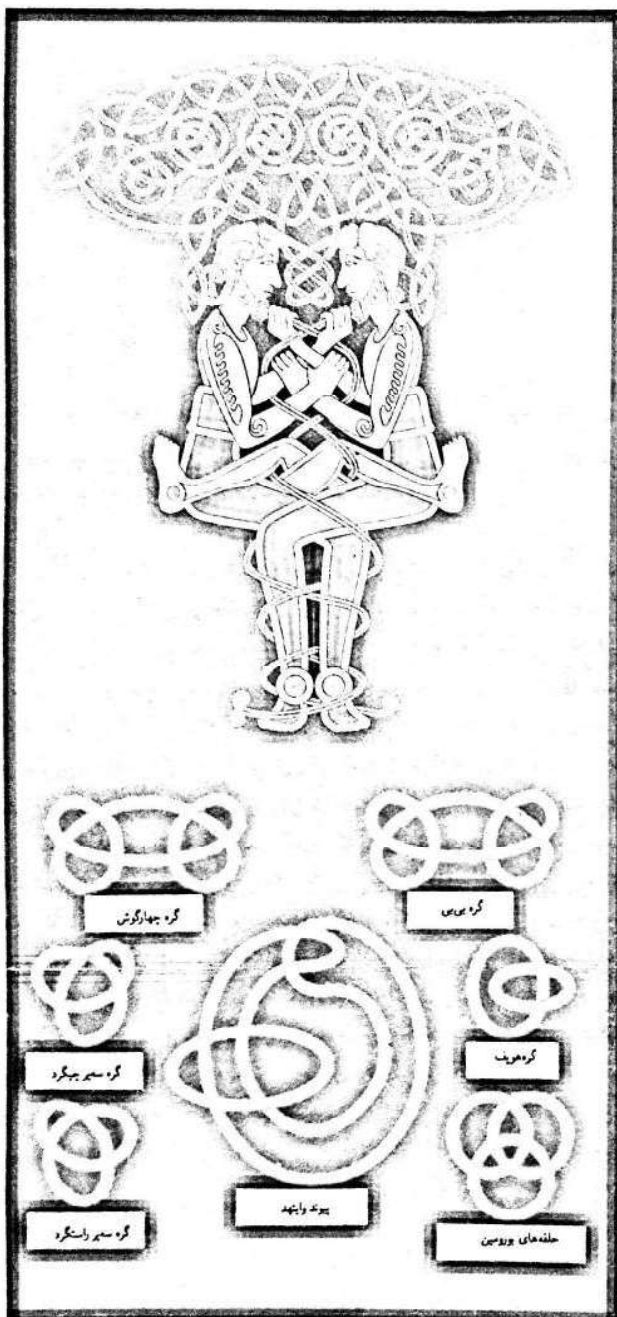


ریاضیدانان برای اولین بار در قرن نوزدهم به گرهها علاقه مند شدند. مثلاً لرد کلون تلاش کرد ساختار جدول تناوبی عناصر را با فرض اینکه آنها حلقه های گره خورده ای در «اتر» هستند، استخراج کند (این تلاش هرچند به نتیجه نرسید، ولی الهام دهنده پیر تیت در خلق اولین جدولهای گره بود که در آنها، گرهها را برحسب مرتبه پیچیدگی آنها مرتب کرده بود).



گرهها و پیوندها می توانند شکلهای مختلفی از ساده تا فوق العاده پیچیده داشته باشند. (گره بالایی از یک کتاب ایرلندی به نام *Book of Kells* متعلق به قرن هشتم میلادی اقتباس شده است.) گرههای سه راستگرد و چپگرد ساده ترین خنهای گره دار هستند. این دو گره قبل از کشف چند جمله ای جونز با ابزارهای ریاضی به آسانی قابل تمیز دادن نبودند. همچنین گرههای چهارگوش و بی سی را نیز نمی شد از هم تمیز داد. پیوند هوف (Hopf) ساده ترین شکل با دو طوقه به هم زنجیر شده است. طوقه های پیوند وایتهد به هم زنجیر نشده اند، با این حال نمی توان آنها را از هم جدا کرد. حلقه های بورمین (Borromean) نیز رفتاری غیر عادی دارند: هر سه طوقه به هم زنجیر شده اند ولی با بریدن یکی از آنها دوتای دیگر از هم باز می شوند.

نظریه گرهها و

• مکانیک آماری

وان جونز *

ترجمه روزبه توسرکانی

در سال ۱۹۸۴ تصادفاً به مجموعه ای از تکنیکها دست یافتیم که بین دو زمینه ریاضی و فیزیکی که بسیار دور از هم به نظر می رسیدند، یعنی نظریه گرهها و مکانیک آماری، ارتباط برقرار می کردند. مکانیک آماری با مطالعه سیستمهایی سرورکار دارد که از اجزای فوق العاده زیادی تشکیل یافته اند و سیستمهای کوچک در این مبحث چندان مورد توجه نیستند، در حالی که در نظریه گرهها، حتی کوچکترین گرهها و پیوندها (links) ممکن است خاصیت قابل توجه و پیچیده ای داشته باشند.

با وجود این، روابط جبری خاصی که در مکانیک آماری برای حل کردن مدلها به کار می روند، راه را برای توصیف یک خاصیت ریاضی مربوط به گرهها، موسوم به چند جمله ای ناورد، گشودند. این ارتباط که در آغاز ضعیف بود، اکنون به جریان قوی و مهمی از ایده ها تبدیل شده است. در پیشرفتهای اخیر ریاضی و فیزیک، ظهور چنین زمینه های مشترکی چندان غیر معمول نیست. اندیشه های موجود در حوزه های مختلف، برهم اثر می گذارند و نتایج غیر منتظره ای به بار می آورند. در واقع، کشف ارتباط بین گرهها و مکانیک آماری از طریق نظریه ای انجام شد که رابطه نزدیکی با ساختار ریاضی مکانیک کوانتومی دارد. این نظریه، جبرهای فون نویمان خوانده می شود و وجه مشخصه آن، ایده «پیوسته بودن بعد» است. فضاها نوعاً ابعادی دارند که اعداد طبیعی اند مانند ۲، ۳، یا ۱۱، ولی در جبرهای فون نویمان وجود ابعادی مانند $\sqrt{2}$ یا π نیز به همان اندازه امکان پذیر است. این امکان وجود بعد پیوسته، نقش اساسی را در مرتبط ساختن نظریه گرهها و مکانیک آماری ایفا کرد. از سوی دیگر، خیلی زود کشف شد که ناوردهای گره در نظریه میدان کوانتومی نیز ظاهر می شوند. ادوارد ویتن پژوهشگر مؤسسه مطالعات عالی بریستن در نیوجرسی، نشان داد که نظریه میدان کوانتومی «توبولوژیک» راهی طبیعی برای بیان ایده های نو درباره گرهها پیش پای ما می گذارد. این پیشرفت نیز به نوبه خود، تعمیم زیبایی را در مورد ناوردهای گرهها در فضاها به بعد پیچیده تر - موسوم به خیمه های سه بعدی - امکان پذیر کرده است. این فضاها ممکن است خودشان شامل حفره ها و طوقه هایی نیز باشند.

نظریه جدید گرهها در قلمرو دیگری نیز که کاملاً دور و ناهمبند به نظر می رسد، کاربرد پیدا کرده است. متخصصان زیست شناسی مولکولی ثابت کرده اند که مارپیچهای مضاعف DNA در جریان فرایندهای بیولوژیک مانند باز ترکیب و هم تاسازی، گره خورده و به هم زنجیر می شوند. مکانیسمهای بدون گره به کار رفته در سلولها شباهت مرموزی با ساده ترین روش ریاضی به کار رفته برای تولید ناوردهای جدید دارند.

از زمانهای بسیار قدیم از گرهها برای مقاصد عملی و تزیینی استفاده می شده است. ملوانان برای انجام کارهای خودشان گرههای استادانه ای می ساختند (و گاه در نامگذاری آنها هم همانقدر استادی به خرج می دادند).

عباراتی ریاضی که فقط به خود گره بستگی دارند و نه به تصویر خاصی از آن [۱].

معروفترین ناوردا، چندجمله‌ای الکساندر است که آن را ریاضیدان آمریکایی جیمز الکساندر در سال ۱۹۲۸ کشف کرد. این چندجمله‌ای که بانماد $\Delta(t)$ نمایش داده می‌شود براساس تعداد انواع مختلف نقاط تقاطع در نمودار یک گره ساخته می‌شود. به عنوان مثال برای یک گره سه پر (trefoil) ساده، $\Delta_3 = t - 1 - \frac{1}{t}$. همه شکلهای تغییر یافته یک گره، چندجمله‌ای الکساندر یکسانی دارند. گرههایی که چند جمله‌ایهای مختلف دارند، متفاوت هستند ولی دگره با چند جمله‌ایهای یکسان لزوماً هم ارز نیستند. به عنوان مثال، چندجمله‌ای الکساندر بین گره چهار گوش (square) و گره بی بی (granny) فرقی نمی‌گذارد. نظریه پردازان در طی ۶۰ سال اخیر ناورداهای دیگری را نیز تعریف کرده‌اند ولی هنوز خیلی از مسائل حل نشده‌اند.

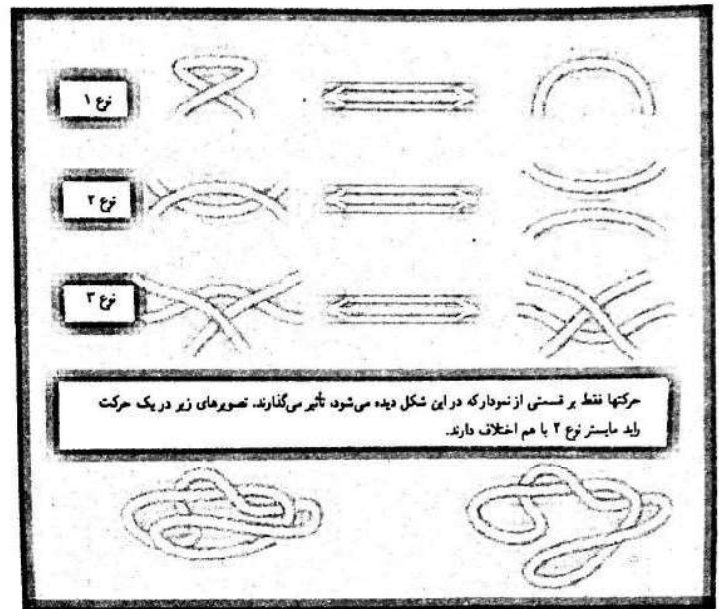
یک صبح گرم بهاری در ماه ۱۹۸۴ بود که من سوارمتری بالای شهر، که به دانشگاه کلمبیا می‌رود، شدم تا با جون برمن (Joan S. Birman) متخصص نظریه تافته‌ها (braids) ملاقات کنم (تافته‌ها را می‌توان انواع خاصی از گرهها دانست). در کارهایم روی جبرهای فون نویمان از کشف عبارتهایی که شباهت زیادی با صورت جبری روابط توپولوژیک بین تافته‌ها داشتند، شگفت زده شده بودم. امیدوار بودم ارزش تکنیکهای مورد استفاده در نظریه گرهها به اثبات برسد. حتی احتمال می‌دادم که بتوانم حقایق جدیدی را درباره چندجمله‌ای الکساندر نتیجه بگیرم.

بعد از بحثهای طولانی با برمن که تمام روز ادامه یافت با خاطری آزرده به خانام برگشتم. به نظر نمی‌رسید که ایده‌های من به چندجمله‌ای الکساندر یا هیچ چیز دیگری در نظریه گرهها مربوط باشند.

اما هفته بعد، یک شب تا دیروقت در بسترم بیدار نشستم و بعد ناگهان برای انجام دادن پاره‌ای محاسبات برخاستم. با رویکردی بسیار ساده‌تر از رویکرد قبلی، موفقیت به دست آمد. فهمیدم یک چندجمله‌ای ناوردا برای گرهها خلق کرده‌ام که به احتمال زیاد، یا دقیقاً شکل جدیدی از همان چند جمله‌ای الکساندر است - که در این صورت وجود این ارتباط به خودی خود برای مکانیک آماری اهمیت فوق‌العاده‌ای داشت - و یا اینکه چندجمله‌ای جدیدی است - که این هم پیشرفتی غیرمنتظره در نظریه گرهها بود. اتفاق نادری بود و در هر حال چیزی از دست نمی‌رفت.

معلوم شد که شق دوم درست است. این ناوردای جدید پیوندها را $V(t)$ نام نهادم و به زودی معلوم شد که این ناوردا شباهتهایی سطحی به چندجمله‌ای الکساندر دارد. هم $V(t)$ و هم $\Delta(t)$ را می‌توان با استفاده از رابطه کلاف، که جان هورتن کانوی ریاضیدان انگلیسی آن را ابداع کرده، محاسبه کرد (به تابلو صفحه بعد نگاه کنید).

شباهت بین $V(t)$ و $\Delta(t)$ عده‌ای را ترغیب کرد چندجمله‌ای دو متغیره‌ای ابداع کنند که اکنون هامفلی (HOMFLY) نامیده می‌شود (این کلمه از حروف اول اسم شش نفر از هشت نفری که آن را کشف کرده‌اند تشکیل شده است)، و اطلاعات موجود در V و Δ را با مقداری اطلاعات اضافی شامل می‌شود. ولی شباهت بین Δ و V در اینجا به آخر می‌رسد. همه تلاشهایی که به عمل آمده تا V را در همان چارچوب توپولوژیک مربوط به Δ تعبیر کنند، با شکست مواجه شده است. علاوه بر این، هنوز معلوم نیست که آیا گرهی غیر بدیهی وجود دارد که Δ آن همان Δ یک طوقه گره نخورده باشد یا نه. در جهت مقابل، در سال ۱۹۳۴ گرههایی کشف شدند که چندجمله‌ای الکساندر آنها (مانند چندجمله‌ای الکساندر یک طوقه ساده) مساوی ۱ است.



حرکتهای راید مایستر تحلیل گرهها را آسان می‌کنند. دگره یکسان هستند اگر و تنها اگر نمودارهای آنها را بتوان با ترکیبی از این حرکات به هم تبدیل کرد

از آن زمان تاکنون، نظریه گرهها رشد کرده و به شاخه پرباری از ریاضیات تبدیل شده است. یکی از زیباییهای این رشته در این است که مفاهیم اصلی مورد مطالعه آن بسیار آشنا هستند: نخ را بردارید و دو انتهایش را به هم وصل کنید. این مدل کاملاً مناسبی است از چیزی که ریاضیدانان آن را "خم بسته همواری که خودش را قطع نمی‌کند" می‌نامند. شکل کلیتری از گره، موسوم به پیوند، ممکن است شامل بیش از یک طوقه باشد. دو گره یا پیوند یکی هستند اگر بتوان بدون پاره کردن نخ آنها را دقیقاً به هم تبدیل کرد. طوقه ساده‌ای از نخ را در نظر بگیرید که بر رویه مسطحی قرار گرفته است. بلافاصله دو جنبه مهم نظریه گرهها آشکار می‌شود. اول اینکه گرهها را می‌توان به وسیله نمودارهای دوبعدی (مسطح) نشان داد. دوم اینکه تمیز دادن دو گره از هم بسیار مشکل است. نه متفاوت بودن دو گره مطلب واضحی است و نه این امر که یک طوقه نخ واقعاً گره خورده باشد. اثبات چنین مدعایی محتاج در نظر گرفتن همه تغییر شکلهای سه بعدی یک گره است. یافتن روشهای ریاضی برای تمیز دادن گرهها و تشخیص یک گره از یک طوقه گره نخورده یکی از مسائل عمده نظریه گرههاست.

در دهه ۱۹۲۰، کورت راید مایستر (Reidemeister) با معرفی مجموعه کوچکی از «حرکتهای دوبعدی روی نمودارهای گره، بررسی گرهها را بسیار ساده‌تر کرد. این حرکتهای گرهها را تغییر نمی‌دهند و هر دو نمودار یک گره را می‌توان با دنباله‌ای از این حرکتهای به هم تبدیل کرد. هر چند حرکتهای راید مایستر مسأله هم‌ارزی را به یک مسأله دوبعدی تقلیل می‌دهند، اما این حرکات را می‌توان به بینهایت صورت به کار برد، و بنابراین مسأله به هیچ وجه حل شده نیست.

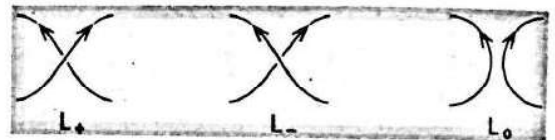
در قدیمیترین و موفقترین تکنیکهای نظریه گرهها، نمودارهای دوبعدی و حرکات راید مایستر، حداقل از لحاظ نظری، کنار گذاشته می‌شوند و به جای آنها از تبدیلات توپولوژیک استفاده می‌شود. این روشها با حذف کردن گره از فضای سه بعدی معمولی و به دست آوردن چیزی که مکمل گره نامیده می‌شود، آغاز می‌گردند. سپس مکمل گره به طور هموار و دلخواه تغییر شکل داده می‌شود. از توپولوژی مکمل، «ناوردهای گره» به دست می‌آیند، یعنی

محاسبه ناوردهای گره

ناوردهای گره عبارتهایی ریاضی هستند که بعضی از خصوصیات گرهها را توصیف می کنند. نام ناوردا [ناستیر] به این دلیل به آنها اطلاق می شود که با کشیدن، فشردن و یا پیچاندن گره تحت بررسی، تغییری در آنها حاصل نمی شود. اما راه رسیدن از یک طوقه نخ به معادلهای بر حسب توانهای t ، راهی پر پیچ و خم است. چگونه می توان ناوردایی مانند چندجمله ای الکساندر یا جونز از یک گره داده شده را به دست آورد؟ ساده ترین روش، استفاده از رابطه کلاف است که ریاضیدان انگلیسی جان هورتن کانوی آن را ابداع کرده است. (کانوی در زمان دانش آموزی سعی داشت یک برنامه کامپیوتری برای محاسبه چندجمله ای الکساندر بنویسد، اما پی برد که رابطه کلاف در این مورد آنچنان کاراست که نیازی به چنین برنامه ای ندارد.) تکنیک دیگر، استفاده از مدل حالت های کاوفمن (Kauffman) است که به خاطر ظرافتش و به دلیل اینکه مقدمات ارتباط با مکانیک آماری را در خود دارد، شایان توجه است.

رابطه کلاف

رابطه کلاف با سه پیوند جهت دار (ساختارهای گرموار که می توانند شامل بیش از یک طوقه باشند) آغاز می شود که به جز در ناحیه یک تقاطع، با هم یکسان هستند.



ولی در آن نقطه تقاطع، پیوندها مطابق شکل فوق با هم تفاوت دارند. رابطه کلاف حاکی است که

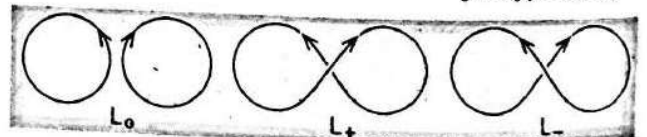
$$(1/t)V_{L+} - tV_{L-} = (\sqrt{t} - 1/\sqrt{t})V_{L0}$$

به علاوه، V و Δ یک طوقه گره نخورده به 1 تبدیل می شوند. این دو واقعیت، محاسبه این دو ناوردا را برای هر پیوندی میسر می گرداند.

ساده ترین محاسبه نایدی، V و دو طوقه گره نخورده است



این پیوند تنها دارای یک ناحیه است که تقاطع در آنجا امکان پذیر است، و سه پیوند متناظر در رابطه کلاف عبارتند از



L_+ و L_- هر دو گره نخورده اند، پس چندجمله ایهای آنها برابر 1 هستند. بنابراین، رابطه کلاف

$$1/t - t = (\sqrt{t} - 1/\sqrt{t})V_{L0}$$

تقلیل می یابد. با تقسیم دو طرف بر $(\sqrt{t} - 1/\sqrt{t})$ به دست می آید:

$$V_{L0} = -(\sqrt{t} + 1/\sqrt{t})$$

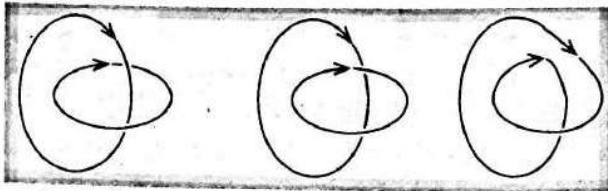
این فرایند برای پیوندی پیچیده تر مانند سهر، اندکی دشوارتر است. یکبار دیگر مجموعه ای از پیوندها می سازیم که تنها در یک تقاطع با هم اختلاف دارند.



رابطه کلاف، V_L را بر حسب V_H به دست می دهد:

$$(1/t)V_L - t = (\sqrt{t} - 1/\sqrt{t})V_H$$

برای محاسبه V_H مجموعه دیگری از پیوندها می سازیم:



با به کار بستن رابطه کلاف در مورد این مجموعه به دست می آوریم

$$(1/t)V_H + t(\sqrt{t} + 1/\sqrt{t}) = (\sqrt{t} - 1/\sqrt{t})$$

و سرانجام

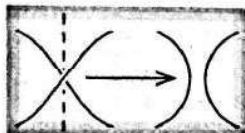
$$V_H = -\sqrt{t}(1 + t')$$

با جایگذاری این مقدار در رابطه کلاف مربوط به سهر خواهیم داشت

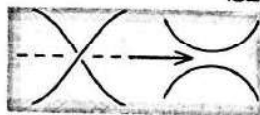
$$V_L = t + t^2 - t^2$$

مدل حالتها

در مدل حالت های کاوفمن، همه تقاطع های یک پیوند حذف می شوند و دایره هایی ناهمبند جانشین پیوند می گردند. هر تقاطعی در یکی از دو حالت ممکن قرار دارد که از روی آن معلوم می شود چگونه باید حذف شود. هر ترکیب ممکن از حالت های تقاطع، مشخص کننده حالتی از کل پیوند است.



حالت A



حالت A-1

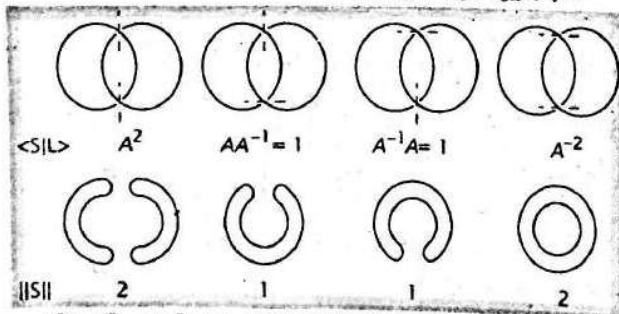
کاوفمن سپس «چندجمله ای کروش» را برای یک پیوند به عنوان مجموعی روی همه حالت های پیوند تعریف می کند

$$\langle L \rangle = \sum_S \langle S|L \rangle (-A^2 - A^{-2})^{|S|-1}$$

$\langle S|L \rangle$ نشان دهنده حاصل ضرب همه A ها و $1/A$ در نقاط تقاطع است و $\|S\|$ تعداد دایره های موجود در نمودار حاصل است.

برای مثال، چندجمله ای کروش پیوند هوف، $(-A^2 - A^{-2})$ است.

حالت های زیر ممکن است پیش بیایند



برای به دست آوردن $V(t)$ از چندجمله ای کروش، قرار می دهیم $A^2 = t$ ، و چندجمله ای کروش را در توان مناسبی از A ضرب می کنیم:

$$-A^2 - A^{-2} = A^{-2}(-A^2(1 + A^4)) = A^{-2}(-\sqrt{t}(1 + t')) = A^{-2}V_H(t)$$

شدن جهت زمان تغییر نمی‌کنند. به عنوان مثال، برخورد الاستیک یک توپ به یک مانع، خواه زمان به جلو برود یا به عقب، یکسان به نظر می‌رسد. اکنون سیستمی از توپها را در نظر بگیرید که روی میز مستطیل شکل بدون اصطکاک حرکت می‌کنند و دیواره‌ای که در وسط میز قرار دارد حرکتشان را محدود می‌کند. اگر دیوار برداشته شود، توپها به سرعت روی تمام میز پخش می‌شوند و هرگز توطئه‌ای نخواهند چید که به نیمه‌ای که حرکت را از آن شروع کرده‌اند برگردند. از این حقیقت ساده چنین بر می‌آید که سیستمی که شامل تعداد زیادی ذره است، به زمان، جهت معینی می‌دهد.

واقعیت غیرمنتظره دیگر در مورد سیستمهای بزرگ، گذارهای فاز است. یخ ذوب می‌شود و آب می‌جوشد. کمیت‌هایی مانند فشار که برای سیستمهای کوچک می‌توان آنها را به عنوان تابعی هموار از پارامترها تعریف کرد، جهتهایی خود به خودی بروز می‌دهند. کافی است سیستمهایی را که از ذرات زیادی تشکیل شده‌اند در نظر بگیریم تا این توابع هموار، ناپیوسته باشند. گذارهای فاز، رفتار کیفی جالبی بروز می‌دهند و به این جهت فیزیکدانها برای درک آنها مدل‌هایی یعنی سیستمهایی که به طور مجرد تعریف می‌شوند، ابداع کرده‌اند. برای این مدلها، کمیت‌های ماکروسکوپی مانند فشار یا ظرفیت گرمایی را می‌توان به عنوان تابعی از پارامترهایی مانند دما به طور صریح محاسبه کرد.

تا اینجا به نظر می‌رسد هیچ اشاره‌ای به اینکه نظریه گره‌ها و مکانیک آماری چگونه ممکن است به هم مربوط شوند نشده است. این ارتباط، ارتباطی سطحی نیست و ابتدا لازم است توضیحاتی در باره اینکه مکانیک آماری چیست و به چه کار می‌آید، داده شود. به این منظور هم باید از مکانیک کلاسیک شروع کنیم.

در مکانیک کلاسیک، وضعیت سیستمی از ذرات را می‌توان با تعیین مکان و اندازه حرکت هر یک از ذرات در یک زمان معین، مشخص کرد. آنگاه تحولات آتی سیستم به طور کامل توسط قوانین فیزیکی تعیین می‌شود. اما چون مثلاً یک گرم گاز هیدروژن حدوداً شامل $10^{23} \times 3$ مولکول است، کوشش برای تعیین مکان و اندازه حرکت همه ذرات گاز کار نامعقولی است، به علاوه، تغییری که در اثر حذف تعداد کمی از مولکولها در سیستم پدید می‌آید برای ناظری که به کل سیستم نظر دارد، کاملاً قابل صرف نظر کردن است.

تنها کمیت‌هایی که در مکانیک آماری مورد نظرند، آنهایی هستند که نسبت به تغییرات میکروسکوپی حساس نیستند مانند انرژی متوسط (دمای) توده‌ای از مولکولها. اگر سیستم بزرگی را در نظر بگیریم که برای ساخته شدن آن، اتمها یکی یکی روی هم گذاشته شده باشند، وقتی اندازه سیستم به بینهایت میل کند، این کمیتها حد معینی خواهند داشت.

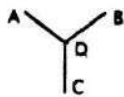
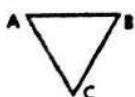
ولی بررسی رفتار انبوه‌ها نیز معماهایی به وجود می‌آورد. یکی از آشکارترین معماها، بازگشت ناپذیری است. قوانین حرکت در صورت وارونه

ارتباط نظریه گره‌ها و مکانیک آماری

برای یافتن ارتباط بین این دو حوزه ظاهراً نامرتبط - که یکی با انبوه‌های بزرگی از ذرات که رفتار انفرادی آنها بسیار ساده است سروکار دارد و دیگری عمدتاً با سیستمهای کوچکی که خصوصیات ظریفی را به نمایش می‌گذارند بهتر است از سنت مکانیک آماری آغاز کنیم. فیزیکدانان برای شبیه‌سازی پدیده‌هایی طبیعی مانند ذوب شدن و جوشیدن به مدل‌های اسپین روی آورده‌اند. این مدلها، انبوه‌های ساده شده‌ای هستند که بر شبکه‌های نقاط تعریف می‌شوند. هر نقطه، «اسپین» خاصی دارد و با نزدیکترین همسایه‌اش، مطابق تابع انرژی که به آن دو اسپین بستگی دارد، برهمکنش می‌کند. یک «تابع افراز» مدل عبارت است از

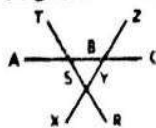
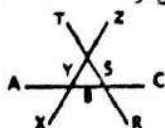
$$\sum_{\text{حالتها}} e^{-E(\text{حالت})/kT} \quad (k \text{ ثابت بولتزمان است})$$

رابطه ستاره‌مثلث که تنها برای انواع خاصی از مدل‌های اسپین برقرار است (از جمله مدل ایزینگ و مدل ظروف Q حالت)، حاکی است که توابع افراز مدل‌های اسپینی که روی دو گراف متعارف زیر تعریف می‌شوند، با هم متناسب‌اند.



$$e^{-(E(A,B)+E(A,C)+E(B,C))/kT} = R \sum_D e^{-(E(A,D)+E(B,D)+E(C,D))/kT}$$

این موضوع در مورد مدل‌های رأسی نیز درست است. در این مدلها، اسپین‌هایی به هر پل یک گراف تخصیص داده می‌شوند و انرژی برحسب چهار اسپینی که در یک رأس به هم می‌رسند محاسبه می‌گردد. رابطه ستاره‌مثلث برای یک مدل رأسی به وسیله معادله پانگ‌دیاکستر بیان می‌شود.



$$\sum_{BSY} e^{-(E(A,B)X,Y + E(R,C)B,C + E(Y,Z)S,T)} = \sum_{BSY} e^{-(E(A,B)S,T + E(X,Y)R,S + E(B,C)Y,Z)}$$

برای یک مدل ایزینگ که بر روی یک زوج گراف خاص تعریف شده باشد، رابطه ستاره-مثلث بیانگر این است که اگر مقادیر اسپینهای رؤس گراف ثابت باشند، توابع افراز تنها باید در یک ضریب تناسب با هم اختلاف داشته باشند. [به تابلو صفحه قبل نگاه کنید]. نام رابطه مزبور از این واقعیت گرفته شده که یکی از دو گراف به شکل مثلث و دیگری به شکل ستاره است.

رادنی باکستر از دانشگاه ملی استرالیا جوابی برای مدل ایزینگ به دست آورده است که کاملاً بر نتایج این رابطه استوار است. یک خصوصیت بسیار خوب روش باکستر، قابلیت تعمیم آن است. با مجاز دانستن مقادیر دیگری غیر از $+1$ یا -1 برای اسپینهای هر «مکان» می توان مدل ایزینگ را تعمیم داد. چنین مدلی را یک مدل اسپین می نامند و به عنوان مجموعه انرژیهای مربوط به برهمکنشهای بین مکانهای همسایه، برای همه مقادیر ممکن اسپینها، تعریف می کنند.

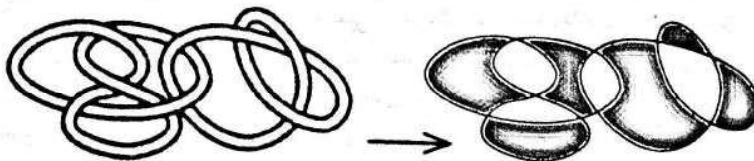
در حالت کلی، مدلهای اسپین در رابطه ستاره-مثلث صدق نمی کنند. برای به کار گرفتن روش باکستر باید مجموعه هایی از انرژیهای مربوط به برهمکنشها یافت که در معادلات ستاره-مثلث صدق کنند و سپس مدل تعریف شده توسط آن مجموعه های انرژی را حل کرد. ساده ترین جواب، مدل موسوم به «ظروف Q حالت خود دوگان» است. در این مدل در هر مکان، Q اسپین مجاز شمرده می شود (به جای دو حالت مجاز در مدل ایزینگ) و همسایه ها فقط در صورتی که دارای اسپینهای مشابه باشند برهمکنش می کنند (این مدل برای اولین بار به روشی دیگر به وسیله نوئل تمپرلی (Temperley) در

حتی در حالت های ساده، محاسبه کمیتهای ماکروسکوپی بسیار دشوار است. بنابراین در مدلها از انطباق جزئیات با واقعیت صرف نظر می شود. ساده ترین مدل، مدل ایزینگ است که در حالت دوبعدی قابل حل است و شامل سیستمی از «اسپینها» است که طبق الگوی منظمی آرایش یافته اند. (اسپینها اساساً کمیتهای ریاضی خالصی هستند و لزوماً معنی فیزیکی ذاتی ندارند). هراسپینی فقط با نزدیکترین همسایگانش برهمکنش دارد. یک «حالت» سیستم با دادن مقدار $+1$ یا -1 به هراسپین تعریف می شود. انرژی یک حالت به عنوان مجموع انرژیهای حاصل از برهمکنشهای بین نزدیکترین همسایگان تعریف می شود.

بسیاری از کمیتهای جالب مربوط به سیستمهای بزرگ را می توان از آنچه تابع افراز، Z ، نامیده می شود، به دست آورد. تابع افراز به صورت مجموع عبارتهایی به شکل e^x که x منهای انرژی حالت است، برای کلیه حالت های ممکن تعریف می شود. مدل ایزینگ می تواند تعداد بسیار زیادی «حالت» داشته باشد و بنابراین، محاسبه چنین مجموعی سرچشمه مشکلاتی است که در هنگام حل چنین مدلی پیش می آیند. حتی محاسبات کامپیوتری هم در محدوده شبکه های کوچک کارایی دارند. با وجود این، تکنیکهای ریاضی جالب و متعددی در این زمینه ابداع شده اند. ریاضیدان نروژی لارس آنساگر (Onsager) در سال ۱۹۴۴ مدل ایزینگ با شبکه مربعی دوبعدی را حل کرد. فرمول راهگشای او نشان دهنده وجود یک انتقال فاز در مدل بود. یکی از نتایج مهم کارهای آنساگر به نام رابطه ستاره-مثلث معروف است.

از گرهها به گرافها

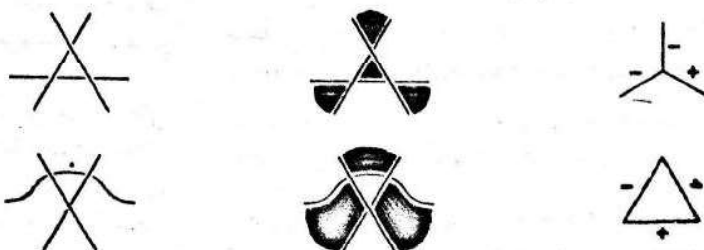
برای رسیدن از مدلهای اسپین و مکانیک آماری به نظریه گرهها، لازم است گرهها را به گراف تبدیل کنیم. ابتدا گره (یا پیوند) را مانند یک صفحه شطرنج سایه می زنیم.



برای به دست آوردن گراف، خانه های سایه خورده را به عنوان رؤس و نقاطهای بین آنها را به عنوان یالهای گراف در نظر می گیریم. سپس برحسب جهت هر تقاطع نسبت به خانه های سایه خورده، به بالها علامت مثبت یا منفی می دهیم:



حال با انجام دادن یک حرکت راید مایستر نوع ۳ در روی گراف گره، بلافاصله رابطه ستاره-مثلث حاصل می شود:



انبوهی از ناوردهای چندجمله‌ای ساخت که برای تعیین کامل چندجمله‌ای دومتغیره هامفلی و چندجمله‌ای کاوفمن که یک چندجمله‌ای دومتغیره دیگر است کفایت می‌کنند.

پس با وجود اسرارآمیز بودن ارتباط بین نظریه گره‌ها و مکانیک آماری، شواهد قوی برای این ارتباط موجود است. بیشترین امید برای درک بهتر این ارتباط معطوف به نظریه میدان است. این نظریه، نکرستی است به جهان، که در آن هر نقطه‌ای از فضا حامل متغیری است (مثلاً در یک سیال متحرک، سرعت سیال میدانی است با یک بردار در هر نقطه، که سرعت سیال در آن نقطه را مشخص می‌کند).

رویکردی برابر به نظریه میدان، ساختن میدان به عنوان حد میدانهای تعریف شده بر یک شبکه گسسته است که فاصله نقاط مجاور آن به سمت صفر میل داده می‌شود. به این طریق مدل‌های مکانیک آماری مانند مدل ایزینگ در نظریه میدان هم کاربرد پیدا می‌کنند. در واقع با نگاهی دقیق به محتوای ریاضی دو موضوع معلوم می‌شود که حد پیوستاری مدل ایزینگ دوبعدی همان نظریه میدان کوانتومی یک بعدی است (نظریه میدان کوانتومی، نظریه میدانی است که متغیرهای آن، عملگرهایی روی حالت‌های کوانتومی‌اند نه روی حالت‌ها کلاسیک).

عده‌ای از ریاضیدانان و فیزیکدانان کوشیده‌اند جنبه نظریه گره‌ها مدل مکانیک آماری را با بررسی رفتار آن در حد پیوستاری تبیین کنند. هر چند امید ایشان برای یافتن جواب هنوز برآورده نشده است، اما ویتن نشان داده که زبان نظریه میدان کوانتومی دست‌کم چارچوبی برای تعریف آن دسته از ناوردهای گره که در این مقاله توصیف شدند، فراهم می‌آورد.

نکته مهم این است که از تحقیقات ویتن معلوم می‌شود ناوردها باید در هر فضای سه‌بعدی وجود داشته باشند. علاوه بر فضای سه‌بعدی معمولی که در آن زندگی می‌کنیم، فضاهای سه‌بعدی بسیاری وجود دارند که خمینه‌های سه‌بعدی نامیده می‌شوند [نگاه کنید به ۲]. به عنوان مثال برای ساختن چنبره سه‌بعدی، مکعبی را می‌کشیم و وجوه بالا و پایین، چپ و راست، و جلو و عقب آن را چنان «به هم می‌چسبانیم» که اگر ذره‌ای از سمت چپ مکعب خارج شود، در همان حال از سمت راست به داخل آن برگردد (این کار را در فضای سه‌بعدی نمی‌توان عملاً انجام داد).

نظریه ویتن در واقع بیانگر این مطلب است که ناوردهای پیوند در یک خمینه سه‌بعدی دلخواه - حتی برای پیوندی که هیچ مولفه‌ای ندارد - وجود دارند. این بدان معناست که ناوردها نه تنها در باره پیوندها بلکه در باره خود خمینه‌های سه‌بعدی نیز اطلاعاتی توپولوژیک به دست می‌دهند. ریاضیدانان و فیزیکدانان بسیاری فعالانه مشغول بررسی این دستاورد جدیدند که ممکن است باعث ارتباط دادن نظریه گره‌ها با زمینه‌های علمی دیگری شود که حتی بیشتر از مکانیک آماری در شش سال قبل، نامرتبط با نظریه گره‌ها به نظر می‌رسند.

مراجع

1. Lee Neuwirth, "The theory of knots," *Scientific American*, June 1979.
 2. Jeffrey R. Weeks AND William P. Thurston, "The Mathematics of Three-Dimensional Manifolds", *Scientific American*, July, 1984.
- *****
- Vaughan F. R. Jones, "Knot theory and statistical mechanics", *Scientific American*, November 1990.

* وان جونز، دانشگاه کالیفرنیا در برکلی آمریکا

زمانی که در دانشگاه سوانسی-ولز (Swansea-Wales) بود و البوت لیب (Lieb) از دانشگاه پرینستون حل شد).

چه رابطه‌ای بین نظریه گره‌ها و مدل‌های مکانیک آماری می‌تواند وجود داشته باشد؟ اولین گام در راه ایجاد ارتباط این است که نواحی یک «نمودار پیوند» (تصویر دوبعدی گره) را مانند صفحه شطرنج سایه بزنیم. حال اگر نواحی سایه‌خورده را به عنوان رأس و نقاط تقاطع را به عنوان یال در نظر بگیریم، یک گراف به دست می‌آید. اکنون می‌توان به یال‌ها با توجه به جهت نسبی تقاطعها در طرح شطرنجی، علامت جبری نسبت داد [تابلو صفحه قبل، این روند را به طور کامل نشان می‌دهد]. با اعمال یک حرکت راید مایستر نوع ۳ روی نمودار، فوراً رابطه ستارممثلث تولید می‌شود!

حرکتی که در گره تغییری ایجاد نمی‌کند، (به عنوان مثال) تابع افراز مدل ایزینگ حاصل از نمودار گره را نیز اساساً تغییر نمی‌دهد. با توجه به این امر کاملاً طبیعی است که تابعهای افراز مدل‌های اسپین تعریف شده بر گراف حاصل از فرایند فوق را بیازماییم تا معلوم شود که آنها ناوردهای پیوند هستند یا نه.

تابع افراز فقط به مجموعی که روی همه حالت‌های تابع انرژی مدل اسپین محاسبه می‌گردد، بستگی دارد. یعنی هر حالت، اسپینهای همه رأسهای گراف و در نتیجه انرژی برهمکنشهای بین آنها را تعیین می‌کند. برای محاسبه تابع افراز به هر یال، مقدار ϵ را نسبت می‌دهیم که ϵ انرژی برهمکنش بین دو رأس یال است. سپس این فرایند برای همه حالت‌های ممکن تکرار می‌شود. (برای به حساب آوردن علامت تفاضلها باید دو تابع انرژی برای برهمکنش بین رؤس مجاور فرض کنیم، یکی مثبت و دیگری منفی).

حال سؤال این است که دو تابع انرژی در چه شرایطی باید صدق کنند تا تابع افراز، یک ناوردهای پیوند باشد. (این بدان معنی است که مقدار تابع افراز نباید در صورت اعمال یک حرکت راید مایستر به نمودار مربوطه تغییر کند). بهترین پاسخ با مراجعه به مکانیک آماری به دست می‌آید: تابعهای انرژی مدل‌هایی که در رابطه ستارممثلث (و دیگر روابط متناظر با سایر حرکات راید مایستر) صدق می‌کنند، توابع افرازی به دست می‌دهند که ناوردهای پیوند هستند. مثلاً مدل ایزینگ ناوردهایی به دست می‌دهد که متخصصان نظریه گره‌ها آن را به نام ناوردهای آرف (Arf) یا کرور (Kervaire) می‌شناسند. مهمتر اینکه مدل ظروف Q حالت به ازای هر Q (یعنی تعداد اسپینهای مجاز) یک ناوردها به دست می‌دهد. در واقع، این همان چندجمله‌ای $V(t)$ است. Q و t با رابطه $Q = 2 + t + t^{-1}$ به هم مربوط‌اند (درستی این رابطه با استفاده از رابطه کلاف به راحتی قابل تحقیق است).

شگرد استفاده از طرح شطرنجی در واقع ارتباطی بین مکانیک آماری و نظریه گره‌ها برقرار کرده است ولی این کار را به شیوه‌ای عجیب و نامأنوس انجام داده است. رابطه ستارممثلث در مکانیک آماری به عنوان روشی برای حل کردن مدل‌ها و در نظریه گره‌ها به عنوان ابزاری ضروری برای تولید ناوردهای توپولوژیک مطرح شد. اگر ارتباط حاصل بین مکانیک آماری و نظریه گره‌ها فراگیر نبود، ممکن بود این دو کاربرد کاملاً نامرتبط به نظر برسند و ارتباط دو رشته، ساختگی جلوه کند.

گذشته از مدل‌های ایزینگ و ظروف، سایر مدل‌های اسپین هم ناوردهایی برای گره‌ها به دست می‌دهند که مورد استفاده ریاضیدانان هستند. به علاوه، سایر انواع مدل‌ها از نظر تولید ناوردهای گره قویترند؛ مثلاً در مدل‌های رأسی، اسپین‌ها بر یال‌ها قرار می‌گیرند و انرژی‌ها از رؤس می‌آیند. می‌توان با استفاده از مدل‌های رأسی و گروه‌هایی که نام مناسب گروه‌های کوانتومی را برخورد دارند (سیستم‌هایی با تقارنهای پیچیده‌تر از تقارنهای هندسی فضای معمولی)،