگی‌های بازی U و V جدا کنیم و قرار دهیم $L := U \cap V$.

*

پس فکر اصلی برهان این است. استفاده از $A_{i-1} \subset \bar{A}_i$ ، اقدام احتیاطی آشکاری است. آیا لازم است اقدامهای احتیاطی دیگری صورت گیرد؟ اگر چنین بود، مسلماً هنگام تلاش برای ارائه فکر اصلی بالا، اشاره‌ای به آن می‌کردیم - اما درواقع، مانع دیگری بر سر راه نیست و بی‌آنکه نیاز به ترفندی باشد، می‌توان برهان را بدون دردرس ادامه داد. بگذارید کاملاً قانع شویم:

برهان لم اوریsson. فرض کنیم A و B زیرمجموعه‌های بسته جدا از همی در X باشند. یک زنجیر صعودی چون $(A_0, \dots, A_r) = \mathfrak{A}$ از زیرمجموعه‌های X به‌شکل

$$A = A_0 \subset A_1 \subset \dots \subset A_r \subset X \setminus B$$

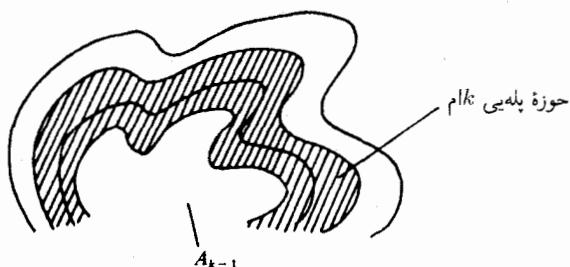
را پذیرفتی^۱ گوییم هرگاه بازی هر، $\bar{A}_{i-1} \subset \bar{A}_i$. تابع $[0, 1] \rightarrow X$ را که مقدار ثابت ۱ را روی A اختیار می‌کند، و مقدار ثابت 0 را روی $A_k \setminus A_{k-1}$ ، و مقدار ثابت r را خارج از A_r ، تابع پله‌یی یکنواخت^۲ وابسته به زنجیر \mathfrak{A} می‌نامیم. مجموعه‌های باز $\bar{A}_{k+1} \setminus \bar{A}_{k-1}$ ، $k = 0, 1, \dots, r$ ، را که در آنها $\emptyset = A_{-1} = X \setminus A_{r+1}$ و $A_{r+1} = X$ ، به دلیل معنی هندسی آنها حوزه‌های پله‌یی^۳ \mathfrak{A} می‌نامیم. باید توجه کرد که حوزه‌های پله‌یی یک زنجیر پذیرفتی، همه فضا را می‌پوشانند، زیرا

$$\bar{A}_k \setminus \bar{A}_{k-1} \subset \bar{A}_{k+1} \setminus \bar{A}_{k-1}$$

همچنین، ملاحظه شود که تابع پله‌یی یکنواخت در هر یک از حوزه‌های پله‌یی بیش از $\frac{1}{r}$ نوسان ندارد. بالآخره، منظور از یک تعریف^۴ یک زنجیر پذیرفتی (A_0, \dots, A_r) زنجیری است پذیرفتی

1. admissible
2. uniform step function
3. step domains
4. refinement

$$(A_0, A'_1, A_1, \dots, A'_r, A_r)$$



همان‌گونه که در نکته فوق نشان داده شد، ویژگی جداسازی فضا، که جزء فرض قضیه است، تضمین می‌کند که هر زنجیر پذیرفتی را می‌توان تظریف کرد.

حال فرض می‌کنیم که \mathcal{A} زنجیر پذیرفتی $(A, X \setminus B)$ باشد و \mathcal{A}_{n+1} تظریف \mathcal{A}_n برای هر n . تابع پله‌بی یکنواخت زنجیر \mathcal{A}_n را f_n می‌نامیم. روشن است که حکم زیر برقرار است: دنباله تابعی $(f_n)_{n>1}$ ، یکنوا صعودی نقطه‌بی، و کراندار به مقدار ۱ است. بهویژه همگرای نقطه‌بی است، و تابع حد $f = \lim_{n \rightarrow \infty} f_n : X \rightarrow [0, 1]$ ویژگی مطلوب ۱ $f|B = 0$ و $f|A = 1$ است. برای این کار، ملاحظه می‌کنیم f_n ‌ها همین ویژگی را دارد. آنچه برای اثبات می‌ماند، پیوستگی f است. برای این کار، ملاحظه می‌کنیم که همواره $|f(x) - f_n(x)| \leq \sum_{k=n+1}^{\infty} \frac{1}{\gamma^k} = \frac{1}{\gamma^n}$ نیست. پس، نوسان خود f نیز بر هر حوزه پله‌بی بیش از $\frac{1}{\gamma^n}$ نخواهد بود و همین امر، پیوستگی را ایجاد می‌کند: اگر $0 < \varepsilon$ و $x, x' \in X$ باشند، آنچه انتخاب می‌کنیم که $\varepsilon < \frac{1}{\gamma^{n-1}}$ ، و کل حوزه پله‌بی را که شامل x (درواقع همسایگی باز نقطه x !) است در نظر می‌گیریم. این حوزه، تحت f بتولی بازه $(f(x) + \varepsilon, f(x) - \varepsilon)$ نگاشته می‌شود و در نتیجه f پیوسته است. \square

۳. لم توسيع تيتسه

شاید در نگاه اول، لم اوپریسون به نظر خیلی خاص جلوه کند، اما کارایی این لم خیلی بیش از به دست دادن توابعی با مقادیر ۰ و ۱ در بعضی جاهاست. خصوصاً، دارای نتیجه و تعیین مهم زیر است:

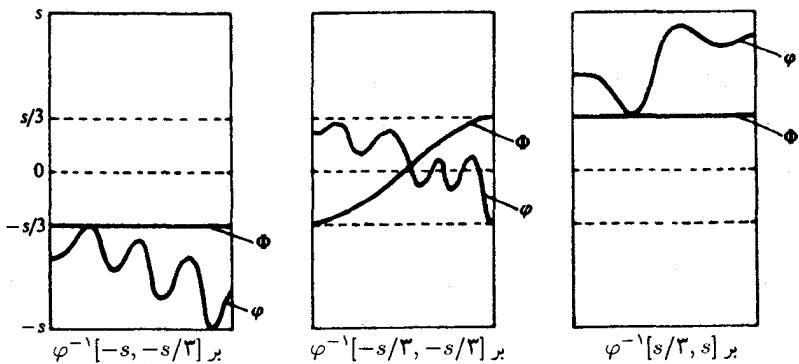
لم توسيع تيتسه. فرض کنیم که در یک فضای توپولوژیک X ، هر دوزیرمجموعه بسته جدا از هم، بتوانند توسط همسایگی‌های بازی از یکدیگر جدا شوند. در این صورت، هر تابع پیوسته $f : A \rightarrow [a, b]$ که روی یک زیرمجموعه بسته A تعریف شده باشد، می‌تواند به یک تابع پیوسته $F : X \rightarrow [a, b]$ تابع پیوسته باشد.

توسیع داده شود.

برهان. عجالتاً، فقط برای این برهان، اصطلاح زیر را وارد می‌کنیم: اگر $A \rightarrow \mathbb{R}$ یک تابع پیوسته کراندار باشد و $\varphi(a) = \sup_{a \in A} |\varphi(a)|$ ، آنگاه یک تابع پیوسته $\Phi : X \rightarrow [-s/3, s/3]$ برای φ نامیم هرگاه برای هر $a \in A$ ، نابرابری $s/2 \leq |\varphi(a) - \Phi(a)| \leq s$ برقرار باشد. پس، یک چنین تابع Φ جواب واقعی مسئله توسعه برای φ نیست، بلکه فقط تقریب خامی برای آن است. وجود یک چنین توسعه‌های ثلث نزدیک را می‌توان مستقیماً با کاربرد لم اوریسون به طور «یک ضرب» ثابت کرد: دو مجموعه $([-s/2, s/2], \varphi)$ و $([-s/2, s/2], \varphi^{-1})$ مجموعه‌های بسته جدا از همی هستند در A ، و همچنین در X ، زیرا خود A در X بسته است. بنابراین، یک نگاشت پیوسته $\Phi : X \rightarrow [0, 1]$ وجود دارد که روی این دو مجموعه مقادیر ۰ و ۱ اختیار می‌کند، و بهمکم این نگاشت یک نگاشت پیوسته

$$\Phi : X \rightarrow [-s/2, s/2]$$

به دست می‌آوریم که روی همان دو مجموعه، مقادیر $1/3$ و $-1/3$ اختیار می‌کند. بدیهی است که یک چنین تابع Φ یک توسعه ثلث نزدیک برای φ است.



اکنون به ساختن F می‌پردازیم. بی‌آنکه در کلیت خالی حاصل شود، می‌توان فرض کرد که $F_1 = [-1, 1] = [a, b]$. نخست یک توسعه تقریبی ثلث نزدیک برای f انتخاب می‌کنیم و آن را f_1 نامیم، سپس یک توسعه تقریبی ثلث نزدیک برای تابع «خطا»^۱ F_1/A را F_1 می‌سازیم و آن را F_2 نامیم. پس حاصل جمع $F_1 + F_2$ توسعه تقریبی بهتری است. روش را به استقرار ادامه می‌دهیم: فرض می‌کنیم F_{n+1} یک توسعه تقریبی ثلث نزدیک برای

$$f - (F_1 + \dots + F_n)|A$$

1. $\frac{1}{3}$ -close approximate extension

2. error

باشد. در اين صورت، روشن است که داريم:

برای هر $a \in A$, $|f(a) - (F_1(a) + \dots + F_n(a))| \leq (\frac{1}{n})^n$, و

برای هر $x \in X$, $|F_{n+1}(x)| \leq (\frac{1}{n})^n$.

بنابراین، $\sum_{n=1}^{\infty} F_n$ همگرای یکنواخت به یک توسيع پيوسته $[1, -1] \rightarrow X$: F از f است. همان

چيزی که می خواستیم ثابت کنيم. \square

لم توسيع تيشه را نيز می توان برای حالتی فرتر از صورت اصلی آن، که هم اکنون ثابت کردیم، بهكار برد.

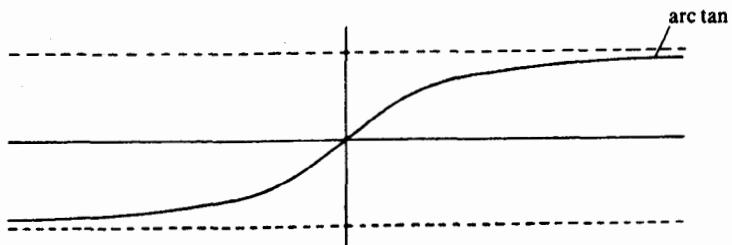
فرع ۱. اگر در لم توسيع تيشه، به جاي بازه $[a, b]$ در \mathbb{R} ، متوازي السطوح

$$[a_1, b_1] \times \dots \times [a_n, b_n]$$

در \mathbb{R}^n به عنوان حوزه مقادير اختيار شود، لم بالدهاهه معتبر می ماند (صورت اصلی لم را برواي هر تابع مؤلفه بهكار برد). در نتيجه، برای همه حوزه های مقادير همسازی يخت با متوازي السطوح، مثل گوی بسته D^n ، نيز لم معتبر خواهد بود: تابع $f : A \rightarrow \mathbb{R}^n$ با قيد $r \leq |f(a)|$ را می توان به طور پيوسته به تابع $F : X \rightarrow \mathbb{R}^n$ با قيد $|F(x)| \leq r$ توسيع داد.

فرع ۲. لم توسيع تيشه برای حالتی هم که به جاي $[a, b]$ حوزه مقادير را \mathbb{R} (و بنابراین \mathbb{R}^n نيز) بگيريم، سادق است.

برهان. (اقتباس از ص ۱۷، مرجع [۷]). نخست تابع $(2) f : A \rightarrow (-\pi/2, \pi/2)$. را به تابع $\varphi := \arctan f : X \rightarrow [-\frac{\pi}{4}, \frac{\pi}{4}]$ توسيع می دهيم. البته حالانمی توان فوراً $\tan \Phi$ را بدست آورد، زيرا



ممکن است که Φ مقادير $\pm\pi/2$ را اختيار کند. اما در کجا؟ مسلماً فقط روی یک مجموعه بسته B جدا از A . پس اگر با استفاده از لم او رسون تابع پيوسته $[0, 1] \rightarrow X$: λ را چنان بگيريم که $\lambda|A = 1$ و $\lambda|B = 0$. آنگاه حاصلضرب $(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}) : X \rightarrow \lambda\Phi$ یک توسيع پيوسته $\arctan f$ خواهد بود که مقادير $\pm\frac{\pi}{4}$ را اختيار نمی کند و $\tan \lambda\Phi =: F$ یک توسيع پيوسته f خواهد بود. \square

۴. افزاهای واحد و مقطعهای کلاف برداری

تعریف (افزار واحد). فرض کنیم X یک فضای توپولوژیک باشد. یک خانواده $\{\tau_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ از توابع پیوسته $[0, 1] \rightarrow X$ را یک افزار واحد^۱ می‌نامیم هرگاه: (۱) «موضعاً متناهی» باشد، به این معنی که هر نقطه $x \in X$ دارای یک همسایگی باشد که در آن همه τ_λ ها، جز برای تعدادی متناهی از λ ها، صفر شوند؛ و (۲) برای هر $x \in X$ داشته باشیم

$$\sum_{\lambda \in \Lambda} \tau_\lambda(x) = 1$$

افزار واحد را وابسته^۲ به یک پوشش باز مفروض \mathcal{U} از X گوییم هرگاه برای هر λ ، محمول تابع τ_λ ، یعنی بستان

$$\text{supp } \tau_\lambda := \overline{\{x \in X | \tau_\lambda(x) \neq 0\}}$$

کاملاً مشمول دریکی از مجموعه‌های این پوشش باشد.

افزارهای واحد در بقیه این فصل مطالعه ما قرار می‌گیرند. چگونگی بدست آوردن افزاهای واحد، در بخش‌های آتی مورد بحث قرار خواهد گرفت. فعلای می خواهیم روش کنیم که چنانچه افزاهای در دست باشند، با آنها چه کار می‌توان کرد. برای این منظور نخست به ساختن مقاطع در کلافهای برداری می‌پردازیم. زیرا این کار یک اصلی را، که نمونه بازی از کاربرد افزار واحد در تعدادی از مثالهای خاص است، روش می‌سازد. مقدمتاً، اجازه دهید نگاهی اجمالی به کلافهای برداری و مقاطع آنها بیندازیم.

سیری کوتاه در کلافهای برداری و مقاطع آنها

تعریف (کلاف برداری). یک کلاف برداری حقیقی n بعدی^۳ بر یک فضای توپولوژیک X از سه جزء تشکیل شده است:

(i) یک فضای توپولوژیک E (به نام «فضای کل»^۴);

(ii) یک نگاشت پوشای پیوسته «تصویر»^۵: $\pi : E \rightarrow X$ («!

(iii) یک ساختار فضای برداری حقیقی بر هر «تار»^۶ (« $E_x := \pi^{-1}(x)$ »)

برای آنکه این اجزاء، یک کلاف برداری n بعدی روی X تشکیل دهند، تنها باید در یک اصل موضوع صدق کنند:

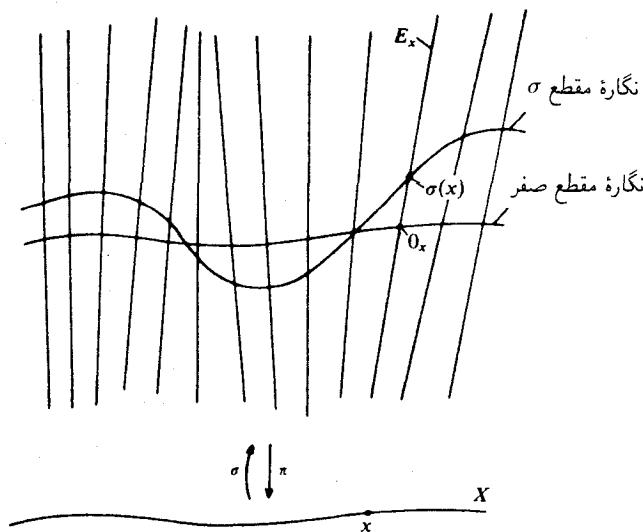
- | | | |
|-----------------------|----------------|-------------------------------------|
| 1. partition of unity | 2. subordinate | 3. n-dimensional real vector bundle |
| 4. total space | 5. projection | 6. fiber |

اصل موضوع (بیمایگی موضعی^۱). به ازای هر نقطه از X یک «نقشه کلافی»، یا به طور کوتاه‌تر یک «نقشه»، مانند (h, U) ، یعنی یک همسایگی باز U و یک همسازی‌ختی

$$\pi^{-1}(U) \xrightarrow{\cong} U \times \mathbb{R}^n$$

وجود دارد به قسمی که تحدید آن به E_x برای هر $x \in U$ ، یک یک‌ریختی خطی به روی $\{x\} \times \mathbb{R}^n$ است.

تعریف (مقاطع کلافهای برداری). یک نگاشت پیوسته $E \rightarrow X : \sigma$ که هر نقطه را به عضوی در تار خودش مربوط کند (یعنی به قسمی باشد که $\pi \circ \sigma = \text{Id}_X$)، یک مقطع^۲ E نامیده می‌شود. به این‌جهه، برای هر کلاف برداری، نگاشت $E \rightarrow X : \sigma$ که هر x را به مبدأ E_x می‌برد، یک مقطع («مقطع صفر»)^۳ است.



اگر از من سؤال شود که به نظر شما « مهمترین » مثالهای کلاف برداری چه‌ها هستند؟ بلادرنگ جواب خواهم داد: کلافهای مماسی^۴ $TM \xrightarrow{\pi} M$ بر خمینه‌های دیفرانسیل‌پذیر n بعدی M . مقاطع کلافهای مماسی، دقیقاً میدانهای برداری مماس^۵ بر M هستند. همچین، اشیاء عدیده دیگری در آنالیز و هندسه، از قبیل صورتهای دیفرانسیل متناوب^۶ متریکهای ریمانی، و انواع «میدانهای تانسوری هموردا و پادراد»^۷، مطابق نامگذاریها و اصطلاحات علمی کمایش مهجور، مقاطع کلافهایی هستند که از کلاف مماسی، مشتق شده‌اند.

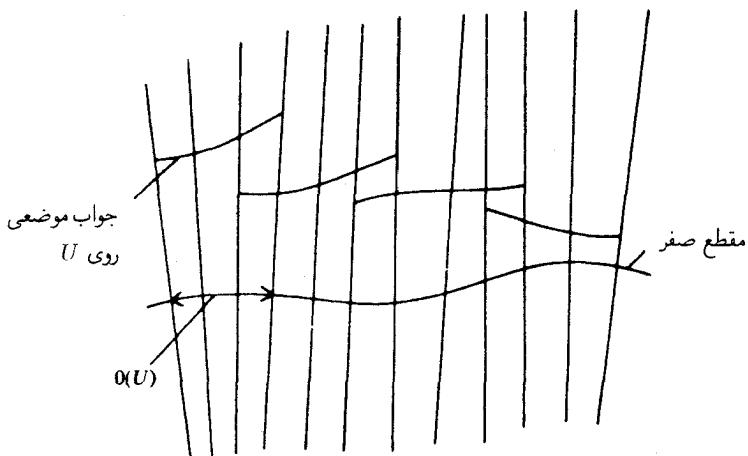
1. local triviality 2. section 3. zero section 4. tangent bundles

5. tangent vector fields 6. alternating differential forms

7. co-and contravariant tensor fields

اما کلافهای برداری و مقاطع آنها نه تنها بر خمینه‌ها، بلکه بر فضاهای توپولوژیک کلیتر نیز باید مطالعه شوند. زیرا، کلافهای برداری روی X به تابعگون K («نظریه K »)^۱ از رسته توپولوژیک به رسته حلقه‌ها منجر می‌شود که مطالعه آن امروزه ضروری است (هر چند، چگونگی پیدایش آن را، در اینجا نمی‌توان نشان داد). به این دلیل، که دلیل کوچکی نیست، من حتی وارد صحبت درباره نقش نظریه K هم نمی‌شوم، و فقط به ذکر یک مرجع می‌پردازم: نظریه K ، تألیف مایکل عطیه^۲. ضمناً باید اشاره کنم که، در این کتاب، قضیه توسعی تیسته و افزارهای واحد، از آغاز به عنوان ابزارهای این نظریه به کار برده شده‌اند (بخش ۴.۱). در اینجا، (طبق وعده)، به سیر بسیار کوتاه خود در کلافهای برداری و مقاطع آنها پایان می‌دهم.

اکنون فرض کنیم $X \xrightarrow{\pi} E$ یک کلاف برداری روی X باشد، و بخواهیم یک مقطع $E \rightarrow f : X$ با ویژگی‌های معینی بسازیم. البته، اگر هیچ ویژگی‌یی مورد نیاز نباشد، می‌توانیم مقطع صفر را در نظر بگیریم. همچنانی، فرض کنیم که این مسئله، مثلاً با استفاده از نقشه‌ها، موضعاً حل پذیر باشد. در این صورت، می‌توان یک پوشش باز \mathcal{U} برای X یافت به گونه‌ای که برای هر مجموعه U در این پوشش، یک «جواب موضعی» برای مسئله، یعنی یک مقطع $(U) \xrightarrow{\pi} U$ با ویژگی‌های مطلوب، موجود باشد.



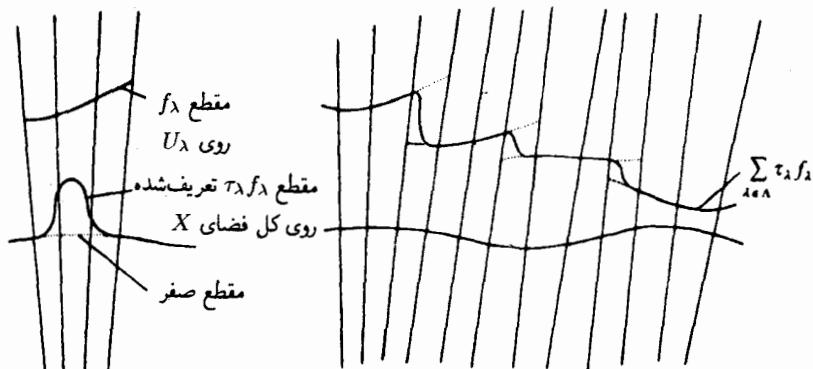
حال نوبت به افزار واحد می‌رسد. یک افزار واحد $\{\tau_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ وابسته به \mathcal{U} ، در صورت امکان (رجوع شود به بخش ۵) انتخاب می‌کنیم، و سپس برای هر λ ، یک مجموعه U_λ در \mathcal{U} شامل محمل τ_λ ، و یک جواب موضعی

$$f_\lambda : U_\lambda \rightarrow \pi^{-1}(U_\lambda)$$

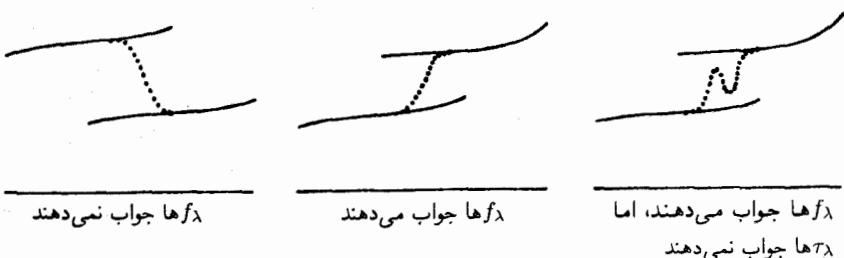
در نظر می‌گیریم: اکنون روش است که چگونه می‌توان f_λ را، که در آغاز فقط روی U_λ تعریف شده بود، به عنوان یک مقطع پیوسته روی تمام X در نظر گرفت: برای این کار، آن را با مقدار τ_λ به خارج از U_λ توسعه می‌دهیم و سپس با استفاده از متناهی موضعی بودن افزار واحد، بهکمک دستور

$$f := \sum_{\lambda \in \Lambda} \tau_\lambda f_\lambda$$

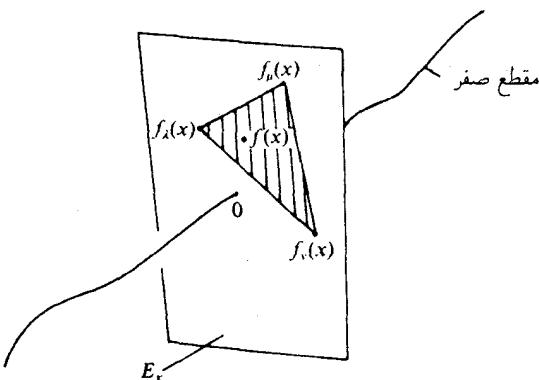
یک مقطع پیوسته سراسری $^1 X \rightarrow E$: که با اصطلاح، جوابهای موضعی را بهترین وجه ممکن درونیابی می‌کند، بدست می‌آوریم: اگر در نقطه $x \in X$ همه f_λ هایی که در آنجا تعریف شده‌اند مقدار مشترک $f(x)$ را اختیار کنند، f نیز همین مقدار مشترک را اختیار خواهد کرد، زیرا $\sum_{\lambda \in \Lambda} \tau_\lambda \equiv 1$. اما، اگر مقادیر f_λ ها در نقطه x متفاوت باشند، f میانگین این مقادیر را با «وزنهای» $(\tau_\lambda(x))$ ($\lambda \in \Lambda$) مطابق می‌نماید. اکنون مسئله این است که ببینیم تحت چه شرایطی، با این شیوه عمل، ویژگی‌های مطلوب جوابهای موضعی f به مقطع سراسری f منتقل می‌شوند؟



در برخی از کاربردها، می‌توان این کار را فقط با انتخاب ماهراسته f_λ ها و τ_λ ها انجام داد. مثال فوق العاده ساده‌شده زیر را در نظر بگیرید تا ببینید چرا چنین است: ویژگی مورد نظر: «یکتایی صعودی» بودن، $X = \mathbb{R}$, $E = \mathbb{R} \times \mathbb{R}$



در اینجا به بحث درباره چنین مواردی نمی‌پردازیم، بلکه موارد متعدد دیگری را که در آنها ویژگی مطلوب خود به خود از f ‌ها به f منتقل می‌شود، در نظر می‌گیریم. ویژگیهایی از این قبیل را «ویژگیهای محدب»^۱ نامند. وجه نامگذاری آن این است که $\sum \tau_\lambda(x) f_\lambda \in [0, 1]$ با این معنی است که برای هر x , نگاره (x) f در غلاف محدب^۲ تعدادی متاتابی از (x) f ‌ها قرار دارد:



نکته. فرض کنیم $X \rightarrow \pi$ کلاسی برداری روی یک فضای توپولوژیک X است که $\Omega \subset E$ به هر پوشش باز این فضای یک افزار واحد وابسته است. به علاوه، فرض می‌کنیم که Ω مجموعه‌ای تاری-محدب^۳ باشد، یعنی هر $\Omega_x := \Omega \cap E_x$ مجموعه‌ای محدب باشد، و بالآخره فرض می‌کنیم که مقاطعی موضعی از E وجود داشته باشند که در Ω نشسته‌اند، یعنی هر نقطه X یک همسایگی باز U و یک مقطع موضعی $(U)^{-1} \pi \rightarrow U$ دارد که نگاره‌اش در Ω واقع است. در این صورت، یک مقطع سراسری^۴ $X \rightarrow E : f$ وجود دارد که نگاره‌اش در Ω واقع است.

هر بار که این نوع استدلال را به کار می‌برند، معمولاً به گفتن جملاتی این‌چنین اکتفا می‌کنند که: «مقاطعهای موضعی با چنین و چنان ویژگی وجود دارند و چون این ویژگی محدب است، با استفاده از افزارهای واحد، مقطعی سراسری با همان ویژگی به دست می‌آوریم». این بیانی است کوتاه و عالی که ما را از دردسر نمادهای مفصل نجات می‌دهد. اکنون مثالی چند از این‌گونه ویژگیهای محدب را بررسی خواهیم کرد. همچنین باید توجه کنیم که چنین ویژگی محدب روی هم، باز یک ویژگی محدب تشکیل می‌دهند (اشتراک مجموعه‌های محدب، مجموعه‌بی است محدب).

مثال ۱. ویژگی انطباق روی یک مجموعه $X \subset A$, با مقطع مفروضی چون $(A)^{-1} f_0 : A \rightarrow \pi^{-1}(f_0)$, یک ویژگی محدب است: برای $a, a \in A$, $\{f_0(a)\} = \Omega_a$, و برای

1. convex properties

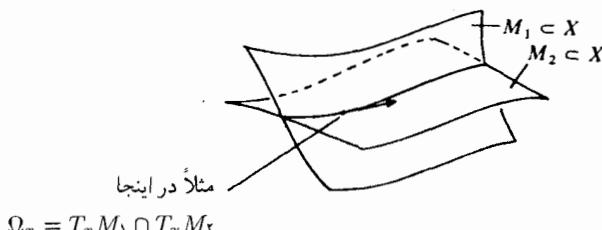
2. convex hull

3. fiberwise convex

4. global section

$x \notin A$ کل تار E است. بنابراین، اگر بدانیم که می‌توان f را، مثلاً با استفاده از لم توسعی تیسته، توسعی داد، آنگاه می‌توانیم یک توسعی سراسری با استفاده از افزار واحد به دست آوریم.

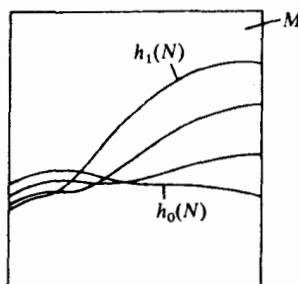
مثال ۲. فرض کنیم X یک خمینه دیفرانسیلپذیر باشد و $E := TX$. برای میدانهای برداری بر X (یعنی مقاطع در TX ، ویژگی مماس بودن بر یک یا چند زیر خمینه، یک ویژگی محدب است).



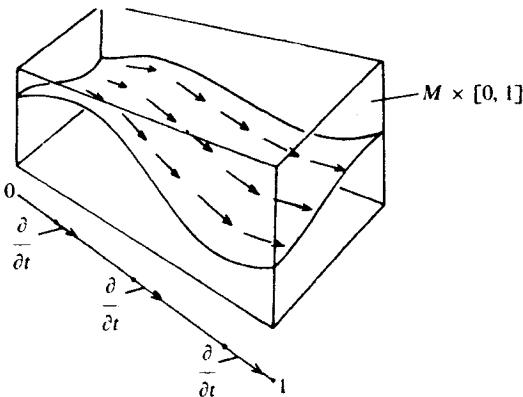
مثال ۳. در ارتباط با مثال (۱)، مشاهده زیر غالباً مفید واقع می‌شود: فرض کنیم M یک خمینه دیفرانسیلپذیر باشد و $E := TX$ و $X := M \times [0, 1]$ برای یک میدان برداری بر X . این ویژگی که مؤلفه‌اش در امتداد $[0, 1]$ برداریکه استاندۀ $\partial/\partial t$ باشد، یک ویژگی محدب است. شارش^۱ یک چنین میدان برداری، در هر لحظه t ، $M \times [0, t]$ را به روی $M \times t$ می‌برد. با این روش، در توبولوژی دیفرانسیل، «هموار جایهای»^۲ یعنی مانسته جایهای دیفرانسیلپذیر

$$H : M \times [0, 1] \rightarrow M$$

ساخته می‌شوند که در آنها برای هر $t, H_t : M \rightarrow M$ یک همواریختی^۳ است و $H_o = \text{Id}_M$ البته، منظور پیدا کردن یک هموار جایی دلخواهی نیست، بلکه یک هموار جایی است که هدف ویژه‌ای را برآورد، مثلاً، یک «جایپایی»^۴ مفروض $h : N \times [0, 1] \rightarrow M$ را به روی خودش برداشت (هر $H_t \circ h_o = h_t$ یک نشاندن است):



این مسئله منجر به مسئله پیدا کردن یک میدان برداری روی $M \times [0, 1]$ می‌شود که (مانند مثال (۳)ی فوق) «روی» $\frac{\partial}{\partial t}$ قرار گرفته و (مانند مثال (۱) فوق) توسط این جایپایی بزرگتر خمینه $t \times h_t(N)$ مشخص شده است.

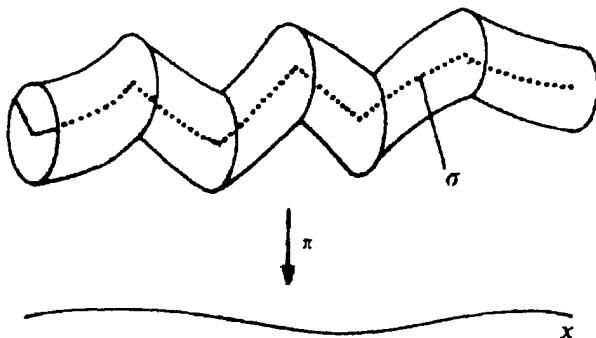


برای وقوف بر جزیات، مثلاً به مرجع [۳] بخش ۹ رجوع شود.

روی هم رفته، کسی که در توپولوژی دیفرانسیل کار می‌کند، اگر از افزارهای واحد کمک نگیرد، به‌کلی مستأصل خواهد شد، زیرا بسیاری از هموار ریختیهایی که در توپولوژی دیفرانسیل به‌کار می‌روند، تقریباً همیشه با انتگرالگیری میدانهای برداری به‌دست می‌آیند، و میدانهای برداری تقریباً همیشه به‌کمک ساختمنهای موضعی (آنالیز) و افزارهای واحد (توپولوژی) تأمین می‌شوند.

مثال ۴. فرض کنیم E یک کلاف برداری بر یک فضای تولوژیک X باشد. برای مقاطع در کلاف برداری $(E \otimes E)^*$ (یعنی صورتهای دو خطی روی تارهای E)، ویژگی متقارن و مثبت معین^۱ بودن، یک ویژگی محدب است. بدین طریق «متريکهای ريمانی» را روی کلافهای برداری، و به‌ويژه روی کلافهای مماسی TM («خمینه‌های ريمانی»)، به‌دست می‌آوریم.

مثال ۵. گيريم E کلافی برداری روی X با یک متريک ريمانی بر هر تار آن باشد. فرض کنیم $\sigma : X \rightarrow E$ یک مقطع معین باشد. برای مقاطع E ، ویژگی ماندن در داخل $\langle \cdot, \cdot \rangle$ حول σ ، یک ویژگی محدب است:

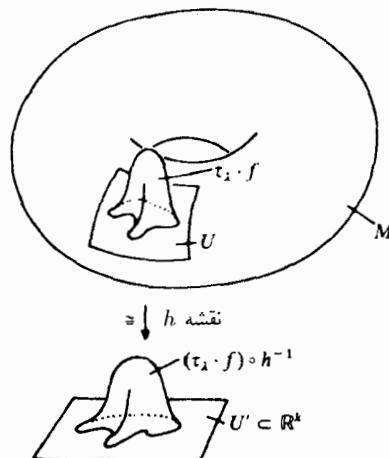


اینجا نیز پیدا کردن مقطعی که فقط در لوله بماند، مطرح نیست، زیرا σ خود یکی از آنهاست و در وهله اول به این مسأله جواب می‌دهد، بلکه نکته اصلی پیدا کردن مقطعی اضافی با ویژگی‌ای «بهتر» از σ است، که σ را با «کمتر از ϵ » تقریب می‌زنند.

*

هرچند مثالهای فوق، نمونه‌های خاصی از کاربردهای افزار واحدند، ولی تصویری که عرضه می‌کنند نیاز به تصحیح دارد و من باید اندکی آن را جرح و تعديل کنم. مطلب اول این که نباید تصور کنید ما همیشه فقط به صرف این دلیل که نقشه‌ای در مقابل خود داریم، در «حالت موضعی» هستیم. البته در مواردی (مانند مثل (۴)) چنین است، اما در حالت کلی، «نظریه موضعی» فقط می‌گوید که هر نقطه یک همسایگی (احتمالاً بسیار کوچک) دارد که در آن یک جواب موضعی وجود دارد. در این صورت، حتی در حالت ساده‌ای که X خود یک زیرمجموعه \mathbb{R}^k است و E نیز چیزی جز $X \times \mathbb{R}^n$ نیست، افزارهای واحد ابزارهایی ضروری هستند. مثلاً نظریه تکینگی^۱، غالباً به چنین موقعیتی می‌انجامد.

مطلب دوم: ساختن اشیاء سراسری^۲ از روی داده‌های موضعی، بدون شک هدف عده‌ای افزارهای واحد است. اما، ممکن است آنها را برای خرد کردن اشیاء سراسری موجود به کار ببریم، تا با بدست آوردن اشیاء موضعی، به محاسبات عملیتی و شدنی تری برسیم. مثلاً، اگر $M \subset \mathbb{R}^n$ یک زیرخمنه k - بعدی فشرده باشد، و $f : M \rightarrow \mathbb{R}$: f مثلاً یک تابع پیوسته، آنگاه انتگرال $\int_M f dV$ را می‌توان با انتخاب یک افزار واحد وابسته به یک اطلس متناهی تعریف و سپس بررسی کرد. با این کار، هر انتگرال خاص $\int_M \tau_\lambda f dV$ (با استفاده از نقشه‌ها) به انتگرال چندگانه معمولی در \mathbb{R}^n باز می‌گردد:



(دستوری که در این مورد به کار می‌رود چنین است:

$$\int_M \tau_\lambda f dV = \int_{\mathbb{R}^k} (\tau_\lambda f) h^{-1} \cdot \sqrt{g} dx_1 \cdots dx_n$$

که g دترمینان صورت بنیادی متریک (g_{ij}) است). گام نهایی آن است که همه آنها را به کمک دستور

$$\int_M f dV = \sum_{\lambda \in \Lambda} \int_M \tau_\lambda f dV$$

جمع کنیم.

سومین و آخرین مطلب آنکه، افزارهای واحد فقط به خاطر توابع و مقاطع در کلانهای برداری مطرح نمی‌شوند، بلکه هدفهای خلیلی ظرفیت‌دیگری را نیز برآورده می‌کنند. به عنوان مثال، رجوع کنید به مقاله «افزارهای واحد در نظریه تاربندی» مرجع [۶].

۵. پیرافشاردگی

فقط با اندکی تأمل، باز می‌خواهیم از یکی دیگر از مفاهیم توبولوژیک، یعنی مفهوم پیرافشاردگی^۲ صحبت کنیم. آه که این مفاهیم چقدر زیادند! یک A را B گوییم هرگاه برای هر C یک D بی موجود باشد که در E صدق کند - این مطالب در آغاز کاملاً ملال آور هستند و مدامی که به مقاد آنها بی نبرده‌ایم، تا وقتی حکمت وضع آنها را در نیافته‌ایم، این ملال همچنان ادامه خواهد داشت. تعریف کردن یک ویژگی غیرجالب، سپس تعریف ویژگی دوم که آن هم غیرجالب است، فقط برای آنکه بگوییم ویژگی غیرجالب

1. A. Dold, *Partitions of unity in the theory of fibrations*; Ann. of Math., **78** (1963), 223-255

2. paracompactness

اول مستلزم ویزگی غیرجالب دوم است، ولی نمونه غیرجالبی هست که در ویزگی غیرجالب دوم صدق می‌کند اما در اولی صدق نمی‌کند—آه خذای من! هیچ‌گاه معرفی یک مفهوم در ریاضیات تصادفی یا از روی هوس نبوده است: نخست، معنای آن موردنظر بوده است، و سپس هدف وسیله را آفریده است. البته من هم مانند هر شخص دیگری می‌دانم که در آموزش دانشگاهی، دست به سر کردن دانشجویان با یک کلمه «بعداً»، کاملاً اجتناب‌ناپذیر است و غالباً پیش می‌آید. باید معرفت فنی و صوری به سطحی برسد، که بتوانیم راجع به معنای اشیاء به طور شایسته، یعنی بدون گذاردن انگیزه‌های ساده ولی نادرست به جای انگیزه‌های صحیح ولی پیچیده، صحبت کنیم. اما عبارت «به حد لزوم صوری بودن» در ریاضی به معنای خیلی صوری بودن است، و اشیاء را نباید پیش از این صوری نمود. اگر از کسی خواسته شود که پیش از حد لزوم در راه هدفهای مجھول، جذب مقدمات شود، سرانجام علاقه‌اش را به دانستن چه بود هدفها در مرحله اول، از دست می‌دهد. و من متأسفم که باید بگوییم بسیاری از دانشجویان از دانشگاههای ما فارغ‌التحصیل می‌شوند بی‌آنکه کانون اصلی و گرمابخش مشعل فروزان ریاضیات را در جایی دیده باشند، و از آن بدتر: بی‌آنکه به وجود چنین کانون اصلی باور داشته باشند.—اما گویا دارم پیش از حد از موضوع بحث منحرف می‌شوم.

تعريف (پیرافشنه). یک فضای هاوستورف X را پیرافشنه^۱ گویند هرگاه هر پوشش باز آن یک زیرپوشش موضعی متناهی^۲ داشته باشد، به‌این معنی که برای هر پوشش باز X چون \mathcal{U} ، یک پوشش باز $\{V_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ از X وجود داشته باشد که در شرایط زیر صدق کند:

- (۱) \mathcal{B} موضعی متناهی باشد، یعنی هر $x \in X$ یک همسایگی داشته باشد که V_λ ‌ها را فقط برای تعدادی متناهی از λ ‌ها قطع کند؛ و
- (۲) یک تظریف \mathcal{U} باشد، یعنی هر V_λ در یکی از مجموعه‌های عضو \mathcal{U} قرار داشته باشد. این، به‌اصطلاح، همان «وضعیت ملال آور» این مفهوم است. با وجود این، بلافاصله توجه را جلب می‌کند، زیرا قضیه زیر را داریم:

قضیه. یک فضای هاوستورف، پیرافشنه است اگر و تنها اگر این ویزگی ظریف را داشته باشد که هر پوشش باز آن پذیرای یک افزار واحد وابسته به خود باشد.

اثبات در یک جهت بیمایه است: اگر $\{\tau_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ یک افزار واحد وابسته به \mathcal{U} باشد، آنگاه مجموعه V_λ ‌ها با ضابطه τ_λ .

$$V_\lambda := \{x \in X | \tau_\lambda(x) \neq 0\}$$

یک تظریف موضع‌آمتناهی \mathcal{U} خواهد بود. برهان در جهت عکس، یعنی اثبات آنکه هر فضای پیرافشرد، «ویزگی افزار واحد» را دارد، پایان بخش این بخش و این فصل خواهد بود. اما، پیش از پرداختن به اثبات، می‌خواهم به‌پرسشی که آشکارا مطرح است پاسخ دهم، و آن این است: این قضیه به چه درد می‌خورد؟ چرا این مفهوم را با خود حکم قضیه تعریف نمی‌کنیم؟ مگر نه این است که کل مطلب به دارابودن افزارهای واحد خلاصه می‌شود؟ اما، دقیقاً باین دلیل که ویزگی افزار واحد بسیار شکفت‌انگیز است، دلمان می‌خواهد که بتوانیم و هرچه بیشتر ممکن است، فضاهایی واحد این ویزگی را شناسایی کنیم و این هم به کمک قضیه بهتر از تعریف مستقیم صورت می‌گیرد. مثلاً هر فضای فشرده هاوسدورف بالبداهه یک فضای پیرافشرد است، اما آیا بی‌درنگ دیده می‌شود که در ویزگی افزار واحد نیز صدق می‌کند؟ نه، فقط با استفاده از قضیه فوق، این مطلب آشکار می‌شود. نکته زیبی که بدون اثبات عرضه می‌شود، نشان می‌دهد که پیرافشردگی یک ویزگی «عام» برای دسته وسیعی از فضاهاست.

نکته. اگر فضای هاوسدورفی، موضع‌آفسرده باشد، یعنی هر همسایگی آن شامل یک همسایگی فشرده باشد، و به علاوه اگر این فضا اجتماع تعداد شماری از زیرفضاهای فشرده باشد (که به موجب فشرددگی موضعی، مثلاً برای فضاهای شماری نوع دوم، صادق است)، آنگاه پیرافشرد است.

نتیجه. خمینه‌ها، به ویژه \mathbb{R}^n ، پیرافشرد هاند.

نکته. حاصل ضرب یک فضای پیرافشرد در یک فضای هاوسدورف فشرده، فضایی است پیرافشرد.

قضیه (استون^۱). هر فضای متريک‌پذير پیرافشرد است.

به ویژه، همه زيرفضاهای فضاهای متري، پیرافشرد هاند، زيرا آنها نيز متريک‌پذيرند، و اين فوق العاده جالب است زيرا، در حالت کلي، زيرفضاهای بسته پیرافشردگي را به ارث می‌برند (به همان دلیل که برای فضاهای فشرده گفته شد)، اما برای زيرفضاهای دلخواه، ویزگي پیرافشردگي موروثی نیست.

قضیه (میازاکی^۲). هر مجتمع ضئیب پیرافشرد است.

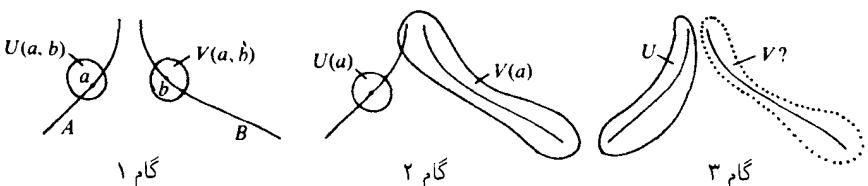
برای اثبات قضیه اخیر، به مرجع [۵] و برای قضیه‌های دیگر، مثلاً به مرجع [۱۶]، فصل ۱ بخش‌های ۵.۸ و ۷.۸ رجوع کنید. استدلال‌ها را می‌توان بدون اشکال خواند.

اکنون، مطابق وعده، ببردازیم به اثبات آنکه در یک فضای پیرافشده، هر پوشش باز یک افزار واحد وابسته به خود دارد. برهان از دو قسمت تشکیل می‌شود:

قسمت (۱) : لم. در هر فضای پیرافشده، لم اوریسون را می‌توان به کار برد، یعنی هر دوزیرمجموعهٔ بستهٔ جدا از هم را می‌توان با همسایگی‌های باز از یکدیگر جدا کرد.

قسمت (۲) : ساختن افزارهای واحد به کمک لم اوریسون.

برهان قسمت (۱). فرض کنیم A و B زیرفضاهای بسته‌ای جدا از هم در فضای پیرافشده X باشند: برای هر دو نقطه $a \in A$ و $b \in B$ ، همسایگی‌های باز جداگری چون (a, b) و $U(a, b)$ انتخاب می‌کنیم. حال a را ثابت نگاه داشته، وسعی می‌کنیم که b را با همسایگی‌های بازی چون (a, b) و $U(a, b)$ و



از یکدیگر جدا کنیم. برای این کار، یک تظریف موضع‌آمیخته برای پوشش باز، متشکل در مجموعه‌های $\{V(a, b)\}_{b \in B}$ و $X \setminus B$ را در نظر می‌گیریم، و $V(a)$ را به عنوان اجتماع کلیه مجموعه‌های این تظریف که مشمول در یکی از $V(a, b)$ ها، با قید $b \in B$ ، هستند، تعریف می‌کنیم. به موجب متناهی موضعی بودن، یک همسایگی باز a وجود دارد که فقط تعدادی متناهی از مجموعه‌های تظریف فوق را قطع می‌کند. چنانچه مجموعه‌های قطع شده در $(a, b_1) \cup (a, b_2) \cup \dots \cup (a, b_r)$ قرار داشته باشند، کافی است اشتراک این همسایگی a را با $U(a, b_1) \cap \dots \cap U(a, b_r)$ را در نظر بگیریم تا یک همسایگی $U(a)$ برای a جدا از $V(a)$ بدست آید.

بعد به جای آنکه a را ثابت نگهداشیم، مانند بالا، یک تظریف موضع‌آمیخته برای پوشش باز متشکل از مجموعه‌های $\{U(a)\}_{a \in A}$ و $X \setminus A$ انتخاب می‌کنیم و U را به عنوان اجتماع کلیه مجموعه‌های این تظریف که در $(a, U(a))$ ، $a \in A$ ، قرار دارند، تعریف می‌کنیم. اکنون فقط نیاز داریم که برای هر $b \in B$ ، یک همسایگی بازی بیابیم که U را قطع نکند: اجتماع آنها همان V مطلوب خواهد بود. در هر حال، یک همسایگی باز دارد که فقط تعدادی متناهی از آن مجموعه‌های تظریف را، که اجتماع‌شان طبق

تعریف برابر U است، قطع می‌کند. فرض کنیم این تعداد متناهی مجموعه، در مجموعه

$$U(a_1) \cup \dots \cup U(a_s)$$

قرار داشته باشند. در این صورت، اشتراک این همسایگی نقطه b و

$$V(a_1) \cap \dots \cap V(a_s)$$

همان همسایگی مطلوب جدا از U است. همان چیزی که برای اثبات (۱) می‌خواستیم.

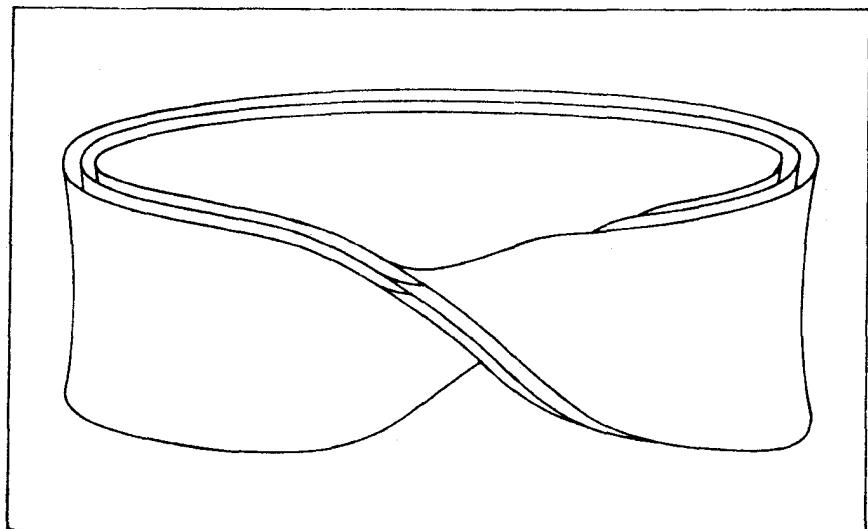
برهان قسمت (۲). فرض کنیم $\{U_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda} = \mathfrak{U}$ پوشش بازی برای X باشد، که با توجه به (۱)، بی‌آنکه خللی در کلیت پدید آید، می‌توانیم آن را موضعاً متناهی بگیریم. برای آنکه یک افزار واحد وابسته به‌این پوشش را بیابیم، نخست اندکی U_λ را «بهم می‌فشاریم»، یعنی یک پوشش باز $\{V_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ پیدا می‌کنیم به‌گونه‌ای که $U_\lambda \subset V_\lambda$. زیرا، فرض کنید که این کار ممکن باشد: در این صورت، با استفاده از $\text{Lm}\text{ اوریسون} \cdot \text{یک } [1] \rightarrow X : \sigma_\lambda \mapsto \text{انتخاب می‌کنیم به‌قسمی که } 1 = \sigma_\lambda |X \setminus U_\lambda = \sigma_\lambda |V_\lambda \equiv 0$ ، و به‌این ترتیب یک خانواده موضعاً متناهی $\{\sigma_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ به‌دست می‌آوریم؛ حاصل جمع $\sigma_\lambda := \sum_{\lambda \in \Lambda} \sigma_\lambda$ همه جا پیوسته و مثبت است، و در نتیجه با قراردادن σ_λ / σ ، $\lambda \in \Lambda$ ، افزار واحد مطلوب به‌دست می‌آید.

لذا، تنها چیزی که برای اثبات مانده این است که نشان دهیم این گونه «بهم فشردن» \mathfrak{U} ممکن است. به‌ازای هر $x \in X$ ، یک همسایگی باز Y_x انتخاب می‌کنیم به‌گونه‌ای که \bar{Y}_x تمام‌دریکی از مجموعه‌های عضو \mathfrak{U} واقع باشد. بنابر قسمت (۱)، این کارشناسی است، زیرا $x \in U_\lambda$ را به‌ازای $x \in Y_x$ و $U_\lambda \setminus X$ بازی از همسایگی‌های بازی از یکدیگر جدا کرد. فرض کنیم $\{W_\alpha\}_{\alpha \in A}$ یک تظریف موضعاً متناهی برای $\{Y_x\}_{x \in X}$ بوده و V_λ اجتماع کلیه W_α ‌هایی باشد که بستارشان در U_λ قرار دارد. در این صورت، روشن است که $\{V_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ نیز یک پوشش باز است، و به علاوه $V_\lambda \subset U_\lambda$ ، زیرا: می‌گیریم $x \in \bar{V}_\lambda$. پس، هر همسایگی x ، دست کم یکی از W_α ‌ها را که بستارش در U_λ باشد قطع می‌کند. اما، به علت متناهی موضعی بودن $\{W_\alpha\}_{\alpha \in A}$ ، یک همسایگی به قدر کافی کوچک فقط تعدادی متناهی از آنها، مثلاً $W_\alpha, \dots, W_{\alpha_r}$ را قطع می‌کند. در این صورت، الزاماً x در $\overline{W_{\alpha_1} \cup \dots \cup W_{\alpha_r}}$ خواهد بود، و گرنه، یک همسایگی برای x وجود خواهد داشت که هیچ یک از W_α ‌هایی را که بستارش در U_λ است، قطع نمی‌کند. بنابراین

$$x \in \overline{W_{\alpha_1} \cup \dots \cup W_{\alpha_r}} = \bar{W}_{\alpha_1} \cup \dots \cup \bar{W}_{\alpha_r} \subset U_\lambda$$

همان چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. \square

فضاهای پوششی



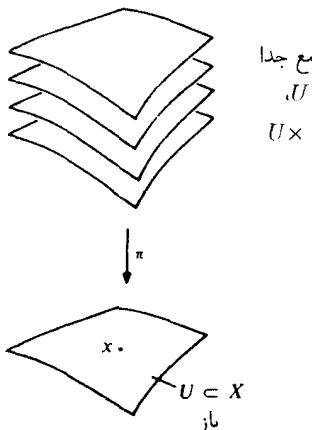
۱. فضاهای توپولوژیک بالای X

یک فضای پوششی^۱ برای X ، فضایی است مانند Y همراه با یک نگاشت پیوسته پوشای $Y \rightarrow X$: π («نگاشت پوششی»)، که به طور موضعی، حول هر نقطه «فضای پایه»^۲ X اساساً مثل نگاشت متعارف از حاصل جمع جدا از هم نسخه های یک فضا بروی نسخه اصلی این فضاهاست:

1. covering space

2. covering map

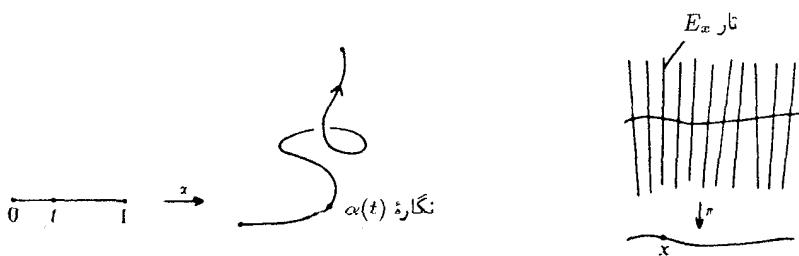
3. base space



$\pi^{-1}(U)$: حاصل جمع جدا از هم نسخه‌هایی از U ، یعنی (فضا گسسته) $U \times \dots$

فعلاً همین قدر کافی است - تا اینکه شما بتوانید شهود خود را درجهت درست به کار اندازید. تعریف دقیق را در بخش ۲ خواهیم آورد.

در شهود معمولی وابسته به یک نگاشت $B : A \rightarrow A$ ، شیء اولی است که براثر نگاشت f چیزی روی آن «رخ می‌دهد»: هر نقطه $a \in A$ به یک نگاره $f(a) \in B$ «نگاشته می‌شود». اما همچنین می‌توانستیم حوزه عکس یعنی B را شیء نخست تصورو و فکر کنیم که نگاشت $B : A \rightarrow B$ معرف یک خانودا $\{A_b\}_{b \in B}$ از «تارها^۱» $= f^{-1}(b)$ روی B است. این دو شیوه بیان یک نگاشت، یا نگریستن به آن، آشکارا کاملاً هم‌ارزند و انتخاب یکی یا دیگری فقط بستگی به آن دارد که در مرحله اول، این نگاشت را برای چه منظوری خواسته باشیم. مثلاً، به خمی به صورت $X \rightarrow [0, 1] : \alpha$ ، همه به شیوه اول نگاه می‌کنند (یعنی در هر لحظه t می‌دانند که نگاره در کجاست؟ در حالی‌که، برای یک کلاف برداری $X \rightarrow E$ ، شیوه دوم احساس کلی مناسبتری را تداعی می‌کند (یعنی برای هر $x \in X$ می‌دانیم تار متناظر آن یعنی E_x چیست).



واما درمورد فضاهای پوششی، باز در حوزه عکس است که چیزی «رخ می‌دهد» (که با چیزی پوشیده می‌شود)، و به همین دلیل می‌خواهم توجه شما را به این نحوه نگریستن جلب کنم. برای این کار، از اصطلاح زیر استفاده می‌کنم.

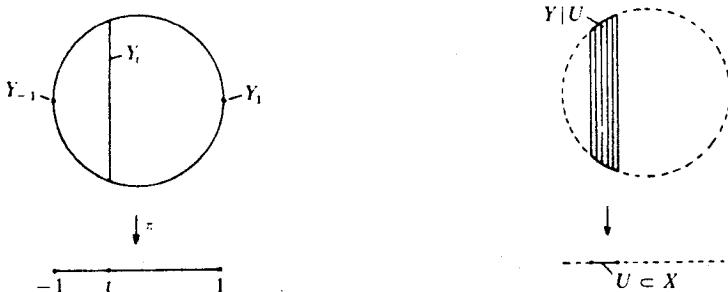
نامگذاری (بالای) ! فرض کنیم X یک فضای توپولوژیک باشد. منظور از یک فضای توپولوژیک بالای X ^۱ یک زوج (Y, π) مشتمل از یک فضای توپولوژیک Y و یک نگاشت پیوسته پوشای $\pi : Y \rightarrow X$ است. هرگاه ممکن باشد، π را از علامتگذاری حذف می‌کنیم، یعنی، اگر بیم ابهام نزود،

را به جای (Y, π) Y

را به جای $(x)^{-1}(\{x\})$ Y_x

را به جای $(U)^{-1}(U)$ $Y|U$

مثال. تصویر بر محور x ها، قرص D^2 را به یک فضای توپولوژی بالای $[1, -1]$ تبدیل می‌کند. تارها، بازه‌ها یا نقاط (در ابتدا و انتهای) هستند:



پس، در وهله اول، این کار اساساً راه دیگری برای ارجاع به نگاشتهای پیوسته پوشاست. ولی دیدگاه ما در مطالعه آنها در اینجا، هنگامی روشن خواهد شد که نشان دهیم چه وقت دو فضای توپولوژیک بالای X باید هم ارز تلقی شوند.

تعریف. دو فضای توپولوژیک Y و \tilde{Y} بالای X را همسانزیخت بالای X ، یا برای اختصار «یکریخت» گوییم (ومی‌نویسیم $\tilde{Y} \cong Y$)، هرگاه بین آنها یک همسانزیختی $\tilde{Y} \rightarrow Y$ «بالای X » موجود باشد، یعنی یک همسانزیختی که نمودار زیر در مرور آن یک نمودار تعویضپذیر باشد:

$$Y \xrightarrow{h} \tilde{Y}$$

$$\pi \swarrow \quad \searrow \pi$$

$$X$$

باید توجه کرد که در این صورت، الزاماً h تار x را به طور همسانزیخت روی تار x \tilde{Y} خواهد نگاشت.

اگر اصلهای موضوع محدودکننده دیگری نگذاریم، مفهوم فضای توپولوژیک بالای X بازهم خیلی کلی بوده و نمی‌تواند کاربردی جدی داشته باشد. یک رده خصوصیتر از فضاهای توپولوژیک بالای X ، که هنوز هم بسیار بزرگ ولی فعلاً جالب توجه است، با افزودن شرط «بیمایگی موضوعی» به دست می‌آید:

تعریف (تاربندیهای بیمایه و بیمایه موضوعی). یک فضای توپولوژیک Y بالای X را بیمایه^۳ نامند هرگاه یک فضای توپولوژیک F موجود باشد به قسمی که Y با

$$\begin{array}{ccc} X \times F & & \\ \downarrow & \text{تصویر متعارف} & \\ X & & \end{array}$$

یکریخت باشد. یک فضای توپولوژیک Y بالای X را بیمایه موضوعی^۲، یا تاربندی بیمایه موضوعی^۳ گویند. اگر هر $x \in X$ یک همسایگی U داشته باشد به قسمی که Y بالای U ، یعنی $Y|U$ ، بیمایه باشد. اگر برای همسایگی U بیمایه از x : تحدید $Y|U$ بیمایه موضوعی^۴ است، واضح است که در این صورت حتی رابطه $Y|U \cong U \times Y_x$ برقرار است. اگر برای یک تاربندی بیمایه موضوعی همه تارهای Y_x با یک فضای ثابت F همسانزیخت باشند، Y را یک تاربندی بیمایه موضوعی یا «تار نمونه»^۵ نامند. این محدودیت، آنقدرها که به نظر می‌رسد، قوی نیست: در یک تاربندی بیمایه موضوعی، همسانزیختی نوعی تارهای Y_x ، آشکارا ثابت موضوعی^۶ است، و درنتیجه، اگر فضای پایه X همیند باشد، ثابت سراسری^۷ خواهد بود.

درمورد تاربندیهای بیمایه موضوعی Y بالای X با تار F ، ارتباطی نزدیک، مثلاً بین گروههای مانسته جایی تار F ، پایه X و فضای کل Y («دبناهله کامل مانسته جایی»)، وجود دارد و بدین طریق می‌توان اطلاعاتی از ویژگیهای مانسته جایی یکی از این سه فضا را به کمک ویژگیهای دو فضای دیگر به دست آورد. (در واقع، بیمایگی موضوعی شرط قوی غیرلازمی برای کامل بودن دنباله مانسته جایی است؛ واژه کلیدی، «تاربندیهای سر»^۸ است).

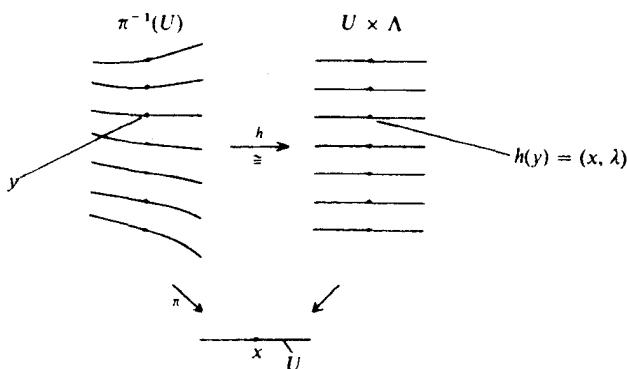
- | | | | |
|----------------------------|---------------------|----------------------|------------------------------|
| 1. local triviality | 2. trivial | 3. locally trivial | 4. locally trivial fibration |
| 5. typical fiber | 6. locally constant | 7. globally constant | |
| 8. exact homotopy sequence | | 9. Serre fibrations | |

چند کلمه‌ای هم درباره اصطلاحات علمی: کلافهای تاری^۱، که اصلًاً قصد نداریم آنها را در اینجا مورد بحث قرار دهیم، از جمله تاربندیهای بیمایه موضعی «هستند»، اما یک کلاف تاری فقط یک تاربندی بیمایه موضعی با ویژگیهای مخصوص نیست، بلکه علاوه بر اصول موضوعه دیگر، این مفهوم شامل داده‌های اضافی دیگری نیز هست. مثلاً در کلافهای برداری، می‌خواهیم که هر تار دارای یک ساختار فضای برداری (یک ساختار اضافی) باشد، و باید بتوانیم بیمایه سازیهای موضعی را روی تارها یکریخت خطی بگیریم (اصل موضوع اضافی).

۲. مفهوم فضای پوششی

تعریف (فضای پوششی). یک تاربندی بیمایه موضعی را یک فضای پوششی گویند اگر همه تارهای آن گسسته باشند.

بنابراین، یک نگاشت پیوسته پوشای $X \rightarrow Y$ ، یک فضای پوششی است اگر برای هر $x \in X$ یک همسایگی باز چون U و یک فضای گسسته Λ موجود باشند به قسمی که $Y|U$ و $\Lambda \times U$ بالای U همسان ریخت باشند.



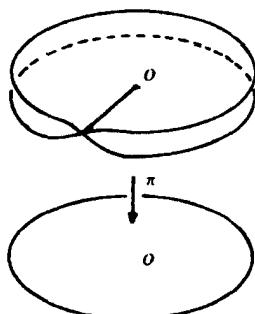
البته، می‌توان خود Λ را به عنوان تار برگزید، همان‌طور که در تاربندیهای بیمایه موضعی همیشه چنین است.

عدد اصلی یک تار بالای x ، یعنی Y_x ، را چندگانگی^۲ پوشش در نقطه x نامند. روشن است که، چندگانگی ثابت موضعی است، و درنتیجه اگر X همبند باشد، ثابت سراسری نیز همبند خواهد بود. چنانچه چندگانگی مقداری ثابت و برابر n باشد، پوشش را پوشش^۳ n -برگی خوانند.

یک نگاشت پوششی $X \rightarrow Y : \pi$ همواره همسانزیخت موضعی^۱ است، یعنی هر نقطه $y \in Y$ یک همسایگی باز V دارد به قسمی که $(V)^\pi$ در X باز و π معروف یک همسانزیختی $\cong \pi(V)$ است. البته به علت گستگی Λ ، هر $\{\lambda\} \times U$ در $\Lambda \times U$ باز است، و تصویر متعارف $U \rightarrow \{\lambda\} \times U$ آشکارا یک همسانزیختی است. لذا در مروری که نام برد شد، $(U \times \lambda)^\pi$ در $(U^{-1})^\pi$ و درنتیجه در Y باز خواهد بود، و بنابراین π مجموعه V را به طور همسانزیخت روی U می‌نگارد.

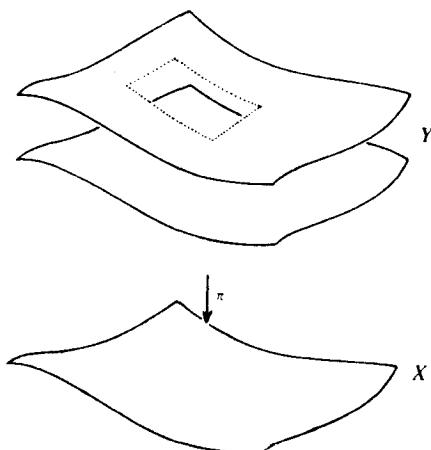
*

این مفهوم فضای پوششی یگانه مفهومی نیست که با این نام به کار می‌رود، بلکه ساده‌ترین آنهاست. بهویژه، در نظریه توابع، به دلایلی «پوشش»‌های کلیتری را در نظر می‌گیرند، که حالت خاص آنها «پوششهای شاخه‌بی^۲»، از قبیل $\mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}^z, z \mapsto z^z$ هستند:

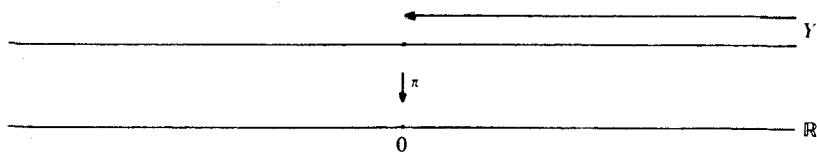


در اینجا به شرط بیمایگی موضعی نیازی نیست بلکه فقط پیوستگی، بازبودن (نگاره‌های مجموعه‌های باز، بازنده) و گستگی تارها مورد نیازند (مثالاً رجوع شود به مرجع [۹]، ص ۲۰ به بعد). نقاطی مانند o ، که در آنها چنین نگاشتی همسانزیخت موضعی نباشد، نقاط شاخه‌بی^۳ نامیده می‌شوند. در مثال $z \mapsto z^z$ یگانه نقطه شاخه‌بی نقطه 0 است.

اما، حتی وقتی چنین پوشش «تعیین بافته»‌ای (یعنی نگاشت پیوسته، باز، و گسته‌ای) غیرشاخه‌بی (یعنی همه‌جا همسانزیخت موضعی) و پوشاباشد، لزوماً یک فضای پوششی، به معنای تعریفی که آورديم، نیست. به سهولت می‌توان مثالهایی از اين دست را با برداشتن یک قطعه بسته مناسب از یک پوشش «خوب» به دست آورد:

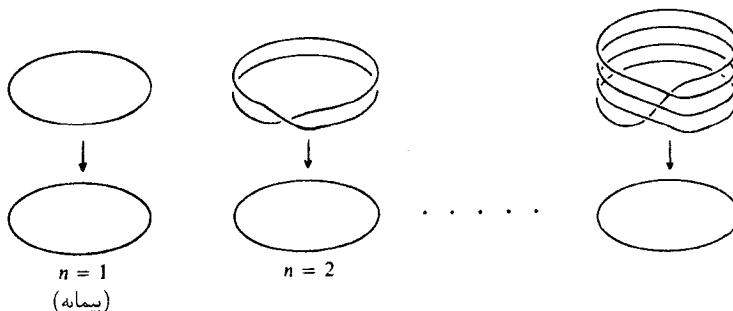


ساده‌ترین مثال، هنگامی به دست می‌آید که $Y = \mathbb{R} \times o \cup \{x \in \mathbb{R} | x > o\} \times 1$ را همراه با تصویر متعارف $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ در نظر می‌گیریم: Y در نقطه o موضعاً بیمایه نیست، تعداد برگها در طرف چپ برابر ۱ و در طرف راست برابر ۲ است.

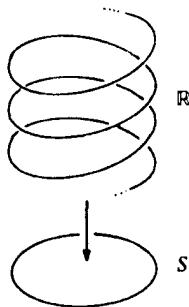


*

در خاتمه، چند مثال بسیار ساده اما غیربیمایه (به معنی فنی کلمه) می‌آوریم:
مثال ۱. برای هر عدد طبیعی $n \geq 2$ نگاشت $z^n \mapsto z$ یک پوشش n -برگی غیربیمایه ($\mathbb{C} \setminus 0 \rightarrow S^1$ (و یا $S^1 \rightarrow \mathbb{C} \setminus 0$) را به دست می‌دهد:



مثال ۲. نگاشت $S^1 \rightarrow \mathbb{R} \rightarrow e^{ix}$, $x \mapsto e^{ix}$, معرف پوششی است با تعدادی نامتناهی - شمارا برگ.



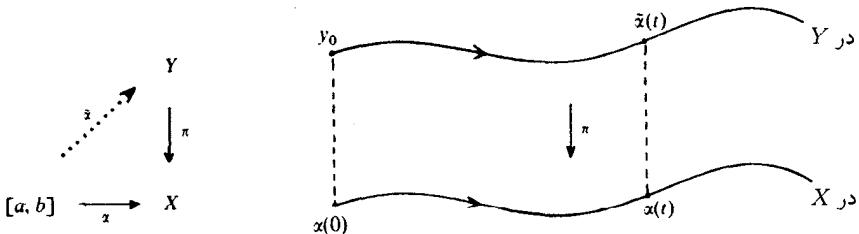
مثال ۳. تصویر متعارف $\mathbb{RP}^n \rightarrow S^n$ یک پوشش ۲-برگی است.

راجع به خود مفهوم پوشش همین قدر کافی است. کاربردهای فضاهای پوششی را در بخش ۸ خواهیم آورد. قسمت عمده این فصل به رده‌بندی فضاهای پوششی تخصیص داده می‌شود. آری، حق هم همین است، زیرا می‌توان یک بررسی کامل از همه فضاهای پوششی یک فضای توپولوژیک مفروض X به عمل آورد، و این همان چیزی است که «نظریه فضاهای پوششی» می‌نامیم، - نظریه‌ای هرچند مختصراً ولی مفید است. آتا در این نظریه، یک ابزار فنی همه‌جا حاضر وجود دارد، که همه چیز به کمک آن ساخته، اثبات و انجام می‌شود. این ابزار، بالابری راه است. این همان موضوعی است که اکنون می‌خواهیم از آن صحبت کنیم.

۳. بالابری راه

تعریف (بالابری راه)!. فرض کنیم $X \rightarrow Y$: π یک نگاشت پوششی و $\alpha : [a, b] \rightarrow X$ یک نگاشت پیوسته (یعنی یک «راه») باشد. یک راه $Y \rightarrow [a, b]$: $\tilde{\alpha}$ را یک بالابری α با شروع از

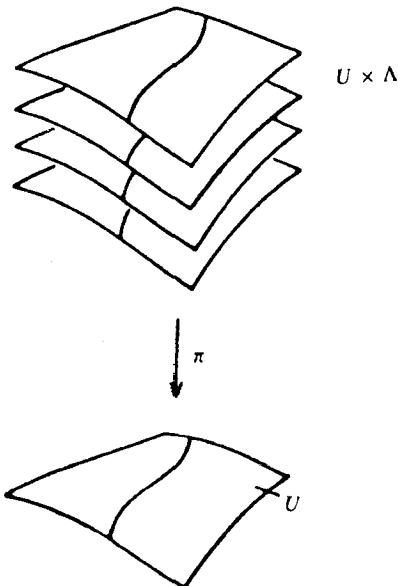
$$\cdot \pi \circ \tilde{\alpha} = \alpha \text{ و } \tilde{\alpha}(a) = y_0 \text{ گوییم هرگاه } y_0$$



لم (وجود و یکتاًی بالابریهای راه). اگر Y یک فضای پوششی X باشد، برای هر راه α در X و هر نقطه $y_0 \in Y$ بالای $\alpha(a)$ ، یک و تنها یک $\tilde{\alpha}$ هست که بالابری α با شروع از y_0 است.

برهان. چنانچه $U \subset X$ یک مجموعه باز و $Y|U$ بیمایه باشد، به آسانی دیده می‌شود که همه

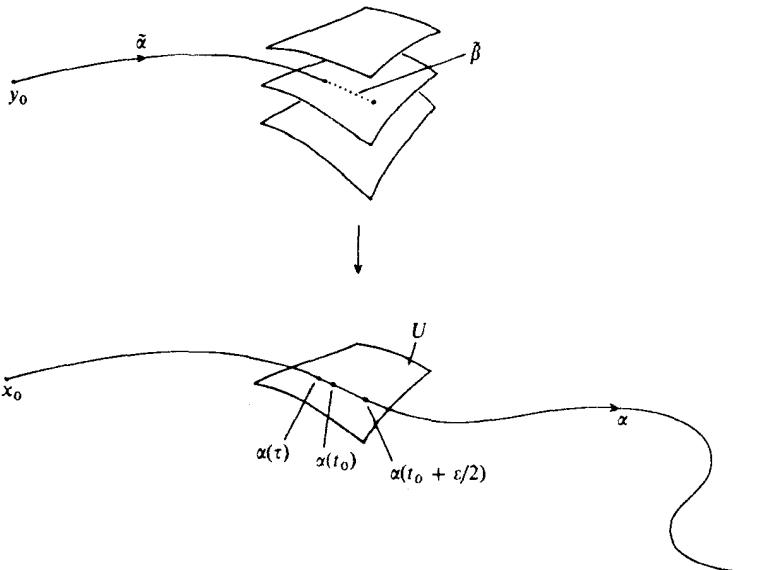
بالابریهای همه راههای β که کلاً در U باشند دقیقاً چه هستند: نسبت به $Y|U \cong U \times \Lambda$, این بالابریها دقیقاً راههایی مانند $\tilde{\beta}_\lambda$ در Y هستند که با ضابطه $(\beta(t), \lambda) =: \tilde{\beta}_\lambda(t)$ تعریف می‌شوند.



اکنون (بی‌آنکه از کلیت کاسته شود) فرض می‌کنیم α از $[0, 1]$ به X مفروض و y_0 بالای $\alpha(0)$ باشد.

یکتایی. فرض می‌کنیم \tilde{a} و \hat{a} دو بالابری با شروع از y_0 باشند. همان‌طور که در مورد $U|Y$ استدلال شد، دو زیرمجموعه از $[0, 1]$ که \tilde{a} و \hat{a} در روی آنها به ترتیب برهم منطبق باشند یا نباشند هر دو بازنده، اما مجموعه اولی چون شامل ۰ است ناتهی است، درنتیجه، بنابر همبندی $[0, 1] \rightarrow [0, 1]$ ، باید مساوی $[0, 1]$ باشد.

وجود. مجموعه اعضايی چون $[\tau, 1] \subset [0, 1]$ که برای آنها یک بالابری $[\alpha, \tau] \in \mathcal{A}$ با شروع از y_0 وجود دارد، مجموعه‌ای ناتهی است، زیرا شامل ۰ است. کوچکترین کران بالای این مجموعه را a_0 می‌نامیم. یک همسایگی باز (t_0, α) مانند U و یک عدد $\varepsilon > 0$ را چنان انتخاب می‌کنیم که Y بالای U بیمایه باشد و $\alpha \cap U \subset [t_0 - \varepsilon, t_0 + \varepsilon] \cap [\alpha - \varepsilon, \alpha + \varepsilon]$. فرض می‌کنیم $\tilde{\alpha} : [0, \tau] \rightarrow Y$ کل مجموعه $[\alpha, \tau] \subset [0, \tau]$ را بابتوي U بنگارد. یک بالابری $\tilde{\alpha}$ برای مقداری مثل $\tau \in [t_0 - \varepsilon/2, t_0]$ باشد، و یک بالابری $\tilde{\beta}$ برای مقداری مثل $\tau \in [\tau, t_0 + \varepsilon/2]$ باشد.



دراین صورت، باقراردادن

$$\hat{\alpha}(t) := \begin{cases} \tilde{\alpha}(t), & t \in [0, \tau] \\ \tilde{\beta}(t), & t \in [\tau, t_0 + \epsilon/2] \cap [0, 1] \end{cases}$$

یک بالابری α با شروع از y تعریف خواهد شد، و به علاوه، b برابر با ۱ است (اگر $t_0 = 1$) که دراین حالت مسئله تمام است، و یا از t_0 بزرگتر است. اما، بنابر تعریف t_0 ، حالت دوم ممکن نیست، و لذا $\hat{\alpha}$ همان بالابری مطلوب α است. همان چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. \square

این لم پاسخگوی دوتا از بدیهیترین پرسش‌های مربوط به بالابری راههای است. مهمترین مطلب دیگری که لازم است راجع به بالابری راهها بدانیم، «وابستگی پیوسته به پارامترهای اضافی» است. فرض کنید به جای یک راه تنها تمامی یک «خانواده» از راهها، یعنی یک مانسته جایی مانند

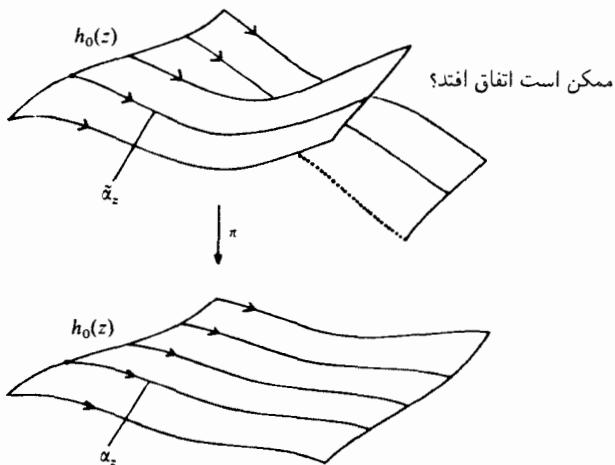
$$h : Z \times [0, 1] \rightarrow X$$

و متناظرًا به جای یک نقطه شروع تنها y بالای (0) ، تمامی یک «نگاشت پیوسته از نقطه شروع» بالای h_0 مانند $Z \rightarrow X$ با شرط $\tilde{h}_0 \circ \pi = h_0$ را به ما داده‌اند. حال، اگر برای هر مقدار ثابت

$z \in Z$ راه نظیر آن را بالا بریم تا به راه مورد بحث با شروع از $(z)_0 \tilde{h}$ برسیم، روی هم رفته یک نگاشت بهشکل

$$\tilde{h} : Z \times [0, 1] \rightarrow Y$$

بالای h به دست می‌آوریم. مسأله این است که آیا ممکن است \tilde{h} پیوسته نباشد:



نه، نمی‌تواند! برای اثبات، از نو باید یک کار دقیقی انجام دهیم، اما در عوض ابزار بسیار مفیدی برای نظریه فضاهای پوششی به دست می‌آوریم.

لم (بالابری مانسته جایها)^۱. فرض کنیم Y یک فضای پوششی X باشد، و Z یک فضای توپولوژیک دیگر، $h : Z \times [0, 1] \rightarrow X$ یک نگاشت پیوسته و

$$\tilde{h}_0 : Z \rightarrow Y$$

یک «بالابری» پیوسته h_0 باشد («بالابری مفروضی برای نگاشت نقطه شروع»):

$$\begin{array}{ccc} Z \times 0 & \xrightarrow{\tilde{h}_0} & Y \\ \downarrow & \nearrow \tilde{h} & \downarrow \pi \\ Z \times [0, 1] & \xrightarrow{h} & X \end{array}$$

دراین صورت، نگاشت

$$\begin{aligned}\tilde{h} : Z \times [0, 1] &\rightarrow Y \\ (z, t) &\rightarrow \tilde{\alpha}_z(t)\end{aligned}$$

که از بالابری فرد فرد راههای $X \rightarrow h(z, t)$ ، $\alpha_z : [0, 1] \rightarrow h(z, t)$ با شروع از نقطه $(z, 0)$ به دست می‌آید، یک نگاشت پیوسته است.

برهان. برای اختصار، ε -همسایگیهای نقطه t_0 در $[0, 1]$ به شکل $(t_0 - \varepsilon, t_0 + \varepsilon) \cap [0, 1]$ مختص می‌شوند. برای $I_\varepsilon(t_0)$ نمایش می‌دهیم. یک جعبه باز $I_\varepsilon(t_0) \times \Omega$ در $[0, 1] \times \Omega$ را «کوچک» خوانیم، اگر آن را در یک مجموعه باز $U \subset X$ بگارد به قسمی که $Y|U$ بیمایه باشد. حال اگر \tilde{h} روی یک «خط قائم» $\Omega \times t_1$ از این جعبه، پیوسته باشد، در تمامی این جعبه پیوسته خواهد بود. در واقع، نسبت به یک بیمایه‌سازی

$$Y|U \cong U \times \Lambda$$

Λ -مختص نگاشت $I_\varepsilon(t_0) \times \Omega$ (که نکته مهم مورد بحث ماست، زیرا U مختص این نگاشت توسط h ، که در هر حال پیوسته است، داده شده است) مستقل از t است، زیرا هر یک از راههای بالا بوده پیوسته است. ازانجا که $\tilde{h}|_{t_1} : \Omega \times t_1 \rightarrow \Omega$ پیوسته است، باید بر همه $I_\varepsilon(t_0) \times \Omega$ پیوسته باشد. در این مورد، خواهیم گفت که این جعبه نه تنها «کوچک» بلکه «خوب» نیز هست.

حال فرض کنیم که برای یک مقدار ثابت $T \in Z$ ، $z \in I_\varepsilon(t_0)$ مجموعه $[0, 1]$ باشد به قسمی که یک جعبه همسایگی کوچک و خوب $I_\varepsilon(t_0) \times \Omega$ موجود باشد، که اصلًا معنای این شرط پیوسته بودن $\tilde{h}|_{t_1}$ در یک همسایگی z است. در این صورت، T آشکارا در $[0, 1]$ باز است، و با توجه به پیوستگی نگاشت نقطه شروع $\tilde{h}|_{t_1}$ ، داریم $t_1 \in T$. حال، تنها کافی است ثابت کنیم که T بسته نیز هست. زیرا در این صورت، به استناد همبندی، خواهیم داشت $\tilde{h}|_{[0, 1]} = T$ ، و با توجه به پیوستگی $\tilde{h}|_{[0, 1]}$ هم‌جا پیوسته است. برای این کار فرض کنیم $\bar{T} = [0, 1] \setminus T$. بنابراین $\tilde{h}|_{\bar{T}}$ یک جعبه «کوچک» $(I_\varepsilon(t_0) \times \Omega) \setminus (I_\varepsilon(t_0) \times \bar{T})$ حول نقطه (z, t_0) وجود خواهد داشت، و چون پیوستگی h ، یک جعبه «کوچک» در نیمة $(I_\varepsilon(t_0) \times \Omega) \cap \bar{T}$ حول نقطه (z, t_0) وجود خواهد داشت. پس، $\tilde{h}|_{\bar{T}}$ در یک همسایگی z مانند Ω_1 پیوسته خواهد بود، درنتیجه $\tilde{h}|_{\bar{T}}$ در نیمة $(I_\varepsilon(t_0) \times \Omega) \cap \Omega_1$ پیوسته خواهد بود و از آنجا

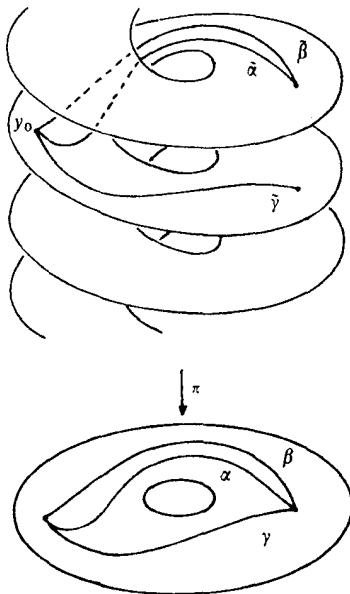
نتیجه می‌شود که $t \in T$. همان چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. \square

به عنوان نخستین فرع، به لم زیر توجه می‌کنیم.

لم تکراهی^۱. فرض کنیم Y یک فضای پوششی برای X . و α و β دو راه مانسته‌جا در X با ابتدا و انتهای ثابت باشند، یعنی یک مانسته‌جایی

$$h : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow X$$

بین $h_0 = \alpha$ و $h_1 = \beta$ با شرط‌های $h_t(0) = \alpha(o)$ و $h_t(1) = \beta(o)$ برای همه t ‌ها، وجود داشته باشد. حال اگر $\tilde{\alpha}$ و $\tilde{\beta}$ بالابریهای α و β با یک نقطه شروع y_0 باشند، آنگاه نقطه‌های پایانی آنها نیز یکی خواهد بود: $\tilde{\alpha}(1) = \tilde{\beta}(1)$.



برهان. وقتی هریک از h_t ‌ها را به یک راه \tilde{h}_t ، که نقطه شروعش y_0 است بالا بریم، «نگاشت نقطه انتهای»، $(1) \xrightarrow{\sim} h_t \rightarrow t$ ، نگاشتی خواهد بود که t را بر تار بالای $(1) \xrightarrow{\sim} \alpha$ می‌نگارد. البته این نکته را مستقل از این لم می‌دانستیم، زیرا $\tilde{h}_t = h_t \circ \pi$. اما، به موجب این لم، این نگاشت پیوسته، و لذا ثابت است، زیرا این تار، تاری است گسیله. \square

۴. آشنایی با رده‌بندی فضاهای پوششی

یک فضای پوششی برای X در وهله نخست شیئی هندسی است که نمی‌توان آن را بی‌درنگ مطالعه کرد. چنانچه خواسته باشیم یک اطلاع کلی، یعنی یک رده‌بندی از همه فضاهای پوششی، داشته باشیم، ناچاریم در جستجوی «علام مشخصه»‌ای برای پوششها باشیم، یعنی باید به هر پوشش، داده‌هایی وابسته کنیم، نوعی مشخصه یا نشانه‌ای که از لحاظ ریاضی، و در صورت امکان از لحاظ جبری، قابل دسترسی باشد، به‌گونه‌ای که دو فضای پوششی برای X یک مشخصه داشته باشند اگر و تنها اگر یکریختی باشند. بدین ترتیب، رده‌بندی فضاهای پوششی با تقریب یکریختی، بدل به بررسی این مشخصه‌ها می‌شود، که امیدواریم مسئله را ساده‌تر سازد.

بسیاری از مسائل رده‌بندیها در ریاضیات را با استفاده از همین فکر مورد بحث قرار می‌دهند. نمونه ساده‌ای که همه شما دیده‌اید رده‌بندی صورتهای درجه دوم در فضاهای برداری حقیقی \mathbb{R} بعدی است. یک مشخصه کاملاً واضح، یک «ناوردای یکریختی» برای صورتهای درجه دوم، رتبه^۱ آنهاست. اما رتبه به تهایی نمی‌تواند رده یکریختی صورت درجه دوم را مشخص کند، بنابراین باید در جستجوی مشخصه‌های دیگری نیز بود؛ یکی از این مشخصه‌ها، به عنوان مثال، نشان^۲ صورت درجه دوم یعنی تفاضل $q - p$ بین ابعاد ماکسیمال زیرفضاهایی است که این صورت در آنها به ترتیب مثبت معین و منفی معین است. (بدیهی است که از روی رتبه $q + p$ و نشان $q - p$ ، می‌توان p و q را به دست آورد، و بر عکس). بنابراین، قضیه رده‌بندی چنین بیان می‌شود («قانون اینرسی سیلوستر»^۳) : دو صورت درجه دوم در V یکریخت‌اند اگر و تنها اگر رتبه و نشان آنها یکی باشند. بالین قضیه، مسئله مطالعه رده‌های یکریختی صورتهای درجه دوم، بدل به مطالعه همه زوجهای مرتب ممکن اعداد (r, σ) می‌شود که به‌شکل رتبه و نشان یک صورت ظاهر می‌شوند، که این هم آشکارا مسئله بسیار ساده‌تری است: این زوجهای ممکن، همه زوجهایی هستند به‌شکل $(p + q, p - q)$ باشرط $0 \leqslant p, q \leqslant n$ و $p + q \leqslant n$. در رابطه با فضاهای پوششی مورد بحث ما، رفتار بالابری راهها^۴، علامت مشخصه مطلوب را به دست می‌دهد. در اینجا، بحث خود را به فضاهای همبند - راه^۵، محدود می‌کنیم، و همچنین در هر فضا نقطه ثابتی را (به عنوان «پایه نقطه»^۶) در نظر می‌گیریم. البته، فرض می‌شود که نگاشتهای پوششی، پایه نقطه‌ها را حفظ می‌کنند، و برای نشان دادن این نکته می‌نویسیم:

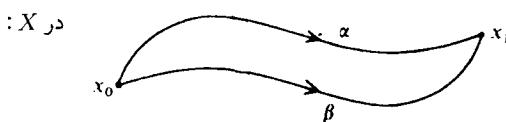
$$\pi : (Y, y_0) \rightarrow (X, x_0)$$

شرط همبند - راهی^۷، محدودیتی آنچنان اساسی برای هدفهای ما در نظریه فضاهای پوششی به

- | | | |
|--------------------------|-------------------|-------------------------------|
| 1. rank | 2. signature | 3. Sylvester's law of inertia |
| 4. path-lifting behavior | 5. path-connected | 6. basepoint |
| 7. path-connectedness | | |

حساب نمی‌آید، واستفاده از علامت‌گذاری فوق برای نقطه‌پایه‌های نیز به هیچ وجه آسیبی به محتوای ریاضی این نظریه نمی‌رساند.

حال گوییم دوفضای پوششی (Y, y_0) و (Y', y'_0) برای فضای (X, x_0) هردو یک رفتار بالابری دارند هرگاه برای هردو راه α و β از نقطه x_0 به نقطه دیگری چون x_1 حکم زیر برقرار باشد: دو راه بالا برده شده $\tilde{\alpha}$ و $\tilde{\beta}$ در Y به نقطه مشترکی ختم می‌شوند اگر و تنها اگر دو راه بالا برده شده $\tilde{\alpha}'$ و $\tilde{\beta}'$ در Y' با شروع از y'_0 ، نیز به نقطه مشترکی ختم شوند.



و اما، چنانچه قرار باشد نقش این رفتار بالابری برای فضاهای پوششی مشابه نقش رتبه و نشان برای صورتهای درجه دوم باشد، دو مسئله کاملاً متفاوت مطرح می‌شوند که باید به آنها پاسخ داد:

مسئله (الف) یک فضای پوششی تاچه حد از روی رفتار بالابریش مشخص می‌شود؟

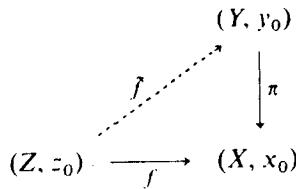
مسئله (ب) چگونه می‌توان از لحاظ جبری به رفتار بالابری، «پی‌برد»؟

در دو بخش آنی، بهاین پرسشها پاسخ داده خواهد شد. اما ابتدا می‌خواهم، شاید با احتیاط غیرضروری، اصلی راکه جواب براساس آن نهاده شده مطرح نمایم، لذا خود را درگیر جزئیات نمی‌کنم. برای مسئله (الف). بدیهی است که فضاهای پوششی یکریخت، یک رفتار بالابری دارند؛ مسئله این است که آیا عکس آن نیز صحیح است؟

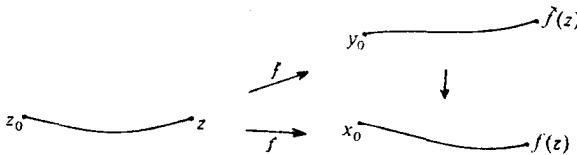
رفتار بالابری، تکلیف قابلیت بالابری^۱ نگاشتهای پیوسته

$$f : (Z, z_0) \rightarrow (X, x_0)$$

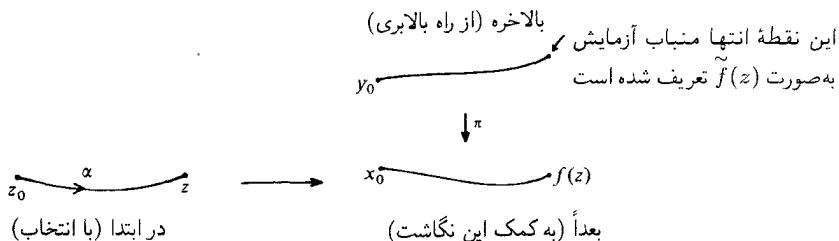
از فضاهای همبند - راه Z را به طریق زیر تعیین می‌کند: اولاً آگر یک بالابری f وجود داشته باشد، آنگاه، البته به ازای هر راه α از z_0 به z ، راه $\alpha \circ f$ یک بالابری راه $\alpha \circ f \circ \pi$ با شروع از y_0 خواهد بود، و بهاین



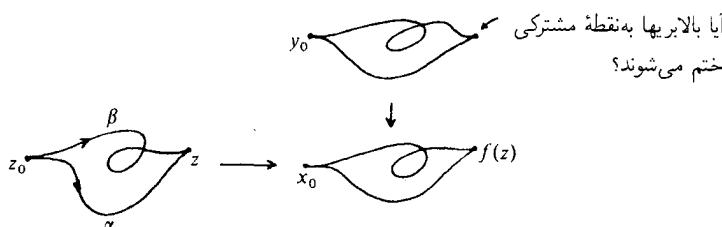
ترتیب، (z) نقطه انتهای بالابری $\alpha \circ f$ است که از y_0 شروع می‌شود:



نکته بعدی این است که از یکتایی بالابریهای راهها نتیجه می‌شود که برای یک f مفروض، حداقل یک بالابری \tilde{f} با شرط $y_0 = \tilde{f}(z_0)$ وجود دارد. واما، هم‌اکنون می‌بینیم که با دردست داشتن یکی از این f ‌ها، چگونه می‌توان بالاستفاده از بالابری راهها، یک چنین \tilde{f} ‌ی را ساخت: به ازای $z \in Z$ ، یک راه از $z_0 \in Z$ به $z \in Z$ انتخاب می‌کنیم و نگاره آن را به دست می‌آوریم، سپس آن را بالا می‌بریم و نقطه انتهای این بالابری را مساوی $(z)\tilde{f}$ می‌گیریم.



اکنون مسئله «خوشنعیری^۱» به میان می‌آید: آیا این $(z)\tilde{f}$ که بدین شیوه تعریف شده، مستقل از انتخاب α است؟



برای آنکه ویژگی فوق برقرار باشد، باید برای هردو راه α و β که از z آغاز و به نقطه مشترکی متوجه می‌شوند، بالابریهای $\alpha \circ f$ و $\beta \circ f$ که از y_0 شروع می‌شوند، الزاماً به نقطه مشترکی نیز ختم گردند. برقراری این شرط، که آشکارا شرط لازم برای وجود \tilde{f} است، درواقع، نتیجه رفتار این بالابری است و خواهیم دید (بخش ۵، ملاک قابلیت بالابری) که همین شرط تحت فرضهایی مناسب، شرط کافی برای وجود یک بالابری پیوسته \tilde{f} است. در حالت خاصی که دونگاشت مفروض، نگاشتهای پوششی

با یک رفتار بالابری باشند، روشن است که این «ملک» برقرار است:

$$\begin{array}{ccc} & (Y, y_0) & \\ \nearrow ! & & \downarrow \pi \\ (Y', y'_0) & \xrightarrow{\pi'} & (X, x_0), \end{array}$$

یک استفاده دیگر از این استدلال، یعنی مرتبط کردن دو فضای پوششی، یک ریختی‌های بین این فضاهای را که وارون یکدیگرند، به ما می‌دهد:

$$\begin{array}{ccc} (Y, y_0) & \dashrightarrow & (Y', y'_0) \\ \searrow \pi & & \swarrow \pi' \\ & (X, x_0) & \end{array}$$

برای مسئله (ب). فرض کنیم α و β دو راه از x_0 به x باشند. بالابری‌های آنها، $\tilde{\alpha}$ و $\tilde{\beta}$ ، با شروع از y_0 بدیهی است که یک نقطه انتهایی مشترک دارند اگر و تنها اگر، بالابری راه بسته $\alpha\beta$ از y_0 خود نیز یک راه بسته، و یا یک طوقه^۱ باشد. بدین ترتیب، برای پی‌بردن به رفتار بالابری، تنها چیزی که لازم داریم این است که بدانیم کدام یک از طوقه‌هایی را که از x_0 گذاشته‌اند، می‌توان به طوقه‌هایی که از y_0 می‌گذرند، بالا برد، و کدام یک را نمی‌توان.

$$\beta^- : t \mapsto \begin{cases} \alpha(2t) & 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ \beta(2 - 2t) & \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases}$$

به موجب لم تکراهی، این مطلب فقط بستگی به رده مانسته جایی (با ابتدا و انتهای ثابت منطبق بر x_0) دارد. اما مجموعه رده‌های مانسته جایی طوقه‌هایی که از x_0 گذرنده بروند، به شیوه متعارف، تشکیل یک گروه می‌دهند، که اصطلاحاً به گروه بنیادی^۲ (X, x_0) نامیده می‌شود، و زیرمجموعه رده‌های طوقه‌هایی که می‌توانند به طوقه‌های دیگری بالا برد شوند، تشکیل یک زیرگروه (Y, y_0) از (X, x_0) را می‌دهند. پس، شناخت رفتار بالابری، به معنی شناخت این زیرگروه است: این زیرگروه، همان «مشخصه»^۳ جبری است که به فضای پوششی وابسته می‌کنیم. از این‌رو، رده‌بندی فضاهای پوششی از سویی متضمن قضیه

یکتایی است، که در مسئله (الف) نام بردیم، و می‌گوید که: دو فضای پوششی یک‌ریختاند اگر و تنها اگر یک رفتار بالابری، و درنتیجه یک گروه G داشته باشند؛ و ارسوی دیگر، متضمن یک قضیه وجودی است، که باید به فکر تنظیم صورت آن باشیم، و مشخص خواهد کرد که با دردست داشتن یک زیرگروه $(G, \pi_1(X, x_0))$ تحت چه شرایطی واقعاً یک فضای پوششی که در شرط $G(Y, y_0) = G$ صدق کند، موجود است. برنامه‌ای که در اینجا مطرح شد، مفصل‌ا در بخش‌های ۵ و ۶ تشریح خواهد شد.

۵. گروه بنیادی و رفتار بالابری

تعریف (رسته فضاهای «پایه نقطه»دار). منظور از یک فضای پایه نقطه‌دار، یک روج (X, x_0) متشکل از یک فضای توپولوژیک X و یک نقطه $x_0 \in X$ است. یک نگاشت پیوسته حافظ پایه نقطه، $(Y, y_0) \rightarrow (X, x_0)$: f : چنانچه از نامش پیداست، نگاشتی است پیوسته چون $y_0 = f(x_0)$. بهویژه، منظور از یک نگاشت پوششی $\pi : (Y, y_0) \rightarrow (X, x_0)$: π با شرط $\pi(y_0) = x_0$

تعریف (گروه بنیادی). فرض می‌کنیم (X, x_0) یک فضای پایه نقطه‌دار باشد، مجموعه راههایی در X را که از x_0 شروع و به x_0 ختم می‌شوند (مجموعه «طوقه‌ها در x_0 ») با نماد $\Omega(X, x_0)$ نمایش می‌دهیم، و فرض می‌کنیم که نگاشت

$$\Omega \times \Omega \rightarrow \Omega, (\alpha, \beta) \rightarrow \alpha\beta$$

نگاشت مرکب با ضابطه‌های:

$$\alpha\beta(t) := \alpha(2t), 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \quad \text{برای } \frac{1}{2}$$

$$\alpha\beta(t) := \beta(2t - 1), \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \quad \text{برای } 1$$

باشد. در این صورت، روی مجموعه رده‌های مانسته‌جایی

$$\pi_1(X, x_0) := \Omega(X, x_0) / \simeq$$

(نماد \simeq معرف مانسته‌جایی بانقطاطنهایی^۱ ثابت x_0 است)، یک قانون ترکیب خوش‌تعریفی با ضابطه $[\alpha][\beta] = [\alpha\beta]$ وجود دارد که $\pi_1(X, x_0)$ را به یک گروه بدل می‌کند. این گروه را گروه را گروه بنیادی فضای

پایه نقطه‌دار (X, x_0) می‌نامند.

از اینبات مراحل مختلف و لازم برای توجیه احکام فوق (خوشنویسی نگاشت ترکیب، شرکت‌پذیری، وجود ۱ و وارون) که خیلی ساده‌اند، می‌گذرم. خواننده‌ای که تاکنون با مانسته‌جایی راهها تماسی نداشته و اکنون می‌خواهد چگونگی کار آنها را بداند، می‌تواند به صفحات ۷۸ تا ۸۸ مراجع [۱۲] مراجعه کند. نمادگذاری. بدیهی است که ساختمان فوق، به طریق متعارف، عملیًّا یک تابع‌گون هموردادی π_1 از رستهٔ فضاهای پایه نقطه‌دار و نگاشتهای پیوسته حافظ پایه نقطه، به رستهٔ گروهها و هم‌ریختیها، یعنی

$$\pi_1 f : \pi_1(X, x_0) \rightarrow \pi_1(Y, y_0), [\alpha] \rightarrow [f \circ \alpha]$$

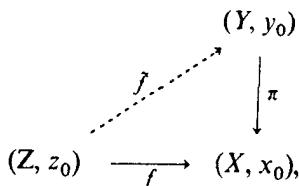
به ما می‌دهد. ولی ما به جای f, π_1 ، نمادگذاری متداول f^* را به کار خواهیم برد.

$\pi : (Y, y_0) \rightarrow (X, x_0)$. اگر $\pi_* : \pi_1(Y, y_0) \rightarrow \pi_1(X, x_0)$ یک هم‌ریختی یک‌به‌یک بین گروه‌های بنیادی است. فرع‌لم تکراهی (رفتار گروه بنیادی نسبت به نگاشتهای پوششی). فرض می‌کنیم $h \in \pi_1(X, x_0) = \pi_*[\gamma]$. در این صورت، یک مانسته‌جایی h با مبدأ و منتهای ثابت x_0 بین $y_0 \circ \gamma$ و نگاشت ثابت $\{x_0\} \rightarrow \{y_0\}$ وجود دارد. حال h را به یک مانسته‌جایی \tilde{h} با مبدأ و منتهای ثابت y_0 بالا می‌بریم، و در این صورت داریم $\tilde{h} = h \circ \gamma$. همان‌چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. \square

تعریف (گروه مشخصه یک فضای پوششی)^۱. فرض کنیم $\pi : \pi_1(Y, y_0) \rightarrow (X, x_0)$. فرض کنیم $\pi_* : \pi_1(Y, y_0) \rightarrow \pi_1(X, x_0)$ یک هم‌ریختی یک‌به‌یک (را زیر گروه مشخصه^۲ این پوشش گویند و با نماد $G(Y, y_0) \subset \pi_1(X, x_0)$ $G(Y, y_0)$ نمایش می‌دهند).

وقتی می‌گوییم یک طوفه در y به یک طوفه در x بالابردنی^۳ است، منظور این است که این طوفه تصویر طوفه‌ای در y است. از این‌رو، گروه $\pi_1(X, x_0) \subset G(Y, y_0)$ همان زیرگروهی است که در بخش قبل اعلام کردیم، و گفته‌یم که حاوی کلیه اطلاعات راجع به رفتار بالابری این پوشش است.

حال اگر $\pi_1(X, x_0) \rightarrow (Z, z_0)$: f پیوسته و $\pi_1(Y, y_0) \rightarrow (Z, z_0)$: \tilde{f} یک بالابری f ، یعنی $\tilde{f} \circ f = f$ باشد



بدیهی است که خواهیم داشت

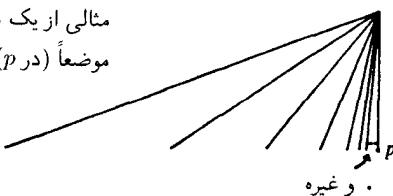
$$f_*\pi_1(Z, z_0) = \pi_*(\tilde{f}_*\pi_1(Z, z_0)) \subset \pi_*\pi_1(Y, y_0) = G(Y, y_0)$$

و معنی آن این است که شرط $f_*\pi_1(Z, z_0) \subset G(Y, y_0)$ شرطی لازم برای قابلیت بالابری یک نگاشت مفروض $(Z, z_0) \rightarrow (X, x_0)$ است. برای آنکه بتوانیم بیان کنیم که تا جه حدا این شرط، شرط کافی نیز هست، باید باز هم نخست یک مفهوم دیگر همبندی را بیاوریم، و آن این است:

تعریف (همبند - راه موضعی). یک فضای توپولوژیک را همبند - راه موضعی^۱ گوییم اگر هر همسایگی شامل یک همسایگی همبند - راه باشد.

توجه. خمینه‌ها، همبند راه موضعی هستند (روشن است)، و مجتمعهای چشتی نیز چنین‌اند. قضیه کلیتر در این زمینه را می‌توانید در مرجع [۱۶]، فصل ۳، بخش ۶، ۳ ملاحظه کنید.

مثالی از یک فضای همبند - راه که موضعی (در \mathbb{R}^n) همبند - راه نیست



و غیره

نکته. در فضای همبند - راه، هر همسایگی V ای یک نقطه p عملاً شامل یک زیرهمسایگی همبند - راه باز است، نمونه آن مجموعه همه $x \in V$ هایی هستند که می‌توانند از یک راه در V ، با شروع از p ، به x برسند.

اکنون می‌توان ملاک زیر را بیان کرد.

ملاک قابلیت بالابری.^۲ فرض می‌کنیم که $(Y, y_0) \rightarrow (X, x_0)$: π یک نگاشت پوششی باشد، Z یک فضای همبند - راه و همبند - راه موضعی، و $f: (Z, z_0) \rightarrow (X, x_0)$: f نگاشتی پیوسته

1. locally path-connected

2. liftability criterion

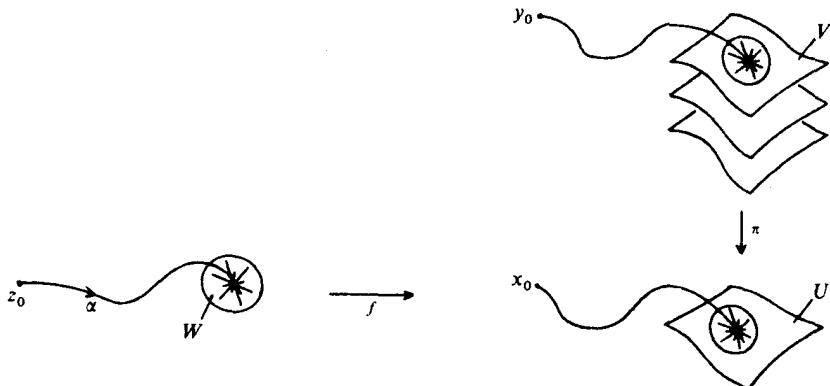
باشد. در این صورت، یک بالابری $(Z, z_0) \xrightarrow{\tilde{f}} (Y, y_0)$ برای f وجود دارد (که یکتا نیز هست)، اگر و تنها اگر $\pi_1(Z, z_0)$ را به زیرگروه مشخصه این پوشش یعنی $G(Y, y_0) \subset \pi_1(X, x_0)$ ببرد:

$$\begin{array}{ccc} \pi_1(Y, y_0) & & \\ \cong \downarrow \pi_* & & \\ \pi_1(Z, z_0) \xrightarrow{f} G(Y, y_0) \subset \pi_1(X, x_0). & & \end{array}$$

ضمناً، قبل از ذکر برهان ملاک، خاطر نشان می سازیم که در اینجا با مثال ساده‌ای از آنچه قبل از فصل ۵ بخش ۷، «دومین دلیل مهم برای فایده مفهوم مانسته جایی» نامیده بودیم (\leftarrow ص ۹۷) مواجهیم: این مسأله هندسی، حل شدنی است اگر و تنها اگر مسأله جبری نظری آن، که از اعمال تابعگون گروه بنیادی π_1 در این مورد حاصل می شود، حل شدنی باشد. یک بالابری \tilde{f} برای f موجود است اگر و تنها اگر f_* به یک هم‌ریختی گروهی φ بالابردنی باشد:

$$\begin{array}{ccc} (Y, y_0) & & \pi_1(Y, y_0) \\ \exists f \nearrow \quad \downarrow \pi & & \exists \varphi \nearrow \quad \downarrow \pi_* \\ (Z, z_0) & \xrightarrow{f} & \pi_1(Z, z_0) \xrightarrow{f_*} \pi_1(X, x_0) \end{array}$$

برهان. روشن است که این شرط لازم است، و با توجه به همبند - راهی Z و یکتا نیز بالابریهای راهها، حداکثر یک \tilde{f} وجود دارد. حال فرض کنیم که f در این شرط صدق کند. برای $z \in Z$ ، همان‌طوری که در بخش ۴ شرح دادیم، $(z) \xrightarrow{\tilde{f}} (z)$ را چنین تعریف می کنیم: یک راه α از z_0 به z می گیریم، سپس $\alpha \circ f$ را بالا می بردیم، تا به راهی به ابتدای y_0 برسیم، سپس $(z) \xrightarrow{\tilde{f}}$ را به عنوان انتهای این راه در y انتخاب می کنیم. این نقطه انتهایی، مستقل از انتخاب α است، زیرا اگر β راه دیگری از z_0 به z باشد، طوقة - $(f \circ \alpha)(f \circ \beta)$ معروف یک عضو $G(Y, y_0)$ خواهد بود و درنتیجه می تواند به یک طوche در Y بالا بردشود. لذا، بالابریهای $f \circ \alpha$ و $f \circ \beta$ به نقطه مشترکی ختم می شوند، که دقیقاً همان نقطه خوشتعریف $(z) \xrightarrow{\tilde{f}}$ است. پس، بدیهی است که $f = \tilde{f} \circ \alpha$ ، و تنها نکته‌ای که برای اثبات باقی می ماند، پیوسته بودن \tilde{f} است. در اینجا، پایی همبند - راهی موضعی Z به میان می آید:



فرض کنیم $z_1 \in Z$ و V یک همسایگی باز (z_1) در Y باشد. بی‌آنکه از کلیت کاسته شود، می‌توان V را آنقدر کوچک فرض کرد که $\pi|V$ یک همسان‌یختی به روی مجموعه باز $(V) := U$ باشد. حال، یک همسایگی همبند - راه و کوچک W برای z_1 چنان انتخاب می‌کنیم که $f(W) \subset U$. برای آنکه z_1 را به نقاط $w \in W$ وصل کنیم، یک راه α از z_1 به w را در نظر می‌گیریم و سپس با «تکه راههای» کوچکی که کاملاً در W قرار دارند، z_1 را به w وصل می‌کنیم، و این راهها را به α می‌افزاییم. اکنون، واضح است که $W = (\pi|V)^{-1} \circ f|W = (\pi|V)^{-1} \circ f|V = \tilde{f}(W) \subset V$ ، همان چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. \square

۶. رده‌بندی فضاهای پوششی

قضیهٔ یکتایی. فرض کنیم Y و Y' فضاهای همبند - راه و همبند - راه موضعی باشند، و (Y, y_o) و (Y', y'_o) فضاهای پوششی پایه نقطه‌دار برای (X, x_o) هستند. یک یکریختی حافظه پایه نقطه بین این فضاهای پوششی وجود دارد اگر و تنها اگر، زیرگروه مشخصه آنها یکی باشد، یعنی

$$G(Y, y_o) = G(Y', y'_o) \subset \pi_1(X, x_o)$$

برهان. لزوم شرط واضح است: اگر $(Y, y_o) \rightarrow (Y', y'_o)$: φ چنین یکریختی باشد، آنگاه

$$\begin{aligned} G(Y, y_o) &= \pi_* \pi_1(Y, y_o) = (\pi' \circ \varphi)_* \pi_1(Y, y_o) = \pi'_* (\varphi_* \pi_1(Y, y_o)) \\ &= \pi'_* \pi_1(Y', y'_o) = G(Y', y'_o) \end{aligned}$$

برعکس، اگر این شرط برقرار باشد، آنگاه بنابر ملاک قابلیت بالابری، می‌توان تصویر هر یک از پوششها

را به روی تصویر دیگری بالا برد:

$$(Y, y_0) \xrightarrow{\pi} (Y', y'_0) \xrightarrow{\pi'} (X, x_0)$$

و در این صورت، ترکیب این بالابریها، همان بالابریهای π و π' به خود آنها خواهد بود و درنتیجه، بنابر یکتایی بالابریها، به ترتیب، منطبق بر نگاشتهای همانی Y و Y' خواهند شد. همان چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. \square

قضیه وجود؟ در قضیه یکتایی، فرض کرده بودیم که فضاهای پوششی، و درنتیجه فضای پایه X ، همبند - راه و همبند - راه موضعی هستند. لذا از حالا بعد، مسأله وجود را به شکل زیر مطرح می‌کنیم: فرض می‌کنیم (X, x_0) یک فضای همبند - راه و همبند - راه موضعی باشد و $G \subset \pi_1(X, x_0)$ یک زیرگروه دلخواه از گروه بنیادی آن. مسأله این است: آیا یک فضای پوششی همبند - راه (Y, y_0) برای (X, x_0) وجود دارد که در شرط $G = \pi(Y, y_0)$ صدق کند؟ (ویژگی همبند - راهی موضعی به هر صورت از X به Y منتقل می‌شود). حکم فوق با چنین کلیتی صادق نیست. به چه دلیل؟ آیا فرضهای دیگری درباره فضای X یا درباره G باید افزود؟ و چه فرضهایی باید باشند؟

به جای آنکه مستقیماً خود قضیه را بیان کنم، باز ترجیح می‌دهم روش استقرایی را در ارائه آن پیش‌گیرم. این روش بسیار آموزنده، ولی متأسفانه بیش از حد وقتگیر است و نمی‌شود همیشه آن را به کار برد. در این روش، یعنی شیوه‌سازی موقعیت، که مشخصه زندگی یک ریاضیدان است، نه تنها به فکر اثبات یک قضیه باید بود، بلکه در وهله نخست باید خود قضیه را پیدا کرد.

نخستین مراحل یک قضیه، معمولاً از یک رشته خواستهایی ترکیب می‌شوند که، پس از آشنایی کافی با موضوع، به طور طبیعی ظاهر می‌شوند. هنگام تلاش در اثبات احکام مطلوب، مشکلاتی را که ظاهر می‌شوند تجزیه و تحلیل و سعی می‌کنیم آنها را، با استفاده از فرضهای جدیدی که می‌کوشیم تا آنجا که ممکن است جزئی باشند، از میان برداریم، سپس قضایا پدید می‌آیند. در مرور مسأله ما، مثلاً می‌خواهیم همواره یک فضای پوششی موجود باشد که زیرگروه مشخصه‌اش زیرگروه مفروض G باشد. حال سعی می‌کنیم آن را ثابت کنیم!

برهان قضیه وجودیی که هنوز پیدا نکرده‌ایم. نخست باید Y را به عنوان یک مجموعه پدید آوریم. اگر قبل ایک نگاشت پوششی $(X, x_o) \rightarrow (Y, y_o)$, آن‌طورکه می‌خواستیم، می‌داشتم، نقاط متعلق به Y_x را چگونه می‌توانستیم به کمک اشیائی که برسی (X, x_o) و G قابل بیان بودند، مشخص کنیم؟ معلوم است، که به‌ازای هر راه α از x_o به x ، یک نقطه کاملاً مشخص از تار Y_x بالای x ، یعنی نقطه انتهایی بالابری α که از y_o شروع می‌شود، نظری خواهد شد. همه نقاط Y_x از این طریق بدست می‌آیند، و دو راه α و β نقطه مشترکی را در Y_x معین می‌کنند اگر و تنها اگر $\alpha\beta^-$ یک عضو G را مشخص کند. حال اگر باز Y وجود نداشته باشد، برای پدید آوردن آن چه روشی باید اتخاذ کرد؟ چنان که در ذیل می‌آید:

تعریف. فرض کنیم که $\Omega(X, x_o, x)$ مجموعه همه راهها از x_o به x باشد. در این مجموعه، یک رابطه همارزی بانماد \sim را چنین تعریف می‌کنیم:

$$\alpha \sim \beta : \Leftrightarrow [\alpha\beta^-] \in G$$

سپس مجموعه‌های Y_x و Y را به صورت:

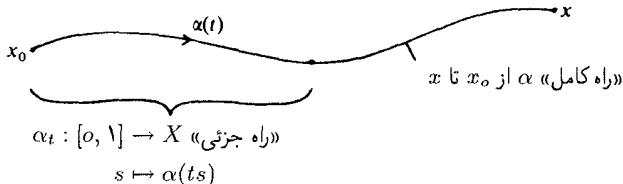
$$Y_x := \Omega(X, x_o, x) / \sim,$$

$$Y := \bigcup_{x \in X} Y_x$$

تعریف، و به علاوه فرض می‌کنیم y_o رده همارزی راه ثابتی در $\Omega(X, x_o, x_o)$ باشد، و $X \rightarrow Y \rightarrow \{x\}$ با ضابطه $Y_x \rightarrow \{x\}$ معین شود. پس، به‌حال، π یک نگاشت پوششی بین مجموعه‌های است و داریم $\pi(y_o) = x_o$.

بنابراین، «تنها» کاری که اکنون باید انجام دهیم این است که Y را به یک توپولوژی مجهز کنیم که از آن یک فضای همبند - راه سازد و $(Y, y_o) \rightarrow (X, x_o)$ را یک نگاشت پوششی بدل نماید که در شرط $G(Y, y_o) = G$ صدق کند.

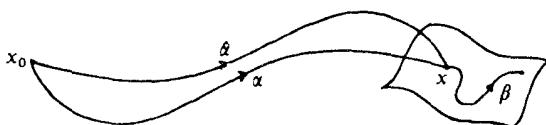
وقتی به شرایط هندسی آنچه که ساختیم فکر می‌کنیم، بی‌درنگ می‌بینیم که علاوه بر مجموعه Y و نگاشت $(Y, y_o) \rightarrow (X, x_o)$ ، ابزار دیگری نیز قبلًا در اختیار داشته‌ایم و آن بالابری راه است. برای $\alpha \in \Omega(X, x_o, x)$ ، رده‌های همارزی α را بانماد $[\alpha]$ نمایش می‌دهیم، تا بارده مانسته جایی $[\alpha]$ اشتباه نشود. برای $t \in [0, 1]$ ، فرض می‌کنیم $(X, x_o, \alpha(t)) \in \Omega$ بیانگر «راه جزی» باشد که با ضابطه $s \mapsto \alpha(ts)$ تعریف می‌شود.



احساس زیربنایی ساختمان فوق، طبیعتاً ناظر بر یک توپولوژی است که بالابری α برای آن، به‌کمک ضابطه $\sim = [\alpha_t]$ ، قبلاً داده شده است. اگر آن را دنبال کنیم، لاجرم خواهیم دید که باید کدام توپولوژی روی Y تعریف نماییم. بدین منظور، نمادگذاری زیر را وارد می‌کنیم: به‌ازای یک راه α از x_0 به x و یک همسایگی باز همبند - راه U برای x ، مجموعه راههای هم‌ارزی $\sim_{[\alpha\beta]}$ از راههای حاصل از ترکیب α با راههای β را که از x شروع می‌شوند، با $V(U, \alpha) \subset Y$ نشان می‌دهیم:



به علت همبند - راهی موضعی X ، این U ها یک پایه همسایگی برای x تشکیل می‌دهند و درنتیجه، بدیهی است که $V(U, \alpha)$ های یک پایه همسایگی نقطه $y \in U$ برای توپولوژیی که می‌خواهیم انتخاب کنیم تشکیل می‌دهند. اما، پیش از آنکه این مطلب را در یک تعریف رسمی بگنجانیم، ملاحظه می‌کنیم که $V(U, \alpha)$ فقط به $y = [\alpha] = U$ بستگی دارد و نه به انتخاب راه نماینده α در رده \sim :



از \sim نتیجه می‌شود که $[(\alpha\beta)(\hat{\alpha}\hat{\beta}^-)] = [\alpha\beta\beta^-\hat{\alpha}^-] \in G$ ، و درنتیجه $V(U, \alpha) \sim = [\hat{\alpha}\beta] \sim = [\hat{\alpha}\beta]$. به استناد این نسبتگی به α ، می‌توانیم به‌جای نماد $V(U, \alpha)$ از نماد $V(U, y)$ استفاده کنیم، که از این پس، این کار را خواهیم کرد. توجه داشته باشید که $U = \pi(V(U, y)) = \pi(V(U, y))$.

تعریف. زیرمجموعه $V \subset Y$ باز نامیده می‌شود هرگاه برای هر $y \in V$ ، یک همسایگی همبند - راه U از نقطه y بتوان یافت به‌قسمی که $V(U, y) \subset V$.

لذا کاری که حالا ما باید انجام دهیم بررسی و در صورت لزوم، با استفاده از فرضهای اضافی تا حد ممکن ضعیف، تضمین برقراری احکام زیر است:

(الف) \emptyset و Y بازند؛

(ب) اجتماعهای دلخواه مجموعه‌های باز، مجموعه‌های بازند؛

(پ) اشتراکهای متناهی مجموعه‌های باز، مجموعه‌های بازند؛

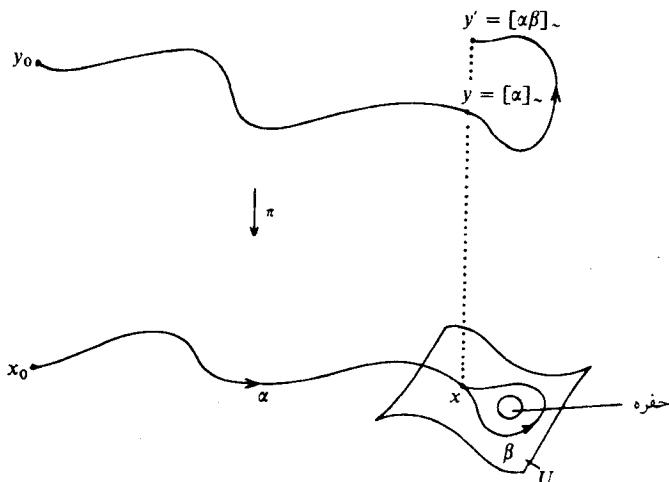
(ت) π پیوسته است؛

(ث) تارها گسسته‌اند؛

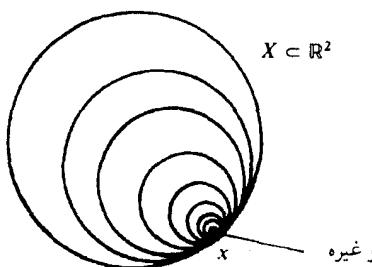
(ج) $X \rightarrow Y : \pi$ موضع‌آبیمایه است؛(چ) Y همبند - راه است؛(ح) $G(Y, y_0) = G$.

شرایط (الف) تا (ت) بالداهه برقرارند: درواقع، این یک توبولوژی و π پیوسته است. ضمناً مایلیم در اینجا خاطرنشان سازم که در فهرست بالا هیچ چیز را «فروگذار نکرده‌ایم»: چنانچه یک فضای پوششی (Y', y'_0) با ویژگیهای مطلوب در ابتدا وجود داشته باشد، ساختمان ارائه شده ما نیز اجباراً ویژگیهای (ث) تا (ح) را خواهد داشت، زیرا به آسانی می‌توان یک همسانریختی بین (Y, y_0) و (Y', y'_0) بالای (X, x_0) برقرار کرد.

(ث) گسستگی تارها. گسستگی تارها هم ارزیابین واقعیت است که برای هر $Y_x \in Y$ یک همسایگی باز همبند - راه U برای x وجود دارد به قسمی که y تنها نقطه $(U, y) \cap V(U, y)$ است. بیینیم این یکتاپی به چه مفهومی است؟ چنانچه $[\alpha]_\sim = [y]$ ، سایر نقاط $Y_x \cap V(U, y)$ دقیقاً به شکل $[\alpha\beta]_\sim$ هایی خواهند بود که در آنها β یک طوفه در U برپایه x است. پس باید U بی پداکنیم که برای همه طوفه‌های β این شکل، داشته باشیم $[\alpha\beta]_\sim = [\alpha]_\sim$.



و در اینجا کشته‌ی ما به گل می‌نشیند و دیگر قادر به پیشروی نیستیم، زیرا بدون افزودن فرضهایی درباره X ، دلیلی ندارد که رده مانسته‌جایی $[-\alpha](\alpha\beta)$ به گروه G تعلق داشته باشد. مثلاً، اگر به حالت $x_0 = x$ ثابت $= \{1\} = G$ فکر کنیم، قاعده‌ای در این حالت باید همه چیز درست از آب درآید: در این مورد شرط ما مستقیماً به معنای آن است که طوقة β در X مانسته‌جا با صفر است. اما لزومی ندارد که یک همسایگی U موجود باشد به‌گونه‌ای که همه طوقه‌های واقع در U برپایه x ، در فضای پهناور X مانسته‌جا با صفر باشند:

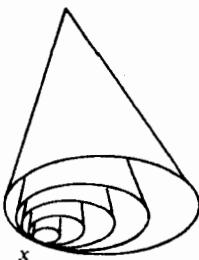


برای آنکه بتوانیم مجدداً به حرکت ادامه دهیم، اصلاً فرض می‌کنیم که X ویژگی مطلوب را دارد. - چاره دیگری هم نداریم، زیرا بدون این فرض، قضیه وجودی برای حالت $1 = G$ از اول غلط خواهد بود. پس:

تعريف. یک فضای توپولوژیک X را ساده-همبند نیمه موضعی^۲ گویند اگر هر $x \in X$ یک همسایگی U داشته باشد به‌گونه‌ای که هر راه واقع در U و مبتنی بر x در فضای X مانسته‌جا با صفر باشد.

در این تعريف، شرط را نیمه موضعی خوانده‌ایم زیرا هرچند طوقه‌ها «موضعی» هستند، یعنی در U قرار دارند، اما مانسته‌جایهای آنها با راه ثابت، سراسری هستند، بدین معنی که باید این مانسته‌جایها در X صورت گیرند. بدیهی است که این ویژگی از U به زیرهمسایگی‌هایش نیز منتقل می‌شود. «ساده-همبند موضعی»^۳ به طریق زیر تعريف می‌شود: هر همسایگی شامل یک زیرهمسایگی ساده-همبند است، یعنی شامل یک همسایگی V است به قسمی که همه طوقه‌های واقع در V در آن مانسته‌جا با صفرند. مخروطی که روی مثال فوق ساخته شود

1. null-homotopic 2. semi-locally simply connected
3. locally simply connected



ساده - همبند نیمه موضعی است، اما ساده - همبند موضعی نیست. ولی این خارج از موضوع است؛ مهمتر از آن، این است:

ملاحظه. خمینه‌ها (بهوضوح) و همچنین مجتمعهای چشمی همیشه ساده - همبند نیمه موضعی (وحتی موضعی) هستند. رجوع شود به بخش ۶.۳، فصل ۳، مرجع [۱۶].

فرض اضافی. در ادامه این بحث راجع به «برهان قضیه وجودیی که هنوز بیدانکرده‌ایم»، X را ساده - همبند نیمه موضعی فرض خواهیم کرد.

پس، برای U ‌های سکوچک، خواهیم داشت $\{y\} = V(U, y) \cap Y_x$ ، و ازانجاگسستگی تارها نتیجه می‌شود، و اثبات (ث)، که می‌خواستیم، به پایان می‌رسد.

(ج) بیمایی موضعی. فرض می‌کنیم $x \in U$ یک همسایگی باز ساده - همبند نقطه x باشد به قسمی که هر طوقه در x در کل فضای X ماسته‌جا با صفر باشد. در این صورت، بی‌درنگ می‌توان تحقیق کرد که برای هر $z \in V(U, y) = V(U, z)$ ، تساوی $V(U, y) = V(U, z)$ برقرار است. به ازای $y \in Y_x$ ، $V(U, y)$ ‌ها مجموعه‌های بازدویه‌وجدا از هم‌اند و $V(U, y) = \bigcup_{y \in Y_x} V(U, y) = \pi^{-1}(U)$. بنابراین، تصویر π و تناظر $\{y\} \rightarrow V(U, y) \rightarrow Y_x$ که برای $y \in Y_x$ ی خوشنعیرف است، توأمًا یک نگاشت دوسویی پیوسته $U \times Y_x \rightarrow U : h \rightarrow \pi^{-1}(U)$ را تعریف می‌کنند، که باید باز بودن آن را بیازماییم (یعنی تحقیق کنیم که مجموعه‌های باز را به مجموعه‌های باز تبدیل می‌کند). برای این کار، کافی است تحقیق کنیم که خود تصویر، یک نگاشت باز است، که این نیز سپیار ساده است. مجموعه‌های $V(U, y)$ ، برای $y \in Y$ و $V(U, y) \rightarrow Y$ باز است. اما، این مجموعه برابر است با U . بنابراین، h باز است و $Y \rightarrow X : h$ کنیم که $\pi(V(U, y))$ باز است. در این صورت، $V(U, y) = U$ است. بنابراین، h در واقع بیمایه موضعی است، اثبات (ج) تمام است.

(ج) همبند - راهی Y . اگر $[a]_t = [a_t]$ باشد، آنگاه t معروف یک راه از y به y است، که در آن $a(st) := a(s)$. اثبات (ج) نیز تمام است.

(ح) $G(Y, y_0) = G$. یک طوقه α در x_0 عضوی از $G(Y, y_0)$ است، اگر و تنها اگر بتواند بدیک طوقه در y_0 بالا برد شود. و اما (باتوجه به (ج)), خود این امر ممکن است اگر و تنها اگر

$y_0 = [x_0]_{\sim} = [\alpha]_{\sim}$ ، یعنی \sim $[x_0] = [\alpha]$ در G . ولذا اگر و تنها اگر $\alpha x_0 = [\alpha] \in G$. اثبات (ح) هم تمام می‌شود، همان چیزی که می‌خواستیم.

بنابراین، بالفروزن فقط یک فرض اضافی، راه را برای آنکه همه چیز برقرار شود، هموار و قضیه زیر را ثابت کرده‌ایم:

قضیه وجود. اگر X همبند - راه، همبند - راه موضعی، و همچنین ساده - همبند نیمه موضعی باشد، و اگر $G \subset \pi_1(X, x_0)$ یک زیرگروه دلخواه باشد، آنگاه یک فضای پوششی همبند - راه، و همبند - راه موضعی (Y, y_0) برای (X, x_0) موجود خواهد بود که در شرط $G(Y, y_0) = G(X, x_0)$ صدق کند.

نکته. از لم تکراهی بهوضوح نتیجه می‌شود که فضای Y در قضیه فوق، ساده - همبند نیمه موضعی است.

۷. تبدیلات پوششی و پوشش عام

ملک قابلیت بالابری و قضیه‌های وجود و یکتاپی، مهمترین جزء نظریه فضاهای پوششی را تشکیل می‌دهند. اکنون به ذکر برخی از نتایج مفید آن می‌پردازیم.

تعریف(تبدیل پوششی). منظور از یک تبدیل پوششی^۱، یا تبدیل عرشی^۲، برای یک نگاشت پوششی $X \rightarrow Y$: π ، یک خودریختی از این پوشش است، یعنی یک همسانزیختی $Y \xrightarrow{\cong} Y$: φ بالای X .

$$\begin{array}{ccc} Y & \xrightarrow[\cong]{\varphi} & Y \\ & \searrow \pi & \swarrow \pi \\ & X & \end{array}$$

تعویضپذیر است

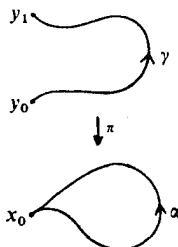
واضح است که تبدیلات پوششی تشکیل یک گروه می‌دهند، که ما آن را با \mathcal{D} نمایش می‌دهیم.

به عنوان یک نتیجه بلافصل قضیه یکتاپی، داریم:

تبصره. فرض کنیم Y یک فضای پوششی همبند - راه و همبند - راه موضعی برای فضای X باشد و $y_0, y_1 \in Y$ نقاطی بالای x_0 باشند. برای آنکه یک تبدیل پوششی $\varphi : Y \rightarrow Y$ با شرط $\varphi(y_0) = y_1$ (که البته φ یکتاپ است) وجود داشته باشد، لازم و کافی است که (Y, y_0) و (Y, y_1) دارای یک زیرگروه مشخصه در $\pi_1(X, x_0)$ باشند.

بالاخص، گروه تبدیلات پوششی آزادانه روی Y عمل می‌کند: یعنی فقط عضو همانی این گروه، نقاط ثابت دارد.

اما معنی شرط $G(Y, y_0) = G(Y, y_1)$ چیست؟ برای بررسی این موضوع، نگاهی به ارتباط بین $G(Y, y_0)$ و $G(Y, y_1)$ در حالت کلی، برای دو نقطه y_0 و y_1 بالای x_0 ، می‌اندازیم. فرض کنیم γ راهی در Y از y_0 به y_1 باشد، و $\gamma = \pi \circ \alpha$ تصویر آن:



در این صورت، یک نمودار تعویضپذیر از یکریختیهای گروهی داریم،

$$\begin{array}{ccc} \pi_1(Y, y_0) & \xrightarrow[\cong]{[\gamma] \dots [\gamma]} & \pi_1(Y, y_1) \\ \cong \downarrow \pi_* & & \cong \downarrow \pi_* \\ G(Y, y_0) & \xrightarrow[\cong]{[\alpha]^{-1} \dots [\alpha]} & G(Y, y_1). \end{array}$$

و لذا $[\alpha]G(Y, y_0) = [\alpha]^{-1}G(Y, y_1)$ ، که نتیجتاً معنای آن این است که تساوی $G(Y, y_0) = G(Y, y_1)$ برقرار است اگر و تنها اگر $[\alpha]$ در نزمالساز^۱ زیرگروه $G(Y, y_0)$ در گروه $\pi_1(X, x_0)$ واقع باشد

یادآوری (از جبر). اگر B زیرگروهی از یک گروه A باشد، مجموعه

$$N_B := \{a \in A | aBa^{-1} = B\}$$

را نزمالساز B در A می‌نامند. این نزمالساز، خود یک زیرگروه A است، و روشی است که B در نزمالساز خود، نزمال است: $A \triangleleft B$; نزمالساز، به تعبیر ساده، بزرگترین گروه بین B و A است که در آن نزمال است.

قضیه درباره گروه تبدیلات پوششی. فرض کنیم $(X, x_0) \rightarrow (Y, y_0)$ پوششی برای یک فضای همبند - راه و همبند - راه موضعی باشد، و $G := G(Y, y_0) = G(X, x_0)$ زیرگروه مشخصه آن، یعنی نگاره هم ریختی یک به یک است. باشد که برآثر تصویر القا شده است. در این صورت، بازای هر $\alpha \in N_G$ از عضو نرمالساز G در (X, x_0) ، دیقایی یک تبدیل پوششی $[\alpha]$ وجود دارد که y_0 را به منتهای $(\tilde{\alpha})$ در بالابری α با شروع از y_0 می نگارد. به علاوه، به این طریق، یک نگاشت $N_G \rightarrow N_G$ به دست می آوریم که در واقع معرف یک یک ریختی گروهی $\mathcal{D} \xrightarrow{\cong} N_G/G$ است.

اثبات قضیه را به عنوان تمرینی مطبوع توصیه می‌کنم، تا بدین وسیله بتوانید با مفاهیم متعدد جدیدی که در این فصل آورده‌یم، بهتر آشنا شوید. فراموش نکنید که در فهرست احکام منفردی که باید ثابت شوند، دستور $\varphi_{[\alpha\beta]} = \varphi_{[\alpha]} \circ \varphi_{[\beta]}$ را بگنجانید. (دستور به همین شکلی که نوشته شده صحیح است، و نه در جهت عکس: با اینکه در $\alpha\beta$ نخست راه α و سپس راه β منظور می‌شود، در $\varphi_{[\beta]} \circ \varphi_{[\alpha]}$ نخست تبدیل پوششی $\varphi_{[\beta]}$ اعمال می‌شود).

فرع و تعریف(پوشش‌های نرمال). در یک پوشش همبند - راه و همبند - راه موضعی $X \rightarrow Y$ گروه تبدیلات پوششی به صورت تراپا^۱ روی تارها عمل می‌کند (یعنی، بهارزای هر دو نقطه یک تار، یک تبدیل پوششی هست که یکی از دو نقطه را به دیگری می‌برد؛ و یا، به بیان دیگر، مدارهای عمل \mathcal{D} بر Y هستند) اگر و تنها اگر، برای یک نقطه $Y \in y_0$ (و درنتیجه برای هر نقطه $Y \in y_0$)، گروه $G(Y, y_0)$ در گروه (X, x_0) نرمال باشد. این گونه پوششها را پوشش‌های نرمال^۲ می‌نامند.

فرع. برای پوشش‌های نزمال $(Y, y_o) \rightarrow (X, x_o)$ ، ویژگی‌های زیر برقرارند:
 $\mathcal{D} = \pi_1(X, x_o)/G(Y, y_o)$ (i)

(ii) تعداد برگهای پوشش، با مرتبهٔ گروه برابر است (زیرا تارها مدارهای عمل آزاد هستند)، و لذا با مرتبهٔ G/π_1 ، که در نظریهٔ گروهها، «شاخص» $\pi_1(X, x_0)$ در $G(Y, y_0)$ نامیده می‌شود، نیز برابر است.

(iii) نگاشت دوسویی از فضای مداری Y/\mathcal{D} به روی X ، که توسط تصویر $X \rightarrow Y : \pi$ تعریف می‌شود، در واقع یک همسانزیختی است:

$$\begin{array}{ccc} Y & & \\ \text{تصویر متعارف} \downarrow & & \searrow \pi \\ Y/\mathcal{D} & \xrightarrow{\cong} & X \end{array}$$

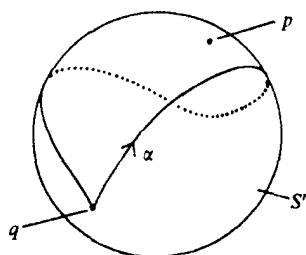
برهان (iii). پیوستگی این نگاشت، نتیجه‌ای است از فصل ۳، بخش ۲، نکته ۱. بازبودن آن نیز، نتیجه این واقعیت است که نگاشت $X \rightarrow Y : \pi$ یک همسانزیختی موضعی، ولذا باز است.

*

همه این احکام در حالت خاص $\{1\} = G(Y, y_0)$ برقرارند، که هم‌اکنون به بررسی آن می‌پردازیم. از آنجاکه $\pi_1(Y, y_0) \stackrel{\cong}{=} G(Y, y_0)$ ، این حالت اتفاق می‌افتد اگر و تنها اگر گروه بنیادی Y بیمایه باشد. یادآوری می‌کنیم که چنین فضاهایی را ساده - همبند می‌نامند:

تعریف(ساده - همبند). یک فضای همبند راه Y را ساده - همبند^۱ نامند هرگاه برای یک (ولذا برای هر) $y_0 \in Y$ ، گروه بنیادی $\pi_1(Y, y_0)$ بیمایه باشد.

پس، معنی این شرط این است که هر طوفه در Y مانسته‌جا با صفر است. روشن است که فضاهای انقباضپذیر^۲، ساده - همبندند. اما، مثلاً برای $n \geq 2$ ، کره S^n نیز ساده - همبند است. با کمال تعجب، نمی‌توان گفت که این واقعیت کاملاً آشکار است. چرا چنین است؟ آیا این کافی نیست که یک طوفه دلخواه α را در نقطه q از کره S^n در نظر بگیریم و بالتخاب یک نقطه $p \in S^n$ خارج از نگاره α این واقعیت را به کار گیریم که $\{q\}$ یک درون بر دگردیسی قوی^۳ برای $S^n \setminus p$ است؟



چرا، چرا؛ اما احتمالاً باید تاکنون مطالبی درباره «خمهای فضای پرکن»^۱ شنیده باشد (مقاله ج. پثانو: «درباره خمی که تمامی سطح یک صفحه را پر می‌کند»)^۲، و به همین اعتبار، می‌توان طوشهای کره پرکنی یافت که برای آنها چنان نقطه‌ای اصلًا وجود نداشته باشد.

ولی، ارائه یک برهان مستقیم، حقیقتاً مشکل نیست: کافی است بازه $[0, 1]$ را در نقاط $t_n < t_0 = 0 < \dots < t_i$ به فواصل بسیار ریز چنان تقسیم کنیم که α در هیچ‌یک از بازه‌های فرعی این تقسیم جزئی «کره پرکن»^۳ نباشد. بهموجب پیوستگی، این کار همیشه ممکن است. سپس، انقباض‌پذیری $S^n \setminus pt$ ایجاب می‌کند که یک مانسته‌جایی برای α وجود داشته باشد که a را در t_i ، منتهای بازه‌های فرعی، تشییت کند، و به علاوه، α را به طوشهای که هریک از بازه‌های فرعی را به یک دایرة عظیمه می‌نگارد، ببرد. حال، این خم دیگر کره پرکن نیست، و استدلالی که قبلًا درنظر داشتیم معتبر خواهد بود.

اگر Y یک فضای پوششی همبند - راه و همبند - راه موضعی برای فضای X باشد و X ساده - همبند باشد، آنگاه $X \rightarrow Y$ باید چندگانگی (تکرر)^۴ از مرتبه یک داشته باشد، و درنتیجه باید یک همسازی‌یختی باشد. این ملاحظه، غالباً بسیار مفید و بیانگر این است که یک فضای ساده - همبند نمی‌تواند پوشش‌های جالبی داشته باشد، که نتیجه بالا فصل قضیه یکتایی است. اما حالا می‌خواهیم پوشش‌هایی را درنظر بگیریم که در آنها فضای پوششی Y ، و نه فضای پایه X ، ساده - همبند باشد.

تعریف (پوشش عام). یک فضای پوششی همبند - راه و همبند - راه موضعی $X \rightarrow Y$ را یک پوشش عام^۵ خوانیم هرگاه Y ساده - همبند باشد.

نتیجه رده‌بندی فضاهای پوششی. اگر X همبند - راه، همبند - راه موضعی و ساده - همبند نمی‌موضعی باشد، و $x_0 \in X$ ، آنگاه دقیقاً یک پوشش عام $(X, x_0) \rightarrow (\widetilde{X}, \widetilde{x}_0)$ با تقریب یکریختی وجود دارد، و این یکریختی به طریق یکتا معین می‌شود.

به این اعتبار، می‌توان از پوشش عام^۶ \widetilde{X} برای X صحبت کرد.

بینیم چه چیزی درمورد پوشش عام، «عام» است؟ تأمّلی مقدماتی درین زمینه ضروری است. گیریم X یک فضای همبند - راه، همبند - راه موضعی و ساده - همبند نمی‌موضعی باشد، و فرض کنیم دو فضای پوششی به‌شکل زیر داده باشند

1. space-filling curves

2. Peano, G. "Sur une courbe qui remplit toute une aire plane", *Math. Annalen* **36** (1890), 157-160.

3. sphere-filling 4. multiplicity 5. a universal cover 6. the universal cover

$$\begin{array}{ccc} & (Z, z_0) & \\ p \downarrow & & \swarrow \pi \\ (X, x_0) & & (Y, y_0) \end{array}$$

که زیرگروههای مشخصه یکی (H برای p و G برای π) در دیگری قرار داشته باشد: در این صورت، بنابر ملاک قابلیت بالا بری، p را می‌توان «به π بالا برد»، یعنی دقیقاً نگاشت پیوسته $(Z, z_0) \rightarrow (Y, y_0)$ است که نمودار زیر را تعویضپذیر می‌سازد:

$$\begin{array}{ccc} & (Z, z_0) & \\ p \downarrow & \searrow f & \swarrow \pi \\ (X, x_0) & & (Y, y_0) \end{array}$$

این f همواره یک نگاشت پوششی خواهد بود. برای آنکه بینیم چرا چنین است، نمودار زیر را در نظر می‌گیریم:

$$\begin{array}{ccc} (Z, z_0) & \xrightleftharpoons[g]{h} & (Y', y'_0) \\ p \downarrow & \searrow f & \swarrow \pi' \\ & (Y, y_0) & \\ & \searrow \pi & \swarrow \end{array}$$

$$(X, x_0)$$

که در آن π' نگاشت پوششی است که زیرگروه مشخصه اش H' ، نگاره وارون H در $\pi_1(Y, y_0)$ است:

$$\begin{array}{ccccc} H' & \subset & \pi_1(Y, y_0) & & \\ \downarrow \cong & & \downarrow \cong & & \\ H & \subset & G & \subset & \pi_1(X, x_0) \end{array}$$

و به علاوه، h در نمودار فوق، بالابری f به π' ، و g بالابری $\pi \circ \pi' \circ p$ به p است. نشان خواهیم داد که h یک یکریختی از فضاهای بالای (Y, y_0) است (و درنتیجه، f یک نگاشت پوششی است، زیرا π' پوششی است). داریم $\pi' \circ f = \pi \circ h$ ، و اکنون اثبات می‌کنیم که g وارون h است. در هر حال داریم $p \circ g \circ h = \pi \circ \pi' \circ h = \pi \circ f = p$: زیرا p این نگاشت، بالابری p به خود است. برای آنکه تساوی $h \circ g = \text{Id}_{(Y, y_0)}$ را نیز ثابت کنیم، نشان می‌دهیم که $h \circ g$ یک بالابری π' به خود است. برای این کار، ثابت می‌کنیم که $\pi' \circ h \circ g = f \circ g = \pi' \circ h$ است، یعنی $\pi' \circ h \circ g = f \circ g = \pi' \circ \pi \circ h$ است. برای این کار، ثابت می‌کنیم که $\pi' \circ h \circ g = f \circ g$ است، یعنی $\pi' \circ h \circ g = f \circ g$ است. اما این هم از این واقعیت نتیجه می‌شود که هر دو نگاشت، بالابری‌هایی برای $\pi \circ \pi'$ به π هستند: نگاشت π' در هر حال چنین است، و نگاشت $g \circ f$ نیز چنین است زیرا $\pi \circ \pi' \circ f \circ g = p \circ g = \pi \circ f \circ g = p$. همان چیزی که می‌خواستیم اثبات کنیم. \square

خلاصه کنیم: اگر در دو فضای پوششی برای (X, x_0) ، زیرگروه مشخصه یکی در دیگری قرار داشته باشد، فضای پوششی‌یی که زیرگروه مشخصه کوچکتری دارد، به طور متعارف فضای دیگر را می‌پوشاند، و این هم به‌گونه‌ای است که سه نگاشت پوششی حاصل، یک نمودار تعویضپذیر پدید می‌آورند.

$$\begin{array}{ccc} (Z, z_0) & & \\ \downarrow & \searrow & \\ (X, x_0) & & (Y, y_0) \end{array}$$

این همان تأثیر مقدماتی ما بود. اما، چون زیرگروه مشخصه پوشش عام (\tilde{X}, \tilde{x}_0) بیمایه، یعنی برابر $\{1\}$ است، گزاره زیر نتیجه می‌شود:

گزاره. پوشش عام (\tilde{X}, \tilde{x}_0) ، هر فضای پوششی همبند - راه دیگر (Y, y_0) برای (X, x_0) را به طور متعارف می‌پوشاند، و این پوشاندن به‌گونه‌ای است که

$$\begin{array}{ccc} (\tilde{X}, \tilde{x}_0) & & \\ \downarrow & \searrow & \\ (X, x_0) & & (Y, y_0) \end{array}$$

تuoipzدیر است.

همین مطلب به خودی خود دلیل کافی است تا بدانیم که چرا پوشش عام را باید عام نامید، اما واقعیت دیگری نیز هست که این نکته را بیشتر تقویت می‌کند: پوشش عام، بالاخص نرمال نیز هست (واضح است)، و اگر \mathcal{D}_X معروف گروه تبدیلات پوششی $X \rightarrow \tilde{X}$ باشد، همسانزیختی متعارف $\tilde{X}/\mathcal{D}_X \cong X$ را، از روی خود تصویر به دست می‌آوریم. بانتخاب نقاط پایه $x_0 \rightarrow \tilde{x}_0$ ، یک یکریختی متعارف $\mathcal{D}_X \cong \pi_1(X, x_0)$ نیز، با همان جزئیاتی که در قضیه راجع به گروه تبدیلات پوششی شرح دادیم، خواهیم داشت. حال، این دو گروه تبدیلات پوششی، متناظر با موقعیت مذکور درگزاره فوق را، درنظر می‌گیریم:

$$\begin{array}{ccc} \tilde{X} & & \\ \downarrow \mathcal{D}_X & \searrow \mathcal{D}_Y & \\ X & & Y \end{array}$$

در این صورت، داریم $\mathcal{D}_Y \subset \mathcal{D}_X$ ، و در مقایسه با $\mathcal{D}_X \cong \pi_1(X, x_0) \cong \mathcal{D}_Y$ مجموعه \mathcal{D}_Y چیزی جز زیرگروه مشخصه $\pi_1(X, x_0) \subset G(Y, y_0)$ نخواهد بود. حال با توجه به اینکه $X \rightarrow \tilde{X}$ نیز یک همسانزیختی $Y \cong \tilde{X}/\mathcal{D}_Y$ را القا می‌کند، با درنظر گرفتن کلیه جوانب، قضیه زیر را داریم:

قضیه عمومیت برای پوشش عام. فرض کنیم X یک فضای همبند - راه، همبند - راه موضعی و ساده - همبند نیمه موضعی باشد، و $x_0 \in X$; فرض کنیم که $(X, x_0) \rightarrow (\tilde{X}, \tilde{x}_0)$ پوشش عام باشد، و $\pi_1(X, x_0) \cong \mathcal{D}_X \cong \mathcal{D}_Y$ گروه تبدیلات پوششی برای $X \rightarrow \tilde{X}$. چنانچه $\mathcal{D}_X \subset \mathcal{D}_Y$ یک زیرگروه دلخواه باشد، نگاشت

$$(\tilde{X}/\Gamma, [\tilde{x}_0])$$

$$\downarrow$$

$$(X, x_0)$$

نگاشت پوششی یک فضای پوششی همبند - راه خواهد بود، و همه فضاهای پوششی همبند - راه برای

(X, x_0) , با تقریب یک یکریختی که به طور یکتا معین می‌شود, به همین طریق به دست می‌آید.

*

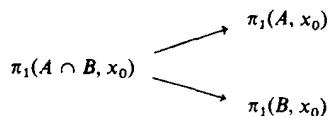
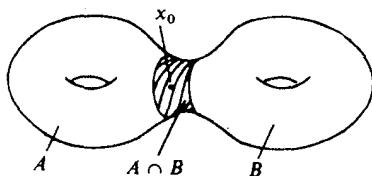
مایل م این قسمت را به چند تذکر بسیار کوتاه درباره چگونگی محاسبه گروههای بنیادی, که نهایت اهمیت را دارند, ختم کنم. یکی از وسایل محاسبه, خود نظریه فضاهای پوششی است: گاهی اوقات به سادگی می‌توان گروه تبدیلات پوششی برای پوشش عام X را معین کرد. مثلاً داریم $\pi_1(S^1, x_0) \cong \mathbb{Z}$, $\pi_1(\mathbb{R}P^n, x_0) \cong \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$, داریم $\pi_1(\mathbb{R}P^n, x_0) \cong \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$, زیرا پوشش عام $e^{2\pi i x} \mapsto x$ را تشکیل می‌دهد؛ اما برای $n \geq 2$, داریم $\pi_1(\mathbb{R}P^n, x_0) \cong \mathbb{Z}$, زیرا پوشش عام $S^n \rightarrow \mathbb{R}P^n$ چندگانگی دارد.

نکته بدینهی ولی منید زیر نیز مهم است: گروه بنیادی یک حاصلضرب، به طریق متعارف، برابر است با حاصلضرب گروههای بنیادی:

$$\pi_1(X \times F, (x_0, f_0)) \cong \pi_1(X, x_0) \times \pi_1(F, f_0)$$

فضاهای پوششی و حاصلضربها، حالت‌های خاص تاربندیهای موضعی بیامایه^۱ هستند، و اینها نیز حالت‌های خاص تاربندیهای سر^۲ هستند، که برای آنها «دبالة کامل مانسته جایی»^۳ شامل اطلاعاتی درباره گروه بنیادی فضای پایه، تار، و کل فضاست (دراین زمینه رجوع شود مثلاً به ص ۶۵، مرجع [۱۱]). ضمناً فراموش نکنیم که تابعگون π_1 به طور مسلم ناوردای مانسته جایی^۴ است.

بالآخره باید به قضیه مهم زیرفت - وان کامپن^۵ اشاره کنم، که به ما امکان می‌دهد تحت شرایطی گروه بنیادی فضایی به شکل $X = A \cup B$ را، از روی سه گروه و دو هم‌ریختی زیر:



به دست آوریم (مثلاً رجوع کنید به شماره ۸.۵، فصل سوم، مرجع [۱۶]).

۸. نقش فضاهای پوششی در ریاضیات

مفهوم فضاهای پوششی از نظریه توابع، به ویژه از بررسی توابع «چند مقداری»^۶ تأمیریخت^۷، که در

- | | | |
|-------------------------------|-----------------------|----------------------------|
| 1. locally trivial fibrations | 2. Serre fibrations | 3. exact homotopy sequence |
| 4. homotopy invariant | 5. Seifert-van Kampen | 6. multi-valued |
| 7. holomorphic | | |

ادامه تحلیلی ظاهر می‌شوند، نشأت می‌گیرد. این مفهوم را ریمان هنگامی کشف کرد که هنوز وسیلهٔ کافی، طبق معیارهای امروزی، برای درک درست آن وجود نداشت.

فرض کنیم $\mathbb{C} \subset G$ یک حوزه باشد و f چوانه^۱ یک تابع تمام‌ریخت، که بتواند در طول راهی واقع در G ادامه یابد (مثلاً تابع \sqrt{z} در $\mathbb{C} \setminus \{0\}$ یا تابع \log در $\mathbb{C} \setminus \{0\}$ ، یا تابع $\sqrt{(z-a)(z-b)}$ در $\mathbb{C} \setminus \{a, b\}$ و هكذا). ادامه تحلیلی در این حال، معروف یک «تابع چند مقداری» در G است، و این خود اساساً یک تابع (تک مقداری)^۲ تمام‌ریخت در یک فضای پوششی روی G است

$$\begin{array}{ccc} G & \xrightarrow{F} & \mathbb{C} \\ \pi \downarrow & & \\ G & & \end{array}$$

(باتوجه به مطالب گذشته، می‌توان در واقع گفت) که «به طریق متعارف» از جوانه‌های ادامه یافته به دست می‌آید.

تصادفاً پوششها بیکی که بدین طریق به دست می‌آیند، حقیقتاً پوششها بیکی به معنای مورد نظر ما هستند (\leftarrow تعریف ص ۱۶۷). پیدا شدن نقاط شاخه‌بی فقط هنگامی شروع می‌شود که \tilde{G} ، بالفروند نقاطی از $\mathbb{C} \setminus G$ که f در آنها نمی‌تواند به طور تحلیلی ادامه یابد، تکمیل شود (مثلاً مانند نقطه 0 در مورد \sqrt{z})، و فضاهای پوششی «حفره»^۳ دار (مانند مثال ص ۱۶۸)، هنگامی مطرح می‌شوند که f بتواند به همه نقاط G ، ولی نه در طول هر راه، ادامه پیدا کند.

بدین ترتیب، توابع چند مقداری که در نظریه توابع به آنها برمی‌خوریم (و من نیازی نمی‌بینم که در شرح فایده‌ای که توابعی نظیر \sqrt{z} برای ریاضیدانان دارند، صرف وقت کنم) اکنون می‌توانند در قالب فضاهای پوششی به خوبی درک شوند، و از همه مهمتر: در دسترس روش‌های معمولی نظریه توابع قرار داده شده‌اند. بررسی این گونه توابع، نه تنها انگیزه اصلی برای ابداع فضاهای پوششی بوده، بلکه حتی تا به امروز یکی از مهمترین کاربردهای آن نیز بوده است، که برخلاف انتظار، هیچ‌یک از روش‌های جدیدتر هم توانسته است در این زمینه جانشین آن شود.

اما مطلب به همین جا ختم نمی‌شود. بگذارید نخست به این تذکر کلی بپردازیم که فضاهای پوششی غالباً «در طبیعت یافت می‌شوند»، یعنی ناخواسته، درحالی که مشغول بررسی مسائل کاملاً متفاوتی

۱. جوانه = germ، دو تابع f_1 و f_2 را در نقطه مفروض x از یک فضای توبولوژیک X ، موضعاً هم ارز خوانیم هرگاه یک همسایگی نقطه x چون U موجود باشد به قسمی که $f_1|_U = f_2|_U$. در این صورت می‌نویسیم $f_1 \sim f_2$. رده هم ارزی تابع f برای \sim را «جوانه تابع f در نقطه x » گوییم.

2. single-valued

3. hole

هستیم با آنها مواجه می‌شویم، و در این مواقع، می‌توانیم اطلاعات به ظاهر از غیب رسیده را که فضاهای پوششی فراهم کرده‌اند، با خرسندی مورد استفاده قرار دهیم. مثلاً، فرض کنید که یک گروه متناهی G آزاده روی یک فضای توپولوژیک Y عمل کند؛ در این صورت، نگاشت خارج قسمت $G/Y \rightarrow Y$ یک نگاشت پوششی است. ویا، مثال دیگر، فرض کنید که با خانواده‌ای از توابع دیفرانسیلپذیر، با تکینگی‌های فاقد انشعاب^۱، سروکار داریم؛ در این صورت، این تکینگی‌ها پوششی برای فضای پایه تشکیل می‌دهند. و هکذا موارد دیگر و دیگر.

اما فضاهای پوششی را اغلب حساب شده و عمداً به عنوان ابزارهایی وارد می‌کنند. فضاهای پوششی گرایش به‌این دارند که از خود فضایی که آنها می‌پوشانند «ساده‌تر» باشند (مثال $S^n \rightarrow \mathbb{RP}^n$ را می‌توان نمادی از این دست پنداشت)، بنابراین، اصل استفاده از فضاهای پوششی، کلاً چنین است: ابتدا X موضوع مورد علاقه‌ما برای مطالعه است، اما X بیش از حد پیچیده و مستقیماً دستیابی به آن دشوار است، لذا سراغ یک فضای پوششی Y روی X می‌رویم که روشنتر به نظر آید، و از نظریه فضاهای پوششی استفاده می‌کنیم تا بتوانیم از روی اطلاعاتی که از Y داریم، اطلاعاتی از X به دست آوریم. مثلاً هر خمینه جهت‌پذیر^۲ M یک خمینه پوششی جهت‌پذیر دو-برگی^۳ $\tilde{M} \rightarrow M$ دارد (که «پوشش دوگانه جهت‌پذیر»^۴ آن نامیده می‌شود)، و این وسیله‌ای برای بررسی برخی احکام در حالت جهت‌پذیری است، که اثبات آنها، در وهله نخست فقط «به منظور» استفاده در خمینه‌های جهت‌پذیر صورت می‌گیرد. در تعدادی از کاربردها، این روند تسهیل، تنها هنگامی همه توان خود را نشان می‌دهد که می‌خواهیم به پوشش عام بررسیم. ذیلاً به سه مثال مهم از این فرایند اشاره می‌کنم.

(۱) رویه‌های ریمان. رویه‌های ریمان، خمینه‌های مختلط همبند یک بعدی هستند، که در نظریه توابع معروف‌اند. به عنوان فضاهای توپولوژیک، خمینه‌هایی دو بعدی، ولذا رویه هستند. فرض کنیم X یک رویه ریمان و $X \rightarrow \tilde{X}$: π پوشش عام آن باشد. بنابراین، در وهله نخست \tilde{X} فقط یک فضای توپولوژیک است و هنوز رویه ریمان نیست، اما ساختار مختلط X مستقیماً به فضاهای پوششی نیز منتقل می‌شود؛ به آسانی می‌توان نشان داد که روی \tilde{X} دقیقاً یک ساختار مختلط هست که برای آن π تاماریخت است. بنابراین، \tilde{X} ناچار یک رویه ریمان ساده - همبند است، والبته درک رویه‌های ریمان ساده - همبند خیلی آسان‌تر از حالت رویه‌های ریمان است، زیرا: بنابر قضیه نگاشت ریمان برای رویه‌های ریمانی، \tilde{X} از نظر دوسو تاماریختی^۵، یا با صفحه \mathbb{C} ، یا با کرکه ریمان^۶ \mathbb{CP}^1 یا با فرق یکه $\mathbb{C} \subset U$ هم ارزاست! خوب، حالا بینیم چگونه از این شناخت برای به دست آوردن اطلاعاتی راجع به X استفاده می‌کنیم؟ بینید، تبدیلات پوششی $\tilde{X} \rightarrow \tilde{X}$ نگاشتهای دوسو تاماریخت‌اند (این

1. bifurcation

2. non-orientable

3. tow-fold

4. orientable double cover

5. biholomorphically

حکمی است بیمایه و نتیجه‌ای از هیچ قضیه خاصی نیست)! گروه تبدیلات پوششی، \mathcal{D} ، آزادانه و «کاملاً ناپیوسته»^۱ عمل می‌کند، یعنی $\tilde{X} \in \tilde{x}$ دارای یک همسایگی U است به قسمی که مجموعه‌های (U) ، به ازای $\mathcal{D} \in \varphi$ ، دو به دو جدا از هم‌اند؛ لذا، فضای مداری چنین عملی، \tilde{X}/\mathcal{D} ، یک ساختار مختلط دارد که از \tilde{X} بهارت می‌برد. این ساختار یگانه ساختاری است که نگاشت $\tilde{X}/\mathcal{D} \rightarrow \tilde{X}$ را تمایریخت می‌سازد. بنابراین، همسانزیریختی $\tilde{X}/\mathcal{D} \cong \tilde{X}$ که توسط نظریه فضاهای پوششی داده می‌شود، آشکارا دوسو تمایریخت است. حال، بدون استفاده از چیزی پیچیده‌تر از نظریه فضاهای پوششی (که یک نظریه توپولوژیک است!) و قضیه نگاشت ریمان، می‌توانیم نتیجه زیر را به دست آوریم: با تقریب همارزی دوسو تمایریخت، رویه‌های ریمان دقیقاً عبارت‌اند از خارج قسمتهای \tilde{X}/\mathcal{D} . که آزادانه و کاملاً ناپیوسته عمل می‌کند.

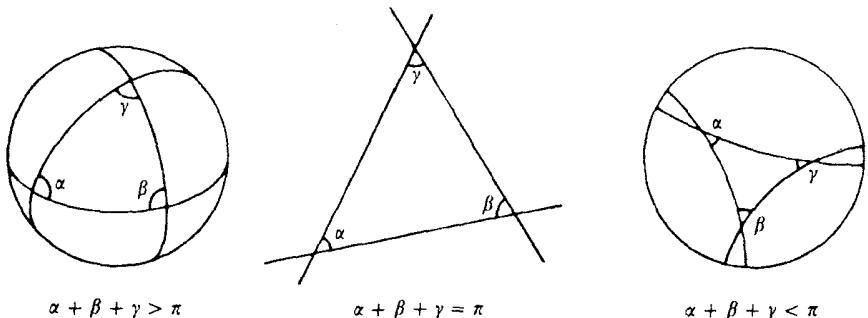
گروه خودریختیهای $\mathbb{C}\mathbb{P}^1$ و U از مدت‌ها پیش مورد مطالعه قرار گرفته، و صریحاً مشخص شده‌اند. زیرگروههایی را که آزادانه و کاملاً ناپیوسته عمل می‌کنند، می‌توانیم علی‌الاصول جستجو و \tilde{X}/\mathcal{D} را بررسی کنیم، و هرچند که این مسئله در حالت $U = \tilde{X}$ به هیچ وجه مسئله ساده‌ای نیست، اما دست‌کم به مرحله‌ای رسیده‌ایم که نقطه شروع واقعی برای بررسیهای بعدی است، و برای حل مسئله اولیه‌ای که داده‌های آن کل‌اُدر عبارت «فرض کنیم \tilde{X} یک رویه ریمان باشد»، خلاصه می‌شد، گام بزرگی به جلو برداشته‌ایم.

(۲) صورتهای فضای. یکی از مسایل کلاسیک هندسه دیفرانسیل، که تا به امروز هم کاملاً حل نشده است، رده‌بندی صورتهای فضاست. منظور از یک صورت فضای، یا یک صورت کلیفرد-کلاین^۲، یک خمینه ریمانی همبند n بعدی کامل ($> \dots <$) با انحنای مقطوعی ثابت^۳ K است. (← ص ۶۹، مرجع [۲۱]). بدون کاستن از کلیت، می‌توان فقط حالت‌های $-1, 0, +1$ را در نظر گرفت. یک فضای پوششی همبند برای یک صورت فضای، به طریق متعارف، خود نیز یک صورت فضای با همان انحنایست. مشابه قضیه نگاشت ریمان، در اینجا قضیه کلیننگ-هویف^۴ را داریم که می‌گویید: تنها صورتهای فضای همبند، با تقریب طولپایی، بدتریب عبارت‌اند از: کره S^n با انحنای $+1$ ؛

فضای اقلیدسی \mathbb{R}^n با انحنای 0 ؛

فضای هذلولوی \mathbb{H}^n با انحنای -1 ؛

1. properly discontinuously 2. space forms 3. Clifford-Klein form
4. with constant sectional curvature 5. Killing-Hopf theorem



$$\alpha + \beta + \gamma > \pi$$

$$\alpha + \beta + \gamma = \pi$$

$$\alpha + \beta + \gamma < \pi$$

مثلثهای زوایزک در کره S^2 ، در فضای اقلیدسی \mathbb{R}^3 و در صفحه هذلولی (\mathbb{D}^2 با «متریک هذلولی»)

گروههای طولپایی^۱ این سه فضای کاملاً شناخته شده‌اند، و مشابه آنچه که در مورد رویه‌های ریمان گفته شد، نظریه فضاهای پوششی نشان می‌دهد که: خارج قسمتهای S^n , \mathbb{R}^n و \mathbb{H}^n بر زیرگروههای گروه طولپایی که آزادانه و کاملاً نایوسه عمل می‌کنند تنها صورتهای فضای، با تقریب طولپایی، هستند که وجود دارند.

(۳) گروههای لی. یک گروه لی^۲ عبارت است از یک خمینه دیفرانسیلپذیر همراه با یک ساختار گروهی «دیفرانسیلپذیر» (یعنی نگاشت $G \times G \rightarrow ab^{-1}$, $a, b \mapsto ab^{-1}$) دیفرانسیلپذیر است. گروههای لی، در زمینه‌های مختلف ریاضیات، نقش عمده‌ای دارند، و از این حیث، در فیزیک نظری نیز نقش عمده‌ای بازی می‌کنند. گروههای لی ($O(n)$, $GL(n, \mathbb{C})$, $GL(n, \mathbb{R})$, $U(n)$, $SO(n)$, $SU(n)$ ، مثالهای عموماً شناخته شده‌ای هستند. نظریه فضاهای پوششی نشان می‌دهد که پوشش عام \tilde{G} برای یک گروه همبند لی، خود نیز به طریق متعارف، یک گروه لی است، و G به شکل خارج قسمت H/\tilde{G} است، که در آن H ، یک زیرگروه گرسسته \tilde{G} است. اما، گروههای ساده - همبند لی، قابل رده‌بندی هستند، زیرا علی‌الاصول به وسیله «جبر لی»^۳ خود، معین می‌شوند.

*

نمی‌خواهم شما را با این احساس رها کنم که فکر کنید ترفند فضای پوششی، نکته اساسی در این مسائل رده‌بندی است: قضیه نگاشت ریمان خود به تهایی عمیقتر از کل نظریه فضاهای پوششی از اول تا آخر است. اما می‌توان گفت که مفهوم فضای پوششی، مانند بسیاری از مفاهیم پایه‌یی دیگر در توبولوزی، جزء مفاهیم اجتناب‌نایذیر در تعدادی از زمینه‌های مهم علمی است، و بر هر ریاضیدانی واجب است که از آن آگاه باشد.

قضیهٔ تیخونوف



۱. یک قضیهٔ نامحتمل؟

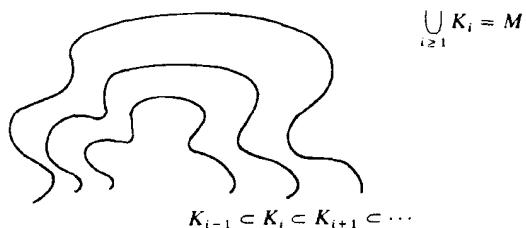
قبل‌اً در فصل ۱، هنگام بحث از مفاهیم بنیادی، مطمئن شدیم که حاصلضرب دو فضای توپولوژیک فشرده $Y \times X$ فضایی است فشرده، و به استقراء البته نتیجه می‌شود که حاصلضرب تعدادی متناهی از فضاهای فشرده، همواره فشرده است. در فصل ۶، بخش ۲، حاصلضرب تعداد دلخواه زیادی سازه رانیز

در نظر گرفتیم، و اکنون دوباره به این مطلب بازمی‌گردیم، زیرا که این فصل را به قضیه زیر اختصاص داده‌ایم:

قضیه (تیخونوف ۱۹۳۰). اگر $\{X_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ یک خانواده از فضاهای فشرده باشد، حاصل ضرب $\prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$ نیز فشرده است.

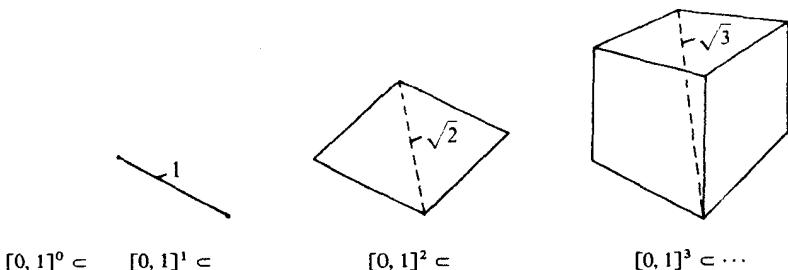
*

هر کس که برای نخستین بار قضیه تیخونوف را بشنود، ناچار اعتراف می‌کند که احساس ما از مفهوم فشردگی، بایستی برای حاصل ضربهای نامتناهی، عکس آن را به ذهن القا کند. زیرا فشردگی، خود یک ویژگی متناهی بودن است (پوشش‌های باز متناهی را به یاد آورید)، ولذا جای تعجب نخواهد بود که این ویژگی به فضاهای حاصل از اجتماعهای متناهی یا حاصل ضربهای متناهی فضاهای فشرده، منتقل شود. اما انتظار نداریم که، ساختی با تعداد بینهایت مصالح فشرده، باز هم ساختی فشرده باشد. ساده‌ترین مثالها نشان می‌دهند که بزرگ شدن پیاپی فضاهای فشرده، ممکن است سرانجام به فضاهای نافشرده بینجامد: مثلًا مجتمعهای \mathbb{R}^n بینهایت حجم‌یی، همواره نافشرده‌اند؛ خمینه‌های نافشرده را می‌توان با زیرمجموعه‌های فشرده «تحلیل برد»^۲.



$$K_{i-1} \subset K_i \subset K_{i+1} \subset \dots$$

و یا، باید به فرایندی کاملاً پیش پا افتاده، که نوعاً نادر نیست، اشاره کنیم: الحق یک نقطه تنها^۳ به یک فضای فشرده، باز هم یک فضای فشرده می‌دهد؛ اما با ادامه این کار بینهایت بار، یعنی با گرفتن اجتماع جدا از هم فضای فشرده مفروض و یک فضای گسسته نامتناهی، به یک فضای نافشرده می‌رسیم. از همین دیدگاه، چنانچه دنباله «مکعبها»‌ی:



1. Tychonoff

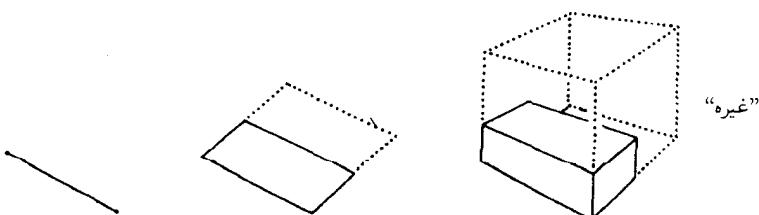
2. exhaust

3. isolated point

را در نظر بگیریم، به سختی می‌توانیم احساس کنیم که $[0, 1]^\infty$ باید فشرده باشد. همچنین، وقتی به شمولهای $\dots \subset [0, 1]^\infty \subset [0, 1]$ موجه به نظر نمی‌رسد: مگر نه این است که $[0, 1]^\infty$ واقعاً یک فضای گسسته نامتناهی و یا چیزی بسیار مشابه آن است؟

«در مقابله» با قضیه تیخونوف، می‌توان این واقعیت را شاهد آورد که گوی یک فضای برداری نرمدار، فقط در حالت بعد متناهی، فشرده است: که شاهدی دیگر در دفاع از این دیدگاه است که نامتناهی بودن بعد، مانع فشردگی است.

واما، باز اگر می‌بینید که احساس ما در این زمینه دچار اشتباه می‌شود، به علت درک شهودی ما از فشردگی نیست، بلکه بیشتر از احساس ما نسبت به حاصلضربهاست. ما طبیعتاً درک شهودی خود از حاصلضرب را، نخست از حاصلضربهای دو یا سه سازه‌ی در فضای \mathbb{R}^3 اخذ کردہایم، ولذا برای ما آن قدرها مشهود نیست که مفهوم «نزدیکی» در توپولوژی حاصلضربی حاصلضربهای نامتناهی، خصوصیتی است که فقط در مورد مختصاتی از نوع متناهی برقرار است: زیرا، در یک همسایگی U از یک نقطه $x_0 \in \prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$ ، هر قدر هم این همسایگی کوچک باشد، حکمی به شکل $U \in \mathcal{U}$ ، مطلاقاً چیزی درباره اکثر (یعنی همه جز تعدادی متناهی) مؤلفه‌های x_λ ها، نمی‌گوید، زیرا U باید شامل جعبه‌ای به شکل $(U_{\lambda_1})^{-1} \cap \dots \cap (U_{\lambda_n})^{-1}$ باشد. به همین دلیل، تصویری که ما از مکعب بعدی داریم، وآن را از حالت متناهی بعد به دست می‌آوریم، تصور کاملاً مناسبی نیست. در دید ما، که همواره تمایل داریم «نزدیک» را به معنی «نزدیک از لحظه فاصله»^۱ تعبیر کنیم، شاید، به اصطلاح، مکعب هیلبرت این واقعیت را که: مؤلفه‌هایی از (x_1, x_2, \dots, x_n) که «بسیار دورند»، نسبتاً بی‌اهمیت‌اند، بهتر بتواند نشان دهد. مکعب هیلبرت^۲، جعبه‌ای است در یک فضای تفکیک‌پذیر هیلبرت که در ازای یالهایش در امتداد محور e_n برابر $1/n$ است (قطر جعبه، کلاً برابر است با $\sqrt{\sum 1/n^2} = \pi/\sqrt{6} = \pi/\sqrt{4}$). مکعب هیلبرت را می‌توان با در نظر گرفتن جعبه‌های مشابه در ابعاد پاییتر مجسم کرد:



واما، مکعب هیلبرت در واقع با حاصلضرب شمارایی از بازه‌های $[0, 1]$ همسان‌یخت است. (به سهولت می‌توان تحقیق کرد که نگاشت

$$(x_n)_{n \geq 1} \mapsto (x_1, x_2/2, x_3/3, \dots)$$

یک همسانزیختی از این حاصلضرب به مکعب هیلبرت است.

*

اکون که به صحبت قضیهٔ تیخونوف پی بردیم، ممکن است، براساس تجربه‌گذشته‌ای که از نتایج صحیح مشابه اندوخته‌ایم، فکر کنیم که برهان قضیهٔ نباید ابدآ دشوار باشد: «راهی را پیش بگیریم که همواره در اثبات قضایا به کار می‌رود: فرض کنیم $\{V_\alpha\}_{\alpha \in A} = \emptyset$ پوشش بازی برای فضای $\prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$ باشد. به ازای هر $x \in V_\alpha$ ، مجموعهٔ V_α الزاماً شامل یک جعبهٔ تمام $X_\lambda \times U_{\lambda_1} \times \dots \times U_{\lambda_r} \times \prod_{\lambda \neq \lambda_i} X_\lambda$ است. حال، فرض کنیم زیرپوشش متناهی وجود نداشته باشد. لذا ... والی آخر». ولی نه! هر چند بسیاری از برهانهای توپولوژی نقطه - مجموعه، خودیه‌خود، به راهنمایی احساس، تنظیم و با عبارات استادانه و شهود فضایی جلا داده می‌شوند - اما برهان قضیهٔ تیخونوف از این قبیل نیست.

۲. فایده آن چیست؟

قضیه‌ای که به مقابله با شهود می‌بردازد، وجود خود را با همین ویژگی تنها، توجیه می‌کند. قبول. اما یک دیدگاه کلی، و شاید وزینتر، این است که هر نظامی تلاش می‌کند که مفاهیم پایهٔ خود را منفع سازد. مفاهیم، دفتاً پدید نمی‌آیند تا اعلام وجود کنند بلکه این وظیفة ریاضیدان است که از میان چندین مفهوم مشابه، مناسبترین را برگزیند. در این راستا، مثلاً، قضیهٔ تیخونوف، دلیلی قطعی برای آن بوده است که تعریف مفهوم فشردگی به کمک پوشش‌های باز را، بر مفهوم فشردگی دنباله‌ای، که به حاصل‌ضربهای نامتناهی منتقل نمی‌شود، ترجیح دهد.

حال ببینیم که در رابطه با کاربردهای خارج از خود توپولوژی نقطه - مجموعه، موقعیت چگونه است؟ به جرأت می‌توانم بگویم که قضیهٔ تیخونوف در توپولوژی جبری و توپولوژی دیفرانسیل، کاربرد اساسی ندارد. ولی، در آنالیز تابعی در چندین جای مهم نقش عمده دارد، و در سطور آنی به سه نمونه از این موارد اشاره می‌کنم. هدف من فقط آن خواهد بود که چگونگی دخالت قضیهٔ تیخونوف را در اقامه هر برهان نشان دهم. ذکر جزئیات این برهانها غیر عملی است، زیرا در اینجا فقط می‌توان زمینه مربوط به این براهین را مطرح ساخت.

(۱) فشردگی ضعیف‌گوی یکه در فضاهای بازتابی بانانخ. فرض کنیم X یک فضای نرمدار روی $\mathbb{R} = \mathbb{K}$ یا $\mathbb{C} = \mathbb{K}$ باشد. برای یک نگاشت خطی پیوسته $f : X \rightarrow \mathbb{K}$ («صورت خطی»)، نرم را چنین تعریف می‌کنیم $|f(x)| \leq \|f\| \|x\|$ $\sup := \|f\|$ ، و با این نرم، فضای صورتهای

خطی^۱، یعنی، X' ، به یک فضای نرماندار که فضای دوگان^۲ X است تبدیل می‌شود. فضای دوگان همواره یک فضای بanax است، حتی وقتی که خود فضای X کامل نباشد.

هر عضو $X \in \mathbb{K}$ بمنای متعارف یک صورت خطی را بر فضای صورتهای خطی تعریف می‌کند، که ضابطه آن $x : X' \rightarrow \mathbb{K}$ است و بدین ترتیب، یک نگاشت خطی یک به یک طولپایی از X به X'' به دست می‌آید، که به کمک آن همواره می‌توان X را زیرمجموعه‌ای از X'' ، $X \subset X''$ در نظر گرفت. فضای X را بازتابی^۳ گوییم هرگاه علاوه بر آنچه گفته شد، تساوی $X'' = X$ برقرار باشد. فضاهای هیلبرت مثالی از فضاهای بازتابی هستند.

منظور از توپولوژی ضعیف^۴ بر یک فضای نرماندار X ، درشتبافت‌ترین توپولوژی روی X است که برای آن نگاشتهای $\mathbb{K} : X \rightarrow \mathbb{K}$ برای هر $f \in X'$ پیوسته باشند. یک زیرپایه این توپولوژی چنین است:

$$\{f^{-1}(U) \mid f \in X', U \subset \mathbb{K}\}$$

بنابراین، بر هر فضای نرماندار توپولوژی موجود است: یکی توپولوژی ناشی از نرم فضاست وقتی که واژه توپولوژی به تنها یی آورده شود، و دیگری توپولوژی ضعیف است. بر فضای دوگان، X' ، یک توپولوژی سوم نیز منظور می‌شود که همواره «ضعیفتر» (یعنی درشتبافت‌تر) است، و آن را توپولوژی ضعیف - ستاره^۵ یا توپولوژی ضعیف - * می‌نامند، که درشتبافت‌ترین توپولوژی بی است که برای آن همه نگاشتهای $\mathbb{K} : X \rightarrow X'$ برای هر $x \in X$ پیوسته است. یک دنباله $(f_n)_{n \geq 1}$ در X' همگرای ضعیف - ستاره است اگر و تنها اگر همگرای نقطه به نقطه باشد، یعنی اگر، برای هر $x \in X$ ، دنباله عددی $((f_n(x))_{n \geq 1})$ همگرا باشد.

فرع قضیهٔ تیخونوف. برای توپولوژی ضعیف - ستاره، گویی که در X' مجموعه‌ای فشرده است.

خلاصه برهان. فرض کنیم D بازه $[1, -1]$ (یا قرص $\{z \in \mathbb{C} \mid |z| \leq 1\}$) در \mathbb{K} باشد، و $\{ \|x\| \cdot z \mid z \in D\} := D_x$. در این صورت، بنابر صورت، بنابر قضیهٔ تیخونوف می‌دانیم که $\prod_{x \in X} D_x$ در هر حال فشرده است، لذا هر زیرفضای بسته این حاصلضرب نیز فشرده است. خواهیم دید که گویی $\{1\} \leq \{f \in X' \mid \|f\| \leq 1\} := U'$ با توپولوژی ضعیف - *، با یک چنین زیرفضای بسته‌ای همسانزیخت است. در واقع، نگاشت $\prod_{x \in X} D_x \rightarrow U'$ را با ضابطه $f \mapsto \{f(x)\}$ ، $x \in X$ تعریف می‌کنیم. روشن است که این نگاشت یک به یک است؛ نگاشتهای مختصاتی $f \mapsto f(x)$ ، بنا بر تعریف توپولوژی ضعیف - ستاره، پیوسته‌اند، لذا کل نگاشت در این توپولوژی پیوسته است. فرض

۱. توجه شود که طبق تعریف، مؤلف «صورت خطی» را به معنی صورت خطی پیوسته به کار می‌برد.

2. dual space

3. reflexive

4. weak topology

5. weak*-topology

کنیم \widetilde{U} نگاره این نگاشت باشد. به ازای نقطه ثابت $X \in x$ و مجموعه باز $\mathbb{K} \subset U$ ، مجموعه $\{U' | f(x) \in U'\}$ ، که عضوی از زیر پایه است، به روی $(U)^{-1}_x \cap \widetilde{U}$ برد خواهد شد، پس نگاشت $\widetilde{U} \rightarrow U'$ در حقیقت یک همسازی رختی است. مرحله بعدی آن است که ثابت شود \widetilde{U} در $\prod_{x \in X} D_x$ بسته است؛ اثبات آن، اندکی کار می برد، ولی به هیچ گونه ابزار پیشرفته تری نیاز ندارد. و به این ترتیب حکم مطلوب نتیجه می شود.

در مورد فضاهای بازتابی، البته توپولوژی ضعیف روی X با توپولوژی ضعیف - ستاره یکی است، ولذا گویی که در X ، و همچنین در X'' نیز، فشرده ضعیف خواهد بود. اگر X تفکیکپذیر^۱ هم باشد، کل فضا با توپولوژی ضعیف، شمارای یکم نخواهد بود، اما گویی که شمارای یکم (و حتی متريکپذیر) خواهد بود (رجوع شود به ص ۷۵، مرجع [۴])، پس نه تنها فشرده، بلکه در واقع فشرده دنباله‌یی است: هر دنباله کراندار در نرم^۲ یک زیردنباله همگرای ضعیف^۳ دارد. . . .

(۲) فشردگی طیف در جبر تعویضپذیر بanax. منظور از یک جبر تعویضپذیر بanax، یک فضای B همراه با یک قانون ضرب است که از آن C - جبر تعویضپذیر با یکه ۱ می سازد و در شرط

$$\|ab\| \leq \|a\| \cdot \|b\|$$

صدق می کند. ساده‌ترین و شاید به اصطلاح «روشنترین» مثال، جبرهای توابع پیوسته کراندار بر فضاهای توپولوژیک X ، یعنی جبرهای $C(X)$ اند. اما مثالهای جالبتر، در جبرهای تابعی^۴ زیاد نیستند، بلکه در جبرهای عملگری^۵ هستند. در واقع، مطالعه عملگرها (مانند عملگرهای دیفرانسیلی و عملگرهای انتگرالی)، یکی از هدفهای عمده آنالیز تابعی است. و اما، چنانچه یک یا چند عملگر دو به دو تعویضپذیر در یک فضای بanax داشته باشیم، این عملگرهای یک زیر جبر تعویضپذیر B در جبر (تعویضپذیر) بanax کلیه عملگرهای فضا تشکیل می دهند، و نکته شایان تحسین آنکه یک شناخت دقیق‌تر از B به عنوان یک جبر بanax، یعنی با تقریب یکریختی جبرهای بanax، ممکن است اطلاعات مفیدی از این عملگرها در برداشته باشد. البته، با این شیوه بررسی، برخی از خصوصیات فردی عملگرها دیده نمی شوند: مثلاً معلوم نمی شود عملگرهای موردنظر، عملگر مشتقگیری هستند یا نیستند و بر چه چیزی اثر می کنند. اینها ویژگیهایی هستند که نمی توانند از نوع یکریختی جبرهای بanax استنباط شوند، درست همانطور که استفاده از یک تابعگون توپولوژی جبری، خصوصیات فردی یک مسئله هندسی را از نظر می پوشاند. اما بسیاری از ویژگیهای این عملگرها در این جبر بanax، قابل تشخیص باقی می مانند. بیش از همه،

ویژگیهای جبری از این قبیل که آیا این عملگر یک تصویر ($b = b^2$)، یا یک پوچتوان ($b^n = o$)، یا وارونپذیر است؟ یا «جذر» دارد ($a^t = b$)؟ اما از این مهمتر، وجود نرم عملگر در جبر بanax است ولذا می‌توان فرایندهای حدی، از قبیل سریهای توانی عملگرها و غیره را بررسی کرد.

اما چگونه می‌توانیم این خواست خود را که «بینش» زرف از ساختار جبر بanax است، تحقق بخسیم؟ آری، آگاهی به حد اعلی از این ساختار را می‌توان از راه پیدا کردن یک فضای توپولوژیک X و یک یکریختی جبرهای بanax $B \cong C(X)$ به دست آورد؛ چگونه، و تحت چه شرایطی، می‌توان این کار را انجام داد؟ برای پاسخ دادن به این سؤال، باید بینیم که چگونه، و چه وقت، می‌توان یک فضای مفروض X را از روی ساختار جبر بanax آن (X ، بازسازی کرد. پس، مسأله این است: چه می‌توان کرد که نقطه $x \in X$ به صورت یک شیء جبری (anax) جلوه کند؟ نقاط X عملاً، به دو صورت عرض اندام می‌کنند. نخست، هر x ، از طریق $f(x) f \mapsto$ معرف یک هم‌ریختی جبری $\rightarrow C(X)$ است، که اگر X فضای زیاد نامناسبی نباشد، نقطه x می‌تواند با این هم‌ریختی مشخص شود. برای این کار، کافی است که اگر $y \neq x$ دو نقطه مفروض از X باشند، بتوانیمتابع پیوسته کرانداری بر X پیدا کنیم که مقادیر مختلف در این دو نقطه اختیار کند. بنابراین، در یک جبر تعویضپذیر بanax دلخواه، می‌توان هم‌ریختیهای جبرهای $C \rightarrow B$ را شق دیگری از نقاط $x \in X$ تلقی کرد.

از سوی دیگر، هر $x \in X$ در $C(X)$ معرف یک ایدآل، پوچسار^۱، است که چنین تعریف می‌شود: $\{f \in C(X) | f(x) = o\} = a_x$. بدیهی است که این ایدآل یک ایدآل ماکسیمال است، زیرا اگر ایدآلی شامل a_x و یک تابع دیگر f ، مقید به شرط $f(x) \neq o$ باشد این ایدآل باید شامل هر تابع دیگر، یعنی خود $C(X)$ باشد:

$$a_x + \mathbb{C}.f = C(X),$$

که واضح است. اینجا نیز، برای فضاهای مناسب، به ازای $y \neq x$ ، داریم $a_y \neq a_x$. بنابراین، یک نقطه شروع مناسب (ولو نامناسب) این است که برای یک جبر تعویضپذیر بanax B ، به اصطلاح طیف^۲ B با تعریف:

$$\text{Spec } B := \text{مجموعه ایدآل‌های ماکسیمال } B$$

را در نظر بگیریم و آن را برای مجموعه زیربنایی فضای توپولوژیک مطلوب نامزد کنیم.

در واقع، هر دونحوه شروع، دویان مختلف از یک چیز واحدند: به هر هم‌ریختی جبرهای $C \rightarrow B$ ، یک ایدآل ماکسیمال، یعنی هسته آن، نظیر می‌شود. این تناظرین هم‌ریختیهای جبرها و ایدآل‌های ماکسیمال،

یک تناظر دوسویی است، زیرا، بنابر قضیه‌ای که اثبات آن دشوار نیست (قضیه گلفاند - مازور^(۱)، به هر ایدآل ماکسیمال a ، یک و دقیقاً یک هم‌ریختی جبرها $B/a \cong \mathbb{C}$ وابسته می‌شود. بنابراین، اعضای $\text{Spec}B$ را می‌توان هم ایدآل‌های ماکسیمال تلقی کرد و هم هم‌ریختیهای جبر $B \rightarrow \mathbb{C}$: درباره هدف ما که نمایش B به شکل یک جبر تابعی است، حالت خاص $B = C(X)$ قاطعانه به ما می‌گوید که چگونه توابعی را باید به اعضای $B \in \mathcal{B}$ نظیر کنیم، و آن است.

$$\varphi : \text{Spec}B \rightarrow \mathbb{C}, \varphi \mapsto \varphi(b)$$

هم‌ریختیهای جبر $C \rightarrow B$: φ خود به خود صورتهای خطی با نرم ۱ هستند، ولذا $\text{Spec}B$ به شیوه‌های متعارف زیرمجموعه‌ای از کره یکه در فضای دوگان B' است. بهویژه، توابع f_b همواره کراندارند (به $\|b\|$).

روی مجموعه $\text{Spec}B$ هنوز هیچگونه توپولوژی برنگزیده‌ایم، اما اگر فقط بخواهیم که همه f_b ‌ها بیوسته باشند، سعی می‌کنیم با اقتصادیرین راه ممکن عمل کنیم، و این هم دقیقاً بمان معنی است که توپولوژی $\text{Spec}B \subset B'$ بدھیم، توپولوژی القایی توسط توپولوژی ضعیف - ستاره است! در این صورت، واقعاً یک هم‌ریختی جبری متعارف

$$\rho : B \longrightarrow C(\text{Spec}B), b \mapsto f_b$$

به دست می‌آوریم. آیا این هم‌ریختی، یکریختی نیست؟ در این مورد، باید گفت که نه، هر جبر تعویضپذیر بanax، با یک $C(X)$ یکریخت نیست. اما در (X) یک ساختار جبری دیگری نیز موجود است، که باید آن را هم در B دخالت داد، و آن مزدوچ‌گیری مختلط^(۲) است به شرح زیر: منظور از یک «برگشت»^(۳) $B \rightarrow B^*$: در یک جبر تعویضپذیر بanax، یک هم‌ریختی \mathbb{R} -جبر است با ویژگی‌های زیر:

$$(\lambda \cdot 1)^* = \bar{\lambda} \cdot 1 \quad \text{برای هر } \lambda \in \mathbb{C},$$

$$b^{**} = b \quad \text{برای هر } b \in B,$$

$$\|b^*b\| = \|b\|^2 \quad \text{برای هر } b \in B,$$

یک جبر تعویضپذیر بanax همراه با یک برگشت را یک B^* -جبر می‌نامند. برای این‌گونه جبرها، قضیه زیر را داریم

قضیه (گلفاند - نویمارک^(۴)). اگر $(B, *)$ یک B^* -جبر باشد، یک یکریختی طولیای B^* -جبر هاست.

1. Gelfand-Mazur theorem

2. complex conjugation

3. involution

4. Gelfand-Neumark

لذا، این جواب سوال مطرح شده در ابتدای بحث، و یا لاقل جوابی برای آن است. اینکه این پرسش از کجا آمده و پاسخ فعلی به کجا خواهد انجامید، موضوعی است که در آنالیز تابعی به تفصیل مورد بحث قرار می‌گیرد و گفتنی در این زمینه زیاد است. اما، گمان می‌کنم که با اشارات اندکی که در اینجا آوردم، منظورم را از اینکه می‌گوییم: طیف یک جبر تعویضپذیر باناح یکی از مقاومیت «مهم» آنالیز تابعی است، درک می‌کنید. واما، قضیه تیخونوف حکم جالبی درباره این طیف دارد. همان‌طور که قبل‌آمدیم، $\text{Spec } B$ ، زیرفضایی از کره یکه B' با توبولوزی ضعیف - ستاره است، که به موجب قضیه تیخونوف یک فضای فشرده است. به آسانی می‌توان نشان داد که $\text{Spec } B$ در واقع یک زیرفضای بسته این کرده است، ولذا نتیجه زیر، که با توجه به قضیه گلفاند - نویمارک، بخصوص جالب توجه است، به دست می‌آید:

نتیجه قضیه تیخونوف. طیف یک جبر تعویضپذیر باناح، فشرده است.

*

(۳) توسعی فشرده استون - چخ! در فرایند رهگشای بخش قبل، تلاش ما آن بود که X را از روی $C(X)$ بازسازی کنیم، اما همان‌گونه که نتیجه قضیه تیخونوف نشان می‌دهد، $\text{Spec } C(X)$ نمی‌تواند همواره مساوی X باشد، زیرا X الزاماً فشرده نیست. روابط حاکم بر فضاهای X و $\text{Spec } C(X)$ کدام‌اند؟ بدون شرایطی اضافی، نگاشت متعارف $X \rightarrow \text{Spec } C(X)$ نیک به‌یک است و نه پوشان. ولی اگر تصادفاً یک‌به‌یک نباشد، این نتیجه علت نسبتاً غیر جالبی است، و آن تقریباً این است که توبولوزی X به قدری درشت‌بافت است که توابع پیوسته کراندار نمی‌توانند همه نقاط X را جدا کنند. (مثلًاً در توبولوزی بی‌سایه، هر تابع پیوسته، ثابت، ولذا $\text{Spec } C(X)$ یک نقطه است). لذا، برای آنکه این اثر را رد کنیم، یک ویژگی جداسازی را می‌پذیریم، واما آن ویژگی جداسازی که در اینجا بهترین تأثیر را می‌گذارد، همان است که «کاملاً منظم»^۲ نامیده می‌شود: نقاط باید بسته باشند و به علاوه، به ازای هر مجموعه بسته A و هر نقطه $A \neq \emptyset$ ، باید یک تابع پیوسته $[0, 1] \rightarrow X$ باشد به قسمی که $f(p) = 0$ و $f|A = 1$. این ویژگی مثلًاً در هر فضای هاوسدورفی که لم اوریsson را بتوان در آن به کار برد، پیش می‌آید/ اما در این صورت، قضیه زیر برقرار است: اگر X کاملاً منظم باشد، آنگاه نگاشت متعارف $X \rightarrow \text{Spec } C(X)$ ، یک نشانیدن^۳، یعنی یک همسازی‌بختی بر روی نگاره این نگاشت است، و این نگاره، زیر فضایی چگال است، یعنی بستار آن، کل فضای $\text{Spec } C(X)$ است (رجوع شود به ص ۸۷ مرجع [۸]).

به کمک نشانیدن فوق، می‌توان خود X را یک زیرمجموعه چگال در فضای $\text{Spec } C(X)$ که بنا بر قضیه تیخونوف، فشرده است، در نظر گرفت: به ویژه، هر فضای کاملاً منظم، زیرفضایی از یک فضای فشرده است، که خود این هم کاملاً شکفت‌آور است. ($\text{Spec } C(X)$ را اصطلاحاً

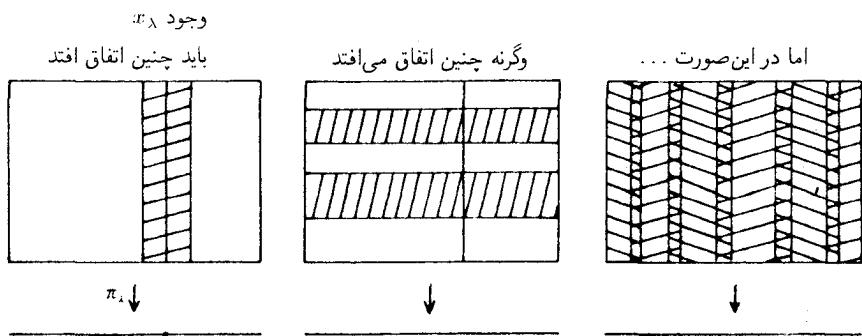
«توسیع فشرده استون - چخ» برای یک فضای کاملاً منظم X می‌نامند، و معمولاً آن را با نماد βX نمایش می‌دهند. به یک معنی، می‌توان آن را «بزرگترین» توسیع فشرده دانست: این توسیع فشردگی، با این ویژگی که هر نگاشت پیوسته از X بتوی یک فضای هاووسدورف فشرده، می‌تواند به βX توسیع یابد، مشخص می‌شود. ... ادای حق مطلب درباره توسیع فشرده استون - چخ، کتابی دیگر (و نیز مؤلفی دیگر) لازم دارد، اما بدون آن نیز، امیدوارم با اشارات کوتاه فوق، حس احترام شما را نسبت به قضیه تیخونوف، که هم اکنون می‌خواهیم به برهان آن توجه کنیم، برانگیخته باشم.

۳. برهان

در همه برهانهای قضیه تیخونوف، از «لم زرن»^۱ استفاده می‌شود، که ما نخست از آن صحبت خواهیم کرد. سپس، فرست را غنیمت شمرده، مفاهیم پالایه^۲ و فراپالایه^۳ را وارد می‌کنیم، که در جاهای دیگر نیز مفیدند. پس از آنکه به این ابزارها مجهز شدیم، حکم زیر را ثابت می‌کنیم که: اگر یک فضای X یک زیرپایه^۴ با این ویژگی داشته باشد که، هر پوشش X توسط مجموعه‌های عضو^۵ دارای یک زیرپوشش متناهی باشد، آنگاه X فشرده است. پس، برای آنکه این حکم را برای حاصلضربی از فضاهای فشرده چون $X_\lambda = \prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$ بدکاربریم، کافی است ثابت کنیم که زیرپایه متعارف استوانه‌های

$$\{\pi_\lambda^{-1}(U_\lambda) \mid \lambda \in \Lambda\}$$

دارای ویژگی فوق است، و بدین ترتیب، قضیه تیخونوف اثبات می‌شود. اول، باید به برقراری این ویژگی برای زیرپایه متقاعد شویم: با استفاده از برهان خلف، گیریم \mathcal{U} یک پوشش فضای حاصلضرب، توسط استوانه‌های باز باشد. فرض می‌کنیم \mathcal{U} زیرپوشش متناهی ندارد. در این صورت، در هر یک از سازه‌های X_λ ، دست کم یک نقطه x_λ هست که «صفحة مختصاتی آن» $(x_\lambda)_\lambda$ با تعدادی متناهی از مجموعه‌های عضو \mathcal{U} پوشیده نمی‌شود، و دلیل آن هم این است: یک صفحه مختصاتی که با تعدادی متناهی از استوانه‌های عضو \mathcal{U} پوشیده شود، اجباراً در یکی از این استوانه‌ها جا خواهد گرفت، و گرنه تعدادی متناهی از استوانه‌ها کل فضای حاصلضرب را خواهد پوشانید، و این هم برخلاف فرض است، و اما، اگر هر صفحه مختصاتی روی X_λ در یک استوانه عضو \mathcal{U} جا بگیرد، از فشردگی X_λ نتیجه می‌شود که تعدادی متناهی از استوانه‌ها، حاصلضرب را می‌پوشانند، و این هم برخلاف فرض است. لذا، برای هر λ ، همان‌طور که ادعای کردیم، یک x_λ با همان شرایط نامبرده، وجود دارد.



حال قرار می‌دهیم $\{x_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda} := x$. در این صورت، x باید در یکی از استوانه‌های عضو \mathcal{U} ، مثل $(U_\mu)^{-1}\pi_\mu$ ، جای گیرد، و این مستلزم آن است که کل صفحه مختصاتی $(x_\mu)^{-1}\pi_\mu$ مشمول استوانه مورد نظر باشد، و این هم بر خلاف آن است که ساختیم. پس، فرض نادرست بوده است. همان چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم.

۱. **لم زُرن.** چنان‌که می‌دانید، غالباً به دلایلی، اشیاء ریاضی «ماکسیمال» یا «مینیمال» را در نوع بخصوصی بررسی می‌کنند. مثلاً، در بخش گذشته، از ایداهای ماکسیمال در یک جبر تعویضپذیر باخ صحبت کردیم؛ یک ساختار دیفرانسیلپذیر یک خمینه، بنا بر تعریف، یک اطلس دیفرانسیلپذیر ماکسیمال است؛ در نظریه گروههای لی، زیرگروههای فشرده ماکسیمال یک گروه لی همبند، مهم‌اند؛ مجموعه بار ماکسیمال مشمول در یک زیرفضای A از فضای توپولوژیک مفروض، درون آن، \bar{A} ، نامیده می‌شود، و مجموعه بسته مینیمال شامل A ، بستان آن، \bar{A} ، است؛ ریزبافت‌ترین و درشت‌بافت‌ترین توپولوژی با ویژگی‌های مفروض، اعضای ماکسیمال و مینیمال در مجموعه این توپولوژیها هستند؛ ... و ...

در موارد فراوانی، حتی می‌توان گفت در بیشتر موارد، اشیاء مورد بحث به صورت زیرمجموعه‌های ویژه‌ای از یک مجموعه ثابت‌اند، و رابطه ترتیبی که ماکسیمال بودن یا مینیمال بودن به آن اشاره دارد، رابطه شمول مجموعه‌های است. حال اگر این ویژگی به اجتماعهای دلخواه منتقل شود، اجتماع کلیه مجموعه‌های واجد این ویژگی طبعاً مجموعه ماکسیمال واجد این ویژگی است، و هنگامی که این ویژگی، به اشتراک‌های دلخواه منتقل شود، اشتراک همه این مجموعه‌ها مجموعه مینیمال واجد این ویژگی است. این ساده‌ترین موردی است که وجود اشیاء ماکسیمال و مینیمال در آن تضمین می‌شود؛ ساختار دیفرانسیلپذیر شامل یک اطلس دیفرانسیلپذیر مفروض، و هم‌چنین درون و بستان یک زیرمجموعه از یک فضای توپولوژیک، نمونه‌هایی از این نوع‌اند.

اما غالب اوقات، نباید توقع بیش از اندازه داشت و از این ویژگی مورد نظر خواست که به

اجتماعها یا اشتراکهای دلخواه منتقل شود. با وجود این، در اکثر موارد، باز شرط واقعاً ضعیفتری بر ویژگی مورد نظر حکم فرماست، و آن هم این است که ویژگی مورد نظر به اجتماع یا اشتراک زنجیر^۱ هایی از مجموعه های واجد آن ویژگی، منتقل می شود. این نمونه بارز از وضعیتی است که لم زرن در آن به کار می رود و وجود مجموعه های ماکسیمال یا مینیمال با ویژگی مطلوب، تضمین می شود.

بالا قابله باید توجه کرد که لم زرن نیز در همه موارد کارگر نیست. مثلاً برای اثبات وجود زیرگروه های فشرده ماکسیمال در هرگروه همبند^۲ لی، باید نسبتاً به اعمق نظریه گروه های لی رفت. فقط یک استدلال صوری و صرفاً نظریه مجموعه بی، مثل لم زرن، نمی تواند به نتیجه برسد.

برهان لم زرن در فصل آنی خواهد آمد، اما در اینجا، صورت آن را به سرعت مرور می کنیم؛ چنان که می دانیم، یک رابطه \leqslant («کمتر از یا برابر با»^۳) در یک مجموعه M را یک ترتیب جزیی^۴ نامند هرگاه بازتابی ($x \geqslant x$)، پاد متقارن ($x \leqslant y \Rightarrow y \leqslant x$) و تراپا ($x \leqslant y \leqslant z \Rightarrow x \leqslant z$) باشد. یک زیرمجموعه $K \subset M$ را یک زنجیرگویند هرگاه هر دو عضو آن باهم مربوط باشند، یعنی برای $x, y \in K$ ، یا $x \leqslant y$ یا $y \leqslant x$ یا $x = y$. هم چنین، K را کراندار^۵ گویند هرگاه عضوی مانند $m \in M$ موجود باشد به قسمی که، برای هر $x \in K$ $x \leqslant m$.

لم زرن. اگر هر زنجیر در یک مجموعه مرتب جزئی و ناتهی ($\leqslant M$)، کراندار باشد، M دست کم یک عضو ماکسیمال دارد، یعنی یک عضو a هست به قسمی که هیچ x ی وجود ندارد که $a \neq x$ و $a \leqslant x$.

۲. پالایه ها و فرا پالایه ها

تعریف (پالایه). منظور از یک پالایه \mathcal{F} در یک فضای توپولوژیک X (یا، به طور کلیتر، در یک مجموعه X ، مجموعه ای است از زیر مجموعه های X که در سه اصل موضوع زیر صدق کند:

$$F_1, F_2 \in \mathcal{F} \Rightarrow F_1 \cap F_2 \in \mathcal{F} \quad .1$$

$$F \in \mathcal{F} \quad F \subset F' \Rightarrow F' \in \mathcal{F} \quad .2$$

$$\emptyset \notin \mathcal{F} \quad .3$$

تعریف (همگرایی پالایه ها). یک پالایه \mathcal{F} در یک فضای توپولوژیک X همگرایی a است، هرگاه هر همسایگی a متعلق به \mathcal{F} باشد.

مثال. فرض می‌کنیم $\{x_n\}_{n \geq 1}$ در X و \mathcal{F} پالایه همه مجموعه‌هایی باشد که این دنباله سرانجام در آنها ماند. در این صورت، واضح است که این پالایه همگرا به a است، اگر و تنها اگر، خود دنباله همگرا به a باشد.

تعریف (فراپالایه) و نتیجهٔ لم زرن. پالایه‌های ماکسیمال را فراپالایه نامند. هر پالایه، مشمول در یک فراپالایه است.

واضح است که در اینجا، لم زرن، برای مجموعهٔ جزئی مرتب همهٔ پالایه‌های شامل پالایه مفروض، به‌کار رفته است.

فراپالایه‌ها، ویژگی جالب زیر را دارند:

گزاره. اگر \mathcal{F} یک فراپالایه در X و $A \subset X$ زیرمجموعه‌ای دلخواه باشد، آنگاه یکی، و دقیقاً یکی، از زیرمجموعه‌های A به \mathcal{F} متعلق است.

برهان. بدیهی است که هر دو نمی‌توانند به \mathcal{F} متعلق باشند، زیرا اشتراک آنها تهی است. به علاوه، یکی از این دو مجموعه، باید هر مجموعهٔ عضو \mathcal{F} را قطع کند، زیرا در غیر این صورت، یک مجموعهٔ عضو پالایه خارج از A ، و یکی هم خارج از $A \setminus A$ در نظر می‌گیریم؛ اشتراک این دو مجموعه نیز تهی خواهد بود. پس، بی‌آنکه از کلیت کاسته شود، فرض می‌کنیم که A همهٔ اعضای \mathcal{F} را قطع کند. در این صورت، مجموعهٔ همهٔ فوق مجموعهٔ های کلیه اشتراک‌های $F \in \mathcal{F}$ ، $A \cap F \neq \emptyset$ ، تشکیل یک پالایه می‌دهند که شامل $\{A \cap F : F \in \mathcal{F}\}$ است، و از ماکسیمال بودن \mathcal{F} نتیجهٔ خواهد شد که $A \in \mathcal{F}$. همان‌چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. \square

۳. کاربرد (برهان قضیه تیخونوف). با این مقدمات، فرض کنیم \mathcal{G} زیرپالایه‌ای از فضای توپولوژیک X باشد با این ویژگی که هر پوشش X توسط مجموعه‌های عضو \mathcal{G} ، یک زیرپوشش متناهی را پذیرد. مرحلهٔ ۱: هر فراپالایه در X همگراست.

برهان. فرض کنیم یک فراپالایه ناهمگرای \mathcal{F} وجود داشته باشد. در این صورت، برای هر $x \in X$ ، یک همسایگی $U_x \in \mathcal{G}$ می‌توانیم بیداکنیم: زیرا، اگر همهٔ مجموعه‌های عضو \mathcal{G} که شامل x هستند اعضای پالایه مورد نظر بودند، آنگاه همهٔ اشتراک‌های متناهی نیز در پالایه می‌بودند، و پالایه همگرا به x می‌شد. لذا، بنا بر فرض، پوشش $\{U_x : x \in X\}$ دارای یک زیرپوشش $U = U_{x_1} \cup U_{x_2} \cup \dots \cup U_{x_n}$ می‌شود.

است. از آنجاکه U_{x_i} ها عضو \mathcal{F} نیستند، بنابر ویژگی جالب فوق، باید متمم‌های آنها در فرایالیه باشند. اما، اشتراک متمم‌ها تهی است، و به یک تناقض با اصول موضوعه پالایه می‌رسیم. همان‌چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. \square

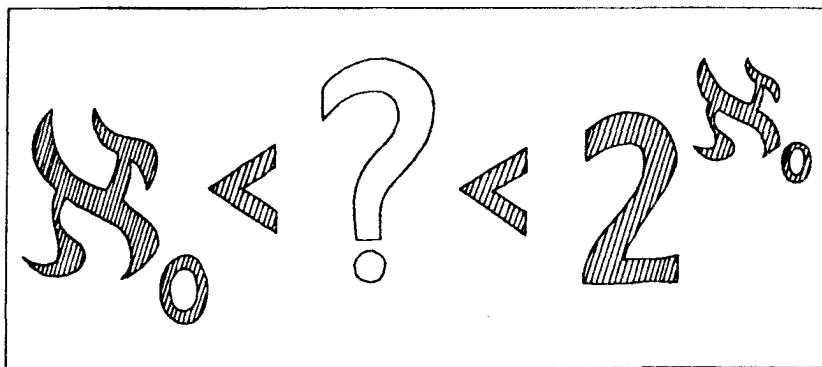
مرحله دوم (آخرین مرحله): X فشرده است.

برهان. فرض کنیم $\{U_\alpha\}_{\alpha \in A}$ یک پوشش باز دلخواه X باشد. فرض کنیم زیرپوشش متناهی وجود نداشته باشد، یعنی برای هر زیر خانواده متناهی از پوشش، یک مجموعه «کاستی» ناتهی $\cup U_{\alpha_1} \cup \dots \cup U_{\alpha_n} \cup \dots \cup X \setminus U_\alpha$ باقی بماند. مجموعه فوق مجموعه‌های این کاستیها، تشکیل یک پالایه می‌دهند. فرض کنیم \mathcal{F} فرایالیه شامل این پالایه باشد. به موجب مرحله ۱، می‌دانیم که \mathcal{F} به یک $X \in \mathcal{F}$ همگرایست. این a باید در یکی از مجموعه‌های عضو پوشش مفروض، چون U_a ، قرار گیرد. پس، به موجب همگرایی، $X \setminus U_a \in \mathcal{F}$. اما $X \setminus U_a \in \mathcal{F}$ یک کاستی است ولذا $X \setminus U_a \in \mathcal{F}$ ، و این هم با اصول موضوعه پالایه متناقض است. همان‌چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. \square

وبدين شکل، آخرین سنگ برهان قضیه تیخونوف را کارگذاشتیم.

فصل آخر

نظریه مجموعه‌ها



نوشتۀ تئودور بروکر^۱

هدف این فصل بالا بردن دقت یا فداکردن آن نیست. هدف آن، صرفاً تلخیص آن مقدار از تکنیک‌های نظری مجموعه‌هاست که گهگاه مورد استفاده ریاضیدانان واقع می‌شود، و دانستن آنها برای دانشجویانی که نیمسال اول تحصیل خود را با موفقیت به پایان رسانده‌اند لازم است.

اگر Λ یک مجموعه باشد و به هر $\lambda \in \Lambda$ یک مجموعه M_λ وابسته شده باشد، حاصل ضرب مجموعه‌های M_λ را، که با $\prod_{\lambda \in \Lambda} M_\lambda$ نمایش می‌دهیم، به صورت مجموعه نگاشته‌ای $\bigcup_{\lambda \in \Lambda} M_\lambda \rightarrow \Lambda : \varphi \in M_\lambda$ ($\varphi(\lambda)$) تعریف می‌کنیم. به عبارت دیگر، این حاصل ضرب، برابر است با مجموعه خانواده‌های

1. Theodor Bröcker

$$(m_\lambda | \lambda \in \Lambda, m_\lambda \in M_\lambda)$$

اصل موضوع انتخاب^۱. اگر برای هر $\lambda \in \Lambda$, $M_\lambda \neq \emptyset$, آنگاه \emptyset عضوی موجود باشد، تابعی نیز وجود دارد پس معنی این اصل این است که اگر در هر M_λ عضوی موجود باشد، M_λ را مانند مجموعه ای از هر یک از M_λ ها یک عضو انتخاب می‌کند.

یک ترتیب جزئی بر یک مجموعه M , رابطه‌ای است مانند \leq بین اعضای M که در اصول زیر صدق می‌کند (برای هر $x, y, z \in M$):

(بازتابی) $x \leq x$,

$$(پادتقارنی) \quad x \leq y \quad \text{و} \quad y \leq x \Rightarrow x = y,$$

$$(تَرَايِيْجٍ) \quad x \leq y \quad و \quad y \leq z \Rightarrow x \leq z$$

همچنین، اگر $y \leq x$ و $x \neq y$ ، می‌نویسیم $y < x$. اگر $A \subset M$ و $x \in M$ ، و برای هر $a \geq x$ برقرار باشد، می‌نویسیم $a \geq A$ ، و به شکل مشابه، $x > A$ ، $x > a$ و غیره.

چند مثال. اگر M یک مجموعه و P مجموعه زیر مجموعه‌های آن باشد، آنگاه رابطه شمول، معروف یک ترتیب جزئی بر P است. از این مثال، ترتیب جزئی در زیرگروههای یک گروه، در زیرفضاهای یک فضای پرداری، و غیره استخراج می‌شود.

یک زنجیر^۱ یا یک مجموعه مرتب خطی^۲، مجموعه جزئی مرتبی است که شرط زیر در آن صادق باشد: برای هر $x, y \in M$ داریم $y \leq x$ یا $x \leq y$. زنجیر را خوشترتیب^۳ گویند اگر هر زیرمجموعه ناتهی آن دارای کوچکترین عضو (نسبت به ترتیب آن) باشد. مثال: \mathbb{N} خوشترتیب است، اما \mathbb{Z} , \mathbb{Q} و \mathbb{R} خوشترتیب نیستند. اگر M و N خوشترتیب باشند، روشن است که $M \times N$ نیز با ترتیب الفبایی^۴ خوشترتیب است، منظور از ترتیب الفبایی این است: $(m, n) < (m_1, n_1)$ هرگاه $m < m_1$ یا $m = m_1$ و $n < n_1$. همچنین است $M + N$ (اجتماع جدا ازهم) با ترتیب $n < m$ برای $n \in N$ و $m \in M$ و $n, m \in N$ ، و رعایت ترتیب قبلی، برای دو عضو M یا دو عضو N .

در یک مجموعهٔ خوشتیریب، اصل زیر صادق است:

اصل استقراء.^۶ اگر $A(k)$ حکمی دربارهٔ یک عضو دلخواه $k \in K$ باشد، و اگر $A(l)$ برای هر $k < l$ ، مستلزم $A(k)$ باشد، آنگاه برای هر $k, k \in K$ ، حکم $A(k)$ صادق است. برهان. در غیر این صورت، اجباراً کوچکترین عنصر $k \in K$ موجود خواهد بود به قسمی که دروغ باشد. پس در این صورت $A(l)$ برای هر $k < l$ صادق بوده، ولذا خود $A(k)$ نیز صادق خواهد بود و این تناقض است. □

به همان طریق که در مورد اعداد طبیعی عمل می‌شود، می‌توان در یک مجموعه خوشترتیب، اشیاء را به روش بازگشته^۱ تعریف کرد. مثلاً یک دستور بازگشته برای یک تابع f بر M ، تثیت‌کننده مقدار (n, f) ، بر حسب مقادیر (k) برای $k < n$ است، یعنی:

$$f(n) = \varphi(f| \{k | k < n\})$$

به استقراء روی n ، ثابت می‌شود که دقیقاً یک تابع f بر زیرمجموعه‌های $\{k \in M | k \leq n\}$ موجود است که در دستور بازگشته صدق می‌کند، و لذا بر خود مجموعه M نیز، یک تابع و فقط یک وجود دارد که چنین است، زیرا یک تابع f بر M بدهمک تحدیدهایش به شکل $\{f| \{k \leq n\}\}$ کاملاً مشخص می‌شود.

در این مورد، ممکن است این استدلال آورده شود که حکم « f از روی دستور بازگشته برای جمیع مقادیر n به طور یکتا معین می‌شود» به استقراء روی n نتیجه می‌شود. ولی این، حکمی به شکل «برای هر n شرط زیر برقرار است: ...» نیست، که بتواند مستقیماً به استقراء ثابت شود.

*

مهترین ابزار در نظریه مجموعه‌ها، و حاصل از آن، لم زیر است:

لم زرن.^۲ (که اساساً از آن زرملو^۳ است). گیریم (M, \leq) یک مجموعه جزئاً مرتب باشد. فرض کنیم که هر زنجیر $K \subset M$ کراندار است. در این صورت، M یک عضو ماکسیمال دارد، یعنی عضوی مانند $a \in M$ موجود است به قسمی که هیچ $x \in M$ در $x > a$ صدق نمی‌کند. برهان. فرض کنیم که این لم برقرار نیست. در این صورت، می‌توان به هر زنجیر $K \subset M$ یک عضو $m(K) \in M$ وابسته کرد به قسمی که $m(K) > K$. در اینجا از اصل موضوع انتخاب استفاده کردہ‌ایم. یک زنجیر $K \subset M$ را ممتاز^۴ نامیم هرگاه K خوشترتیب باشد و، برای هر زیر مجموعه آغازی^۵ $\{k \in K | k < x\} := K_x$ ، داشته باشیم $x = m(K_x)$.

لم. اگر K و L زنجیرهایی ممتاز باشند، آنگاه $K = L$ و یا به ازای مقداری از x به ترتیب متعلق به K یا L داریم: $K_x = L$ و یا $L_x = K$.
برهان لم. فرض کنیم که در هیچ‌یک از دو حالت نخست نیستیم. در این صورت، به استقراء روی K ، حکم زیر را ثابت می‌کنیم:

$$x \in K \Rightarrow x \in L \text{ و } K_x = L_x$$

1. recursively
5. initial subset

2. Zorn's Lemma

3. Zermelo

4. distinguished

برهان حکم. اگر چنین نباشد، باید کوچکترین x ای که $x \in K$ و حکم برایش صادق نیست موجود باشد. پس، عجالتاً داریم $L \subset K_x$ ($\text{زیرا } x < K_x$)، و بنابر فرض $K_x \neq L$ ؛ حال فرض کنیم که $z \in L$ با ویژگی $z \notin K_x$ مینیمال باشد. در این صورت، $K_x > z$ ، و گرنه برای برحی از یوهای عضو K ، می‌بایست داشته باشیم $z > y > x$ ، اما در آن صورت، چون حکم برای y صادق است، لذا $y \in L$ و $K_y = L_y$ ، پس $z \in L_y$. درنتیجه، $K_x = L_x$ ، که با انتخاب z متناقض است.

پس حالا داریم $K_x > z$ ، و روشن است که $K_x = L_x$. اما، در این صورت

$$x = m(K_x) = m(L_z) = Z$$

بدین ترتیب، برهان حکم به پایان می‌رسد. از حکم فوق، نتیجه می‌شود که $K \subset L$ ، و چون به ازای مقدار مینیمال عضو $L \in K$ با شرط $L \neq z$ ، داریم $L = L_z$ ، اثبات لم نیز به پایان می‌رسد. \square

از اینجا به آسانی نتیجه می‌شود که اجتماع همه زنجیرهای ممتاز زنجیری است ممتاز. این زنجیر ممتاز را A می‌نامیم. پس $A > A \cup \{m(A)\}$ ، و $\{m(A)\} > A$ نیز ممتاز است، اما در این صورت، باید

$$A \cup \{m(A)\} \subset A$$

که یک تناقض است، زیرا $A \notin \{m(A)\}$. بدین ترتیب، برهان لم زرن به پایان می‌رسد. \square

تعریف. دو مجموعه M و N یک عدد اصلی^۱ دارند، $|M| = |N|$ ، هرگاه یک نگاشت دوسویی $\varphi : M \rightarrow N$ موجود باشد. همچنین می‌نویسیم $|M| \leq |N|$ هرگاه یک نگاشت یک‌به‌یک موجود باشد.

بدیهی است که اگر $|S| \leq |N|$ و $|S| \leq |M|$ ، آنگاه $|M| \leq |N|$.

^۲ قضیه (شروع در برنشتاین).

$$|M| \leq |N| \& |N| \leq |M| \Rightarrow |M| = |N| \quad (\text{i})$$

$$|M| \leq N \quad \text{یا} \quad |N| \leq |M| \quad (\text{ii})$$

برهان. (i) فرض کنیم $\varphi : M \rightarrow N$ یک‌به‌یک باشد. می‌خواهیم یک نگاشت دوسویی $\gamma : N \rightarrow M$ پیدا کنیم. هر عضو $m \in M$ و هر عضو $n \in N$ با رعایت انتقال

مناسب اندیسها، دقیقاً در یک دنباله به شکل

$$\cdots \xrightarrow{\psi} m_{-2} \xrightarrow{\varphi} n_{-2} \xrightarrow{\psi} m_{-1} \xrightarrow{\varphi} n_{-1} \xrightarrow{\psi} m_0 \xrightarrow{\varphi} n_0 \xrightarrow{\psi} m_1 \xrightarrow{\varphi} n_1 \xrightarrow{\psi} \cdots$$

که، m_i ها عضو M و n_i ها عضو N اند، به ترتیب به صورت m_i و n_i ظاهر می‌شوند. حال γ را چنین تعریف می‌کنیم: اگر دنباله‌ای که m در آن ظاهر می‌شود، با یک $m_i \in M$ شروع شود (و خصوصاً عضو ابتدا داشته باشد)، $\gamma(m) = \varphi(m)$ را با تساوی $\gamma(m) = \psi(m)$ تعریف می‌کنیم، و در غیر این صورت، با تساوی $\gamma(m) = \psi(m)$. بدین ترتیب، γ همواره خوشنویف و دوسوی است.

(ii) مجموعه سهگانه‌ای چون $B \xrightarrow{\varphi} A$ را که در آن $B \subset N$ و $A \subset M$ و φ دوسوی است، در نظر می‌گیریم. رابطه $<$ را بین این سهگانه‌ها به صورت زیر تعریف می‌کنیم:

$$(A \xrightarrow{\varphi} B) < (A_1 \xrightarrow{\varphi_1} B_1)$$

اگر $A \subset A_1$ و $B \subset B_1$ و $\varphi|A = \varphi_1|A_1$. بدین طبق، یک ترتیب جزئی روی مجموعه این سهگانه‌ها تعریف می‌شود، و هر زنجیر $(A_\lambda \xrightarrow{\varphi_\lambda} B_\lambda) | \lambda \in \Lambda$ کراندار خواهد شد به سهگانه $A = \bigcup_\lambda A_\lambda \xrightarrow{\varphi} \bigcup_\lambda B_\lambda = B$ ، که $\varphi_\lambda = \varphi|A_\lambda$. حال، به کمک لم زرن، $A \xrightarrow{\varphi} B$ را ماسیمال می‌گیریم. در این صورت، روش است که $A = M$ یا $B = N$ یا $A = M$ و $B = N$ را به کمک $n \in N$ و $m \in M$ پیدا کرد که $A \xrightarrow{\varphi} B$ و $m \notin A$ و $n \notin B$ و $n \in N$ و $m \in M$ توسعی داد. \square

تعریف. مجموعه زیرمجموعه‌های M را مجموعه توانی^۱ می‌نامند و با $\mathfrak{P}(M)$ نشان می‌دهند. قضیه (کانتور). $|\mathfrak{P}(M)| > |M|$. همچنین می‌نویسیم $2^{|M|} := |\mathfrak{P}(M)|$. برهان. در غیر این صورت، یک نگاشت دوسویی

$$M \rightarrow \mathfrak{P}(M), x \mapsto M(x)$$

وجود خواهد داشت. یک زیرمجموعه $A \subset M$ را چنین تعریف می‌کنیم:

$$x \in A \Leftrightarrow x \notin M(x)$$

باید به ازای $y \in M$ داشته باشیم $A = M(y)$ ، در نتیجه

$$y \in A \Leftrightarrow y \notin M(y) = A$$

این تناقض است. \square

قضیه. هر مجموعه‌ای می‌تواند خوشترتیب شود.

برهان. به ازای یک مجموعه مفروض M , مجموعه زوجهای (A, R) را, که در آن $A \subset M$ و $R \subset M \times M$ باشند, در نظر می‌گیریم. قرار می‌دهیم $(A_1, R_1) \leqslant (A_2, R_2)$ اگر $A_1 \subset A_2$, $R_1 \subset R_2$ و R_2 خوشترتیبی در مجموعه A است, در نظر می‌گیریم. قرار می‌دهیم $(A_1, R_1) \leqslant (A_2, R_2)$ اگر و رابطه $b \leqslant a$ در A_1 نسبت به R_1 برقرار است اگر و تنها اگر رابطه $b \leqslant a$ در A_2 نسبت به R_2 برقرار باشد. بدین طریق, یک ترتیب جزئی در مجموعه زوجهای (A, R) تعریف می‌شود. هر زنجیر $\{(A_\lambda, R_\lambda)\}$ توسط $A = \bigcup_\lambda A_\lambda$, $R|A_\lambda = R_\lambda$ کراندار می‌شود. یک عضو مaksیمال (A, R) باید در شرط $A = M$ صدق کند. در غیر این صورت, یک $m \in M$ را, که $m \notin A$ باشد, در نظر می‌گیریم و $\{m\} \cup A$ را با خوشترتیبی در A و شرط $m < A$, خوشترتیب می‌سازیم. لذا, زوج $(A \cup \{m\}, \leqslant)$ بزرگتر خواهد شد. \square

به همان طریقی که اعداد اصلی را از روی مجموعه‌ها و نگاشتهای یک به یک می‌سازیم, اعداد ترتیبی^۱ را نیز از روی مجموعه‌های خوشترتیب و نگاشتهای یک به یک یکنوا^۲ به دست می‌آوریم. دو مجموعه خوشترتیب یک عدد ترتیبی^۳ دارند هرگاه یک نگاشت دوسویی ترتیب-نگهدار^۴ بین آنها موجود باشد.

قضیه. فرض می‌کنیم M و N خوشترتیب باشند. در این صورت, دقیقاً یک نگاشت دوسویی یکنوا از یکی از مجموعه‌ها به روی دیگری یا به روی زیرمجموعه‌ای آغازی^۵ از دیگری وجود دارد. بالاخص اعداد ترتیبی, خطی - مرتباند.

برهان. فرض کنیم نگاشت دوسویی یکنوا بیشتر $N \rightarrow M$ باشد. در این صورت, $N \rightarrow M_y$: φ را به استقراء تعریف می‌کنیم: اگر φ قبل از روی N_x تعریف شده باشد و برای $z \in M$ از N_x داشته باشیم $N_x = M_z$, آنگاه قرار می‌دهیم $\varphi(x) = z$; اگر $\varphi(x) \neq N$, $N_x \cup \{x\} \neq N$: آنگاه $\{x\} \cup N_x$ نیز یک قطعه آغازی^۶ در N است و $\{z\} \cup \varphi(N_x) = \varphi(N_x)$ یک قطعه آغازی در M . روشن است که $\varphi(N)$ به استقراء تعریف شده و $M_y = \varphi(N)$, که y در M مینیمال است, لذا $\varphi \not\subseteq y$, همان چیزی که می‌خواستیم ثابت کنیم. \square

به ویژه اگر M خوشترتیب باشد, اعداد اصلی کوچکتر از $|M|$ بوسیله زیرمجموعه‌های M , ولذا

1. ordinals	2. monotonic	3. ordinal	4. order-preserving
5. initial subset	6. initial segment		

به وسیله قطعات آغازی M_x از M , نمایش داده می‌شوند (به موجب قضیه فوق), و

$$|M_x| \leq |M_y| \Leftrightarrow x \leq y$$

پس:

نتیجه. دقیقاً یک نگاشت دوسویی یکنواز مجموعه اعداد اصلی کوچکتر از $|M|$ به روی یک قطعه آغازی مجموعه خوشترتیب M وجود دارد. به ویژه، مجموعه اعداد اصلی نابزرگتر از $|M|$, به وسیله ترتیب خودشان خوشترتیب شده است و $|M|$ توسط مجموعه اعداد ترتیبی نابزرگتر از عدد ترتیبی M نمایش داده می‌شود.

قضیه. برای یک مجموعه نامتناهی M , داریم $|M \times M| = |M|$ و $|M \times M| = |M|$ که در آن, $+$, معرف اجتماع جدا از هم است.

فرع. اگر $|M|$ نامتناهی باشد, و $\emptyset \neq N$, آنگاه

$$|M \times N| = |M + N| = \max\{|M|, |N|\}$$

برهان. از حکم نخست نتیجه می‌شود که

$$|M| = |M \times M| \geq |M \times \{1, 2\}| = |M + M| \geq |M|;$$

و بدین ترتیب, حکم دوم برای همان عدد اصلی برقرار خواهد شد.

برهان حکم نخست. مجموعه زوجهایی مانند (B, ψ) را در نظر می‌گیریم که در آنها نامتناهی است و $B \rightarrow B \times B : \psi$ دوسویی. اگر $|B| = |\mathbb{N}|$, یقیناً یک نگاشت دوسویی آنگونه که می‌خواهیم وجود دارد (شمارش یک به یک $\mathbb{N} \times \mathbb{N}$). طبق معقول, بین زوجهای (B, ψ) , ترتیب $(B_1, \psi_1) \leq (B_2, \psi_2)$ را با ضابطه $B_1 \subset B_2$ و $\psi_1|B_1 = \psi_2|B_2$, در نظر می‌گیریم. حال, لم زرن, یک زوج ماسکسیمال (A, φ) : $A \times A \rightarrow A$, به دست می‌دهد. فرض کنیم $|A| < |M|$. در این صورت, $M = A + B$ و $|A| > |B|$ طبق فرض استقراء (استقراء روی عدد اصلی مجموعه). پس $|A_1| = |A|$ که $M = A + A_1 + C$. حال, گوییم

$$(A + A_1) \times (A + A_1) = (A \times A) + (A \times A_1) + (A_1 \times A) + (A_1 \times A_1)$$

و بنابر فرض استقراء، یک نگاشت دوسویی مانند

$$A_1 \vec{\varphi}_1(A \times A_1) + (A_1 \times A) + (A_1 \times A_1)$$

موجود است. بدین شکل، φ_1 توسعی از φ به دست می‌دهد، یعنی یک نگاشت دوسویی،

$$A + A_1 \rightarrow (A + A_1) \times (A + A_1)$$

که روی A بر φ منطبق است، و این متناقض با ماکسیمال بودن φ است. قضیه، بدین ترتیب ثابت می‌شود. \square

فرض کنیم $|M|$ نامتناهی باشد و K مجموعه اعداد اصلی κ باشد به قسمی که

$$|M| < \kappa < 2^{|M|}$$

از نتیجه قضیه پیش، برآورده زیر به دست می‌آید:

$$0 \leq |K| \leq 2^{|M|}$$

فرض پیوستار^۱ کانتور می‌گوید که $0 = |K|$. بنابر قضیه‌ای از کوهن^۲، این فرض مستقل از اصول موضوعة نظریه مجموعه‌های است، و در داخل برآورد فوق، همه فرضهای ممکن، با اصول موضوعة نظریه مجموعه‌ها سازگار است. فرض پیوستار، ایجاب می‌کند که هیچ عدد اصلی بین $|\mathbb{N}|$ و $|\mathbb{R}|$ موجود نباشد؛ نام این فرض، از همینجا گرفته شده است.

مراجع

- [1] Bourbaki, N., *Éléments de Mathématique*, Livre V: Espaces Vectoriels Topologiques, Chaps. I and II, 2nd ed., Paris: Hermann, 1966.
- [2] Bourbaki, N., *General Topology*, Vols. I and II, Paris: Hermann and Reading, Mass.: Addison-Wesley, 1966.
- [3] Bröcker, Th. and Jänich, K., *Introduction to Differential Topology*, Cambridge: Cambridge University Press, 1982.
- [4] Dieudonné, J. A., *Treatise on Analysis*, Vol. II, New York and London: Academic Press, 1970.
- [5] Dold, A., *Lectures on Algebraic Topology*, Berlin-Heidelberg-New York: Springer-Verlag, 1972.
- [6] Dold, A., Partitions of unity in the theory of fibrations, *Ann. of Math.*, 78, (1963), 223–255.

- [7] Dunford, N. and Schwartz, J. T., *Linear Operators*, Part I: General Theory, New York: Interscience, 1957.
- [8] Dunford, N. and Schwartz, J. T., *Linear Operators*, Part II: Spectral Theory, New York: Interscience, 1963.
- [9] Forster, O., *Lectures on Riemann Surfaces*, New York–Heidelberg–Berlin: Springer-Verlag, 1981.
- [10] Grauert, H. and Remmert, R., *Theory of Stein Spaces*, New York–Heidelberg–Berlin: Springer-Verlag, 1979.
- [11] Hilton, P. J., *An Introduction to Homotopy Theory*, Cambridge: Cambridge Univ. Press, 1953.
- [12] Jänich, K., *Einführung in die Funktionentheorie*, Berlin–Heidelberg–New York: Springer-Verlag, 1977.
- [13] Köthe, G., *Topological Vector Spaces*, I, Berlin–Heidelberg–New York: Springer-Verlag, 1966.
- [14] Milnor, J., *Morse Theory*, Princeton, NJ: Princeton Univ. Press, 1963.
- [15] Neumann, J. v., Zur Algebra der Funktionaloperationen und Theorie der Normalen Operatoren, *Math. Annalen*, **102** (1930), 370–427.
- [16] Schubert, H., *Topology*, Boston: Allyn and Bacon, 1968.
- [17] Steen, L. A. and Seebach, J. A., *Counterexamples in Topology*, 2nd ed., New York–Heidelberg–Berlin: Springer-Verlag, 1978.
- [18] Thom, R., Quelques propriétés globales des variétés différentiables, *Comm. Math. Helv.*, **28** (1954), 17–86.
- [19] Tychonoff, A., Über die topologische Erweiterung von Räumen, *Math. Annalen*, **102** (1930), 544–561.
- [20] Tychonoff, A., Ein Fixpunktsatz, *Math. Annalen*, **111** (1935), 767–780.
- [21] Wolf, J. A., *Spaces of Constant Curvature*, New York: McGraw-Hill, 1967.

فهرست نمادها

بازة بسته از a تا b	$[a, b]$
درون مجموعه B	\dot{B}
بستار B	\overline{B}
گوی بهشاعع ϵ حول نقطه x از یک فضای متری	$K_\epsilon(x)$
اجتماع جدا از هم، حاصل جمع توبولوزیک	$+$
«یکریخت» که اینجا در مورد همسانزیختیها به کار می‌رود	\cong
بازة باز از ۲ تا ۳ (هنوز به علامتگذاری نفرت‌انگیز ۳، ۲، ۱ عادت نکرده‌ام)	(۲, ۳)
البته روزی عادت خواهم کرد، آدمی به همه چیز عادت می‌کند). خطأ	
اشتباه با زوج مرتب $\in \mathbb{R}^2$ (۲, ۳) وجود دارد.	
نرم	$\ \cdot\ $
نیم نرم	$ \cdot $
فضای باناخ متشکل از توابع پیوسته کراندار بر X .	$C(X)$
رده هم‌ارزی	$[x]$
مجموعه یا فضای رده‌های هم‌ارزی بر حسب رابطه هم‌ارزی \sim بر X	X/\sim
مجموعه X	
فضای خارج قسست G بر زیرگروه H	G/H
فضای مداری G - فضای X	X/G
فضای خارج قسست حاصل از چسباندن $A \subset X$ به یک نقطه	X/A
مخروط روی X	CX

$X \times y_o \cup x_o \times Y \subset X \times Y$	حاصلضرب گوهه‌یی	$X \vee Y$
$X \times Y / X \vee Y$	حاصلضرب رحلی	$X \wedge Y$
فضای خارج قسمت حاصل از $X + Y$ با یکی‌گرفتن x و $(\varphi(x), \varphi)$	«چسباندن X به وسیله φ »	$Y \cup_{\varphi} X$
فضای خارج قسمت حاصل از $[0, 1] \times X$ با یکی‌گرفتن $(x, 0)$ و $(1, \alpha(x))$.	حاصلجمع همبند	$M_1 \# M_2$
فضای تکمیلی یک فضای متری (X, d)	فضای برداری توابع C^∞ با محمل فشرده	$X \times [0, 1]/\alpha$
مانسته جا	مانسته جایی	(\hat{X}, \hat{d})
هم ارزی مانسته جایی		$C_o^\infty(\mathbb{R}^n)$
مجموعه رده‌های مانسته جایی نگاشته‌های از X به Y		\simeq
گروه مانسته جایی $n - \text{ام}$		\simeq
حاصلضرب خانواده $\{X_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$ از مجموعه‌ها یا فضاهای توبولوژیک		$[X, Y]$
سادک‌پوش محدود نقاط v_0, v_1, \dots, v_k در وضعیت عام در \mathbb{R}^n		$\pi_n(X, x_o)$
مجموعه زیربنایی یک مجتمع سادکی $n - \text{کالبدی}$ یک تجزیه حجره‌بی برای X		$\prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$
کلاف مماسی		$ K $
تاریک فضای توبولوژیک $X \xrightarrow{\pi} Y$ بالای X , در نقطه x		X^n
تحدید یک فضای توبولوژیک بالای X به $U \subset X$		TM
یکریخت؛ در اینجا برای همسانزینی‌های «بالای X » به کار می‌رود		Y_x
وقتی بالای یک نگاشت نوشته شده باشد:		$Y U$
در فصل ۹ اکثراً برای «بالابنایی‌ها» مختلف به کار می‌رود.		\cong
راهی که در جهت عکس پیموده شود، یعنی $\alpha^-(t) := \alpha(1-t)$		\sim
مجموعه طوچه‌های فضای X در نقطه x_o		α^-
در اینجا: مانسته جایی طوچه‌ها با نقاط انتهایی ثابت x_o		$\Omega(X, x_o)$
در اینجا: رده‌های هم ارزی طوچه‌ها برای \simeq		\simeq
گروه اساسی		$[]$
هر یاختنی ناشی از f میان گروههای اساسی		$\pi_1(X, x_o)$
زیرگروه مشخصه (X, x_o) برای فضای پوششی		f_*
		$G(Y, y_o)$

$(Y, y_o) \rightarrow (X, x_o)$	
(فقط در صفحات ۱۸۶ و ۱۹۱) رده‌های همارزی رابطه تعریف شده	[]~
در صفحه ۱۸۶	
(فقط در صفحات ۱۸۷ تا ۱۹۱) نمادگذاری ویژه‌ای است که در برهان	$V(U, y)$
قضیه‌ای لازم است	
گروه تبدیلات پوششی	\mathcal{D}
نرمالساز زیرگروه	N_B
پوشش عام برای (X, x_o)	(\tilde{X}, \tilde{x}_o)
فضای دوگان یک فضای نرم‌دار X	X'
طیف یک جبر جابه‌جایی بناخ	$\text{Spec } B$
توسیع فشرده استون - چخ برای X	βX
پالایه	\mathcal{F}
عدد اصلی مجموعه M	$ M $
عدد اصلی مجموعه توانی M	$2^{ M }$
عدد اصلی مجموعه اعداد طبیعی \mathbb{N} : آن را با \aleph_0 (الف صفر) نیز نمایش می‌دهند.	$ \mathbb{N} $

نمایه

این راهنمای موضوعی بر مبنای الفبای انگلیسی تنظیم شده است. معادلهای انگلیسی واژه‌ها همراه با توضیح آنها، نمایه را به شکل یک فرهنگ اختصاری توپولوژیک درآورده است. اعداد فارسی معرف شماره صفحات متن ترجمه کتاب است.

نقطه انباشتگی ۶

accumulation point

(cluster point)

attaching

چسباندن ۵۸

چسباندن یک فضای توپولوژیک X به یک فضای Y به کمک یک نگاشت φ ، یعنی تعیین فضای خارج قسمت \sim $X + Y := X \cup Y / \sim$ که در آن رابطه همارزی \sim x را با $(x)^\varphi$ یکی می‌گیرد.

attaching map

نگاشت چسباننده ۵۸

منظور نگاشت $X_\circ \rightarrow Y$ است که برای تشکیل $X \cup_\varphi Y$ از روی X و Y به کار می‌رود.

axiom of choice

اصل موضوع انتخاب ۲۱۹

ε -ball

اپسیلون (ε) - گوی ۱۳

در یک فضای متری: منظور مجموعه $K_\varepsilon(x) := \{y | d(x, y) \leq \varepsilon\}$ است. پس در \mathbb{R}^n با متریک معمولی، داریم

$$K_\varepsilon(x) := \{y | \|x - y\| \leq \varepsilon\}$$

Banach space

فضای باناخ ۳۸

یک فضای نرمدار کامل

basepoint

پایه نقطه ۱۸۵

در برخی موارد، مناسبت صوری دارد که به جای فضاهای توپولوژیک، زوجهای متریک به شکل (X, x_0) گرفته شود که در آن X یک فضای توپولوژیک و x_0 نقطه‌ای از آن است. در این حال، نقطه x_0 را پایه نقطه فضا (یا دقیق‌تر، پایه نقطه این زوج) می‌نامند.

basis

پایه ۱۸

پایه یک توپولوژی: مجموعه‌ای از مجموعه‌های باز، شامل تعداد کافی از آنها به قسمی که هر مجموعه باز بتواند به شکل اجتماعی از چنین مجموعه‌های پایه‌یی تولید شود. (مثلًاً گویهای باز تشکیل یک پایه برای توپولوژی یک فضای متری می‌دهند).

bordant

مرز پوش ۱۰۰

دو خمینه دیفرانسیلپذیر فشرده را مرز پوش گویند هرگاه اجتماع جدا از هم آنها، مرز یک خمینه فشرده باشد.

bordism classes

رده‌های مرز پوشی ۱۰۰

رده‌های همارزی تحت رابطه همارزی «مرز پوش».

boundary point

نقطه مرزی ۱۰

نقطه مرزی B : نقطه‌ای که هر همسایگی آن، هم B و هم $X \setminus B$ را قطع می‌کند.

branched covering

پوشش شاخه‌یی ۱۶۸

مفهومی کلیتر از آنچه در فصل نهم این کتاب راجع به پوشش گفته شده است

Brower, L. E. J., 1881-1966

براؤئر، ل. ا. ج. ۱۲۴

Cantor, Georg, 1845-1918

کانتور گئورگ ۵، ۶، ۷، ۲۲۵

cardinality

عدد اصلی ۲۲۱

category

رسته ۸۷

داده‌های آن عبارت‌اند از: اشیاء، ریختهای، و قوانین ترکیب؛ اصلهای موضوع آن عبارت‌اند از وجود همانی و شرکت‌پذیری.

cell

حجره ۱۲۲، ۵۹

هر فضای توپولوژیک همسان‌بخت با یک \mathbb{R}^n - حجره است.

cell decomposition

تجزیه حجره‌یی ۱۲۳

تجزیه حجره‌بی یک فضای توبیولوژیک X : افزار X به زیرفضاهایی که حجره‌اند.	نگاشت مشخصه برای یک n -حجره e در تجزیه حجره‌بی یک فضای X :
chain	نگاشت پیوسته‌ای است مانند $X \rightarrow D^n$ که گویه‌ای باز را به طور همسانزیخت برروی e و مرزگوی S^{n-1} را بتوی $(n-1)$ -کالبد، بنگارد.
characteristic map	نگاشت مشخصه برای یک n -حجره e در تجزیه حجره‌بی یک فضای X :
	نگاشت مشخصه برای یک n -حجره e در تجزیه حجره‌بی یک فضای X :
	نگاشت پیوسته‌ای است مانند $X \rightarrow D^n$ که گویه‌ای باز را به طور همسانزیخت برروی e و مرزگوی S^{n-1} را بتوی $(n-1)$ -کالبد، بنگارد.
	زیرگروه مشخصه یک فضای پوششی ۱۸۱
characteristic subgroup of a covering space	زیرگروه مشخصه یک فضای پوششی ۱۸۱
	نگاره گروه بنیادی «بالایی» در گروه بنیادی «پایینی».
classification of covering spaces	رده‌بندی فضاهای پوششی ۱۸۴
	متشکل است از قضیه یکتایی و قضیه وجود.
Clifford-Klein forms	صورتهای کلیفرد - کلاین ۲۰۲
	رجوع شود به space forms (صورتهای فضا).
closed	بسطه ۱۰
	مجموعه‌ای که مکملش باز است.
closure	بستانار ۱۰
	درون یک مجموعه به انضمام مرز آن، بستانار آن را تشکیل می‌دهند.
closure finiteness	تناهی بستانار ۱۲۶
	یک تجزیه حجره‌بی وقتی متناهی بستانار است که بستانار هر حجره فقط تعدادی متناهی از حجره‌ها را قطع کند.
cluster point	نقطه انباستگی ۶
	نقطه انباستگی یک زیرفضای $A \subset \mathbb{R}$ ، نقطه‌ای است چون $p \in \mathbb{R}$ ، که الزاماً عضو A نیست، ولی برای هر $\epsilon > 0$ ، اشتراک $A \cap (p - \epsilon, p + \epsilon) \setminus p$
	ناتهی است. همچنین است، برای یک زیرفضای $A \subset X$ از یک فضای توبیولوژیک X یک نقطه انباستگی A است، یعنی برای هر همسایگی p از A ، اشتراک $A \cap U \setminus p$ ناتهی است
coarse	درشت بافت ۱۹ (رجوع شود به fine «ریزبافت»)
collapsing of a subspace	فروریزی یک زیرفضا ۵۴

فروزی یک زیرفضای $X \subset A$ به یک نقطه: گذر به فضای خارج قسمت X/A تحت رابطه همارزی که همه نقاط A را یکی می‌گیرد؛ به عبارت دیگر گذر از X به X/A را فروزی A به یک نقطه گویند.

commutative Banach algebra

جبر تعویضپذیر باناخ ۲۰۹

compact

فسرده ۲۶

فضایی را فسرده گویند که هر پوشش باز آن یک زیرپوشش متناهی بپذیرد. غالباً هاووسدورف بودن را نیز به این شرط اضافه می‌کنند.

complete metric space

فضای متري کامل ۶۸

فضایی است متري که در آن هر دنباله کوشی همگرا باشد.

complete topological vector space

فضای برداری توپولوژیک کامل ۳۹

فضای برداری توپولوژیکی است که در آن هر دنباله کوشی همگراست، مفهوم دنباله کوشی به کمک همسایگیهای مبدأ تعریف می‌شود (زیرا متريک وجود ندارد).

completely regular

کاملاً منظم ۲۱۲

فضای توپولوژیکی که هر مجموعه یک نقطه‌یی در آن بسته باشد و برای هر زیرمجموعه بسته A و هر نقطه $p \notin A$ ، یک تابع پیوسته بتوی $[0, 1]$ بتوان یافت که در p مقدار ۰ و در A مقدار ۱ بگیرد.

completion

فضای تکمیلی ۶۸

فضای تکمیلی یک فضای متري: فضای متري کاملی است که فضای مفروض (به صورت یک فضای متري) در آن مشمول و چگال باشد.

cone

مخروط ۵۵

مخروط روی X چنین تعریف می‌شود:

$$CX := X \times [0, 1]/X \times \{1\}$$

connected

همبند ۲۲، ۲۱

یک فضای X که تنها مجموعه‌های باز و بسته آن، \emptyset و X باشند.

connected sum of two manifolds

حاصلجمع همبند دو خمینه ۶۰

continuous map

نگاشت پیوسته ۱۹

نگاشت $Y \rightarrow X$: f پیوسته است اگر نگاره وارون مجموعه‌های باز، مجموعه‌های باز باشند.

continuum hypothesis	فرض پیوستار ۲۲۵
contractible	انقباض‌پذیر ۸۱
	فضایی که از لحاظ مانسته جایی با فضای یک نقطه‌یی هم‌ارز باشد
contravariant	پادوردا ۹۱
	تابعگون F را پادوردا گویند هرگاه به هر ریختی $Y \rightarrow X$ یک ریختی «در جهت عکس» وابسته کند: $F(Y) \xrightarrow{F(f)} F(x)$
convergence	همگرایی ۲۵
	را حد یک دنباله در یک فضای توپولوژیک گویند هرگاه برای هر همسایگی a چون U , این دنباله سرانجام در U قرار گیرد.
convex property	ویژگی محدب ۱۵۴
	ویژگی محدب در مقاطع کلافهای برداری: قرار گرفتن در یک Ω است به‌قسمی که برای هر $x, \Omega_x \cap \Omega$ محدب باشد.
countability axioms	اصلهای موضوع شمارایی ۱۰۳
	این اصول، بوجود یک پایه شمارای همسایگی برای هر نقطه (در اصل موضوع نخست) و یا وجود یک پایه شمارا برای توپولوژی (در اصل موضوع دوم) نیاز دارند.
covariant	هموردا ۹۰
	تابعگون F را هموردا گویند هرگاه به هر ریختی $Y \xrightarrow{f} X$ ریختی دیگری را در «همان جهت» وابسته کند: $(Y) \xrightarrow{F(f)} F(X)$
covering space	فضای پوششی ۱۶۷
	یک تاربندی بیمایه موضوعی با تارهای گستته.
covering transformations	تبدیلات پوششی ۱۹۱
	تبدیلات پوششی یک فضای پوششی $X \xrightarrow{\pi} Y$ همسازیختی‌ای مانند φ از Y به روی خود هستند به‌قسمی که $\pi \circ \varphi = \pi$.
cube	مکعب ۹۹, ۲۰۶
	$I^n = [0, 1]^n \subset \mathbb{R}^n$
CW-complex	مجتمع CW یا مجتمع ضئیل ۱۲۵
	فضایی همراه با یک تجزیه حجره‌یی که در اصول موضوعه زیر صدق کند: (۱) وجود نگاشتهای مشخصه، (۲) تناهی بستار (۳) توپولوژی ضعیف.
CX	مخروط ۱ ۵۵ $X \times [0, 1] / X \times \{0\}$

$C(X)$	فضای باناخ توابع پیوسته کراندار بر X با نرم سوپر مم $104, 41$
$C_c^\infty(R^n)$	فضای برداری توابع رده C^∞ با محمل فشرده 75
d	متريکهای $X \times X \rightarrow \mathbb{R}$ عموماً در اين كتاب با d نمايش داده شده اند 13
\mathcal{D}	گروه تبديلات پوششی 191
deck transformations	تبديلات عرشه يي \leftarrow تبديلات پوششی 191
deformation retract	درون بر تغيير شكل 82
اگر يك درون بر $A \rightarrow X$ با Id_x مانسته جا باشد، A را يك درون بر تغيير شكل نامند (آن را تغيير شكل «قوی» نامند اگر بتوان A را نقطه به نقطه تحت مانسته X جايی ثبيت کرد).	
dense	چگال 68
را در فضای توپولوژيک X چگال گويند هرگاه $\bar{A} = A$	
differential operators	عملگرهای دифراسييل 76
بهويژه، عملگرهای مشتق جزئی خطی به شکل $\sum_{ \alpha \leq k} a_\alpha D^\alpha$.	
$Diffeotop$	توبديف 88
رسنة توپولوژی ديفراسييل: خمينه های ديفراسييلپذير و نگاشته های ديفراسييلپذير	
discrete topology	топولوژی گسسته 19
ريز بافت ترين توپولوژي ممکن؛ همه مجموعه ها بازنده، بهويژه مجموعه های تک نقطه يي، همچنين می توان تصور کرد که نقاط به شکل «گسسته» مرتب شده اند، برخلاف حالتی که نقاط «به طور پيوسته» توزيع شده باشند.	
disjoint union	اجتماع جدا از هم 16
اجتماع دو مجموعه که قبل از طور صوري از هم جدا شده اند و معمولاً چنین تعريف می شود	
$X + Y := X \times \{0\} \cup Y \times \{1\}$	
distance	فاصله 142
فاصله يك نقطه a از يك مجموعه B در يك فضای متري (X, d) : به صورت $d(a, x) x \in B$ تعريف می شود.	
dual	دوگان 208
دوگان يك فضای نرմدار X : فضای X' مشتکل از صورتهای خطی روی X با $\ f\ := \sup f(x) , \ x\ \leq 1$	

مشخصه اویلر، عدد اویلر Euler characteristic, Euler number ۱۳۶، ۹۴، ۹۳

همان حاصل جمع تعداد يالها، رأسها و جز آن در یک مجتمع سادگی، و یا همان حاصل جمع اعداد بتی در یک فضای توپولوژیک.

excursus on vector bundles سیری کوتاه در کلاوهای برداری ۱۵۰

قضیه وجود برای فضاهای پوششی ۱۹۱

existence theorem for covering spaces

این قضیه می‌گوید که تحت چه شرایطی، برای یک زیرگروه مفروض $G \subset \pi_1(X, x_0)$ ، یک فضای پوششی وجود دارد به قسمی که زیرگروه مشخصه‌اش G باشد.

exterior point نقطه بیرونی ۱۰

نقطه بیرونی B : هر نقطه‌ای که $X \setminus B$ یک همسایگی برای آن باشد.

filter بالایه ۲۱۵، ۲۱۳

بالایه روی X : مجموعه‌ای از زیرمجموعه‌های X که هر فوق‌مجموعه هر یک از عضوهای خود، و اشتراک هر دو عضو خود را در بردارد، و مجموعه تهی را در برندارد.

filter convergence همگرایی بالایه ۲۱۵

یک بالایه همگرایست به a هرگاه هر همسایگی a عضو بالایه باشد.

fine ریزبافت ۱۹

اگر $O \subset O' \subset O''$ توپولوژیهای بر X باشند، O را (که مجموعه‌های باز کمتری دارد) درشت بافتتر از O' گویند و O' را (که مجموعه‌های باز بیشتری دارد). ریز بافتتر از O نامند.

first countable شمارای یکم ۱۰۳

رجوع شود به اصلهای موضوع شمارایی countability axioms

forgetful functor تابعگون نادیده‌گیر ۹۵، ۹۲

Fourier series سریهای فوریه ۶

سریهای تابعی به‌شکل

$$\frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos nx + b_n \sin nx$$

با احترام زور فوریه (۱۷۶۸ تا ۱۸۳۰)، که نخستین بار این‌گونه سریها را (در رابطه با معادله حرارت) به کار برد، این سریها را چنین نامگذاری کردند.

Fréchet, Maurice فرشه، موریس (۱۹۷۳ تا ۱۸۷۸) ۳۴، ۵

Fréchet space فضای فرشه ۴۰، ۳۸

یک فضای برداری توپولوژیک هاوسدورف کامل که توپولوژی آن را بتوان با دنباله‌ای از نیزمنها تعریف کرد.

fundamental group گروه بنیادی ۱۸۰

گروه بنیادی یک فضای پایه - نقطه‌دار که با (X, x_0) نمایش داده می‌شود: مجموعه زیربنای آن مجموعه رده‌های مانسته جایی طوفه‌ها در x_0 است، و قانون ترکیب آن از «توصیف متواالی طوفه‌ها، یکی پس از دیگری» به دست می‌آید.

functor تابع‌گون ۹۰

تابع‌گون بین دو رسته، اشیاء را به اشیاء و ریختنها را به ریختنها مربوط می‌کند، ریختنی همانی و قوانین ترکیب ریختنها را حفظ می‌کند.

نمایش گلفاند - نویمارک برای جبرهای - B^* ۲۱۲

Gelfand-Neumark representation for B^* - algebras

generated پدید آمده ۱۸

به ازای یک مجموعه مفروض \mathcal{O} از زیرمجموعه‌های X ، دقیقاً یک توپولوژی (\mathcal{O}) موجود است که زیربایه آن است (این توپولوژی را «پدید آمده» به وسیله \mathcal{O} نامند).

G/H خارج قسمت یک گروه بر یک زیرگروه ۴۷

Grassmannian manifold خمینه‌گراسمانی ۴۹

متشکل از زیرفضاهای k -بعدی فضای \mathbb{R}^{n+k} ، یعنی $(o(k) \times o(n))$.

G -space - فضای G ۵۱

یک فضای توپولوژیک X همراه با یک عمل پیوسته $G \times X \rightarrow X: G \times X \rightarrow X$. به طور مشابه، برای G - خمینه‌های دیفرانسیلپذیر تعریف می‌شود.

handle دسته ۶۰

در ارتباط با نظریه مورس، نامی برای $D^k \times D^{n-k}$.

$^{\wedge}$, "hat" کلاه ۶۸

(\hat{X}, \hat{d}) معرف فضای تکمیلی فضای متری (X, d) است.

Hausdorff, Felix, 1868-1942 هاوسدورف فلیکس (۱۸۶۸ تا ۱۹۴۲) ۲۴، ۵

Hausdorff separation axiom	اصل موضوع جداسازی هاوسدورف ۲۴
	هر دو نقطه متمایز همسایگیهای جدا از هم دارند.
Hausdorff space	فضای هاوسدورف ۲۴
	فضای توبیولوژیکی که در اصل موضوع جداسازی هاوسدورف صدق می‌کند.
Hilbert basis	پایه هیلبرتی ۳۷
	یک دستگاه یکا متعامد کامل در یک فضای هیلبرت.
Hilbert cube	مکعب هیلبرت ۲۰۶
	در یک فضای تکیکپذیر هیلبرت، مثلاً فضای دنباله‌های مربع انتگرال‌پذیر، زیرفضای متشكل از دنباله‌های $(x_n)_{n \geq 1}$ با شرط $\frac{1}{n} \leq x_n $.
Hilbert space	فضای هیلبرت ۳۶
	فضائی کامل با حاصلضرب داخلی.
homeomorphic	همسانزیخت ۲۱
	دو فضای همسانزیخت گویند اگر یک همسانزیختی بین آنها موجود باشد.
homeomorphism	همسانزیختی ۲۰
	یک نگاشت دو سویی $f : X \rightarrow Y$ به قسمی که هم f پیوسته باشد و هم f^{-1} .
homogeneous space	فضای همگن ۴۸
	یک خارج قسمت از گروههای توبیولوژیک چون G/H .
homology	مانستگی ۹۵، ۹۷، ۱۲۲، ۱۳۵
	در این کتاب از مانستگی (و تعدادی از اشیاء دیگر) فراتر از قلمرو توبیولوژی نقطه - مجموعه چندین بار صحبت می‌شود، اما تعریف آن داده نشده است. رجوع شود به مرجع [۵] یا [۱۶].
homotopic	مانسته جا ۷۸، ۷۹
	دو نگاشت $Y \rightarrow X$ را مانسته جا گویند هرگاه بتوانند به طور پیوسته به یکدیگر بدل شوند.
homotopy	مانسته جایی ۷۹
	مانسته جایی بین نگاشتهای $X \rightarrow Y$ یک نگاشت پیوسته f, g است که در شرطهای $f = g$ و $H_1 = H_0$ صدق می‌کند.
homotopy category	رسانه مانسته جایی ۸۹

اشیاء آن: فضاهای توپولوژیک، و ریختیهای آن: رده‌های مانسته جایی نگاشتهای	
	بیوسته
homotopy classes	۸۱ رده‌های مانسته جایی
رده‌های همارزی نگاشتهای $Y \rightarrow X$ تحت رابطه همارزی «مانسته جا».	
homotopy equivalence	۸۱ همارزی مانسته جایی
نگاشت بیوسته‌ای چون $X \rightarrow Y$: f که برای آن یک «وارون مانسته جایی»	
	$Y \rightarrow X$ وجود داشته باشد.
homotopy groups	۹۹ گروههای مانسته جایی
گروههای (X, x_0) برای یک فضای پایه - نقطه‌دار با پایه - نقطه x_0 . این مفهوم	
مهم در ۱۹۳۵ توسط ویتلد هورویتس (Witold Hurewicz) ۱۹۰۴ تا ۱۹۵۷ وارد شد.	
homotopy inverse	۸۱ وارون مانسته جایی
وارون مانسته جایی برای $Y \rightarrow X$: f نگاشتی است چون $X \rightarrow Y$ به قسمی	
که $f \circ g = g \circ f$ با نگاشت همانی مانسته جا باشند.	
ideal limit points	۷۰ نقطه‌های حدی آرمانی
نقاطی که باید به یک فضای افزوده شوند تا فضای تکمیلی آن به دست آید.	
incidence data	۱۲۰ داده‌های وقوع
incidence numbers	۱۳۵ اعداد وقوع
این اعداد، از جنبه مانستگی نشان می‌دهند که چگونه حجره‌های یک مجتمع	
ضمن به کالبدهای با بعد کمتر می‌حسابند. جزئیات این مفهوم در متن نیامده	
	است.
induced topology	۱۵ توپولوژی القایی
یک مجموعه $V \subset X_0$ در توپولوژی «القایی» روی $X_0 \subset X$ ، باز است هرگاه	
یک مجموعه باز U در فضای X وجود داشته باشد به قسمی که $V = X_0 \cap U$.	
induction principle	۲۱۹ اصل استقراء
interior	۱۰ درون
	درون یک مجموعه B : مجموعه نقاط درونی B است.
interior point	۱۰ نقطه درونی
	نقطه درونی B : هر نقطه‌ای که B یک همسایگی آن باشد.

invariant	ناوردا ۹۳
isomorphism	یکریختی ۱۶۶
isomorphisms	یکریختیها ۹۰
isotropy group	گروه تکروندی ۵۳
Klein bottle	بطری کلاین ۶۲
Kuratowski closure axioms	نسبوب به فلیکس کلاین (۱۸۴۹ تا ۱۹۲۵) ۱۲
lexicographical ordering	ترتیب الفبایی ۲۱۹
Lie groups	گروههای لی ۲۰۳، ۱۱۳
liftability criterion	ملاک قابلیت بالابری ۱۸۲
locally convex	موضعاً محدب ۴۰
locally homeomorphic	همسانزیخت موضعی ۱۶۸

در نمودار در پی یافتن \tilde{f} هستیم. این ملاک به گروه بنیادی اطلاق می‌شود.

فضای برداری توپولوژیکی که هر همسایگی مبدأ آن شامل یک همسایگی محدب است.

یک نگاشت $Y \rightarrow X$ که به ازای هر $x \in X$ همسایگیهای بازی چون U برای

x و همسایگیهای باز V برای $f(x)$ بتوان یافت به قسمی که $f|U$ یک همسانزیختی U به روی V باشد.

locally path-connected

همبند - راه موضعی ۱۸۲

فضای راگویند که هر همسایگی یک نقطه آن شامل یک همسایگی همبند - راه باشد.

locally trivial fibration

تاربندی بیمایه موضعی ۱۶۶

یک فضای توپولوژیک در بالای X به قسمی که برای هر نقطه در X یک همسایگی چون U بتوان یافت به قسمی که Y روی U بیمایه باشد، یعنی به قسمی که $U|y$ با $U \times F \rightarrow U$ روی U همسانزیخت باشد.

 L^p -spaceفضای L^p ۷۴

فضای تابعی با نرم $\|\cdot\|_p := \sqrt[p]{\int |f|^p dx}$ که به احترام هانزی لبگ (۱۸۷۵ تا ۱۹۴۱) چنین نامیده شده است.

 \mathcal{M}

رسنّه مجموعه‌ها و نگاشتها ۸۷

 $M_1 \# M_2$

حاصلجمع همبند ۶۰

manifold

خمینه ۱۱۲، ۲۷

«خمینه دیفرانسیلپذیر» مفهوم بنیادی در توپولوژی دیفرانسیل است. مثلاً رجوع شود به مرجع [۳].

metric space

فضای متری ۱۳

زوج مرتبی چون (X, d) راگویند که نگاشت $d : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$ مثبت، معین، و متقارن است و در نابرابری مثلثی صدق می‌کند. فضاهای $(X, \mathcal{O}(d))$ رده مهمی از مثالهای فضاهای توپولوژیک هستند.

metrizable space

فضای متریکپذیر ۱۵

فضای توپولوژیک (X, \mathcal{O}) که بتوان با $\mathcal{O} = \mathcal{O}(d)$ یک متریک برای آن پیدا کرد.

Möbius strip

نوار موبیوس ۶۲

به نام اوگوست فردینانت موبیوس (August Ferdinand Möbius ۱۷۹۰ تا ۱۸۶۸) نامگذاری شده است.

monodromy lemma

لم تکراهی ۱۷۵

در نظریه فضاهای پوششی: راههای مانسته‌جا را می‌توان به راههایی با نقطه پایانی مشترک بالا برد.

نظریه مورس، ۶۰

Morse theory

نظریه توبولوژیکی دیفرانسیل که بهوسیله مارستن مورس (۱۸۹۲ تا ۱۹۷۷) Marston Morse پروردۀ شده و بهموجب آن می‌توان ویژگیهای توبولوژیک خمینه‌ای را (که ممکن است بینهایت بعدی نیز باشد)، از روی نوع و تعداد نقاط حرانی یکتابع برآن خمینه تتبیجه‌گیری کرد.

Mor (X, Y)در یک رسته، مجموعه ریختیهای از X به Y ۸۷.

neighborhood

همسایگی ۱۰

همسایگی یک نقطه x مجموعه‌ای است که نه تنها x بلکه تمامی مجموعه باز شامل x را دربر می‌گیرد.

neighborhood axioms

اصول موضوعه همسایگی ۱۲

راه دیگر نگرش به مفهوم «فضاهای توبولوژیک»، از طریق بیان مفهوم همسایگی با روش اصل موضوعی.

neighborhood basis

پایه همسایگی ۱۰ ۳

مجموعه‌ای از همسایگیهای x که در آن «همسایگیهای به‌دلخواه کوچک جا داشته باشند»، به عبارت دیگر: هر همسایگی x شامل یکی از همسایگیهای پایه باشد.

 \mathfrak{N}_n

گروههای مرزپوشی ۱۰ ۱

norm

نم ۳۷

نگاشت مثبت معین همگن $E \rightarrow \mathbb{R} : \| \cdot \|$ همراه با نامساوی مثلثی.

normal covering space

فضای پوششی نرمال ۱۹۳

فضای پوششی است که زیرگروه مشخصه آن در گروه بنیادی فضای پایه یک زیرگروه نرمال باشد. از لحاظ هندسی بدین معنی است که گروه تبدیلات پوششی به طور تراپیا بر تارها عمل می‌کنند.

normalizer

نرمال‌ساز ۱۹۲

نرمال‌ساز یک زیرگروه $A \subset B$ ، بزرگترین زیرگروه N_B ، مابین B و A ، که در آن B همچنان نرمال باشد.

north pole

قطب شمال ۵۷

قطب شمال کره $S^n \subset \mathbb{R}^{n+1}$ نقطه N است که $(1, 0, \dots, 0)$.

null-homotopic

مانسته‌جا با صفر ۱۸۹

طوفه‌ای (با دو سر ثابت) که با طوفه‌های ثابت مانسته جاست و در گروه بنیادی

حکم عضو خنثی را دارد.

number of leaves

تعداد برگها ۱۶۷

در یک فضای پوششی، تعداد برگها در یک نقطه x ، تعداد نقاط در تار بالای x است.

$\text{Ob}(\mathcal{C})$

رده اشیاء رسته ۸۷

$\mathcal{O}(d)$

توپولوژی فضای متری (X, d) ۱۳

open

باز ۱۰

تعریف «فضای توپولوژیک» بر مبنای بیان این مفهوم به روش اصل موضوعی.
همه مفاهیم توپولوژی دیگر، از مفهوم بنیادی «باز» مشتق می‌شوند.

open ball

گوی باز ۱۴

در یک فضای متری، مجموعه $\{y | d(x, y) < \varepsilon\}$ را « ε -گوی باز» حول x نامند.
به موجب نابرابری مثلثی، این مجموعه واقعاً در $\mathcal{O}(d)$ قرار دارد.

open boxes

حجره‌های باز ۱۰۵

در $X \times Y$: مجموعه‌هایی به شکل $U \times V$ که U در X باز است و V در Y باز است: مجموعه‌هایی به شکل $U \times V$ که U در X باز است و V در Y باز است.
در حاصلضربهای نامتناهی: اشتراکهای متناهی «استوانه‌های باز» را حجره‌های باز نامند. حجره‌های باز، یک پایه برای توپولوژی حاصلضربی تشکیل می‌دهند.

open cover

پوشش باز ۲۶

پوشش باز برای یک فضای توپولوژیک X : خانواده‌ای از مجموعه‌های باز مانند

$$\{U_\lambda\}_{\lambda \in \Lambda}$$

orbit

مدار ۵۱

مدار یک نقطه در یک G -فضا: مجموعه Gx متشکل از نقاطی که عمل گروهی بتواند x را به آن نقاط ببرد.

orbit space

فضای مداری ۵۲

در یک G -فضای X ، مجموعه X/G متشکل از مدارها، و مجهز به توپولوژی خارج قسمت.

ordinals

اعداد ترتیبی ۲۲۳

$\mathcal{O}|X_o$

توپولوژی القایی بر $X_o \subset X$ توسط (X, \mathcal{O}) ۱۵

paracompact

پیرافشرده ۱۵۹

فضای هاووسدورفی که هر پوشش باز آن یک تظریف موضعی متناهی داشته باشد.

اهمیت این فضاهای در آن است که این فضاهای هر بوشش باز آنها یک افزار فرعی واحد را می‌پذیرد دقیقاً فضاهای پیرا فشرده‌اند.

partially ordered set ۲۱۹ مجموعهٔ جزئی مرتب

partition ۱۲۲ افزار

افزاریک مجموعهٔ X : مجموعه‌ای از زیرمجموعه‌های دویه‌دو جدا از هم که اجتماع آنها همهٔ X باشد.

partition of unity ۱۵۰ افزار واحد

نمایش تابع ثابت ۱ بر فضای توبولوژیک X به صورت حاصل جمع توابع $[0, 1] \rightarrow X$ که «موقعیاً متاتاگی» باشند. هنگامی مفیدند که جمعیت‌های، محمل «کوچک» داشته باشند.

path ۲۲ راه

یک نگاشت پیوستهٔ $X \rightarrow [0, 1]$

path-connected ۲۲ راه

فضایی که هر دو نقطهٔ آن را بتوان با یک راه به هم وصل کرد.

path lifting ۱۷۰ بالابری راه

فني در نظریهٔ فضاهای پوششی که در آن واحد همهٔ جا حاضر است: اگر $X \xrightarrow{\pi} Y$ یک فضای پوششی و γ نقطه‌ای بالای نقطهٔ آغازیک راه مفروض α در X باشد، در این صورت، دقیقاً یک راه «بالابرده شده» $\tilde{\alpha}$ با شروع از γ وجود دارد (منتظر از راه بالابرده شده این است که $\alpha = \pi \circ \tilde{\alpha}$).

Peano, Giuseppe (1858-1932) ۱۹۵ پئانو، جوزپه (۱۸۵۸ تا ۱۹۳۲)

$\pi_n(X, x_0)$ ۹۹ امین گروه زائد مانسته‌جایی (X, x_0)

+ به اضافهٔ ۱۷

$X + Y$ معرف اجتماع جدا از هم مجموعه‌ها یا فضاهای توبولوژیک است.

polyhedron ۱۱۷ چند وجهی

(مجتمعهای سادگی) رجوع شود به simplicial complexes

pre-Fréchet space ۳۹ فضای مقدم فرشه

یک فضای برداری توبولوژیک هاوستورف، که توبولوژی آن با دنباله‌ای از نیمزهای داده شود. کامل بودن فضا الزامی نیست.

product of topological spaces ۱۰۵ حاصل ضرب فضاهای توبولوژیک ۱۷،

حاصلضرب $X \times Y$ یا $\prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$ مجهر، به توپولوژی حاصلضربی («جعبه‌های باز» پایه آن هستند).

product topology

توپولوژی حاصلضربی ۱۷، ۱۰۵

مجموعه $\Omega \subset X \times Y$ برای توپولوژی حاصلضربی یک مجموعه باز است اگر برای هر نقطه Ω یک جعبه باز $V \times U$ حاوی این نقطه مشمول در Ω وجود داشته باشد (برای بی‌نهایت سازه نیز تعریف مشابه همین است. . .).

 $\mathfrak{P}(X)$

مجموعه توانی ۲۲۲، ۱۲

مجموعه همه زیرمجموعه‌های X .

quasi-compact

شبه فشرده ۲۶

آنچه را ما در این کتاب فضاهای فشرده نامیده‌ایم، برخی از مؤلفین شبه فشرده می‌نامند، واژه فشرده را برای «فسرده و هاوسدورف» به معنی ما نگهداشتند.

quotient space

فضای خارج قسمت ۴۳

فضای خارج قسمت یک فضای توپولوژیک X بر یک رابطه همارزی \sim که با \sim / X نمایش داده می‌شود؛ مجموعه \sim / X مشکل از رده‌های همارزی، مجهر به «توپولوژی خارج قسمت» است.

quotient topology

توپولوژی خارج قسمت ۴۳

این توپولوژی روی مجموعه \sim / X ریزبافت‌ترین توپولوژی است که برای آن نگاشت $\sim / X \rightarrow X / X$ بیوسته باشد. به عبارت دیگر، \sim / X باز است اگر و تنها اگر نگاره وارون آن در X باز باشد.

recursion formula

دستور بازگشته ۲۲۰

recursive definition

تعریف بازگشته ۲۲۰

reflexive Banach space

فضای بازتابی بanax ۲۰۸

یک فضای بanax X که نگاشت شمول متعارف' (X') در «دوگان مضاعف» خود، عملاً یک نگاشت دوسویی $X'' = X$ باشد.

retract, retraction

درون‌بر، درون‌بری ۸۲

را یک درون‌بر $A \subset X$ نامند هرگاه یک درون‌بری از X به روی A یعنی یک نگاشت پیوسته $X \rightarrow A$ وجود داشته باشد که تحدیدش به A نگاشت همانی باشد.

Riemann, Bernhard

ریمان، برنهارت (۱۸۲۶ تا ۱۸۶۶) ۵، ۱۵۶، ۲۰۱

Riemann metric	متريک ريماني ۱۵۶
بر يك کلاف برداري E : منظور حاصلضربی است عددی مانند $x \dots$ < بره تار E_x , به قسمی که تابع $x \dots \rightarrow$ به تعبیر مناسبی پيوسته يا ديفرانسيلپذير باشد.	بر يك کلاف برداري E : منظور حاصلضربی است عددی مانند $x \dots$ < بره تار E_x , به قسمی که تابع $x \dots \rightarrow$ به تعبیر مناسبی پيوسته يا ديفرانسيلپذير باشد.
Riemann surfaces	رويه های ريماني ۲۰۱
خمينه های مختلط يك بعدی همبند. در متن كتاب هم جزئيات بيشتری در مورد آن نياerde است. مراجعه شود به [۹].	خمينه های مختلط يك بعدی همبند. در متن كتاب هم جزئيات بيشتری در مورد آن نياerde است. مراجعه شود به [۹].
Schrödinger-Bernstein theorem	قضيه شرودر-برنشتاین ۲۲۱
second countable	شماراي دوم ۱۰۳
section	مقطع ۱۵۱، ۹۶
مقطع يك نگاشت پيوسته $X \rightarrow Y$: π نگاشتي است پيوسته چون $\pi \circ \sigma = \text{Id}_X : X \rightarrow Y$ که در شرط $\pi \circ \sigma$ صدق کند.	مقطع يك نگاشت پيوسته $X \rightarrow Y$: π نگاشتي است پيوسته چون $\pi \circ \sigma = \text{Id}_X : X \rightarrow Y$ که در شرط $\pi \circ \sigma$ صدق کند.
semi-local simply connected	همبند ساده نيمه موضوعي ۱۸۹
فضايي راگويند که هر نقطه x در آن يك همسايي U داشته باشد به قسمی که هر طوقه در نقطه x واقع در مجموعه U , در كل فضا مانسته جا با صفر باشد.	فضايي راگويند که هر نقطه x در آن يك همسايي U داشته باشد به قسمی که هر طوقه در نقطه x واقع در مجموعه U , در كل فضا مانسته جا با صفر باشد.
seminorm	نيمنرم ۳۸
مانند نرم $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$: $ x $ است, با اين تقاووت که $ x $ می تواند برای $0 \neq x$ نيز برابر ۰ شود.	مانند نرم $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$: $ x $ است, با اين تقاووت که $ x $ می تواند برای $0 \neq x$ نيز برابر ۰ شود.
separable	تفكيكپذير ۱۱۳
فضايي توبولوژيک که يك زيرمجموعه شماراي چگال داشته باشد.	فضايي توبولوژيک که يك زيرمجموعه شماراي چگال داشته باشد.
sequentially compact	دبالةبي فشرده ۱۰۸
مجموعه اي که هر دبالة در آن داراي زيردبالة اي همگرا باشد.	مجموعه اي که هر دبالة در آن داراي زيردبالة اي همگرا باشد.
sequentially continuous	دبالةبي پيوسته ۱۰۷
نگاشتي که هر دبالة همگرا را به دبالة اي همگرا به نگاره حد بيرد.	نگاشتي که هر دبالة همگرا را به دبالة اي همگرا به نگاره حد بيرد.
shrinking	بهم فشردن ۱۶۲
بهم فشردن يك پوشش باز: به دست آوردن پوشش باز ديگري است که بستار مجموعه های آن در مجموعه های پوشش اول باشد.	بهم فشردن يك پوشش باز: به دست آوردن پوشش باز ديگري است که بستار مجموعه های آن در مجموعه های پوشش اول باشد.
simplex	سادک ۱۱۶

غلاف محدب $1 + k$ نقطه در \mathbb{R}^n را در وضعیت عام یک k -سادک نامند.	۱۲۱ رسته سادگی
simplicial category مجتمعهای سادگی و نگاشتهای سادگی.	۱۱۵ مجتمع سادگی
simplicial complex مجموعه‌ای چون K از سادکها در \mathbb{R}^n (که در چند شرط نظم صدق کنند). نام مجتمع سادگی به اجتماع $ K $ تا از سادکها نیز اطلاق می‌شود.	۱۲۱ مانستگی سادگی
simplicial homology (تعريف در متن نیامده است).	۱۲۱ نگاشت سادگی
simplicial map نگاشتی بین مجتمعهای سادگی که k -سادکها را به طور آفین به k -سادکها برد.	۱۹۴ ساده - همبند
simply connected فضای همبند - راه را ساده - همبند گویند اگر هر طوفه آن مانسته با صفر باشد. یعنی اگر برای یک (و در نتیجه برای هر) پایه - نقطه، گروه بنیادی گروه بیمامیه باشد.	۱۲۶ کالبد
skeleton در یک فضای X با تجزیه حجره‌یی، منظور از n -کالبد X^n ، اجتماع همه حجره‌های با بعد مساوی با n یا کمتر از n است.	۹۰ رسته کوچک
small category رسته‌ای که اشیاء آن عضوهای یک مجموعه باشند.	۷۷ فضای سوبولف
smash product حاصلضرب رخملی	۵۷
Sobolev space	$X \wedge Y := X \times Y / X \vee Y$
solid torus چنبه توپر	۸۴
space forms مفهومی از هندسه دیفرانسیل: خمینه‌های ریمانی همبند کامل با انحنای مقطعی ثابت ریمان؛ این مفهوم در متن کتاب باز نشده است. ریمان (در ۱۸۵۴) آنها را مدلی برای فضای فیزیکی حقیقی می‌پندشت.	۲۰۲ صورتهای فضایی
space-filling curve خم فضا پرکن	۱۹۵ نگاشت پیوسته و پوشای:
	$[0, 1] \rightarrow [0, 1]^n$

طیف ۲۱۰

spectrum

طیفیک جبر تعمیض‌بازار: مجموعه همه ایدآل‌های ماکسیمال آن است، که به توبولوژی ضعیف - ستاره مجهر باشد.

پایدارساز ۵۳

stabilizer

پایدارساز یک نقطه x در یک G -فضا، و یا گروه یکرondی این نقطه: زیرگروهی از G که نقطه x را ثابت نگه می‌دارد.

Stone-Čech compactification

فشرده‌سازی (توسیع فشرده) ۲۱۲

که از توسعی فشرده یک فضای کاملاً منظم X به دست می‌آید؛ به یک معنی، βX «بزرگترین» توسعی فشرده ممکن برای X است.

subbasis

زیرپایه ۱۸

زیرپایه‌یک توبولوژی: مجموعه‌ای از مجموعه‌های باز شامل تعداد کافی مجموعه برای «تولید» توبولوژی فضا؛ یعنی اشتراکهای متناهی مجموعه‌های یک زیرپایه، تشکیل یک پایه بدهند. (مثلاً استوانه‌های باز یک زیرپایه توبولوژی حاصل‌ضربی را تشکیل می‌دهند).

subcomplex

زیرمجتمع ۱۲۸

زیرمجتمع یک مجتمع ضمیب: اجتماعی بسته از حجره‌ها.

subordinate

وابسته ۱۵۰

یک افزار واحد را وابسته به یک پوشش گویند هرگاه محمول هر یک از توابع این افزار، مشمول در یکی از مجموعه‌های پوشش باشد.

subsimplex

زیر سادک ۱۱۷

subspace

زیر فضا ۱۵

یک زیرفضای X_0 در فضای X : زیرمجموعه $X_0 \subset X$ مجهز به یک توبولوژی مخصوص، به نام توبولوژی «زیرفضا».

subspace topology

توبولوژی زیرفضا ۱۵

همان توبولوژی القایی است.

sum

حاصل‌جمع ۱۶

حاصل‌جمع مجموعه‌ها و فضاهای رجوع شود به disjoint union (اجتماع جدا از هم).

support

حمل ۱۴۰

محمل یک تابع f , که با $\text{supp } f$ نموده می‌شود: بستار مجموعهٔ نقاطی که تابع در آنها صفر نمی‌شود.

suspension ۵۶ تعلیق

فضای تعلیقی یک فضای X که با ΣX نموده می‌شود، فضای حاصل از استوانهٔ بالای X از راه فوریزی قاعده‌های آن، هرگدام به یک نقطه است.

$s(v_0, \dots, v_k)$ ۱۱۶ مراجعه شود به simplex (سادک)

Thom, René ۱۰۱ توم، رنه، از ۱۹۲۳ تا ... ۵۷

Thom space ۵۷ فضای توم

فضای توم مربوط به یک کلاف برداری E که به صورت DE/SE تعریف می‌شود.

Tietze extension lemma ۱۴۷ لم توسعی تیتسه

قضیه‌ای است راجع به توسعی پذیری توابعی که روی زیرمجموعه‌های بسته تعریف شده‌اند.

TM ۱۵۱ کلاف مماسی

کلاف مماسی یک خمینه M . بسط این مفهوم در متن کتاب نیامده است. رجوع شود به [۳].

\mathcal{T}_Φ ۸۷ رستهٔ توپولوژیک

«رستهٔ توپولوژیک»: فضاهای توپولوژیک و نگاشتهای پیوسته

topological group ۴۷, ۳۵ گروه توپولوژیک

G یک گروه و در عین حال یک فضای توپولوژیک است و بعلاوه، نگاشت $(a, b) \mapsto ab^{-1}$ پیوسته است.

topological space ۹ فضای توپولوژیک

زوج مرتب (X, \mathcal{O}) به‌قسمی که \emptyset و X و اجتماع‌های دلخواه و اشتراک‌های متناهی مجموعه‌های عضو \mathcal{O} , نیز عضو \mathcal{O} باشند.

topological space over X ۱۶۵ فضای توپولوژیک بالای X

زوج مرتب (Y, π) متشکل از یک فضای توپولوژیک Y و یک نگاشت پیوسته و بوشای $\pi : Y \rightarrow X$.

topological sum ۱۶ حاصل‌جمع توپولوژیک

رجوع شود به disjoint union (اجتماع جدا از هم).

topological vector space ۲۵ فضای برداری توپولوژیک

یک فضای برداری مجهز به یک توبولوژی سازگار با ساختار خطی آن.
topology ۱۰ توبولوژی

معنای فنی آن: مجموعه مجموعه‌های باز یک فضای توبولوژیک؛ معنای عمومی آن: نظریه فضاهای توبولوژیک.

topology of a metric space ۱۳ توبولوژی یک فضای متری

توبولوژی فضای متری (X, d) که با $\mathcal{O}(d)$ نموده می‌شود چنین است:

$$\mathcal{O}(d) := \{U \mid \forall x \in U, \exists \varepsilon > 0 \quad K_\varepsilon(x) \subset U\}$$

transitive ۱۹۳ تراپا

عمل یک گروه در یک مجموعه را تراپا گویند هرگاه فقط یک مدار وجود داشته باشد، یعنی برای هر $x, y \in G$ همواره یک $g \in G$ وجود داشته باشد به قسمی که $y = gx$.

triangle inequality ۱۳ نابرابری مثلثی

$$d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z)$$

trivial topology ۱۹ توبولوژی بیمایه

درشت‌بافت‌ترین توبولوژی، که فقط شامل \emptyset و X است.

Tychonoff, Andrej Nikolajevitch ۲۰۴ تیخونوف، آندری نیکلایویچ

متولد ۱۹۰۶

Tychonoff product theorem ۲۰۵ قضیه حاصلضرب تیخونوف

حاصلضربهای دلخواه فضاهای فشرده فضاهایی هستند فشرده. آنچه را که ما فشرده نامیده‌ایم، تیخونوف «دوسوسفرده» (bicom pact) نامیده است. او در صفحه ۷۷۲ مرجع [۲۰] چنین می‌نویسد: «حاصلضرب فضاهای دوسوسفرده نیز دوسوسفرده است. راه اثبات دقیقاً همان راهی است که در مورد دوسوسفرده‌گی حاصلضربهای بازه‌ها به کار رفته است»، و آن را در بخش ۲ مرجع [۱۹] ارائه کرده است.

«این قضیه محتملاً مهمترین قضیه منفرد در توبولوژی عمومی است» (نقل از توبولوژی عمومی، تألیف کلی J. L. Kelley، نشر Springer-Verlag).

ultrafilter ۲۱۵ فرایالیه

یک پالایه ماسکسیمال

uniformly continuous ۷۳ یکنواخت - پیوسته

نگاشتی بین فضاهای متري را یکنواخت - پيوسته گويند هرگاه برای هر $\epsilon > 0$ يك $\delta > 0$ موجود باشد به قسمی که نقاط با دوری کمتر از δ را به نقاطی با دوری ϵ بگارد.

قضيهٔ يكتايی برای فضاهای پوششی ۱۸۴

uniqueness theorem for covering spaces

اين قضيه می‌گويد که تا چه حد، يك فضای پوششی به وسیله نگاره گروه بنیادي «بالایی» در گروه بنیادي «پایینی» معین می‌شود (اين نگاره را «زیرگروه مشخصه» نامند).

پوشش عام ۱۹۵ universal cover

پوشش عام يك فضا: فضای پوششی همبند ساده (که به طور يكتا معين می‌شود).
برای علامتگذاري «عام» به قضيهٔ صفحهٔ ۱۹۱ مراجعه شود.

اوریsson, Pavel Samuilovitch ۱۴۲ اوپولیوویچ
۱۹۲۴–۱۸۹۸

لم اوپولیوویچ ۱۴۲ Uryshon lemma

قضيهٔ بنیادي در ساختن توابع بر فضاهای توپولوژیک.

کلاف برداری ۱۵۰ vector bundle
متشكل است از فضاهای پایه و کلی، به علاوه تصویر و ساختار فضای برداری بر تارها. «اصل موضوع بیمامیگی موضعی» باید برآورد شود. مثال: کلاف مماسی يك خمینه.

میدان برداری ۱۵۵، ۵۱، ۲۷ vector field

مثالهایی از انتگرالگیری میدانهای برداری بر خمینه‌های دیفرانسیلپذیر را آورده‌ایم تا خواننده با این گونه موضوعها آشنا شود. برای فراگرفتن آنها رجوع کنید مثلاً به [۳].

توپولوژی ضعیف ۲۰۸، ۱۳۲، ۱۲۶، ۱۰۶ weak topology

برای فضاهای برداری توپولوژیک: درشت‌بافت‌ترین توپولوژی که برای آن تابعهای خطی پيوسته، همچنان پيوسته باشند. برای فضاهایی با تجزیه حجره‌یی: يك مجموعه را در توپولوژی ضعیف بسته گویند هرگاه اشتراک آن با بستار هر حجره، بسته باشد.

حاصلضرب گووه‌یی ۵۷ wedge product

حاصلضرب گووه‌یی در فضای نقطه‌پایه‌دار که آن را با $X \vee Y$ نمایش می‌دهیم، زیر فضای $X \times Y$ از فضای $X \times Y$ است.

well-ordered	خوشترتیب ۲۱۹
Whitehead, J. H. C.	وایتهد، ج. ه. ک. ۱۲۶
	۱۹۶۰ تا ۱۹۰۴
winding number	عدد دور ۹۹
X/A	فضای X/A ۵۴
	فضای خارج قسمت حاصل از فروریزی زیرمجموعه $A \subset X$ به یک نقطه.
X/G	فضای مداری ۵۲
	فضای مداری یک G -فضای X .
X/\sim	فضای خارج قسمت ۴۳
	خارج قسمت یک فضای X بر یک رابطه همارزی \sim .
$[X, Y]$	مجموعه رده‌های مانسته‌جایی $[X, Y]$ ۸۰
	مجموعه رده‌های همارزی نگاشتهای از X به Y .
$Y \cup_{\varphi} X$	فضای $X \cup_{\varphi} Y$ ۵۹
	فضای حاصل از چسبانیدن X به Y به وسیله φ .
Zariski topology	توبولوژی زاریسکی ۲۵
	توبولوژی یک فضای تصویری که در آن یک مجموعه باز است اگر و تنها اگر متمم آن یک چندگونای تصویری باشد.
Zorn's lemma	لم زرن ۲۲۰
	اگر هر زنجیر در یک مجموعه جزوً مرتباً M کلاندار باشد، آنگاه M یک عضو ماکسیمال دارد.